

บทที่ 2

2.1 บทนำ

ในช่วงระยะเวลาที่ผ่านมาจะเห็นได้ว่า อุตสาหกรรมที่ผลิตผลิตภัณฑ์จากพลาสติกและโลหะในประเทศไทยมีการพัฒนาและเจริญเติบโตอย่างรวดเร็ว โดยมีผลิตภัณฑ์ที่ทำจากพลาสติกหรือโลหะปราการถูกใช้กันอย่างมากน้อย มีทั้งผลิตภัณฑ์ที่ใช้ในชีวิตประจำวันและในงานอุตสาหกรรมทั่วๆ ไป ตัวอย่างเช่น ของเล่นเด็ก ภาชนะบรรจุของ ชิ้นส่วนอุปกรณ์และอะไหล่ของเครื่องจักร และผลิตภัณฑ์เครื่องใช้ไฟฟ้า เป็นต้น

สิ่งที่อยู่เบื้องหลังการเริ่มต้นโครงการนี้คือ ผลผลิตที่เกิดจาก
อุตสาหกรรมเครื่องมือ โดยที่เครื่องมือต่างๆ ที่ผลิตขึ้นมาบันจะถูกนำไปใช้ในกระบวนการผลิต
ขึ้นต่อไป และกระบวนการประกอบผลิตภัณฑ์ของอุตสาหกรรม และถ้ามีการนำเอาเครื่องมือที่มีคุณภาพ
และมาตรฐานไปใช้ในงานการผลิต จะทำให้ผลผลิตที่ผลิตได้มีคุณภาพและมาตรฐาน ตลอดจนเสีย
ค่าใช้จ่ายในการผลิตต่ำลง อันจะเป็นประโยชน์ต่อผู้ผลิตและผู้บริโภค

เครื่องมือ (Tools) เป็นอุปกรณ์ที่ได้ถูกนำมาใช้งานในขั้นตอนของการผลิตชิ้นส่วนและขั้นตอนของการผลิตผลิตภัณฑ์ สำหรับให้ใช้งานร่วมกับเครื่องจักร โดยมี จุดประสงค์เพื่อให้การทำงานเป็นไปอย่างสะดวกรวดเร็ว และประหยัดค่าใช้จ่าย นอกจากนั้นยังทำให้เครื่องจักรที่มีอยู่ได้ถูกใช้งานได้หลายรูปแบบ โดยไม่ต้องเปลี่ยนเครื่องจักร จะเปลี่ยนเฉพาะ เครื่องมือเท่านั้น

เครื่องมือจัดแบ่งได้หลายประเภทคือ

1. เครื่องมือตัด (Cutting Tools) เช่น คอกสว่าน คอกกว้างเรียบ มีดกัด มีดกลึง แท็บตาย และแท่งกัดงาน
 2. จิกและพิกซ์เจอร์ (Jigs and Fixtures) เช่น จิกที่ใช้สำหรับการเจาะรู จิกที่ใช้สำหรับงาน เช่น พิกซ์เจอร์ที่ใช้สำหรับงานบนเครื่องกัด และพิกซ์เจอร์ที่ใช้สำหรับจับชิ้นงาน
 3. เกจและเครื่องมือวัด (Gauges and Measuring Instruments) เช่น เกจวัดความโดยใน เกจวัดความโดยนอก เวอร์เนียมและไนโตรมิเตอร์

4. แม่พิมพ์สำหรับงานขึ้นรูปโลหะแผ่น (Sheet Metal Press Working Dies) เช่น แม่พิมพ์ตัด แม่พิมพ์ขึ้นรูปและแม่พิมพ์ลากขึ้นรูป
5. แม่พิมพ์สำหรับงานพลาสติก (Plastic Mould) แม่พิมพ์สำหรับงานหล่อโลหะ (Die Casting) แบบหล่อถาวร (Permanent Moulding)
6. แม่พิมพ์สำหรับงานขึ้นรูป (Forging Dies) แบบตีร้อนและตีเย็น แม่พิมพ์อัดขึ้นรูป (Extrusion Die) และแม่พิมพ์รีดขึ้นรูป

เครื่องมือเหล่านี้ได้ถูกนำมาใช้เพื่อผลิตผลิตภัณฑ์จากพลาสติกและโลหะ โดยจะถูกนำไปใช้

งานร่วมกับเครื่องจักรเพื่อใช้ผลิตผลิตภัณฑ์ชนิดต่างๆ ให้ได้คุณภาพและมาตรฐาน ประยุกต์ลงงานและเวลาในการผลิต รวมไปถึงการลดชิ้นส่วนที่อาจจะเกิดการเสียหายให้น้อยที่สุด

2.2 การออกแบบเครื่องมือ

การออกแบบเครื่องมือเป็นขั้นตอนการของการออกแบบและปรับปรุงเครื่องมือ โดยใช้ วิธีการและเทคนิคที่จำเป็น เพื่อเพิ่มประสิทธิภาพของการทำงาน

2.2.1 จุดประสงค์ของการออกแบบเครื่องมือ

จุดประสงค์ของการออกแบบเครื่องมือโดยทั่วไปคือ การลดค่าใช้จ่ายในการผลิตงาน ประยุกต์ลงงานและเวลาในการผลิต รวมไปถึงการลดชิ้นส่วนที่อาจจะเกิดการเสียหายให้น้อยที่สุด และทำให้ด้านคุณภาพ มาตรฐานและผลผลิตเพิ่มขึ้น

2.2.2 การวางแผนสำหรับการออกแบบ

การวางแผนงานเกี่ยวกับการออกแบบเครื่องมือจะเกี่ยวกับ รายละเอียด และรายการต่างๆ ของผลิตภัณฑ์ เพื่อที่จะให้ได้การผลิตที่มีประสิทธิภาพสูงที่สุด จะต้องศึกษาอย่างละเอียดรอบคอบ เกี่ยวกับแบบของชิ้นส่วนของผลิตภัณฑ์และแผนการของ การผลิต ซึ่งจะต้องรู้และเข้าใจผลิตภัณฑ์ รวมทั้งกระบวนการของการผลิตเป็นอย่างดี

2.2.3 ขอบเขตการออกแบบเครื่องมือ

ขอบเขตการออกแบบเครื่องมือ ได้แก่ เทคนิคในการออกแบบและอาจรวมถึงการทำหน้าจอและการเลือกใช้วัสดุ และการตรวจสอบเครื่องมือซึ่งในการออกแบบเครื่องมือจะต้องมีความเข้าใจ ขอบเขตหน้าที่ของชิ้นส่วนต่างๆ

2.2.4 การออกแบบ

ในขั้นตอนของการออกแบบจะต้องปรับปรุงการเรียบเรียงแบบและภาพสเก็ตตามความคิดต่างๆ ของการออกแบบเครื่องมือแบบที่เขียนเรียบร้อยแล้วจะถูกส่งไปยังหัวหน้านักออกแบบเพื่อพิจารณา อนุมัติต่อไป

2.2.5 การตรวจสอบ

การตรวจสอบโดยทั่วๆ ไป มี 2 ขั้นตอน ขั้นตอนแรกคือเครื่องมือจะถูกตรวจสอบว่าถูกต้อง ตามแบบ草อิงหรือไม่ ส่วนในขั้นที่ 2 คือชิ้นส่วนที่ถูกทำมาแล้วจะถูกต้องตามรายละเอียดที่กำหนดหรือไม่

2.2.6 การวิเคราะห์ก่อนการออกแบบ

ความคิดของการออกแบบ จิ๊กและฟิกซ์เจอร์ ทั้งหมดนี้จะเริ่มต้นมาจากจินตนาการของนักออกแบบ การวางแผนงานและการค้นคว้าวิจัย ซึ่งจะได้การเปลี่ยนแปลงความคิดเหล่านี้มาสู่การปฏิบัติให้เป็นรูปร่างต่อไป

ขั้นตอนของการออกแบบจิ๊กและฟิกซ์เจอร์คือ การพิจารณาข้อมูลความสัมพันธ์ที่เกี่ยวข้อง ทั้งหมด แบบของชิ้นส่วนและแผนการผลิตจะต้องถูกศึกษาอย่างละเอียดรอบคอบเพื่อหาความต้องการหรือถูกประสงค์ที่แน่นอนของจิ๊กหรือฟิกซ์เจอร์นั้นๆ

การสเก็ตภาพหรือการออกแบบคร่าวๆ เป็นขั้นเริ่มแรกของการพัฒนาการออกแบบ เครื่องมือ และในขั้นสุดท้ายแบบของจิ๊กหรือฟิกซ์เจอร์จะถูกทำขึ้นมาเพื่อที่จะนำไปสร้างต่อไป

ก่อนที่จะคิดออกแบบในขั้นสุดท้าย จะต้องพิจารณาถึงปัจจัยต่างๆ ที่เกี่ยวกับคนซึ่งจะสัมพันธ์กับการทำงานของจิ๊กหรือฟิกซ์เจอร์นั้นๆ ผู้ที่จะคุณเครื่องและตรวจสอบจิ๊กหรือฟิกซ์เจอร์ ทั้งหมดนี้จะเกี่ยวข้องกับการออกแบบและการทำงานของจิ๊กหรือฟิกซ์เจอร์

ในการออกแบบจิ๊กหรือฟิกซ์เจอร์ สิ่งแรกที่จะต้องพิจารณา ก่อนเสมอคือเรื่องของความปลอดภัย ความปลอดภัยในการทำงานจะต้องถูกวางแผนไว้ในทุกๆ ขั้นตอนของการออกแบบ สำหรับ

รายละเอียดเป็นสิ่งที่ควรพิจารณาในระหว่างทุกๆ ขั้นตอนของการออกแบบ เพื่อเป็นการประกันว่า จีกหรือฟิกซ์เจอร์มีความปลอดภัยในการทำงาน

2.3 การวางแผนการออกแบบจีกและฟิกซ์เจอร์

ปัญหาอย่างหนึ่งของการออกแบบจีกและฟิกซ์เจอร์คือ การรวบรวมความคิดเกี่ยวกับหัวข้อรายละเอียดปลีกย่อย ซึ่งจะต้องนำมาพิจารณาในการวางแผนการออกแบบจีกและฟิกซ์เจอร์ จึงควรจะมีวิธีการที่แน่นอนของการเริ่มต้น การพัฒนาปรับปรุง และความสมบูรณ์ในการออกแบบ

ชิ้นงานต่างๆ จะมีความแตกต่างกันทั้งทางค้านขนาด รูปร่าง และเงื่อนไขต่างๆ สำหรับจีกและฟิกซ์เจอร์ ที่ถูกออกแบบสำหรับงานเหล่านี้ก็จะมีตัวแบบที่ธรรมชาติถูกแบบที่ยุ่งยากขับช้อนด้วย

โดยทั่วไป งานของการออกแบบจีกและฟิกซ์เจอร์สามารถแบ่งเป็น 3 ขั้นตอนใหญ่ๆ คือ

- การศึกษาวิเคราะห์เกี่ยวกับแบบคร่าวๆ ของชิ้นงานและแผนการของผลิตภัณฑ์
- การวางแผนเริ่มต้นสำหรับจีกและฟิกซ์เจอร์จะถูกพัฒนาปรับปรุง กล่าวคือการสเก็ตภาพ
- การเขียนแบบที่สมบูรณ์ซึ่งสามารถนำไปใช้ในการผลิตจีกและฟิกซ์เจอร์ต่อไป

2.4 ชนิดและหน้าที่ของจีกและฟิกซ์เจอร์

2.4.1 จีกและฟิกซ์เจอร์

จีกและฟิกซ์เจอร์ เป็นเครื่องมือสำหรับงานในอุตสาหกรรมซึ่งถูกนำมาใช้สำหรับการผลิตชิ้นงานที่เที่ยงตรงเหมือนกันทุกๆ ชิ้น ความสัมพันธ์และตำแหน่งที่ถูกต้องระหว่างจีกหรือฟิกซ์เจอร์ กับชิ้นงานจะต้องถูกรักษาให้คงเดิมอยู่ตลอดเวลา จีกหรือฟิกซ์เจอร์ถูกออกแบบและสร้างขึ้นมาเพื่อทำการยึดจับ รองรับ และกำหนดตำแหน่งชิ้นงานทุกๆ ชิ้น เพื่อให้แน่ใจว่าในการเจาะรูหรือการตอกเต่งด้วยวิธีอื่นๆ จะได้ตรงตำแหน่งเดิมหรือขนาดตามรายละเอียดที่กำหนดทุกประการ

จีกและฟิกซ์เจอร์จะมีความหมายเกี่ยวกับไกด์เคียงกัน อย่างไรก็ตามความแตกต่างระหว่างจีกและฟิกซ์เจอร์ขึ้นอยู่กับแนวทางของเครื่องมือที่จะนำไปใช้กับชิ้นงาน

จีก

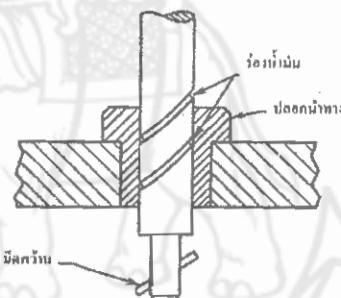
จีกเป็นเครื่องมือพิเศษที่สร้างขึ้นเพื่อช่วยในการกำหนดตำแหน่ง จับยึดชิ้นงานและยังเป็นตัวนำทางของเครื่องมือตัด

พิกซ์เจอร์

พิกซ์เจอร์เป็นเครื่องมือสำหรับการผลิตที่ใช้ในการกำหนดตำแหน่ง ปีดจับ และรองรับชิ้นงานให้อยู่คงที่ขณะเครื่องจักรกำลังทำงานอยู่

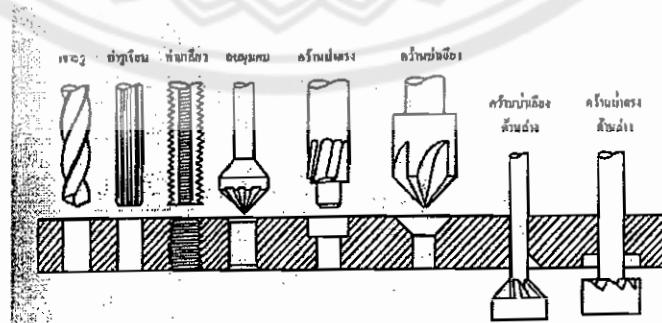
2.4.2 ชนิดของจิ๊ก

โดยทั่วๆไปจึงแบ่งออกเป็น 2 อย่างใหญ่ๆ คือ จีกว้านรู และจีกเจาะรู สำหรับจีกว้านรู นั้นจะถูกใช้งานสำหรับการค้วนรูซึ่งมีขนาดใหญ่เกินกว่าที่ทำการเจาะคิวบลอกสว่านได้ ดังแสดงในรูปที่ 2.1 ส่วนจีกเจาะรูจะถูกใช้สำหรับการเจาะรู ทำรูเรียบ ทำเกลียว ลงมุนคม ทำรูมุมจาก ทำรูมเมือง เป็นต้นดังแสดงในรูปที่ 2.2



ที่มา: วชิรະ.2547

รูปที่ 2.1 แสดงจีกคว้านรู



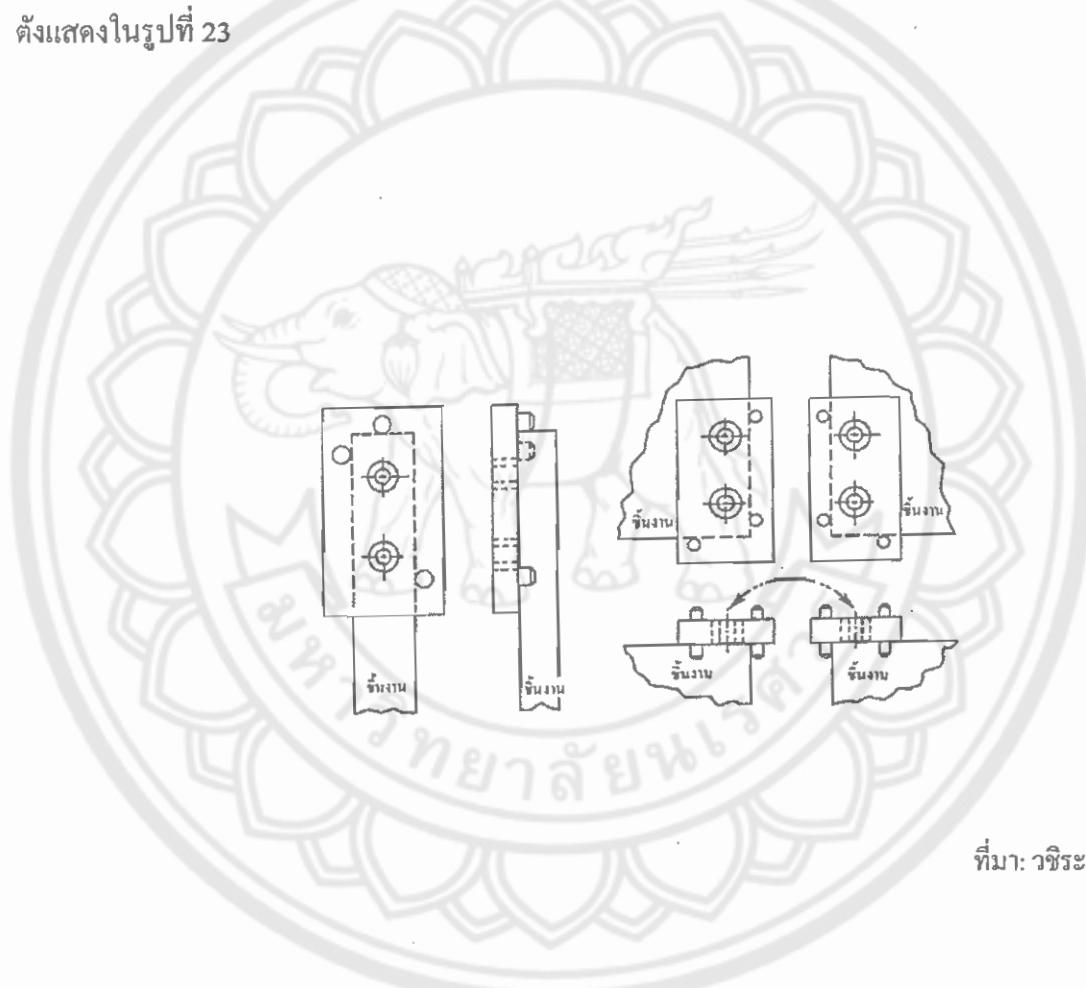
ที่มา: วชิระ, 2547

รูปที่ 2.2 แสดงการทำงานต่างๆ โดยใช้จีกเจ้ารู

สำหรับจิกต่อไปนี้เป็นจิกชนิดต่างๆที่ถูกเรียกชื่อแตกต่างกันออกไปตามลักษณะการสร้างขึ้นมาใช้งาน

จิกแบบเทมเพลท

จิกชนิดนี้จะถูกใช้สำหรับงานที่ต้องการให้รีบงานมีความละเอียดถูกต้องมากกว่าจะผลิตขึ้นงานได้รวดเร็ว โดยจะครอบอยู่บนชิ้นงานหรืออยู่ข้างในชิ้นงาน โดยไม่จำเป็นต้องมีการจับยืดคิดๆ ตั้งแต่คงในรูปที่ 23

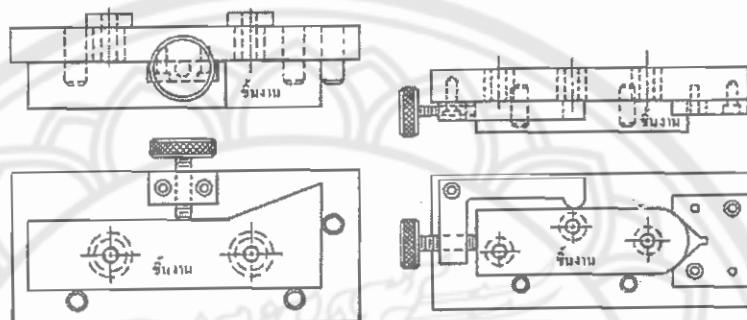


ที่มา: วชิระ, 2547

รูปที่ 2.3 แสดงจิกแบบเทมเพลท

จิ๊กแบบแผ่น

จิ๊กชนิดนี้จะมีลักษณะคล้ายคลึงกับแบบทุ่มเพลต แต่จะแตกต่างกันตรงที่แบบแผ่นนี้จะมีคัวชีดงานติดตั้งอยู่เพื่อไว้ใช้สำหรับขับชิ้นงานดังแสดงในรูปที่ 2.4

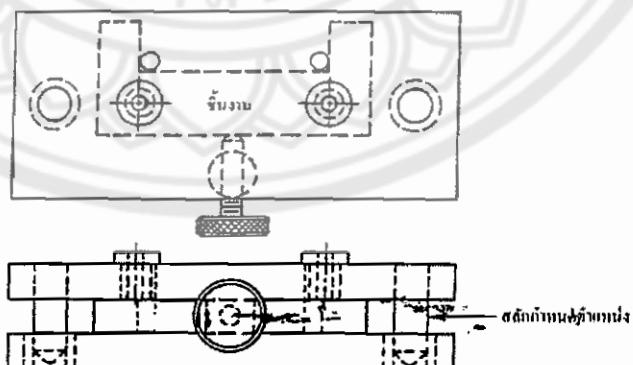


ที่มา: วชิระ,2547

รูปที่ 2.4 แสดงจิ๊กแบบแผ่น

จิ๊กแบบแขวนวิช

เป็นจิ๊กที่อยู่ในแบบของแบบแผ่นแต่มีเพ้นประกอบด้านหลังของจิ๊กอยู่ด้วย ดังแสดงในรูปที่ 2.5 จิ๊กชนิดนี้จะถูกใช้กับชิ้นงานที่มีลักษณะอ่อนและบาง

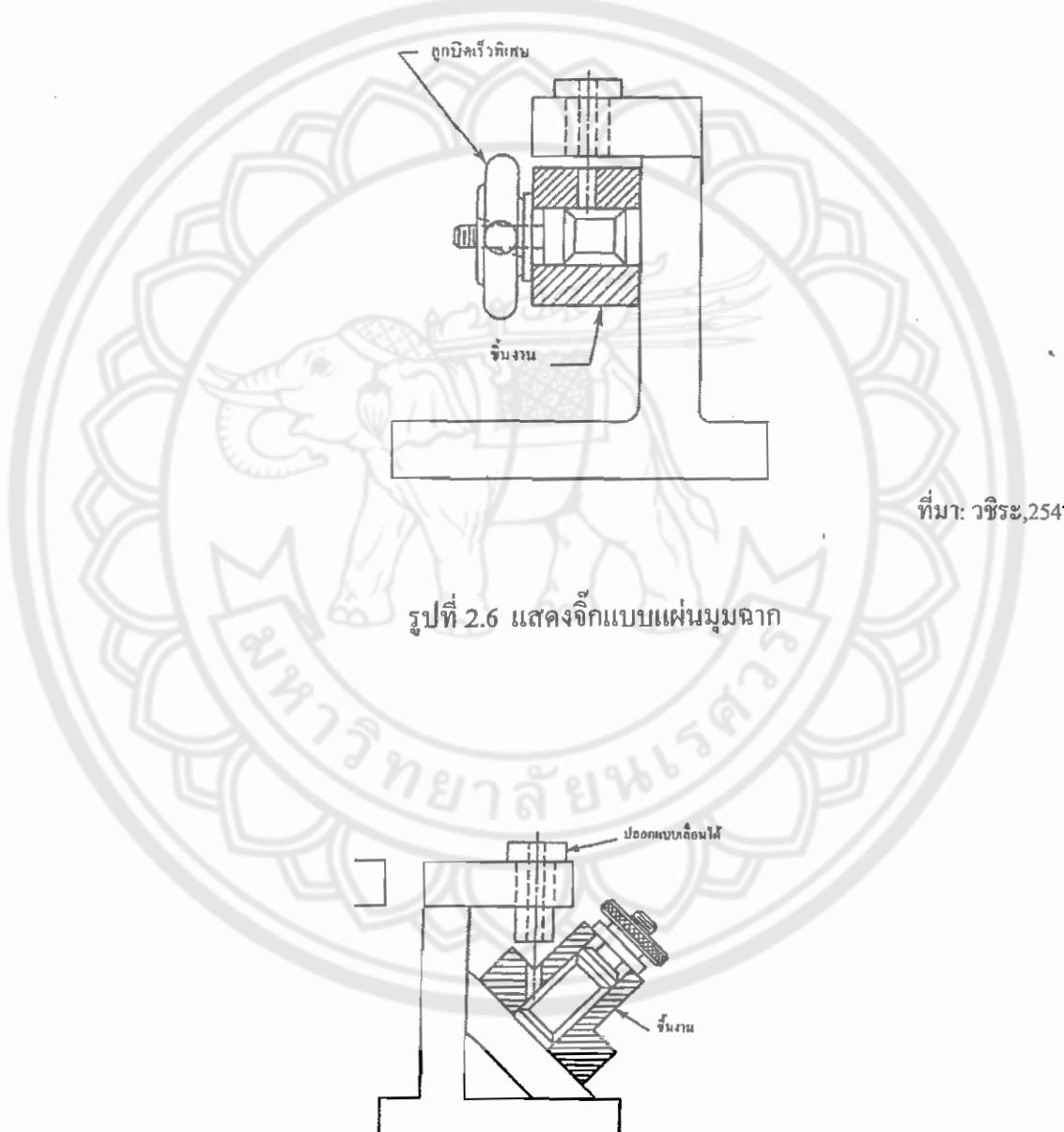


ที่มา: วชิระ,2547

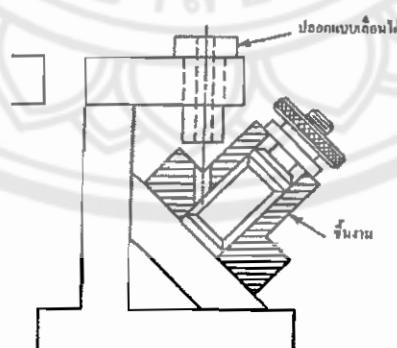
รูปที่ 2.5 แสดงจิ๊กแบบแขวนวิช

จีกแบบแผ่นมุนคลาก

เป็นจีกที่ถูกใช้สำหรับยึดจับชิ้นงานซึ่งจะถูกกระทำ เช่น เจาะรู ในตำแหน่งที่ต้องหากัน คัวกำหนดตำแหน่ง ดังแสดงในรูปที่ 2.6 นอกจากนี้ยังมี จีกที่ลักษณะคล้ายกัน แต่ใช้ทำงานกับการทำงานที่ไม่ใช่ มุน 90 องศา คือ จีกแบบแผ่นปรับมุน ดังแสดงในรูปที่ 2.7



รูปที่ 2.6 แสดงจีกแบบแผ่นมุนคลาก

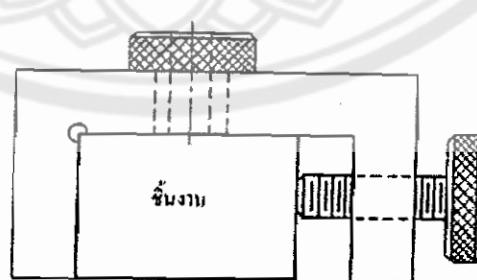
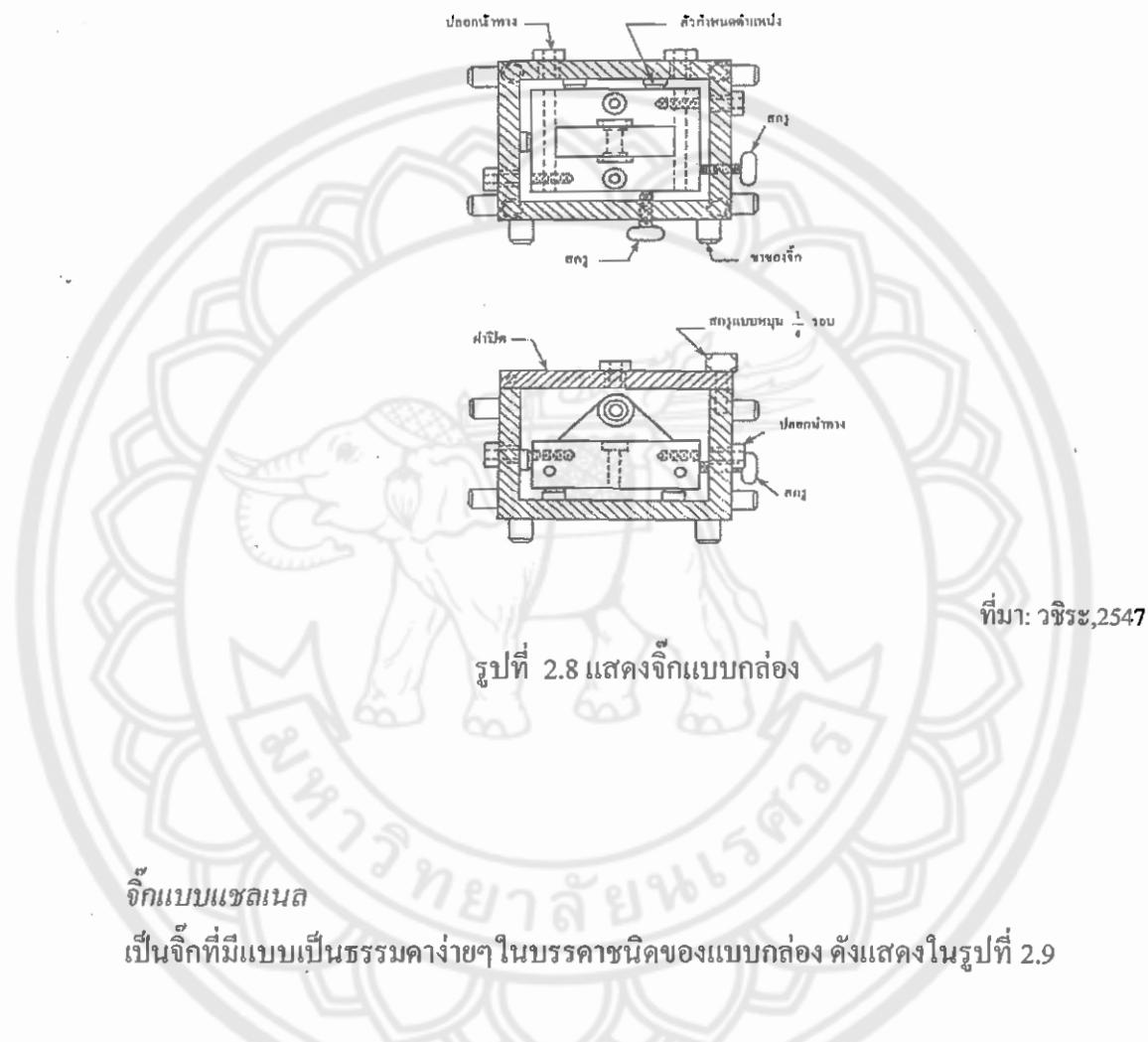


ที่มา: วชิระ, 2547

รูปที่ 2.7 แสดงจีกแบบแผ่นปรับมุน

จิ๊กแบบกล่อง

เป็นจีกที่ถูกทำขึ้นมาเพื่อทดสอบระบบคุณภาพงานทั้งหมด ดังแสดงในรูปที่ 2.8

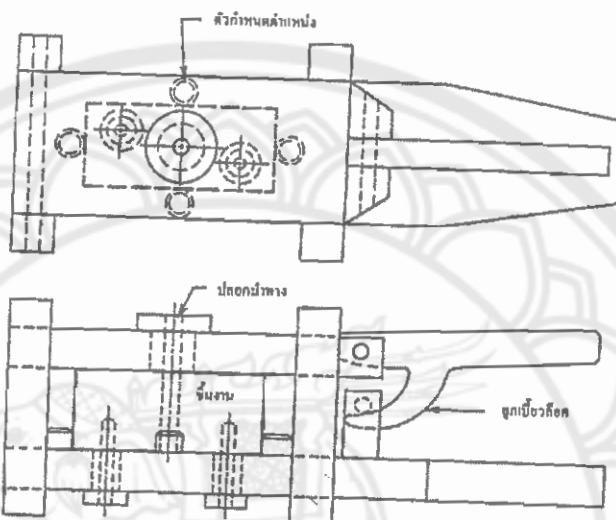


ที่มา: วชิระ, 2547

รูปที่ 2.9 แสดงจีกแบบแซลเนล

จีกแบบฝาปิด

เป็นแบบกล่องชนิดหนึ่งมีขนาดเล็กมีฝาปิด-เปิดได้ ทำให้ง่ายต่อการเอาชิ้นงานเข้าไปหรือถอดออกอย่างสะดวก ดังแสดงในรูปที่ 2.10

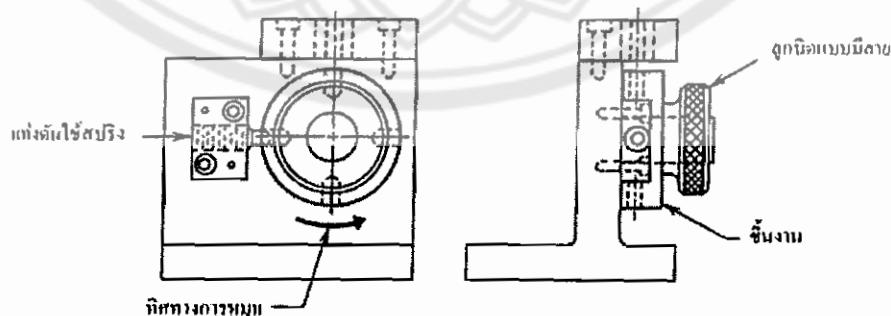


ที่มา: วชิระ,2547

รูปที่ 2.10 แสดงจีกแบบฝาปิด

จีกแบบหัวแบ่งหรือ โรตารีจีก

เป็นจีกที่ถูกใช้สำหรับการเจาะหรือตัดแต่งบนชิ้นงานที่ต้องการให้มีระยะห่างของการกระทำนิ่นห่างเท่ากัน ดังแสดงในรูปที่ 2.11

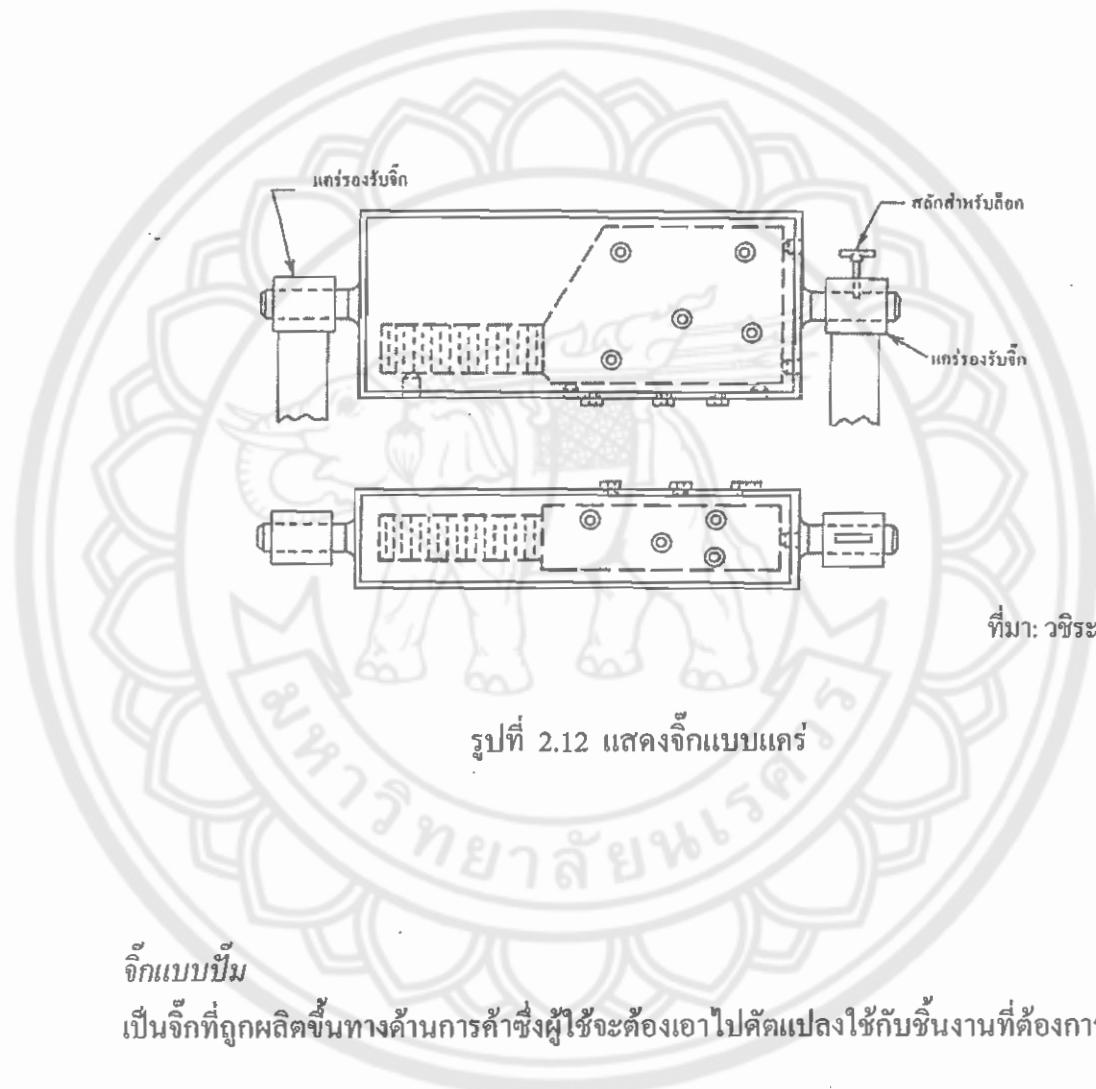


ที่มา: วชิระ,2547

รูปที่ 2.11 แสดงจีกแบบหัวแบ่ง

จิ๊กแบบแคร'

เป็นจิ๊กแบบหนึ่งของโรตารีจิ๊กที่ใช้สำหรับงานที่มีขนาดใหญ่หรือมีรูปร่างเฉพาะอย่าง ดังแสดงในรูปที่ 2.12



ที่มา: วชิระ, 2547

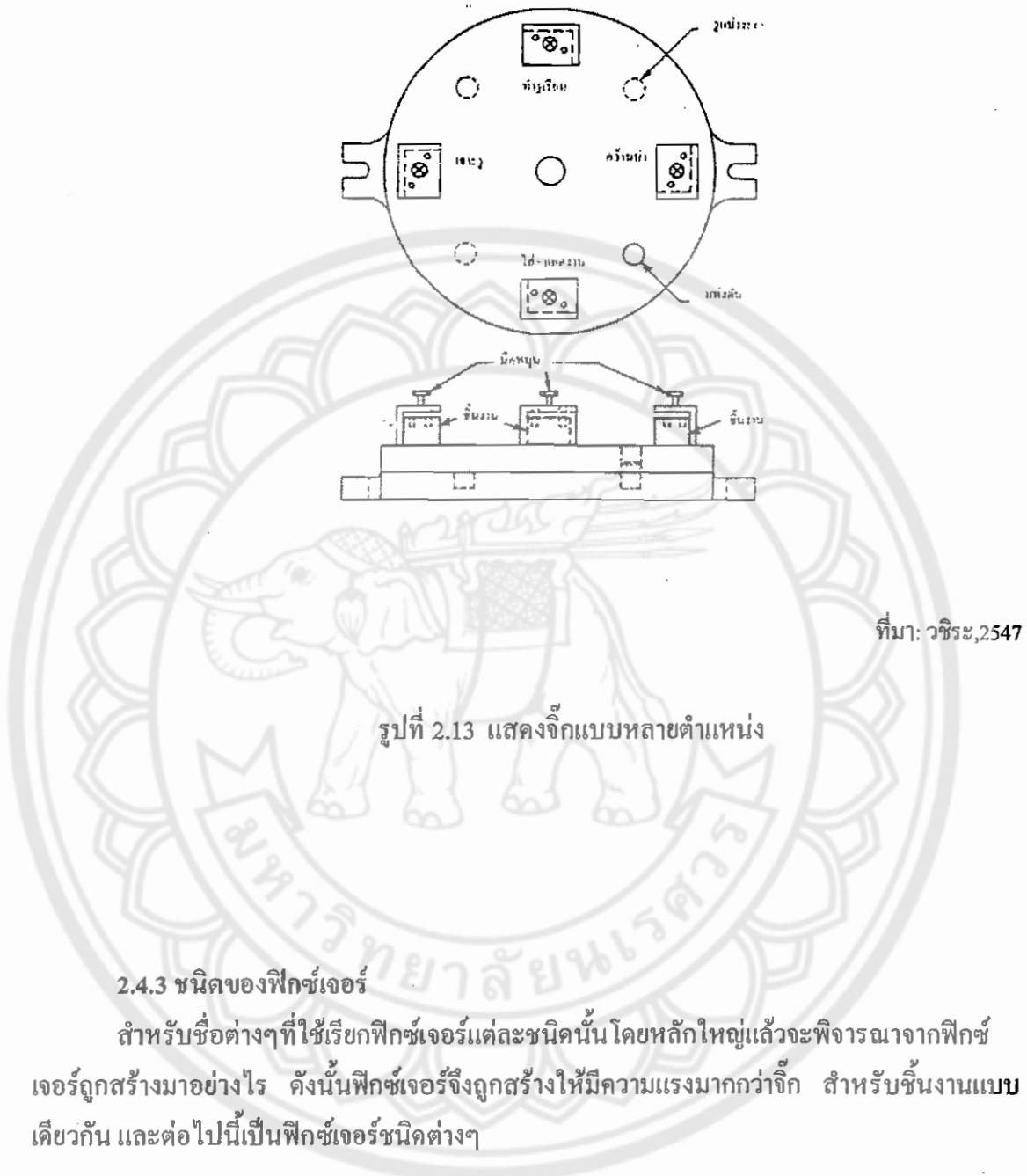
รูปที่ 2.12 แสดงจิ๊กแบบแคร'

จิ๊กแบบบีม

เป็นจิ๊กที่ถูกผลิตขึ้นทางค้านการค้าซึ่งผู้ใช้จะต้องเอาไปคัดแปลงใช้กับชิ้นงานที่ต้องการ

จิ๊กแบบหลายตำแหน่ง

เป็นจิ๊กที่ถูกทำขึ้นมาสำหรับใช้งานได้หลายๆอย่างจนเสร็จเรียบร้อย ดังแสดงในรูปที่ 2.13

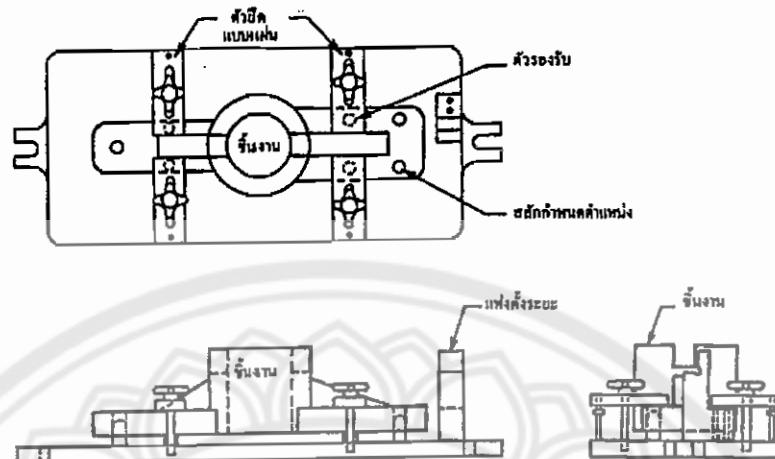


2.4.3 ชนิดของพิกซ์เจอร์

สำหรับชื่อต่างๆ ที่ใช้เรียกพิกซ์เจอร์แต่ละชนิดนั้น โดยหลักใหญ่แล้วจะพิจารณาจากพิกซ์เจอร์ถูกสร้างมาอย่างไร ดังนั้นพิกซ์เจอร์จึงถูกสร้างให้มีความแรงมากกว่าจิ๊ก สำหรับชื่องานแบบเดียวกัน และต่อไปนี้เป็นพิกซ์เจอร์ชนิดต่างๆ

พิกซ์เจอร์แบบแผ่น

พิกซ์เจอร์ชนิดนี้จะถูกสร้างมาจากแผ่นเรียบๆ ซึ่งมีตัวยึดจับชนิดต่างๆ กันติดอยู่ และข้างมีตัวกำหนดตำแหน่งอยู่ด้วย ซึ่งจะทำหน้าที่ในการยึดจับและกำหนดตำแหน่งของชิ้นงาน ดังแสดงในรูปที่ 2.14



ที่มา: วชิระ, 2547

รูปที่ 2.14 แสดงฟิกซ์เจอร์แบบแผ่น

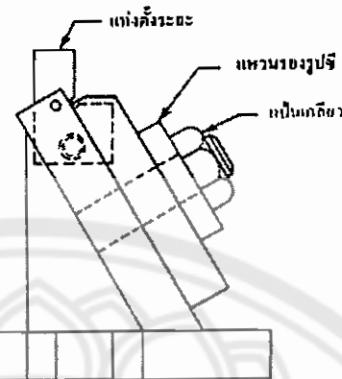
ฟิกซ์เจอร์แบบแผ่นดึงจาก

เป็นฟิกซ์เจอร์แบบหนึ่งของฟิกซ์เจอร์แบบแผ่น การทำงานของฟิกซ์เจอร์ชนิดนี้คือ ขึ้นงานจะถูกกระทำในทางตั้งฉากกับตัวกำหนดค่าแน่น ดังแสดงในรูปที่ 2.15 แต่บางครั้งจำเป็นต้องใช้มุมอันที่ไม่ใช่ 90 องศา ในกรณีนี้ต้องเปลี่ยนมาใช้ฟิกซ์เจอร์แบบแผ่นปรับมุม ดังแสดงในรูปที่ 2.16



ที่มา: วชิระ, 2547

รูปที่ 2.15 แสดงฟิกซ์เจอร์แบบแผ่นตั้งฉาก

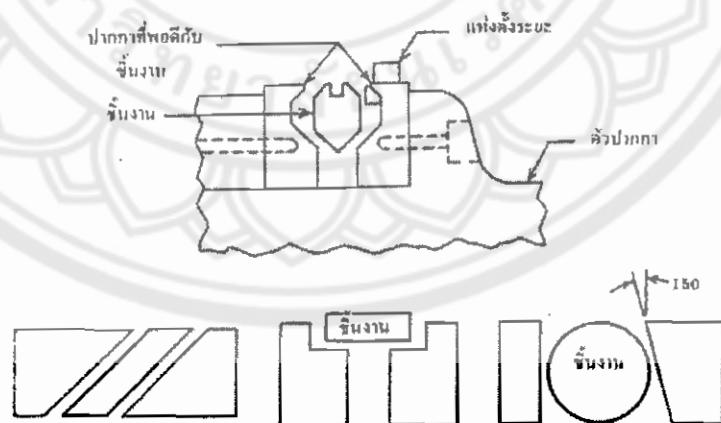


ที่มา: วชิระ,2547

รูปที่ 2.16 แสดงพิกซ์เจอร์แบบแผ่นปรับมุม

พิกซ์เจอร์แบบปากกา

เป็นพิกซ์เจอร์ที่ใช้กับการทำงานที่มีชิ้นงานขนาดเด็ก คั้นน้ำจึงสามารถที่จะเปลี่ยนปากสำหรับชิ้นงานได้อย่างสะดวกและรวดเร็ว ดังแสดงในรูปที่ 2.17

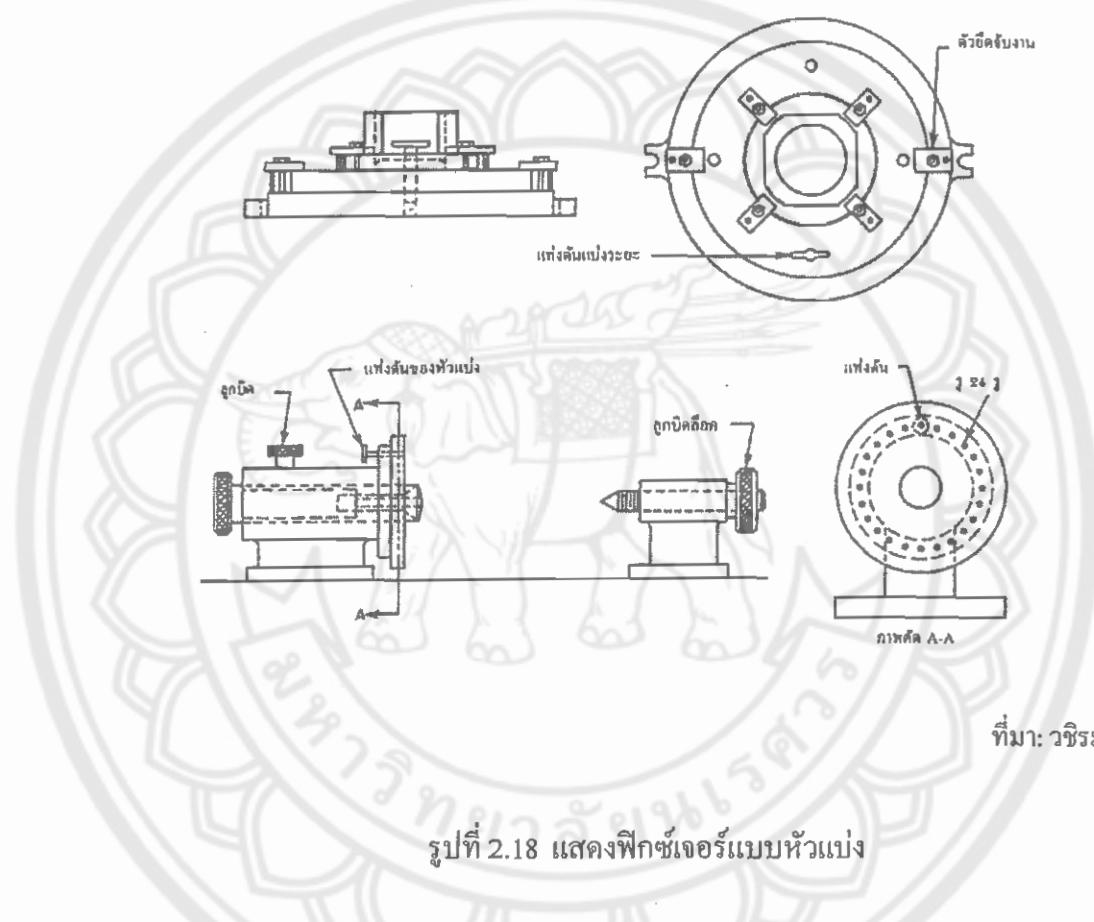


ที่มา: วชิระ,2547

รูปที่ 2.17 แสดงพิกซ์เจอร์แบบปากกา

พิกซ์เจอร์แบบหัวแบ่ง

เป็นพิกซ์เจอร์ที่ลักษณะคล้ายกับจิ๊กแบบหัวแบ่ง จะถูกใช้สำหรับการทำงานกับชิ้นงานที่ต้องมีการตกแต่งให้มีช่องว่าง หรือรูระบายอากาศเท่าๆ กัน ดังแสดงในรูปที่ 2.18



รูปที่ 2.18 แสดงพิกซ์เจอร์แบบหัวแบ่ง

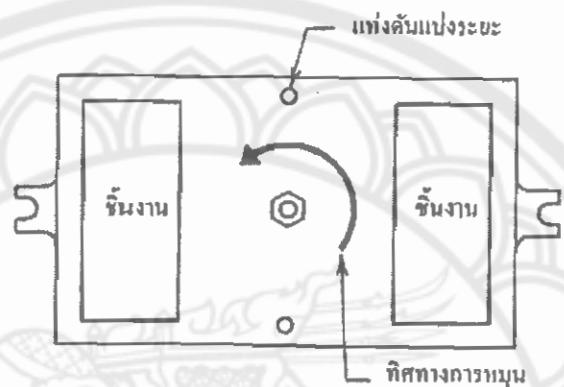


ที่มา: วชิรฯ, 2547

รูปที่ 2.19 แสดงชิ้นงานที่ถูกกระทำโดยพิกซ์เจอร์แบบหัวแบ่ง

พิกซ์เจอร์แบบหลายตำแหน่ง

เป็นพิกซ์เจอร์ที่ถูกนำมาใช้เมื่อต้องการผลิตที่ต้องการความเร็ว และมีปริมาณมากๆ ในขณะที่การทำงานของเครื่องจักรจะต้องทำงานเป็นจังหวะต่อเนื่องกันไปตลอด ดังแสดงในรูปที่ 2.20

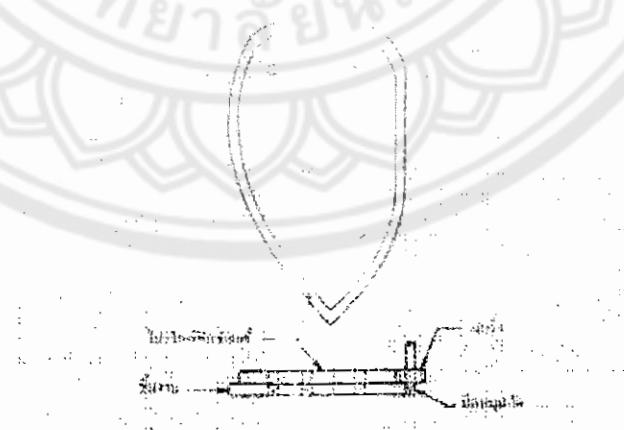


ที่มา: วชิระ,2547

รูปที่ 2.20 แสดงพิกซ์เจอร์แบบคูเพล็อก

พิกซ์เจอร์แบบ โปรดไฟฟ์

เป็นพิกซ์เจอร์ที่จะถูกใช้เป็นตัวนำทางสำหรับการทำงานที่กระทำตามเส้นรอบรูปที่ เครื่องจักรไม่สามารถไปตามทิศทางปกติได้ ดังแสดงในรูปที่ 2.21



ที่มา: วชิระ,2547

รูปที่ 2.21 แสดงโปรดไฟฟ์

2.4.4 ประเภทของพิกซ์เจอร์

โดยปกติแล้วพิกซ์เจอร์จะถูกแบ่งตามชนิดของเครื่องจักรที่พิกซ์เจอร์นั้นๆ ถูกนำไปใช้งานด้วย และสามารถที่จะเรียกชนิดเฉพาะเจาะจงไปตามการใช้งานย่อยๆ ไปอีกด้วย ได้ ดังตัวอย่างเช่น ถ้าพิกซ์เจอร์ถูกออกแบบมาให้ใช้กับเครื่องกัดจะถูกเรียกว่าพิกซ์เจอร์เครื่องกัด

2.5 หลักการของการสร้างจิ๊กและพิกซ์เจอร์

2.5.1 โครงสร้างสำคัญของจิ๊กและพิกซ์เจอร์

ส่วนของสำคัญที่จะนำไปใช้งานจะต้องถูกทำขึ้นมาให้มีความแข็งแรงมั่นคงเพื่อที่จะถูกติดตั้งโดยถึงค่าๆ ได้ เป็นอย่างต่ำ คือ ตัวกำหนดตำแหน่ง, ตัวรองรับ, ตัวจับเข็มข่าย และชิ้นส่วนอื่นๆ ที่ต้องการจะอ้างอิง กำหนดตำแหน่งและบีดจับเข็มข่าย ขณะที่กำลังอยู่ระหว่างการทำงาน สำหรับขนาด รูปร่าง วัสดุและบวนการที่ใช้ในการทำส่วนของสำคัญ เป็นต้นนี้จะถูกนำมาพิจารณาโดยคุณภาพของชิ้นงานที่จะถูกกระทำ

โดยทั่วๆ ไปแล้วขนาดและรูปร่างของส่วนที่เป็นสำคัญจะถูกนำมาพิจารณาโดยคุณภาพของชิ้นงานและวิธีที่จะกระทำต่อชิ้นงาน ส่วนที่เกี่ยวกับวัสดุและบวนการที่ใช้ในการทำส่วนของสำคัญนั้นจะขึ้นอยู่กับความประหัต ความแข็งแรงมั่นคง ความเที่ยงตรงและอายุการใช้งาน

2.5.2 อุปกรณ์สำหรับยึดงาน

อุปกรณ์ที่ทำหน้าที่ยึดงานให้ติดแน่นเข้าด้วยกันจะมีอยู่หลายชนิดที่ใช้สำหรับการทำจิ๊กและพิกซ์เจอร์ เช่น สะрут, น็อต, ลักษณะลักษณะ และลักษณะ

2.6 วัสดุที่ใช้ทำจิ๊กและพิกซ์เจอร์

นอกจากการออกแบบจิ๊กและพิกซ์เจอร์แล้วนั้นยังจะต้องมีความรับผิดชอบต่อการเลือกใช้วัสดุด้วยว่าควรจะเลือกใช้วัสดุชนิดไหน อย่างไร เพื่อที่จะนำมาทำจิ๊กและพิกซ์เจอร์ให้ได้ผลดีมากที่สุด

ความสามารถในการดัดแปลง ความคงทนในการนำไปใช้งาน และความประหัตจะต้องถูกนำมาพิจารณา ก่อนที่วัสดุจะถูกเลือกเข้ามาใช้งาน อย่างไรก็ตาม ก่อนที่จะทำหรือเลือกสิ่งต่างๆ เหล่านี้ขึ้นมาได้ จะต้องมีความรู้เกี่ยวกับคุณสมบัติและคุณลักษณะต่างๆ ของวัสดุทั่วๆ ไปสำหรับการสร้างจิ๊กและพิกซ์เจอร์ก่อน

2.6.1 คุณสมบัติต่างๆ ของวัสดุที่ใช้ทำจิ๊กและฟิกซ์เจอร์

คุณสมบัติต่างๆ ของวัสดุที่ใช้ทำจิ๊กและฟิกซ์เจอร์จะมีผลกระทบโดยตรงคือวัสดุนั้นๆ ในระหว่างการใช้งาน คุณสมบัติเหล่านี้มีทั้งผลดีและผลเสีย ซึ่งขึ้นอยู่กับจุดประสงค์ของการใช้งานว่า ต้องการคุณสมบัติอย่างไรบ้าง

คุณสมบัติของวัสดุที่เกี่ยวข้องกับการออกแบบจิ๊กและฟิกซ์เจอร์ ได้แก่ ความแข็ง ความเหนียว การด้านหน้าความสึกหลอก ความสามารถในการตอกแต่ง ความประะ ความแข็งแรงต่อแรงดึง และความแข็งแรงต่อแรงเหือน

2.7 หลักการของการกำหนดตำแหน่งและการรองรับชิ้นงาน

2.7.1 การอ้างอิง

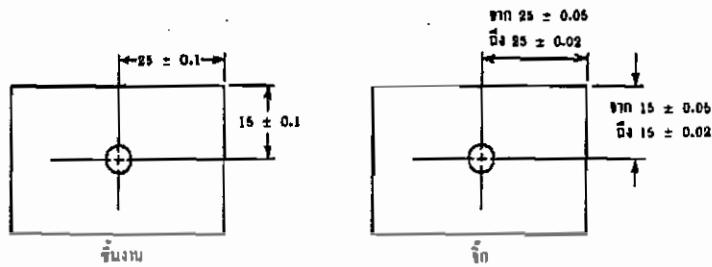
การที่จะทำให้เป็นที่แน่ใจว่าการทำงานของเครื่องขัดต่างๆ ที่กระทำต่อชิ้นงานจะเกิดความถูกต้องเที่ยงตรงเป็นอย่างตื้นนี้ ชิ้นงานจะต้องถูกวางไว้ในตำแหน่งที่ถูกต้องอยู่ในจิ๊กหรือฟิกซ์เจอร์ เท่านั้น ซึ่งสิ่งนี้คือการอ้างอิง จะต้องมีความถูกต้องเป็นอย่างดี

2.7.2 การกำหนดตำแหน่งและตัวกำหนดตำแหน่ง

เมื่อได้ตามถ้าเป็นไปได้ตัวกำหนดตำแหน่ง ควรจะใส่ให้สัมผัสกับงานตรงส่วนที่ได้รับการตอกแต่งมาแล้วเสมอ ซึ่งสิ่งนี้จะเป็นการทำให้ตำแหน่งของชิ้นงานที่อยู่ในจิ๊กหรือฟิกซ์เจอร์มีความเที่ยงตรงและเป็นการประกันได้ว่าจิ๊กหรือฟิกซ์เจอร์นี้สามารถใช้กับชิ้นงานได้ช้าๆ กันตลอดไป หรือมีความหมายว่าเมื่อนำชิ้นงานใหม่มาใส่แทนชิ้นงานเก่าแล้วตำแหน่งของชิ้นงานที่ใส่ไปใหม่ก็จะยังคงเหมือนเดิมไม่เปลี่ยนแปลงไปจากตำแหน่งของชิ้นงานเก่า ซึ่งมีประโยชน์อย่างมาก เพราะทำให้การทำงานจะต่อเนื่องไปเรื่อยๆ ไม่ติดขัด และความละเอียดถูกต้องของการกำหนดตำแหน่งก็เป็นส่วนสำคัญอย่างหนึ่งของคุณสมบัติเกี่ยวกับความสามารถในการทำงานช้าๆ กันไปตลอดของจิ๊กหรือฟิกซ์เจอร์

2.7.3 ค่าผิดพลาดที่ยอมรับให้ใช้ได้

เมื่อทำการออกแบบจิ๊กหรือฟิกซ์เจอร์ จะต้องคำนึงถึงค่าความผิดพลาดของชิ้นงานที่ยอมรับให้ใช้ได้ ซึ่งตามกฎทั่วๆ ไปค่าความผิดพลาดของจิ๊กหรือฟิกซ์เจอร์จะมีค่าอยู่ระหว่าง 20-50 % ของค่าความผิดพลาดที่ยอมรับให้ใช้ได้ของชิ้นงาน ดังแสดงในรูปที่ 2.22

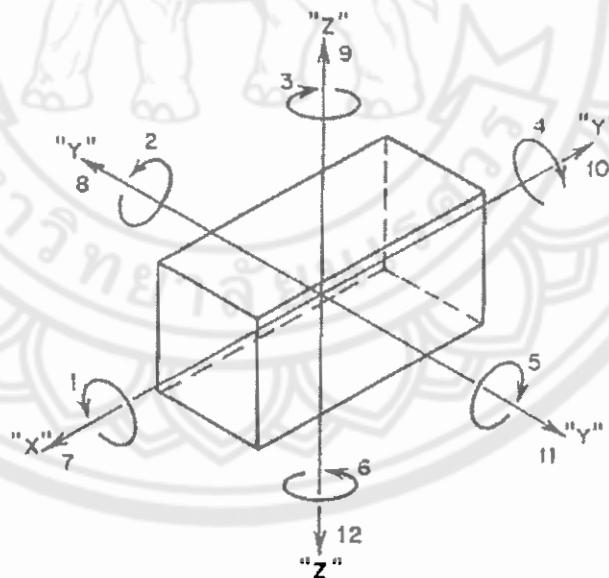


ที่มา: วชิระ, 2547

รูปที่ 2.22 แสดงความสัมพันธ์กันของค่าที่ยอมรับได้ระหว่างชิ้นงานกับจิก

2.7.4 แนวการเคลื่อนที่

วัตถุที่ไม่ได้ถูกจำกัดการเคลื่อนที่และมีอิสระในการเคลื่อนที่ไปในตำแหน่งต่างๆ สามารถที่จะเคลื่อนที่ได้ทั้งหมด 12 ทิศ ดังแสดงในรูปที่ 2.23

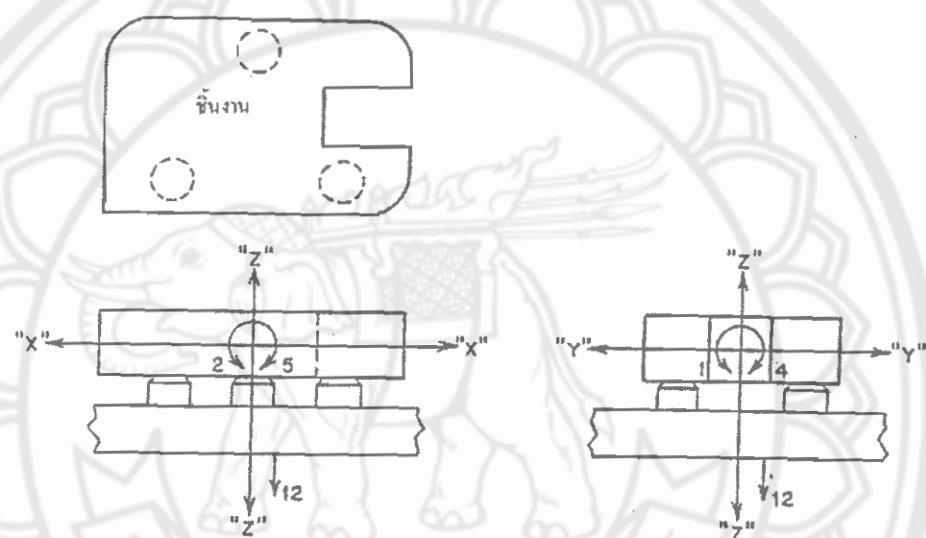


ที่มา: วชิระ, 2547

รูปที่ 2.23 แสดงแนวของการเคลื่อนที่

2.7.5 การจำกัดการเคลื่อนที่

ในการที่จะกำหนดตำแหน่งของชิ้นงานให้อยู่ในจีกหรือพิกซ์เจอร์โดยที่จะได้ตำแหน่งที่ถูกต้องเที่ยงตรงนั้นการเคลื่อนที่ของชิ้นงานจะต้องถูกจำกัดไว้ด้วย และการที่จะจำกัดหรือบังคับไม่ให้ชิ้นงานเกิดการเคลื่อนที่นั้นกระทำโดยใช้ตัวกำหนดตำแหน่งและตัวจับยึดชิ้นงาน ดังแสดงในรูปที่ 2.24



ที่มา: วชิระ, 2547

รูปที่ 2.24 แสดงสลัก 3 ตัวที่จำกัดการเคลื่อนที่ 5 ทิศทาง

2.7.6 การกำหนดตำแหน่งชิ้นงาน

ชิ้นงานต่างๆ ที่ถูกทำขึ้นมาจะมีรูปร่างและขนาดแตกต่างกันออกไป จึงต้องหาตำแหน่งการวางชิ้นงานให้เที่ยงตรงมากที่สุด และจะต้องพิจารณาด้วยว่าการทำงานที่จะกระทำต่อชิ้นงานนั้นๆ จะต้องทำย่างไร จึงค้องรู้ขั้นตอนต่างๆ ของตัวกำหนดตำแหน่งตกลอดหั้งประโยชน์ในการใช้งาน และคุณสมบัติพิเศษของตัวกำหนดตำแหน่งเหล่านี้ว่ามีอย่างไรบ้าง เพื่อที่จะได้การกำหนดตำแหน่งชิ้นงานที่ดีที่สุดด้วยการใช้ตัวกำหนดตำแหน่งน้อยที่สุด

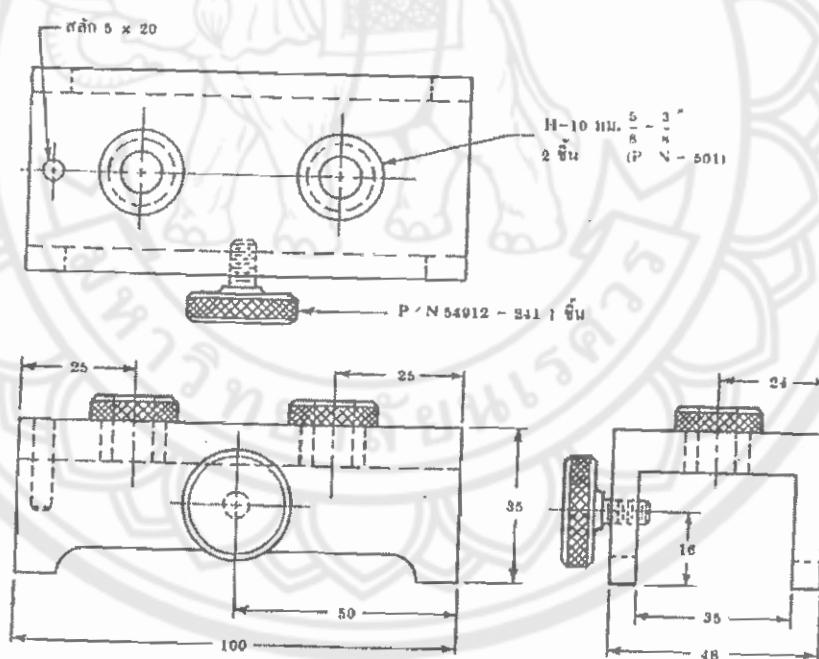
2.8 ครอบอิ้งของจิ๊กและฟิกซ์เจอร์

แบบของจิ๊กและฟิกซ์เจอร์ถูกใช้สำหรับถำทอดรายละเอียดในการก่อสร้างจิ๊กและฟิกซ์เจอร์จากนักออกแบบไปสู่ผู้ทำจิ๊กหรือฟิกเซอร์ สำหรับแบบฟอร์มและรายละเอียดเกี่ยวกับครอบอิ้งนี้ ปกติแล้วจะถูกกำหนดขึ้นตามแต่ความต้องการของแต่ละบริษัท

ครอบอิ้งของจิ๊กและฟิกซ์เจอร์มี 2 อย่างคือ แบบประกอบรวม (Assembly) และแบบแยกส่วน (Detail)

2.8.1 ครอบอิ้งแบบประกอบรวม (Assembly)

ครอบอิ้งแบบประกอบรวมจะแสดงรายละเอียดของส่วนต่างๆ ของจิ๊กหรือฟิกซ์เจอร์ในตัวແහນ່ງຈິງ

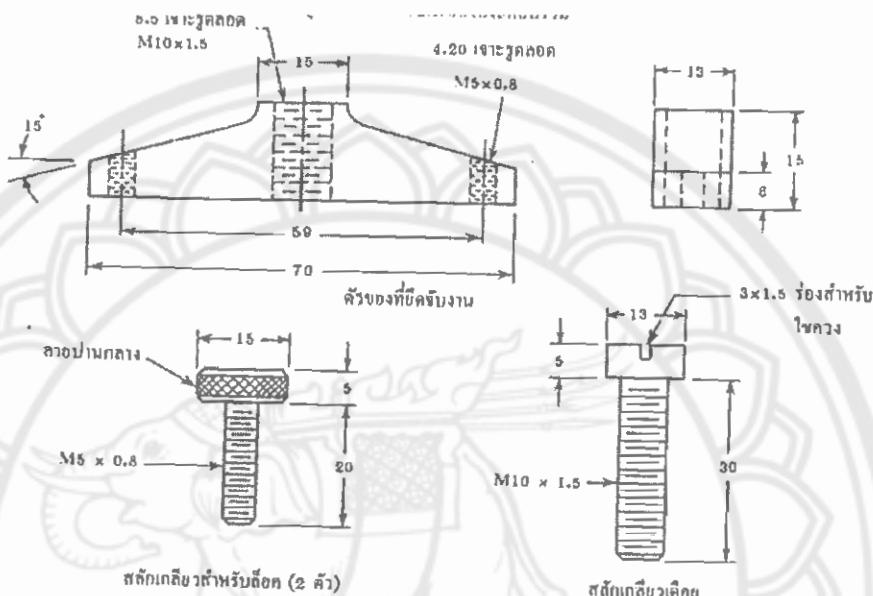


ที่มา: วชิระ, 2547

รูปที่ 2.25 แสดงครอบอิ้งแบบประกอบรวม

2.8.2 ครอบอิ้งแบบแยกส่วน (Detail)

ครอบอิ้งแบบแยกส่วนใช้สำหรับแสดงแบบของชิ้นหรือพิกเซลที่มีชิ้นส่วนเป็นจำนวนมากซึ่งจำเป็นต้องเขียนแยกออกจากแสดงขนาดและรูปร่างที่แท้จริง



ที่มา: วชิรช,2547

รูปที่ 2.26 แสดงครอบอิ้งแบบแยกส่วน

2.8.3 การใช้ข้อความบนครอบอิ้ง

การใช้ข้อความสามารถที่จะประยุคเวลาในการเขียนแบบ ดังแสดงในรูปที่ 2.27



ที่มา: วชิรช,2547

รูปที่ 2.27 แสดงการใช้ข้อความกำหนดขนาด

๑
๖๐๓
๑๔๖๘
๒๕๔๘

๑๓๙๖๑๒๕

๑๗ ส.ค. ๒๕๕๑



สำนักหอสมุด

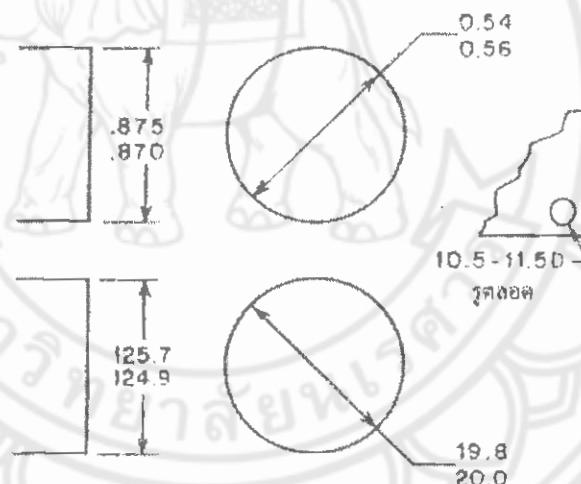
2.8.4 การกำหนดขนาดบานดรออิ้ง

ขนาดต่างๆ จะกำหนดลงบนส่วนต่างๆ ของชิ้นงานหรือส่วนย่อยต่างๆ สำหรับขนาดที่จะต้องกำหนดลงไปเป็นสิ่งจำเป็นอย่างยิ่งสำหรับงานและการตรวจสอบชิ้นส่วนต่างๆ รวมทั้งสำหรับการเขียนแบบของจีกหรือพิกเจอร์ด้วย

การกำหนดขนาดมี 2 วิธีคือ การกำหนดขนาดแบบขนาดจำกัด (Limit dimensioning) และ การกำหนดขนาดแบบอิงขนาดหลัก (Basic Size Dimensioning)

2.8.4.1 การกำหนดขนาดแบบขนาดจำกัด (Limit dimensioning)

การกำหนดขนาดแบบนี้จะแสดงให้เห็นค่าสูงสุดและค่าต่ำสุดของแต่ละส่วนของชิ้นส่วนต่างๆ ดังแสดงในรูปที่ 2.28

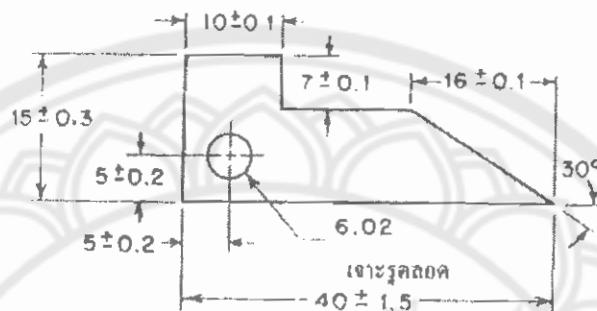


ที่มา: วชิระ, ๒๕๔๗

รูปที่ 2.28 แสดงการกำหนดขนาดแบบขนาดจำกัด

2.8.4.2 การกำหนดขนาดแบบอิงขนาดหลัก (Basic Size Dimensioning)

การกำหนดขนาดแบบนี้จะถูกใช้สำหรับการบอกขนาดโดยใช้ขนาดหลักและค่าที่สามารถเปลี่ยนได้มากน้อยเพียงไร ดังแสดงในรูปที่ 2.29



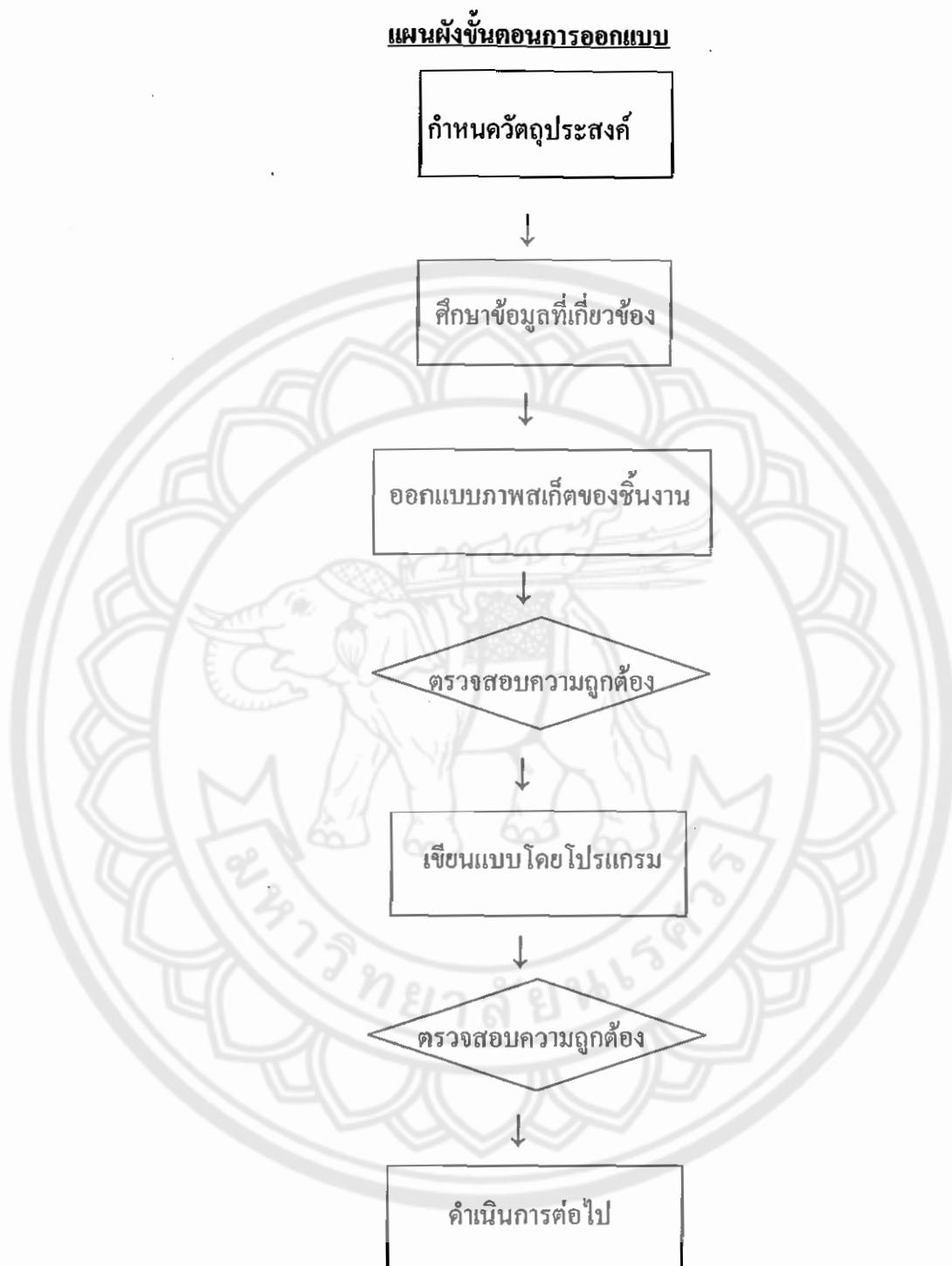
ที่มา: วชิรฯ, 2547

รูปที่ 29 แสดงการกำหนดขนาดแบบอิงขนาดหลัก

2.9 การแนะนำโปรแกรมเขียนแบบ

Pro Engineer, Solid Work และ Auto Cad เป็นโปรแกรมเขียนแบบที่นิยมใช้กันอย่างแพร่หลาย เนื่องจากเป็นโปรแกรมพื้นฐานที่มีความสามารถในการคำนวณ คำนวณ และใช้งานง่าย ซึ่งผู้ใช้สามารถเริ่มทำได้ตั้งแต่การออกแบบ การจัดเก็บข้อมูล ตลอดจนการทำ stemming ของข้อมูล

สำหรับนักออกแบบจีกและฟิกซ์เจอร์นี้ เป็นโปรแกรมพื้นฐาน โดยที่จำเป็นต้องมีความเข้าใจในการเขียนแบบ จำเป็นต้องศึกษารายละเอียดในการใช้งานโปรแกรมและการนำข้อมูล



รูปที่ 2.30 แสดงแผนผังขั้นตอนการออกแบบ

2.10 การออกแบบเครื่องจักรกล

2.10.1 การออกแบบสปริง

สปริงเป็นชิ้นส่วนที่มีความยืดหยุ่นซึ่งมีใช้ในเครื่องจักรทั่วไป สปริงอาจมีรูปร่างและทำจากวัสดุหลากหลายชนิด ส่วนมากทำจากโลหะ โลหะผสม และอโลหะ สปริงอาจทำหน้าที่ได้หลายประเภท ดังนี้

- ใช้เป็นแหล่งพลังงานให้กับกลไกด้วย เช่น ลานนาพิกา ของเด็กเล่น เป็นต้น
- ใช้วัดแรง เช่น ตัวสั่งสปริง เป็นต้น
- ใช้ทำหน้าที่เป็นชิ้นส่วนเครื่องจักรกลับคืนสู่ตำแหน่งเดิม เช่น ก้านวาล์ว เป็นต้น
- ใช้ต่อแรงจากชิ้นส่วนหนึ่งไปยังอีกชิ้นส่วนหนึ่ง เช่น สปริงแผ่นคลิป เป็นต้น

2.10.1.1 วัสดุสำหรับตรวจสอบสปริง

วัสดุสำหรับตรวจสอบสปริงต้องน่าวัสดุที่มีความแข็งแรงสูง โดยทั่วไปเหล็กสำหรับใช้ทำสปริงจะเป็นเหล็กที่มีการบอนสูงกว่า 0.5 % แล้วผ่านกรรมวิธีทางความร้อนเพื่อให้มีความยืดหยุ่นสูง เพื่อให้สปริงมีความยืดหยุ่นได้ นอกจากนี้ยังมีวัสดุประเภทโลหะผสม เหล็กกล้าไร้สนิม และอื่นๆ

ขนาดของลวดสปริง ขนาดของสปริงและวัสดุตั้งนี้

- Hard-drawn wire (ASTM A227) เป็นวัสดุที่มีราคาถูกที่สุด มีขนาดเส้นผ่าศูนย์กลาง 0.50-16 มม. มีการบอนผสม 0.45%-0.75% คุณภาพผิวต่ำ ไม่ควรใช้กับชิ้นงานที่ต้องการอายุการทำงานยาวนานมาก อุณหภูมิขณะใช้งานไม่ควรสูงกว่า 120°C หรือต่ำกว่า 0 °C
- Music wire (ASTM A228) ทำโดยวิธี Hard-drawn แต่ใช้เหล็กกล้าที่มีคุณภาพสูง คุณภาพผิวต่ำ มีการบอนผสม 0.70%-1.00% มีความแข็งแรงสูงและสามารถที่จะทนแรงกระแทกได้ มีขนาดเส้นผ่าศูนย์กลาง 0.10-6.35 มม. อุณหภูมิขณะใช้งานไม่ควรสูงกว่า 120°C หรือต่ำกว่า 0 °C
- Oil-tempered wire (ASTM A229) ผิวคีกว่า Hard-drawn ราคาถูกกว่า Music wire มีการบอนผสม 0.55%-0.75% มีขนาดเส้นผ่าศูนย์กลาง 0.50-16 มม. อุณหภูมิขณะใช้งาน 0 °C - 180 °C
- Valve spring quality carbon steel (ASTM 230) เป็น Oil-tempered wire ที่คุณภาพดีสูงสุด ผิวคีกว่า Music wire มีการบอนผสม 0.60%-0.75% มีขนาดเส้นผ่าศูนย์กลาง 1.50-6.25 มม.

- Chrome vanadium steel (ASTM 231) มีสามารถที่จะทนแรงกระทำซ้ำๆ ได้ดี มีขนาดเส้นผ่านศูนย์กลาง 0.50-12.50 มน. อุณหภูมิขยะใช้งานสูงประมาณ 230°C
- Chrome silicon steel (ASTM A401) มีสามารถที่จะทนแรงกระทำซ้ำๆ ได้ดี รับแรงได้สูง มีขนาดเส้นผ่านศูนย์กลาง 0.80-12.00 มน. อุณหภูมิขยะใช้งาน สูงประมาณ 250°C
- Stainless steel (chrome nickel ASTM A313 or AISI 302) เป็นโลหะที่ราคา แพง รับแรงได้สูง ทนต่อการกัดกร่อน ได้ดีเหมาะสมสำหรับรับแรงกระแทก มี ขนาดเส้นผ่านศูนย์กลาง 0.20-12.50 มน.

2.10.1.2 คุณสมบัติทางกลของลวดสปริง

ค่าความต้านแรงของวัสดุที่ใช้ทำลวดสปริงจะเปลี่ยนแปลงไปตามขนาดของลวด สปริง เนื่องในรูปสมการ ดังนี้

$$\sigma_u = \frac{A}{d^x} \quad (2.1)$$

$$\tau_n = \frac{B}{d^y} \quad (2.2)$$

โดยที่ σ_u คือ ความต้านแรงคงตัวสุด

τ_n คือ ความต้านแรงเฉือนทาน

d คือขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางเป็น มน.

สำหรับค่าโมดูลัสความยืดหยุ่นและโมดูลัสเนื้อนของวัสดุในตารางใช้ค่าประมาณ ดังนี้

$$E = 200 \text{ kN/mm}^2 \quad G = 80 \text{ kN/mm}^2$$

สำหรับเหล็กกล้าไร้สนิม

$$E = 180 \text{ kN/mm}^2 \quad G = 70 \text{ kN/mm}^2$$

สำหรับค่าความต้านทานแรงเฉือนครากให้ใช้ค่าประมาณ

$$\tau_y = 0.60\sigma_u \text{ สำหรับวัสดุทั่วไป}$$

$$\tau_y = 0.47\sigma_u \text{ สำหรับเหล็กกล้าไร้สนิม}$$

2.10.1.3 ความต้านทานในสปริงชดรับแรงกด

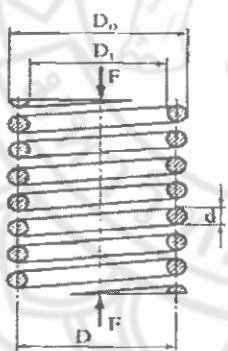
พิจารณาสปริงชุดซึ่งรับแรงกด F ในแนวแกนของสปริงดังรูป กำหนดให้

D_o คือ เส้นผ่านศูนย์กลางภายในนอกของขดสปริง

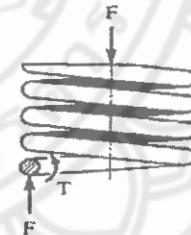
D_i คือ เส้นผ่านศูนย์กลางภายในของขดสปริง

$D = (D_o + D_i)/2$ เป็นเส้นผ่านศูนย์กลางเฉลี่ยของขดสปริง

d คือ เส้นผ่านศูนย์กลางของลวดสปริง



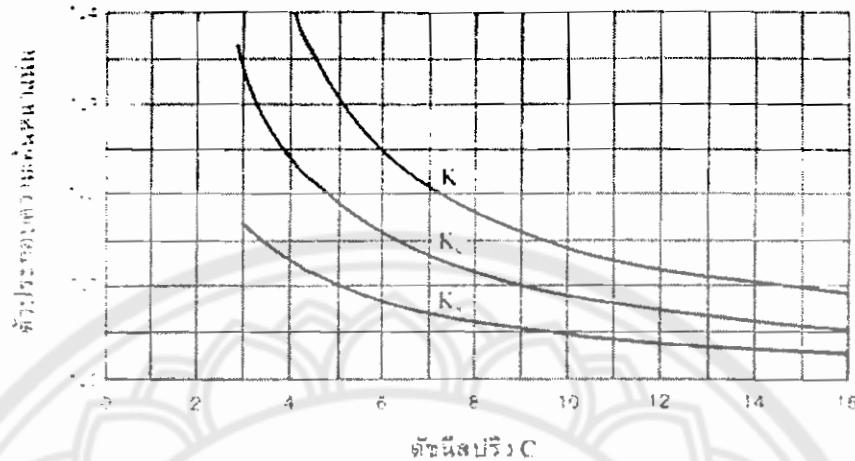
(ก) แรงกดจะทำให้ในแนวแกนของสปริง



(ข) เมื่อกำหนดถูกอิฐจะแสดงถึงให้เห็นว่าลวด
อยู่ภายใต้แรงเฉือนและโมเมนต์บิด

ที่มา: วิธีชีว์, 2541

รูปที่ 2.31 แสดงสปริงชด



ที่มา: วิธีชีวิต, 2541

รูปที่ 2.32 แสดงค่าตัวประกอบความหนาแน่นสำหรับสปริงขึ้นรับแรงดึงและรับแรงกด

2.10.1.4 การออกแบบสปริงขึ้นรับแรงกด

โดยปกติแล้วสปริงจะขยายตัวกว้างเล็กน้อยเมื่ออยู่ภายใต้แรงกด ดังนั้น ในกรณีที่มีช่องว่างจำกัด ก็อาจต้องเหลือช่องว่างไว้โดยรอบสปริงประมาณ $d/4$ การขยายตัวของสปริงอาจจะประมาณค่าได้จากสมการ

$$\bar{D}_o = (D_o^2 + 0.1\varepsilon^2)^{1/2} \quad (2.3)$$

โดยที่ \bar{D}_o คือ เส้นผ่านศูนย์กลางภายนอกของสปริงขณะขยายตัว
 D_o คือ เส้นผ่านศูนย์กลางภายนอกของสปริงขณะอยู่ในสภาพเดิม

$$\varepsilon = \frac{L_f - d(n_i - n)}{n} \quad (2.4)$$

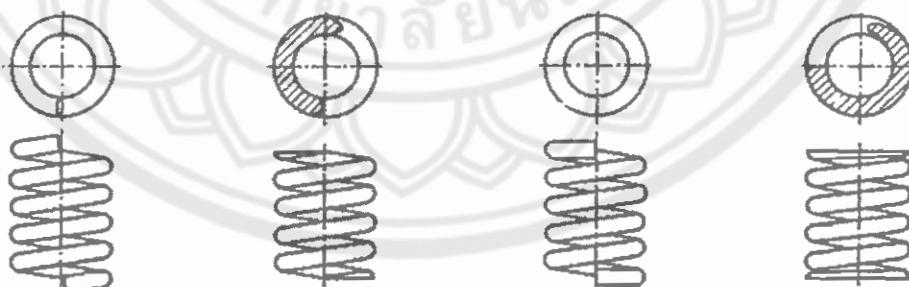
2.10.1.5 การคำนวณเกี่ยวกับสปริงชด

การคำนวณเกี่ยวกับสปริงชด อาจจะแบ่งออกได้เป็น 2 วิธีคือ

1. ให้คิดว่าแรงที่มากระทำต่อตัวสปริงเป็นแบบอยู่นิ่ง แล้วคิดว่าแรงที่กระทำกับสปริงจัดอยู่ในประเภทใด แบ่งออกเป็น
 - (ก) งานเบา (light service) หมายถึงแรงที่มีกระทำตลอดอายุการใช้งานของสปริงไม่เกิน 10^4 ครั้ง
 - (ข) งานปานกลาง (average service) หมายถึงแรงที่มีกระทำตลอดอายุการใช้งานของสปริงอยู่ระหว่าง 10^4 ถึง 10^6 ครั้ง
 - (ค) งานหนัก (severe service) หมายถึงแรงที่มีกระทำตลอดอายุการใช้งานของสปริงมากกว่า 10^6 ครั้ง
2. ให้พิจารณาว่าแรงเปลี่ยนแปลงจากค่าสูงสุดไปถึงค่าต่ำสุด แล้วคำนวณออกแบบสปริงโดยใช้สมการลักษณะเดียวกับของไซเดอร์เบอร์ก สำหรับการคำนวณนี้ แนะนำสำหรับงานที่ต้องการใช้สปริงมีอายุการใช้งานไม่จำกัด

2.10.1.6 การออกแบบสปริงชดโดยคิดให้แรงอยู่นิ่ง

ในการออกแบบสปริงชด โดยคิดให้แรงอยู่นิ่ง ให้ใช้ความคื้นเฉือนที่แสดงในตารางในภาคผนวกเป็นค่าความคื้นของออกแบบ



(ก) ปลายธรรมด้า (ข) ปลายธรรมด้าและเจียร์ไน (ค) ปลายตรัง (ง) ปลายตรังและเจียร์ไน

ที่มา: วิทชี, 2541

รูปที่ 2.33 ปลายสปริงชดรับแรงกด



ที่มา: วิธีชี, 2541

รูปที่ 2.34 ระบบบุบตัวของสปริงชด

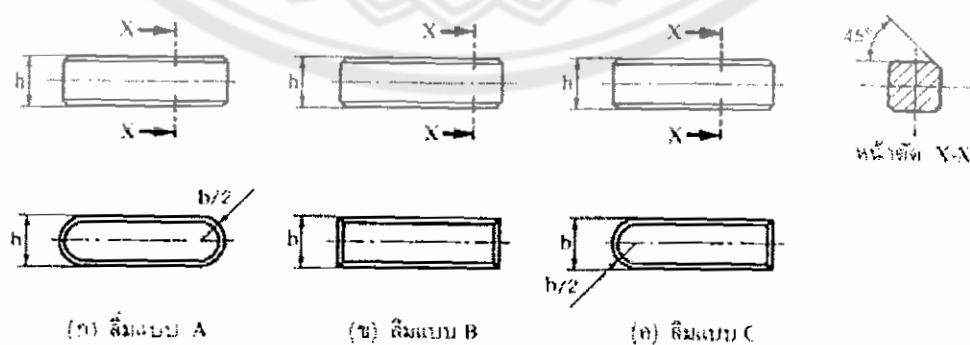
2.10.2 การออกแบบลิ่มและสลัก

ชิ้นส่วนเครื่องจักรกล เช่น เพียง และอุปกรณ์อื่นๆ ที่ใช้รับหรือส่งกำลังจากเพลา โดยที่จะต้องยึดแน่นกับเพลาเพื่อให้หมุนไปพร้อมกับเพลา ดังนั้นจึงมักยึดติดกับเพลาโดยใช้ลิ่ม ลิ่มเป็นแท่งโลหะที่ໄ้ไว้ในร่องของชิ้นส่วนทั้งสองที่ยึดอยู่ด้วยกัน ดังนั้นการเลือกใช้และการติดตั้งจึงขึ้นอยู่กับองค์ประกอบหลายๆ อย่าง เช่น กำลังที่จะส่ง ชนิดของพิภพความต้องการ ความนิ่นคงของรอยต่อ และราคา

2.10.2.1 ชนิดของลิ่ม

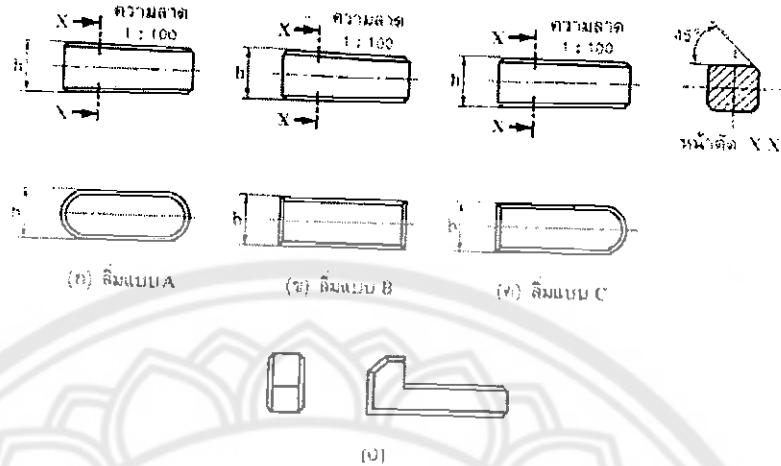
ลิ่มแบ่งเป็นหลายชนิดดังนี้คือ

- ลิ่มตีเหลี่ยมผืนผ้าและลิ่มตีเหลี่ยมจัตุรัส ลิ่มชนิดนี้จะฝังอยู่ในเพลาครึ่งหนึ่ง และฝังอยู่ในคุณของเพียง มีลักษณะดังรูป



ที่มา: วิธีชี, 2541

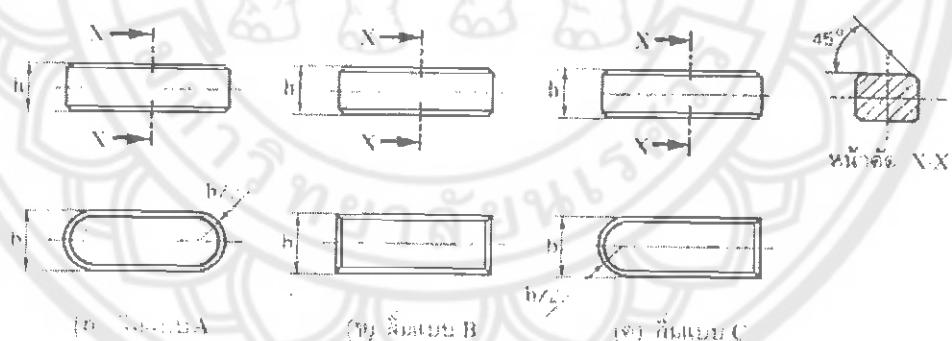
รูปที่ 2.35 ลิ่มตีเหลี่ยมผืนผ้าและลิ่มตีเหลี่ยมจัตุรัส



ที่มา: วิธีที่ 2541

รูปที่ 2.36 ลิ้มสี่เหลี่ยมผืนผ้าและลิ้มสี่เหลี่ยมจัตุรัสแบบเรียบ

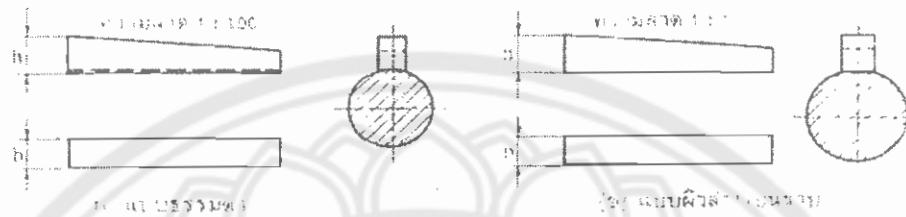
2.ลิ้มแบบ ลิ้มนันคันนี้พื้นที่หน้าตัดเป็นรูปสี่เหลี่ยมผืนผ้าเช่นกัน แต่มีลักษณะบางกว่า มีลักษณะดังรูป



ที่มา: วิธีที่ 2541

รูปที่ 2.37 ลิ้มแบบ

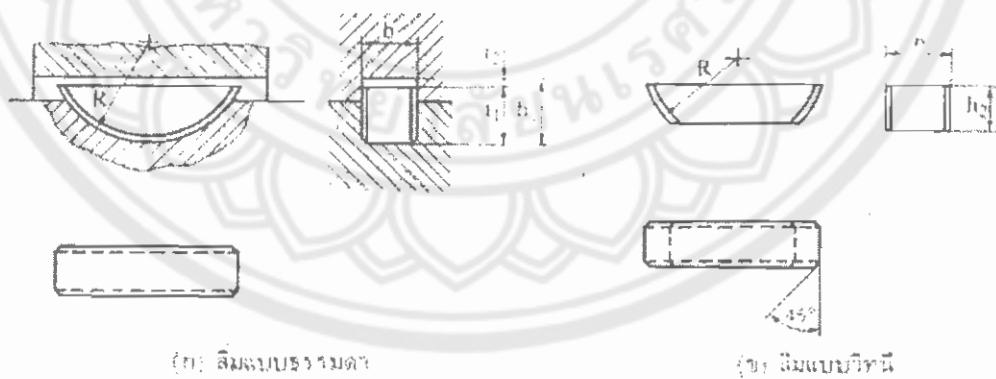
3.แซดเดลคีซ์ ลิ่มชนิดนี้ใช้กับงานเบาหรือในกรณีที่ต้องการให้มีการหมุนสัมพัทธ์ระหว่างเพลา กับ คุณลักษณะเพื่อใช้ในการปรับแต่ง ดังรูป



ที่มา: วริทธิ์, 2541

รูปที่ 38 แซดเดลคีซ์

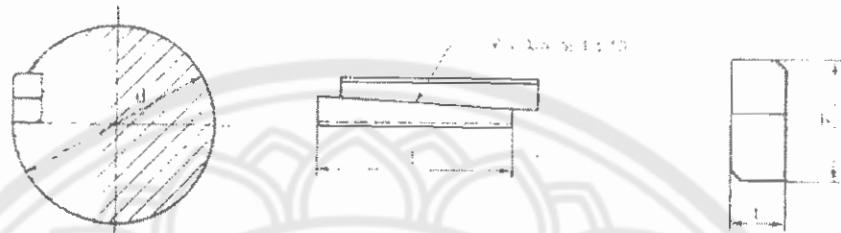
4.ลิ่มวงเดือน ลิ่มชนิดนี้ใช้ในเครื่องมือกลต่างๆ และต้องใช้ร่องลิ่มที่มีลักษณะเป็นพิเศษ และใช้กับการยึดชิ้นส่วนที่ใช้แรงน้อย และขนาดเดือนผ่านศูนย์กลางไม่เกิน 75 น.m.



ที่มา: วริทธิ์, 2541

รูปที่ 2.39 ลิ่มวงเดือน

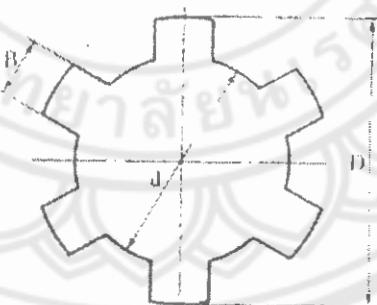
5. แผนงานเชือกคีบ ลิ่มชนิดนี้มีลักษณะการใช้งานเป็นชุดประกอบด้วยลิ่ม 2 ชิ้น แต่ละชิ้นมีความเรียบเพื่อให้อัดกันแน่น สามารถส่งกำลังได้มากในทิศทางเดียว ดังรูป



ที่มา: วิธีชีว์, 2541

รูปที่ 2.40 แผนงานเชือกคีบ

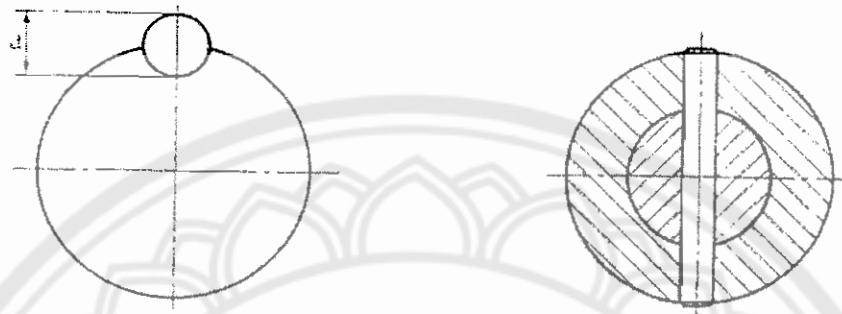
6. สปลายน์ มีลักษณะคล้ายกับลิ่มหลายๆ อันติดอยู่ร่องเพลาดังรูป



ที่มา: วิธีชีว์, 2541

รูปที่ 2.41 สปลายน์

7.ลิ่มกลมหรือสลัก ลิ่มชนิดนี้ทำให้มีความเก็บหนาแน่นที่เพลาน้อยกว่าลิ่มชนิดอื่น
การตัดประกอนง่าย



(a) หัวงานกับแกนเพลต

(b) หัวดังจากกับแกนเพลต

ที่มา: วาริที, 2541

รูปที่ 2.42 ลิ่มกลมหรือสลัก

2.10.2.2 การใช้หัวลิ่ม

ลิ่มแบ่งออกเป็นหลายชนิดและมีขนาดเป็นมาตรฐาน ดังนั้นการเลือกใช้ลิ่มจึงต้องเลือกขนาดตามมาตรฐาน

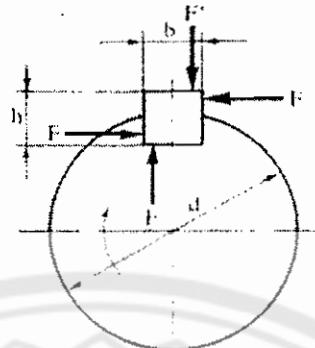
การใช้หัวลิ่มให้บอกรหัสหัวลิ่มเป็นมาตรฐานระหว่างประเทศหมายเหตุได้ ตามด้วย เครื่องหมาย – แล้วตามด้วยขนาดความกว้างของลิ่ม x ความสูงของลิ่ม x ความยาวของลิ่ม เช่น ลิ่มสี่เหลี่ยม พื้นผ้า แบบ A กว้าง 12 มม. สูง 8 มม. และยาว 70 มม. ก็ให้เขียนว่า ลิ่มสี่เหลี่ยมพื้นผ้า ISO/R 773-A12x8x70

2.10.2.3 ความต้านทานต่อการดัดแปลง

เมื่อใช้ลิ่มต่อเพลากับคุณลักษณะที่ต้องส่งไปเมนต์บิด ความต้านทานที่เกิดขึ้นในลิ่มจะเป็นแบบสามมิติความต้านทานที่เกิดขึ้นนี้เป็นผลมาจากการต่อ 2 ชนิด คือ

1.แรงนื้องจากการสัมอัดลิ่มลงในร่องลิ่ม ทำให้เกิดความต้านทานอัดขึ้นในลิ่มซึ่งไม่อาจหาคำได้แน่นอนของแรงเหล่านี้

2.แรงนื้องจากการส่งไปเมนต์บิด ทำให้เกิดความต้านทานอัดและความต้านทานเนื่องในลิ่ม



ที่มา: วริทธิ์, 2541

รูปที่ 2.43 แรงบันรอบด้วยลิ่ม

พิจารณาอย่างด้วยลิ่มดังรูป ให้ F เป็นแรงที่กระทำกับลิ่มเนื่องจาก โนเมนต์บิด และ F' เป็นแรงที่กดลิ่มไว้ไม่ให้ลิ่มเอียง โนเมนต์บิดที่เพลาทำให้คุณลักษณะแรงด้านท่าน F เกิดขึ้นซึ่งกระทำในแนวตั้งมากกับลิ่ม

สมมติว่าแรงนี้กระทำที่จุดกึ่งกลางของลิ่มส่วนที่โผล่พ้นจากเพลา ดังนั้นแรงหาได้จากสมการ

$$T = F \left(\frac{d}{2} + \frac{h}{4} \right) \quad (2.5)$$

จากข้อสมมติฐานที่ได้กล่าวมา เมื่อคิดว่าลิ่มขาดเนื่องจากแรงเฉือน จะนั่น

$$T = \frac{Fd}{2} = \frac{blwd}{2} \quad (2.6)$$

- โดยที่ T คือ โมเมนต์บิดบนเพลา
 F คือ แรงที่กระทำกับลิ่ม
 d คือ ขนาดเส้นผ่าศูนย์กลางเพลา
 b คือ ความกว้างของลิ่ม
 l คือ ความยาวของลิ่ม
 τ คือ ความเก็บนิรภัยของลิ่ม

แต่เมื่อคิดว่าลิ่ม โคนแทรกอัดแทკ

$$T = \frac{Fd}{2} = \frac{hl\sigma_c d}{4} \quad (2.7)$$

- โดยที่ h คือความสูงของลิ่ม
 σ_c คือความเก็บนิรภัยของลิ่มหรือเพลาหรือคุณลักษณะ

ในกรณีที่ลิ่ม เพลา และคุณลักษณะทำงานด้วยกัน ให้ทำการคำนวณในสมการที่ 2.7
 โดยใช้ค่าความเก็บนิรภัยของวัสดุที่มีความต้านแรงอัดน้อยที่สุด

ถ้าลิ่มและเพลาทำงานด้วยกันนิสัยเดียวกัน ก็สามารถจะหาความยาวของลิ่มได้โดยถือว่าลิ่มและเพลารับโมเมนต์เท่ากัน

2.10.3 การออกแบบเพลา

เพลาเป็นชิ้นส่วนที่มีอยู่ในเครื่องจักรกลเกือบทุกชนิด ดังนั้นจึงสมควรพิจารณาถึงการออกแบบเพลา เพลามีซึ่งเรียกแตกต่างกันไปตามลักษณะการใช้งานดังต่อไปนี้

เพลา(shaft) เป็นชิ้นส่วนที่หมุนและใช้ในการส่งกำลัง

แกน(axle) เป็นชิ้นส่วนลักษณะเดียวกันกับเพลาแต่ไม่หมุน ส่วนมากเป็นตัวรองรับชิ้นส่วนที่หมุน เช่น ล้อ สายพาน เป็นต้น

สปินเดล(spindle) เป็นเพลางานาคสั้นที่ไม่หมุน เช่น เพลาที่หัวแท่นกลึง เป็นต้น

สตับชาฟต์(stub shaft) บางครั้งเรียกว่า เหดชาฟต์(head shaft) เป็นเพลาที่ติดเป็นชิ้นส่วนต่อเนื่องกับเครื่องยนต์ หรือเครื่องดันกำลัง

เพลาแนว(line shaft) หรือเพลาส่งกำลัง(power transmission shaft) หรือเพลาเมน(main shaft) เป็นเพลาซึ่งต่อตรงกับเครื่องดันกำลัง และใช้ในการส่งกำลังไปยังเครื่องจักรอื่นๆ

แจ็คชาฟท์(jackshaft)หรือเคนเตอร์ชาฟท์(counter shaft)เป็นเพลาขนาดสั้นที่ต่อระหว่างเครื่องดันกำลังกับเพลาเมนหรือเครื่องจักรกล

เพลาอ่อน(flexible shaft) เป็นเพลาที่อ่อนตัวหรืองอได้ ใช้ในการส่งกำลังในลักษณะที่แกนหมุนทำมุกันได้ แต่ส่งกำลังได้น้อย

เพลาอาจรับแรงดึง แรงกด แรงบิดหรือแรงดัด หรือแรงหาดยอย่างรวมกันก็ได้ ดังนั้นการคำนวณจึงต้องใช้ความคืบหน้าของสมexeาช่วย ขณะนี้จึงต้องออกแบบเพลาให้มีความแข็งแรงเพียงพอสำหรับการใช้งาน

2.10.3.1 วัสดุเพลา

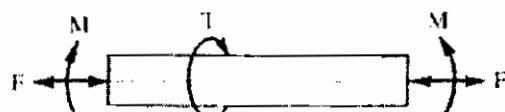
วัสดุที่ใช้ทำเพลาคือเหล็กกล้าละมุน(mild steel) แต่ถ้าต้องการให้มีความเหนียวและความทนทานต่อแรงกระแทก มักใช้เหล็กกล้าพสมโลหะอื่นทำเพลา เช่น AISI 1347 3140 4150 เป็นต้น

2.10.3.2 ขนาดของเพลา

เพื่อให้เพลามีขนาดมาตรฐานเหมือนกัน องค์การมาตรฐานระหว่างประเทศจึงได้กำหนดมาตรฐานของเพลาซึ่งเป็นขนาดระบุ(nominal size) ใน ISO/R 775-1969 ไว้สำหรับออกแบบ

2.10.3.3 การออกแบบเพลาตามโฉด ASME

วิธีการออกแบบเพลาตามโฉด AMSE ใช้ทฤษฎีความเก็บเสื่อมสูงสุด และไม่พิจารณาความล้าหรือความหนาแน่นที่เกิดขึ้นกับเพลา ซึ่งเป็นการออกแบบโดยวิธีสถิติศาสตร์ ใน การหาสมการออกแบบเพลาพิจารณาปัจจัยด้านล่าง ให้เพลาเป็นแบบกลมและกลวง โดยมีขนาดเด็นผ่านศูนย์กลางภายในและภายนอกเท่ากัน d_1 และ d_2 ตามลำดับ ความเก็บต่างๆ ที่เกิดขึ้นกับเพลามีดังต่อไปนี้



ที่มา: วิธีชี, 2541

รูปที่ 2.44 แสดงเพลาอยู่ภายใต้แรงต่างๆ

ความเก็บดึงหรือกด $\sigma_a = \frac{4F}{\pi(d^2 - d_i^2)}$ (2.8)

ความเก็บดัด $\sigma_b = \frac{Mc}{I} = \frac{32Md}{\pi(d^4 - d_i^4)}$ (2.9)

ความเก็บเฉือน $\tau_{xy} = \frac{Tr}{J} = \frac{16Td}{\pi(d^4 - d_i^4)}$ (2.10)

ในกรณีที่เป็นแรงกด อาจมีผลทำให้โก่งงอได้ ดังสมการ

$$\sigma_a = \frac{4\alpha F}{\pi(d^2 - d_i^2)} \quad (2.11)$$

สำหรับวิธีคำนวณของ ASME ใช้วิธีการแบบสติติกาสคร์ ดังนั้นจึงต้องมีตัวประกอบความถ้า(fatigue factor) มาเกี่ยวข้องด้วย

ถ้าให้ C_m = ตัวประกอบความถ้าเนื่องจากการดัด
 C_t = ตัวประกอบความถ้าเนื่องจากการบิด

ดังสมการ

$$\sigma_b = \frac{32C_m Md}{\pi(d^4 - d_i^4)} \quad (2.12)$$

$$\tau_{xy} = \frac{16C_t Td}{\pi(d^4 - d_i^4)} \quad (2.13)$$

ความเก็บกดหรือความเก็บดึงรวมก็อ

$$\sigma = \sigma_a + \sigma_b \quad (2.14)$$

จากทฤษฎีความเค้นเนื้อนสูงสุด

$$\tau = \left(\tau_{xy}^2 + \left(\frac{\sigma}{2} \right)^2 \right)^{1/2} \quad (2.15)$$

จากสมการขั้นตอนใหม่จะได้

$$d^3 = \frac{16}{\pi \tau (1 - K^4)} \left[(C_t T)^2 + \left(\frac{\alpha F d (1 + K^2)}{8} + C_m M \right)^2 \right]^{1/2} \quad (2.16)$$

2.10.3.4 การออกแบบเพลาภายใต้แรงเปลี่ยนแปลง

การออกแบบเพลาโดยคิดถึงแรงที่เปลี่ยนแปลง สามารถกระทำได้ด้วยวิธีการออกแบบสำหรับความต้านทาน อย่างไรก็ตามการที่จะถือทฤษฎีความเค้นเนื้อนสูงสุด หรือทฤษฎีความเค้นเนื่องของตะขิดรัดเป็นหลักในการออกแบบ จะต้องเลือกใช้ค่า และ ให้ถูกต้องกับทฤษฎี

2.10.4 การออกแบบเพ่อง

เพ่องเป็นชิ้นส่วนเครื่องจักรกลชนิดหนึ่งที่พบอยู่ใน เครื่องจักรกลทั่วไป โดยใช้ทำหน้าที่ส่งกำลังและการหมุนจากเพลาหนึ่งไปยังอีกเพลาหนึ่ง

2.10.4.1 ประเภทของเพ่อง

เพ่องโดยทั่วไปมี 4 ประเภทดังนี้

1.เพ่องตรง

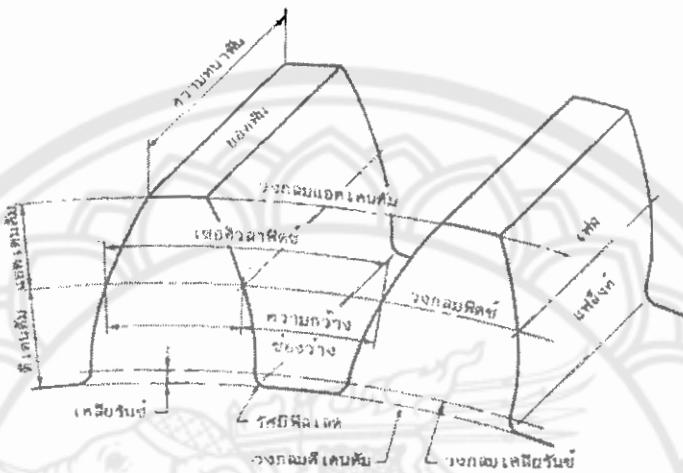
2.เพ่องเฉียง

3.เพ่องคอกขอก

4.ชุดเพ่องหนอน

2.10.4.2 คำจำกัดความ

ในการให้คำจำกัดความเรียกชื่อส่วนต่างๆ ของเพื่อง ให้พิจารณาดังรูปคือไปนี้



ที่มา: วริทธิ์, 2541

รูปที่ 2.45 แสดงการเรียกชื่อส่วนของฟันเพียง

วงกลมพิชต์(pitch circle) เป็นมิติหลักในการเรีกขนาดของเพียง โดยบอกขนาดของเพียงคัวร์บขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางพิชต์

เซอร์คิวเลร์พิทช์(circular pitch) p เป็นระยะที่วัดบนวงกลมพิทช์ จากจุดหนึ่งบนฟันเพียงไปยังอีกจุดหนึ่ง ณ ตำแหน่งเดียวกันบนฟันถัดไป

โมดูล (module) m เป็นอัตราส่วนระหว่างเส้นผ่านศูนย์กลางพิเศษกับจำนวนฟันบนเพียง

ໄໂຄຣມີທຽບພິຕ້າ (diametral pitch) P ເປັນຂໍ້ຕາເສົ່ວນຮະຫວ່າງ ຈຳນວນພື້ນບັນເພື່ອກັບເສັ້ນຜ່ານຄູນຍົກລາງພິຕ້າ

แอดเดนดัม (addendum) a หรือช่วงสูงบน เป็นระบบที่วัดในแนวรัศมีระหว่างยอดฟันถึงวงกลมพิเศษ

คีเดนดัม(dedendum) d หรือช่วงสูงล่าง เป็นระยะที่วัดในแนวรัศมีระหว่างโคนฟัน ถึงวงกลมพิสดาร จะนับความสูงของฟันเพื่องานคือ ผลรวมระหว่าง a กับ d

เคลียรันซ์ (clearance) c ในการที่เพื่องสองอันขบกัน คือคนด้มของเพื่องหนึ่ง ต้องมีค่ามากกว่าแอคเดนดัมของอีกเพื่องหนึ่ง เพื่อที่จะไม่ให้เกิดการขัดกันขึ้น ผลค่าระหว่างค่าเดนดัมและแอคเดนดัมเรียกว่า **เคลียรันซ์**

แบ็คแลช (backlash) คือผลค่าระหว่างความกว้างซ่องว่างระหว่างพื้นเพื่องหนึ่งกับความกว้างซ่องว่างระหว่างพื้นเพื่องหนึ่งที่ขบกัน โดยวัดตามแนวสันวงกลมพิเศษ

ความหนาของฟัน (face width) b คือความหนาของฟันเพื่องวัดในทิศทางเดียวกับแนวแกนของเพื่อง

แฟลังค์ (flank) คือผิวทางค้านข้างของฟันเพื่อง ซึ่งอยู่ระหว่างวงกลมพิเศษกับวงกลมคีเดนดัม

อัตราทด (velocity ratio) m_v คืออัตราส่วนระหว่างความเร็วเชิงมุมของเพื่องขับต่อความเร็วเชิงมุมของเพื่องตาม

อัตราส่วนเพื่อง (gear ratio) m_g คืออัตราส่วนระหว่างจำนวนฟันของเพื่องต่อจำนวนฟันของพินเนียน

2.10.4.3 มาตรฐานการออกแบบฟัน

ดัชนีสำหรับการออกแบบฟันเพื่อง จะออกแบบเป็นพิเศษในระบบหน่วยอังกฤษ หรือออกแบบเป็นมาตรฐานหน่วยเมตร ดังในตารางในภาคผนวก

2.10.4.4 วัสดุสำหรับเพื่อง

วัสดุที่ใช้ทำเพื่องมีหลายชนิดทึ่งที่เป็นโลหะและไม่โลหะ หลักทั่วไปในการออกแบบชิ้นส่วนใหญ่ ของเครื่องจักรกลคือ การเลือกใช้วัสดุที่ราคาถูก ผลิตได้ง่าย และสามารถทำงานได้ตามความประสงค์

วัสดุที่นิยมใช้ทำเพื่องมากที่สุดคือ เหล็กกล่อง เพราะมีราคาถูก หล่อได้ง่าย ทนต่อการสึกหดได้ดี และคุณภาพดี ได้พอกสมควร แต่ข้อเสียคือความแรงคงค่า ทำให้ฟันเพื่องหัก ดังนี้ จึงใช้เหล็กกล่องเนื่องจากมีความแข็งแรงมากขึ้น

เหล็กกล้าที่ใช้ในการทำเพื่องโดยมากเป็นเหล็กกล้าคาร์บอนธรรมดาก็ หรือเหล็กกล้าผสม ซึ่งมีความด้านแรงดึงสูงกว่าเหล็กกล่อง โดยที่ราคาไม่สูงมากนัก แต่ผิวน้ำของเหล็กกล้ามีความแข็งน้อย ดังนั้นจึงต้องมีกระบวนการทำผิวน้ำให้แข็งขึ้น

โลหะผสมที่นิยมนิยมนำมาทำเพื่องได้แก่ ทองแดง สังกะสี อโลมิเนียม และไนโตรเจน เพราทันต่อการกัดกร่อนได้ดี มีความเสียดทานน้อย และทนต่อการสึกหด

อโลหะที่นิยมใช้ทำเพื่อง่ายแก่ rawhide nylon และพลาสติกชนิดต่างๆ เพราะวัสดุเหล่านี้จะทำงานง่าย มีความเสียค่าน้อย และผลิตได้ง่าย นอกจากนี้ยังคุ้มชึมการสั่นสะเทือนได้เป็นอย่างดี

