

บทที่ 2

หลักการและทฤษฎี

เป้าหมายการออกแบบระบบการระบายอากาศในทุกๆพื้นที่ของโรงงาน ให้เกิดสภาวะอากาศและสิ่งแวดล้อมที่ดีแก่ผู้ปฏิบัติงานรวมถึงคุณภาพของกระบวนการผลิต ซึ่งจะเป็นการลดค่าใช้จ่ายด้านพลังงานด้วย จากวัตถุประสงค์นี้ จะเป็นจริงและเกิดผลเป็นที่น่าพอใจได้นั้น ต้องใช้วิธีการควบคุมสภาวะเงื่อนไขของอากาศ อาทิ ปริมาณความร้อนและสิ่งปนเปื้อนหรือทั้งสองอย่าง หากมองไปที่สภาวะของอากาศในพื้นที่ที่ทำงานแล้ว จะพบว่าในช่วงฤดูร้อนอากาศจะมีอุณหภูมิสูง ดังนั้นการทำให้สภาวะอากาศภายในโรงงานให้สบายแก่ผู้ปฏิบัติงานและเครื่องจักรปฏิบัติงานอย่างมีประสิทธิภาพ ต้องทำระบบการระบายอากาศเข้ามาช่วย

ในการออกแบบสิ่งที่หลีกเลี่ยงไม่ได้ คือการนำเอาอากาศภายนอกโรงงานเข้ามาหมุนเวียนแลกเปลี่ยนกับอากาศภายในโรงงาน ซึ่งถ้าหากนำเข้ามาในปริมาณที่เหมาะสมจะทำให้ประหยัดค่าใช้จ่ายได้มาก ฉะนั้นการนำเอาอากาศภายในโรงงานออก จะต้องออกแบบให้มีผลกระทบต่อปริมาณการระเหยของไอน้ำน้อยที่สุด เพื่อทำให้เกิดความปลอดภัยแก่ผู้ปฏิบัติงานและทรัพย์สิน

เทคนิคในการระบายอากาศให้ได้ผล และทำให้อุณหภูมิอยู่ได้ก็อาศัยหลักการถ่ายเทอากาศให้มีปริมาณเพียงพอ ที่จะทำให้เกิดกระแสลมนั่นเอง

การกำหนดค่าปริมาณการถ่ายเทอากาศ ทางวิศวกรรมเรียกว่า Airchanges/ hr. หรือปริมาณปริมาตรการถ่ายเทอากาศคิดเป็นจำนวนเท่าของปริมาตรห้องภายในหนึ่งชั่วโมง อย่างเช่นในปัจจุบัน เทศบัญญัติระบุให้อาคารจอดรถที่อยู่ใต้ดิน ต้องมีการถ่ายเทอากาศไม่น้อยกว่า 4 เท่าของปริมาตร ห้อง / ชั่วโมง ก็คือ 4 Airchanges / hr. (4 A / C / hr) อย่างไรก็ตามผู้ออกแบบมักจะออกแบบที่ประมาณ 6 A / C / hr. เนื่องจากพฤติกรรมการใช้รถในบ้านเราจะมีรถที่ติดเครื่องยนต์ ไม่ว่าจะเป็นการวนหาที่จอดรถ

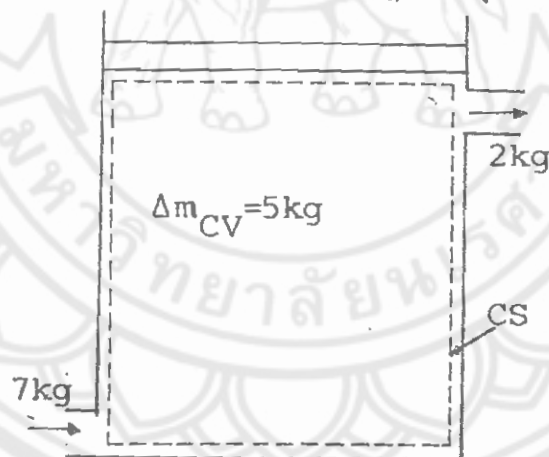
โดยทั่วไปมักจะกำหนดให้การระบายอากาศเป็นดังนี้

	A/C/hr.
ห้องใช้งานทั่วไป	15
ห้องเก็บของ	10
ห้องน้ำ	20-30
ห้องเครื่อง	30-40

ทฤษฎีที่จำเป็นและเกี่ยวข้องซึ่งจะเป็นพื้นฐานในการออกแบบการระบายอากาศโดยพัดลมสามารถแยกเป็นส่วนต่างๆ ดังนี้

2.1 ทฤษฎีเกี่ยวกับกลศาสตร์ข้อที่หนึ่งของอุณหพลศาสตร์สำหรับปริมาตรควบคุม (CV)

ในการวิเคราะห์ปริมาตรควบคุมจำเป็นต้องทราบกฎการอนุรักษ์ของมวล และการอนุรักษ์ของพลังงานควบคู่กันไป



รูปที่ 2.1 กฎการอนุรักษ์ของมวลสำหรับปริมาตรควบคุม

(ที่มา อุณหพลศาสตร์ 1, มนตรี พิรุณเกษม)

ซึ่งกฎของการอนุรักษ์ของมวล

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{มวลไหลเข้าปริมาตร} \\ \text{ควบคุมทั้งหมด} \end{array} \right\} - \left\{ \begin{array}{l} \text{มวลไหลออกจาก} \\ \text{ปริมาตรควบคุมทั้งหมด} \end{array} \right\} = \left\{ \begin{array}{l} \text{การเปลี่ยนแปลงของ} \\ \text{มวลสุทธิภายใน CV} \end{array} \right\}$$

$$\sum m_i - \sum m_e = \Delta m_{CV} \quad (2.1)$$

พิจารณาในรูปสมการเชิงอัตรา

$$\sum \dot{m}_i - \sum \dot{m}_e = \frac{d}{dt} \Delta \dot{m}_{CV} \quad (2.2)$$

บางครั้งสมการ (2.2) ว่า “สมการความต่อเนื่อง”

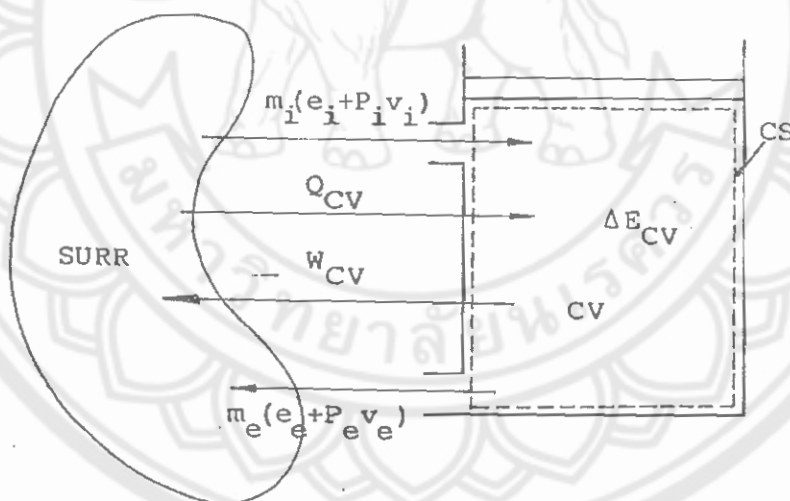
ในส่วนกฎการอนุรักษ์ของพลังงานที่ใช้ในการกำรวิเคราะห์กฎข้อที่หนึ่งของอุณหพลศาสตร์ สำหรับปริมาตรควบคุม อาศัยกฎการอนุรักษ์ของพลังงานหรือกฎข้อหนึ่งของอุณหพลศาสตร์ สำหรับระบบช่วยพิสูจน์ ซึ่งอาจกล่าวเป็นสมการได้ดังนี้

$$Q_{CV} - W_{CV} + \sum E_{in} - \sum E_{out} = \Delta E_{CV} \quad (2.3)$$

พิจารณาในรูปสมการเชิง

อัตรา

$$\dot{Q}_{CV} - \dot{W}_{CV} + \sum \dot{m}_i \left(h_i + \frac{v_i^2}{2} + gZ_i \right) - \sum \dot{m}_e \left(h_e + \frac{v_e^2}{2} + gZ_e \right) = \frac{d}{dt} E_{CV} \quad (2.4)$$



รูปที่ 2.2 กฎการอนุรักษ์ของพลังงานสำหรับปริมาตรควบคุม
(ที่มา อุณหพลศาสตร์ 1, มนตรี พิรุณเกษตร)

2.2 กระบวนการสถานะคงตัว – การไหลคงตัว (กระบวนการ SSSF)

อุปกรณ์ทางวิศวกรรมจำนวนมาก อาทิเช่น กังหัน คอมเพรสเซอร์ คอนเดนเซอร์ หรือออสเซลมีลักษณะการทำงานอยู่ในช่วงระยะเวลายาวนานภายใต้สถานะคงตัว จึงพิจารณาเป็นอุปกรณ์ที่ดำเนินกระบวนการ SSSF

กระบวนการหนึ่ง ๆ จะพิจารณาว่าเป็นกระบวนการการไหลคงตัว นั้น จะต้องสอดคล้องกับสมมติฐานดังต่อไปนี้

1. ปริมาตรควบคุมไม่เคลื่อนที่เมื่อเทียบกับกรอบอ้างอิง (กรอบพิกัด)
2. มวลภายในปริมาตรควบคุม สภาวะของมวลในแต่ละจุดภายในปริมาตรควบคุมนั้น ไม่เปลี่ยนแปลงกับเวลา

$$\frac{d}{dt} m_{CV} = 0 \quad \text{และ} \quad \frac{d}{dt} E_{CV} = 0 \quad (2.5)$$

$$\text{สมการความต่อเนื่อง; } \sum \dot{m}_i = \sum \dot{m}_e \quad (2.6)$$

จากกฎข้อที่หนึ่ง;

$$\dot{Q}_{CV} - \dot{W}_{CV} + \sum \dot{m}_i \left(h_i + \frac{v_i^2}{2} + gZ_i \right) - \sum \dot{m}_e \left(h_e + \frac{v_e^2}{2} + gZ_e \right) = 0 \quad (2.7)$$

3. อัตราของมวลไหลข้ามผิวควบคุม สภาวะของมวลที่ไหล อัตราของการถ่ายเทความร้อน และงานข้ามผิวควบคุมนั้นคงที่

สำหรับปริมาตรควบคุมที่มีทางเข้าเดียว แลทางออกทางเดียว

$$\text{สมการความต่อเนื่อง; } \dot{m}_i = \dot{m}_e = \dot{m} \quad (2.8)$$

จากกฎข้อที่หนึ่ง;

$$\dot{Q}_{CV} - \dot{W}_{CV} + \dot{m} \left(h_i - h_e + \frac{v_i^2}{2} - \frac{v_e^2}{2} + gZ_i - gZ_e \right) = 0 \quad (2.9)$$

\dot{m} หารสมหาร (2.9) ตลอด จะได้

$$q - w + h_i - h_e + \frac{v_i^2}{2} - \frac{v_e^2}{2} + gZ_i - gZ_e = 0 \quad (2.10)$$

โดยที่ $q = \frac{\dot{Q}_{CV}}{\dot{m}}$ และ $w = \frac{\dot{W}_{CV}}{\dot{m}}$ และมีหน่วยเป็น kJ / kg

2.3 ทฤษฎีที่เกี่ยวกับแผนภูมิไซโครเมตริก (Psychrometric Chart)

แผนภูมิไซโครเมตริกเป็นแผนภาพสำหรับศึกษาคุณสมบัติต่าง ๆ ของอากาศในบรรยากาศ ซึ่งเป็นของผสมระหว่างอากาศแห้ง (Dry Air) และไอน้ำ (Water Vapor) หรือเรียกอีกอย่างว่าอากาศชื้น (Moist Air) เพื่อนำมาเป็นพื้นฐานสำหรับศึกษากระบวนการต่าง ๆ ที่ใช้ควบคุมอุณหภูมิ ความชื้นรวมไปถึงการวิเคราะห์การถ่ายเทความร้อนและมวลของอากาศในอุปกรณ์ต่าง ๆ ของระบบการทำความเย็นและการปรับอากาศ

2.3.1 คุณสมบัติของอากาศเกี่ยวกับแผนภูมิไซโครเมตริก

คุณสมบัติของอากาศทั้ง 7 ค่า ได้แก่ อุณหภูมิกระเปาะแห้ง อุณหภูมิจุดน้ำค้าง อัตราส่วน ความชื้นสัมพัทธ์ เอนทัลปี ปริมาตรจำเพาะ และอุณหภูมิกระเปาะเปียกจะถูกนำมาเขียนลงบนแผนภูมิไซโครเมตริกที่ความดันบรรยากาศ (101.325 kPa) หรือความดันอื่น โดยกำหนดให้อุณหภูมิกระเปาะแห้งอยู่บนแกน X และอัตราความชื้นอยู่บนแกน Y ซึ่งคุณสมบัติต่าง ๆ ของอากาศทั้ง 7 ค่า นั้น สามารถพิจารณาได้ดังนี้

อุณหภูมิกระเปาะแห้ง (Dry Bulb Temperature, T_{DB}) คือ อุณหภูมิที่อ่านได้จากเทอร์โมมิเตอร์กระเปาะแห้ง ซึ่งในการวัดจะต้องให้กระเปาะอยู่ในอากาศที่ถ่ายเทได้สะดวก เพื่อให้ค่าที่อ่านได้ถูกต้องและป้องกันค่าผิดพลาดจากการแผ่รังสี

อุณหภูมิจุดน้ำค้าง (Dew Point Temperature, T_{DP}) คือ อุณหภูมิที่ไอน้ำในอากาศเริ่มกลั่นตัวเป็นของเหลวโดยที่ความดันไอคงที่ ซึ่งก็คืออุณหภูมิไออิ่มตัวที่ความดันไอขณะนั้นนั่นเอง

ความชื้นจำเพาะ (Humidity Ratio or Specific Humidity, W) คือ อัตราส่วนระหว่างมวลไอน้ำ (m_v) ต่อมวลอากาศแห้ง (m_a) ที่มีอยู่ในอากาศ(ชื้น)

ความชื้นสัมพัทธ์ (Relative Humidity, RH) คือ อัตราส่วนระหว่างความดันของไอน้ำ (P_v) ต่อความดันไออิ่มตัวของไอน้ำ (P_{sat}) ที่อุณหภูมิเดียวกัน

เอนทัลปี (Enthalpy, h) คือ ผลรวมของเอนทัลปีของอากาศแห้ง ความร้อนสัมผัส (Sensible Heat) และเอนทัลปีของไอน้ำ [ความร้อนแฝง (Latent Heat) ในอากาศ

ปริมาตรจำเพาะ (Specific Volume, v) คือ อัตราส่วนระหว่างปริมาตรของอากาศ (V) ต่อมวลของอากาศแห้ง (m_a) เท่านั้น นั้น ไม่ได้คิดมวลของไอน้ำรวมอยู่ด้วย

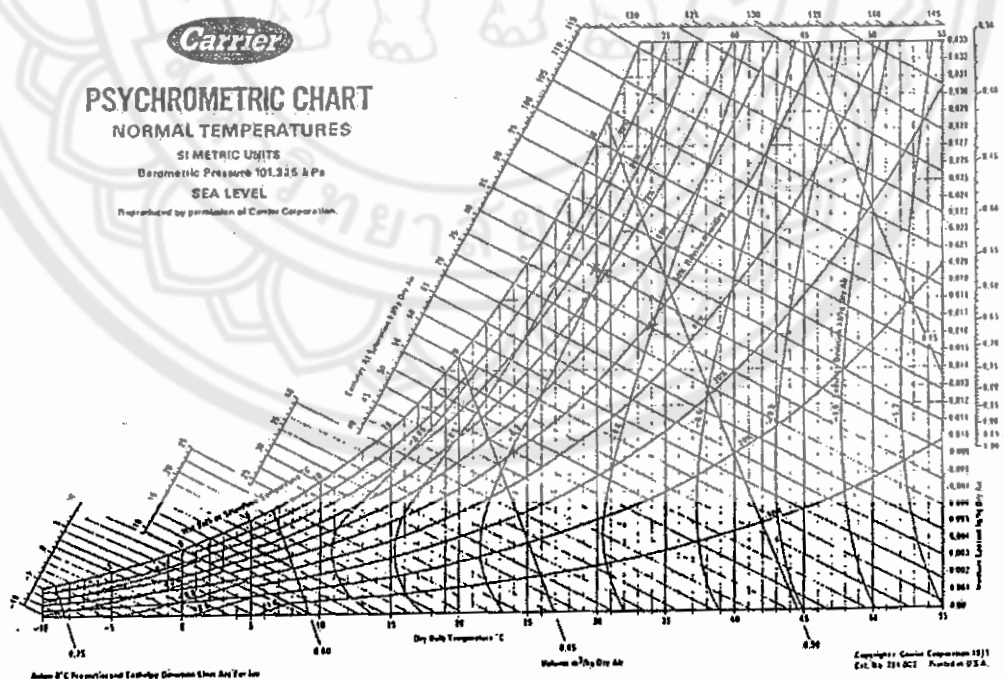
อุณหภูมิกระเปาะเปียก (Wet Bulb Temperature, T_{WB}) คือ อุณหภูมิที่อ่านได้จากเทอร์โมมิเตอร์ที่กระเปาะถูกหุ้มด้วยสำลีหรือผ้าที่ชื้น ซึ่งในการวัดจะต้องให้กระเปาะอยู่ในที่กระแสลมมีความเร็วประมาณ 5-10 m/s พัดผ่านกระเปาะ

2.3.2 การอ่านค่าจากแผนภูมิไซโครเมตริก

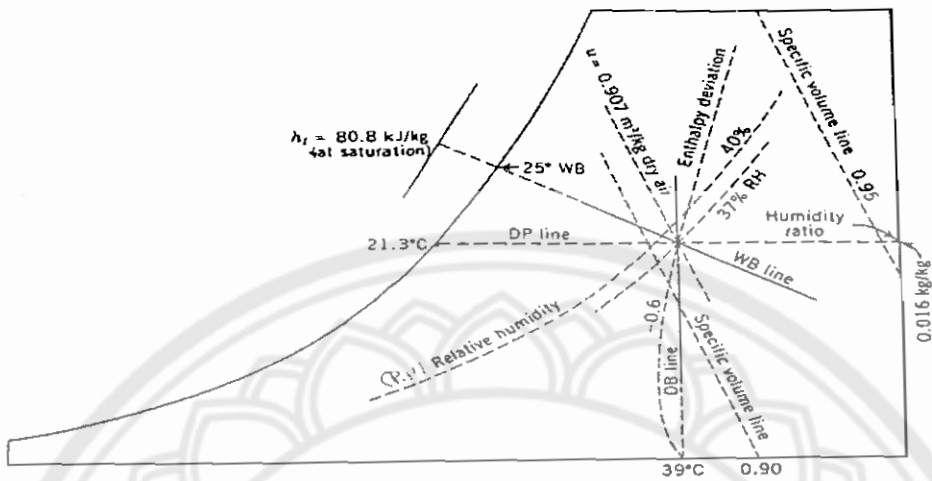
แผนภูมิไซโครเมตริกเป็นกราฟซึ่งแสดงคุณสมบัติของอากาศ แสดงในรูป 2.3 ค่าที่กำหนดในแผนภูมิเป็นค่าที่ได้จากมาตรฐาน

รูปที่ 2.4 เป็นการแสดงให้เห็นถึงโครงสร้างต่างๆ ไปของแผนภูมิไซโครเมตริก และคุณสมบัติพื้นฐานบางอย่างของอากาศ

1. เส้นในแนวตั้งของแผนภูมิเป็นเส้นอุณหภูมิ T_{DB} คงที่
2. เส้นในแนวราบเป็นเส้นอุณหภูมิ T_{DP} คงที่ และอัตราส่วนความชื้น
3. เส้นที่ลากทแยงมุม เป็นเส้นอุณหภูมิ T_{WB} คงที่
4. เส้นที่ลากในแนวตั้งแต่เฉียงมาทางซ้ายเป็นเส้นปริมาตรจำเพาะคงที่
5. เส้นโค้งที่ลากจากด้านล่างซ้ายมือไปยังด้านขวามือบนแผนภูมิเป็นเส้นชื้นสัมพัทธ์ (RH) และเส้นส่วนโค้งทางซ้ายสุดของแผนภูมิเป็นเส้น 100% RH และเป็นที่รู้จักกันดีเป็นเส้นอิ่มตัว อากาศที่สถานะเช่นนี้
6. เส้นโค้งหักเห (Deviation Curve) เป็นเส้นของเอนทัลปีที่ผิดไปจากเอนทัลปีจำเพาะ



รูปที่ 2.3 แผนภูมิไซโครเมตริก
(ที่มา หนังสือการทำความเย็น, อัครเดช สิ้นรุ้งัก)



รูปที่ 2.4 แสดง โครงสร้างของแผนภูมิไซโครเมตริก
(ที่มา หนังสือการทำความเย็น, อัครเดช สินธุภักต์)

2.4 กระบวนการปรับอากาศ

กระบวนการทำความเย็นและการปรับอากาศโดยทั่วไปแล้วเป็นกระบวนการความดันคงที่ และกระบวนการเหล่านี้สามารถที่จะทำการวิเคราะห์ให้เห็นได้อย่างชัดเจนในแผนภูมิไซโครเมตริก

สำหรับกระบวนการทำความร้อนและเย็นแบบสัมผัส คือ กระบวนการที่มีผลทำให้ อุณหภูมิกระเปาะแห้งของอากาศเพิ่มขึ้นหรือลดลง โดยที่ไม่มีการเพิ่มหรือลดความชื้น (ความชื้นใน อากาศหรือความชื้น จำเพาะคงที่ และเมื่อพิจารณากระบวนการดังกล่าวจะ ได้ว่า

$$\text{กฎทรงมวล} \quad : \quad \sum \dot{m}_i = \sum \dot{m}_e \quad (2.11)$$

$$\text{สมคุณมวลของอากาศแห้ง} \quad : \quad \dot{m}_{a1} = \dot{m}_{a2} = \dot{m}_a \quad (2.12)$$

$$\text{สมคุณมวลของไอน้ำในอากาศ} \quad : \quad \dot{m}_{a1} w_1 = \dot{m}_{a2} w_2 \quad (2.13)$$

จากความสัมพันธ์ของสมการ (2.12) หรือ (2.13) จะแสดงให้เห็นว่า $w_1 = w_2$

$$\text{กฎทรงพลังงาน} \quad : \quad \dot{Q} + \sum \dot{m}_i \left(h_i + \frac{V_i^2}{2} + gZ_i \right) = \dot{W} + \sum \dot{m}_e \left(h_e + \frac{V_e^2}{2} + gZ_e \right) \quad (2.14)$$

$$\text{สำหรับกรณีทำความร้อน} \quad \dot{Q} = \dot{m}_s (h_2 - h_1) \quad (2.15)$$

$$\text{สำหรับกรณีทำความเย็น} \quad \dot{Q} = \dot{m}_s (h_1 - h_2) \quad (2.16)$$

2.5 ความสัมพันธ์ของอัตราการไหลของอากาศ

การวัดอัตราการไหลของอากาศในระบบระบายอากาศนิยมวัดในลักษณะของอัตราการไหลเชิงปริมาตร (Volume Flow Rate) ซึ่งแทนด้วย Q โดยมีหน่วยเป็น ลูกบาศก์ฟุต/นาที โดยหาได้จาก

$$Q = AV \quad (2.30)$$

เมื่อ A = พื้นที่หน้าตัดของช่องทางการไหล, ft^2

V = ความเร็วเฉลี่ย (Average Velocity) ของอากาศ, fpm (ฟุตต่อนาที)

สำหรับอัตราการไหลเชิงมวล (Mass Flow Rate, m) สามารถหาได้โดยการคูณค่าความหนาแน่นของอากาศเข้ากับอัตราการไหลเชิงปริมาตร กล่าวคือ

$$\dot{m} = \rho_{air} Q \quad (2.31)$$

$$\dot{m} = \rho_{air} AV \quad (2.32)$$

$$\rho_{air} = 1/v \quad (2.33)$$

เมื่อ ρ_{air} = ค่าความหนาแน่นของอากาศ, kg/m^3

v = ปริมาตรจำเพาะของอากาศ, m^3/kg

2.6 การเลือกชนิดของพัดลมระบายอากาศ

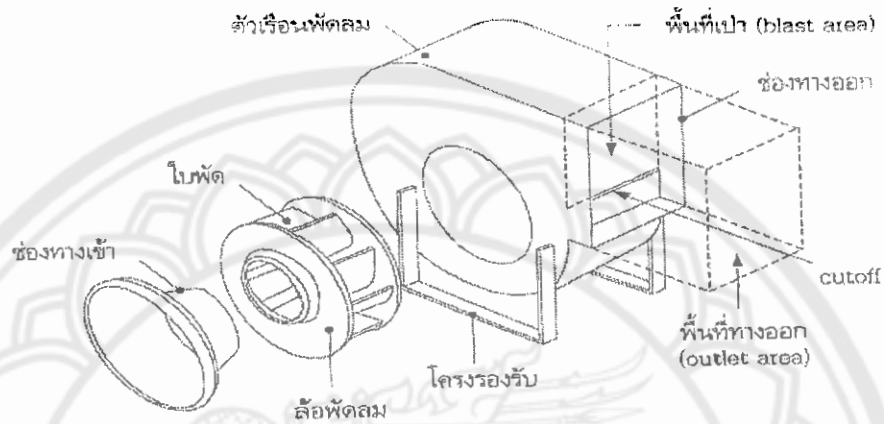
พัดลมที่ใช้สำหรับระบบระบายอากาศจะมีหลายชนิด โดยทั่วไปสามารถแบ่งออกได้เป็น 2 กลุ่มใหญ่ ๆ ตามทิศทางการไหลของอากาศผ่านพัดลม กล่าวคือ พัดลมแรงเหวี่ยง (Centrifugal Fan) และพัดลมไหลตามแนวแกน (Axial Fan) ซึ่งกล่าวในรายละเอียดดังต่อไปนี้

2.6.1 พัดลมแรงเหวี่ยง

การลำเลียงอากาศของพัดลมแรงเหวี่ยง (บางครั้งอาจเรียกว่า พัดลมหอยโข่ง) จะอาศัยกลไกของแรงเหวี่ยง ซึ่งเกิดจากการหมุนของใบพัด (Blades) ที่ติดตั้งอยู่บนล้อพัดลม (Fan Wheel) การหมุนของล้อพัดลมจะเกิดจากคันกำลังขับเคลื่อนจากภายนอก เช่น มอเตอร์ไฟฟ้า อากาศจากภายนอกจะถูกดึงเข้าสู่ตัวพัดลมในแนวแกนหมุน และถูกร่งให้มีความเร็วสูงขึ้น จากนั้นอากาศจะถูกเหวี่ยงออกไปปะทะกับตัวเรือนพัดลม (Fan Housing) ที่มีลักษณะคล้ายกันหอยและไหลออกจากพัดลมในแนวรัศมีของใบพัด (แนวตั้งฉากกับเพลลาของล้อพัดลม) ซึ่งพลังงานจลน์ของอากาศจะถูกเปลี่ยนเป็นพลังงานในรูปของความดันที่ช่องทางออกของพัดลม

รูปที่ 2.5 และรูปที่ 2.6 แสดงส่วนประกอบหลักและรูปแบบของพัดลมแรงเหวี่ยงที่ใช้ในระบบระบายอากาศตามลำดับ หากพิจารณารูปที่ 2.5 จะพบว่าช่องทางออกจะติดตั้งแผ่นโลหะซึ่งถูกม้วนปลายคล้ายกันหอยขนาดเล็กยื่นเลยเข้ามาในตัวเรือนของพัดลม โดยเราจะเรียกแผ่นโลหะดังกล่าวนี้ว่า Cutoff จุดประสงค์ของการติดตั้ง Cutoff ก็เพื่อป้องกันการไหลกลับของอากาศบริเวณ

ช่องทางออกเข้าสู่ล้อพัดลม โดยหากอากาศสามารถไหลกลับเข้าสู่ล้อพัดลมได้ก็จะส่งผลให้พัดลม
 ลำเลียงอากาศได้น้อยลง โดยปกติ Cutoff จะขึ้นเลยเข้ามาในตัวเรือนพัดลม (บริเวณช่องทางออก)
 เป็นระยะประมาณ 20-30 % ของความสูงช่องทางออก



รูปที่ 2.5 ส่วนประกอบหลักของพัดลมแรงเหวี่ยง
 (ที่มา หนังสือระบบกำจัดฝุ่นและการระบายอากาศ, ชัดชัย นิมมล)



รูปที่ 2.6 พัดลมแรงเหวี่ยงรูปแบบต่างๆ
 (ที่มา หนังสือระบบกำจัดฝุ่นและการระบายอากาศ, ชัดชัย นิมมล)

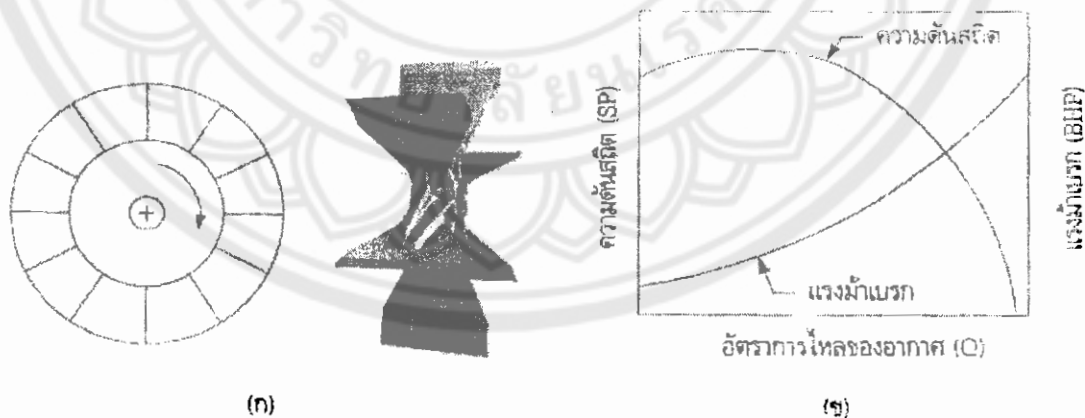
เมื่อเทียบกับพัดลมไหลตามแนวแกน พัดลมแรงเหวี่ยงจะลำเลียงอากาศได้ในปริมาณที่
 น้อยกว่าแต่สามารถสร้างความดันสถิตได้สูงกว่า ด้วยเหตุนี้พัดลมแรงเหวี่ยงจึงถูกนำมาใช้ในระบบ
 ระบายอากาศเฉพาะจุดมากกว่าพัดลมไหลตามแนวแกน นอกจากนี้ยังเกิดเสียงดังน้อยกว่าขณะ
 ทำงาน และมีต้นทุนในการติดตั้งต่ำกว่า รวมถึงค่าใช้จ่ายในระหว่างใช้งานก็ต่ำกว่าด้วย ถึงแม้ว่าพัด
 ลมแรงเหวี่ยงจะจัดการกับปัญหาในเรื่องความไม่แน่นอน หรือการแกว่งตัวของอัตราการไหลของ
 อากาศได้ดีกว่าพัดลมไหลตามแนวแกน แต่โดยปกติมักจะมีประสิทธิภาพในการทำงานต่ำกว่า

โดยทั่วไป พัดลมแรงเหวี่ยงยังสามารถแบ่งย่อยได้อีก 3 แบบใหญ่ ๆ ตามรูปร่างลักษณะการจัดวางใบพัด คือ

- แบบซี่ใบพัดหน้าตรง (Radial Blade)
- แบบซี่ใบพัดโค้งหน้า (Forward Curved Blade)
- แบบซี่ใบพัดเอียงหลัง (Backward Inclined Blade)

2.6.1.1 แบบซี่ใบพัดหน้าตรง

พัดลมแรงเหวี่ยงแบบซี่ใบพัดหน้าตรงจะมีลักษณะของล้อพัดลมดังรูปที่ 2.7 (ก) พัดลมแบบนี้มักจะนำไปใช้กับระบบซึ่งต้องการอากาศในปริมาณน้อยถึงปานกลางที่ความดันสถิตสูง ๆ จะเห็นได้ว่าใบพัดของพัดลมแบบนี้จะมีลักษณะแบบเอียงตามแนวรัศมีซึ่งช่วยไม่ให้เกิดการสะสมของฝุ่นที่ผิวใบพัด ด้วยเหตุนี้พัดลมแรงเหวี่ยงแบบซี่ใบพัดหน้าตรงจึงถูกนำไปใช้กับงานที่มีฝุ่นจำนวนมากไหลปะปนกับอากาศ นอกจากนี้ การที่ช่องว่างระหว่างใบพัดมีมากก็จะช่วยให้พัดลมสามารถทำงานที่อัตราการไหลของอากาศน้อย ๆ ได้โดยปราศจากการสั่น โดยทั่วไปเราสามารถสร้างให้ใบพัดมีความหนาเป็นพิเศษได้เพื่อช่วยให้ทนต่อการกัดเซาะและความเสียหายที่เกิดจากการกระแทกของฝุ่นซึ่งปะปนมากับอากาศ สำหรับจุดอ่อนของพัดลมแบบนี้ ได้แก่ ประสิทธิภาพการทำงานที่มีต่ำที่สุดในบรรดาพัดลมที่ใช้สำหรับระบบระบายอากาศเฉพาะจุด อย่างไรก็ตาม พัดลมแบบนี้ก็มักถูกนำมาใช้เสมอในกรณีที่อากาศมีฝุ่นไหลปะปนมาด้วยซึ่งพัดลมแบบอื่นไม่สามารถนำมาใช้งานได้



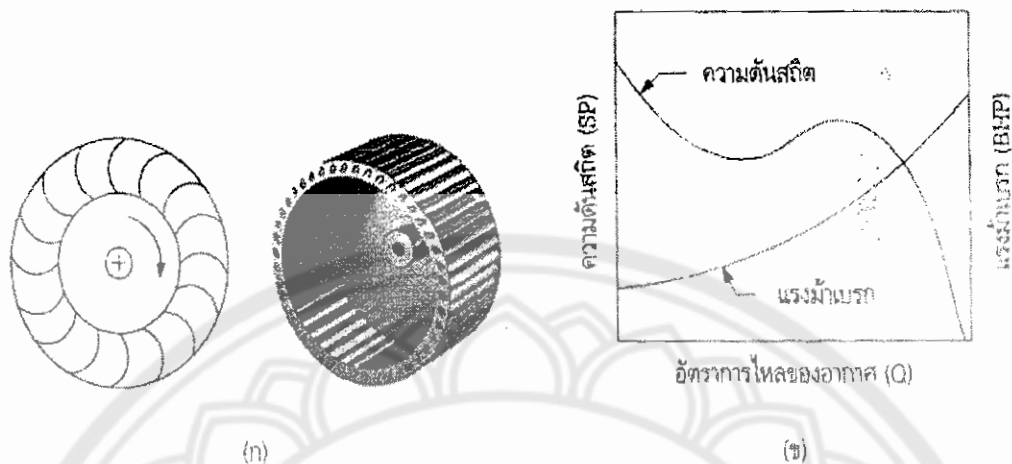
รูปที่ 2.7 ล้อพัดลมและเส้นโค้งสมรรถนะของพัดลมแรงเหวี่ยงแบบซี่ใบพัดหน้าตรง
(ที่มา หนังสือระบบกำจัดฝุ่นและการระบายอากาศ, ชัดชัย นิยมมล)

หากพิจารณาเส้นโค้งความดันสถิตของพัลลมแบบนี้จากรูปที่ 2.7 (ข) จะพบว่า ควรเลือกจุดใช้งานของพัลลมให้อยู่บริเวณด้านขวาของค่าความดันสูงสุดซึ่งจะช่วยไม่ให้อัตราการไหลของอากาศแกว่งตัว เนื่องจากเส้นโค้งความดันสถิตที่ด้านซ้ายของค่าความดันสูงสุดจะมีความชันค่อนข้างน้อย ดังนั้น อัตราการไหลของอากาศจึงเปลี่ยนแปลงอย่างมากเมื่อความดันสถิตของพัลลมเปลี่ยนแปลงเพียงเล็กน้อย ส่วนเส้นโค้งแรงม้าเบรกจะมีลักษณะเกือบเป็นเส้นตรงตลอดช่วงการทำงานของพัลลมซึ่งหมายความว่าพลังงานที่ต้องป้อนให้แก่พัลลมจะแปรผันตามอัตราการไหลของอากาศที่พัลลมต้องลำเลียง

2.6.1.2 แบบชีโอบพัคโค้งหน้า

พัลลมแรงเหวี่ยงแบบชีโอบพัคโค้งหน้าจะมีลักษณะของล้อยพัลลมดังรูปที่ 2.8 (ก) จะเห็นว่า ล้อยพัลลมของพัลลมแบบนี้จะมีลักษณะคล้ายกรงกระรอก (Squirrel Cages) โดยใบพัคจะมีรูปร่างคล้ายถ้วยซึ่งจะช่วยเร่งอากาศให้มีความเร็วสูงและปล่อยออกจากตัวเรือนพัลลมด้วยความเร็วที่สูงกว่าความเร็วของอากาศที่ปลายใบพัค(Rip Speed) ลักษณะเช่นนี้จึงทำให้ความเร็วรอบในการหมุนของล้อยพัลลมแบบนี้ไม่สูงมากนัก ด้วยเหตุที่ระดับเสียงซึ่งเกิดขึ้นจากการทำงานของพัลลมจะสัมพันธ์กับความเร็วในการหมุนของล้อยพัลลม ดังนั้น พัลลม ดังนั้น พัลลมชนิดนี้จึงมีระดับเสียงซึ่งเกิดขึ้นจากการทำงานต่ำกว่าพัลลมแบบอื่น อย่างไรก็ตาม การที่ใบพัคมีลักษณะโค้งเอียงไปด้านหน้าจึงมีโอกาที่ฝุ่นซึ่งปะปนมากับอากาศสามารถสะสมตัวอยู่ที่ผิวหน้าใบพัคได้ ดังนั้นจึงไม่ควรนำพัลลมแบบนี้ไปใช้กับระบบที่อากาศมีการปนเปื้อนของฝุ่น นอกจากนี้ยังไม่ควรนำไปใช้กับระบบระบายอากาศเฉพาะจุดซึ่งต้องการความดันสถิตสูง (แรงดูดมาก ๆ) โดยมากแล้วเรานิยมนำพัลลมแบบนี้ไปใช้ในระบบจ่ายอากาศหรืออากาศเติมในระบบระบายอากาศแบบเจือจางเท่านั้น

โดยปกติพัลลมแบบนี้จะเหมาะสำหรับระบบซึ่งต้องการอากาศในปริมาณน้อยถึงปานกลางที่ความดันสถิตต่ำ ๆ ซึ่งรูปที่ 2.8 (ข) จะแสดงลักษณะของเส้นโค้งสมรรถนะสำหรับพัลลมแบบนี้ เมื่อพิจารณาเส้นโค้งความดันสถิตของพัลลมแบบนี้จะพบว่า ความดันสถิตมีค่าลดลงอยู่ช่วงหนึ่ง ในย่านอัตราการไหลต่ำซึ่งเป็นผลมาจากลักษณะของการออกแบบใบพัคเองซึ่งแสดงด้วยการเว้าของเส้นโค้งความดันสถิตซึ่งถือเป็นช่วงที่การทำงานของพัลลมไม่มีเสถียรภาพ (Unstable) ซึ่งมีโอกาสที่ความดันสถิตจะเกิดการแกว่งตัว ดังนั้น จึงไม่ควรนำพัลลมไปใช้งานในช่วงนี้เพราะจะมีประสิทธิภาพต่ำ



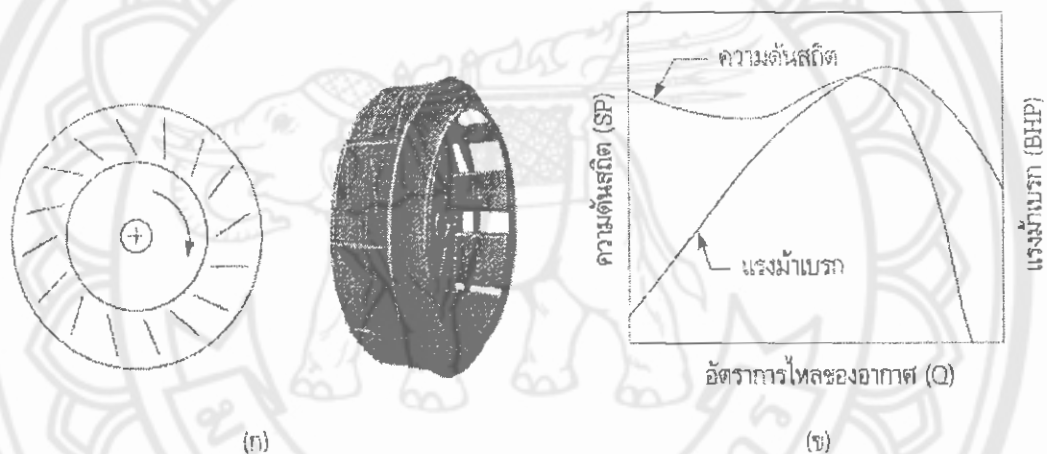
รูปที่ 2.8 ล้อพัดลมและเส้นโค้งสมรรถนะของพัดลมแรงเหวี่ยงแบบซี่ใบพัดโค้งหน้า
(ที่มา หนังสือระบบกำจัดฝุ่นและการระบายอากาศ, ชัดชัย นิยมมล)

เมื่อพิจารณาเส้นโค้งแรงม้าเบรกจะพบว่า เมื่ออัตราการไหลของอากาศเพิ่มขึ้น พลังงานที่พัดลมต้องการก็จะเพิ่มขึ้นเช่นกัน ถ้าระบบมีความต้านทานต่อการไหลจริงต่ำกว่าที่คำนวณได้ (ความดันสถิตต่ำกว่า) พัดลมจะทำงานที่อัตราการไหลสูงกว่าความต้องการจริงของระบบ (ถ้าเพียงอากาศได้มากกว่า) ซึ่งส่งผลให้เกิดการสิ้นเปลืองพลังงานสิ่งที่กล่าวมานี้ถือเป็นข้อเสียของพัดลมแบบนี้

2.6.1.3 แบบซี่ใบพัดเอียงหลัง

พัดลมแรงเหวี่ยงแบบซี่ใบพัดเอียงหลังจะมีการจัดวางใบพัดในลักษณะแบบตรงในทิศทางเอียงตรงข้ามกับทิศทางการหมุนของล้อพัดลมดังแสดงในรูปที่ 2.9 (ก) พัดลมแบบนี้จะมีประสิทธิภาพมากกว่าพัดลมแบบซี่ใบพัดโค้งหน้า ดังนั้น จึงถูกนำไปใช้กับระบบที่ต้องการอากาศในปริมาณมาก การที่พัดลมชนิดนี้มีประสิทธิภาพสูงก็เนื่องมาจากการออกแบบใบพัดที่ทำให้เกิดการเพิ่มขึ้นของความดันเมื่อล้อพัดลมหมุน อย่างไรก็ตามความเร็วของอากาศที่ออกจากล้อพัดลมจะค่อนข้างต่ำ ในบางกรณี ความเร็วของอากาศที่ต่ำนี้อาจถือเป็นข้อด้อยสำหรับพัดลมขนาดใหญ่ซึ่งต้องการความเร็วรอบในการหมุนสูงเพื่อให้อากาศไหลออกด้วยความเร็วสูง โดยผลของการที่ล้อพัดลมหมุนด้วยความเร็วสูง โดยผลของการที่ล้อพัดลมหมุนด้วยความเร็วสูง คือ จะเกิดความเค้นมากที่ล้อพัดลม ด้วยเหตุนี้จึงมีความจำเป็นต้องออกแบบให้โครงสร้างของล้อพัดลมมีขนาดใหญ่มีเพลากล้าทอดค้ำจากภายนอกที่แข็งแรง รวมถึงแบริง (Bearing) ที่ใช้ก็ต้องมีความทนทานเป็นพิเศษ ส่งผลให้ต้นทุนหรือราคาของพัดลมสูงขึ้นตามไปด้วย

หากสังเกตจากรูปร่างสั้นโค้งแรงม้าเบรกของพัดลมแบบนี้ในรูปที่ 2.9 (ข) จะพบว่า เส้นโค้งแรงม้าเบรกจะไม่ชันมากที่อัตราการไหลสูงเหมือนพัดลมสองแบบแรก กล่าวคือ แรงม้าเบรกจะค่อย ๆ เพิ่มขึ้นจนกระทั่งมีค่าสูงสุดจากนั้นแรงม้าเบรกจะลดลงเมื่ออัตราการไหลของอากาศเพิ่มขึ้น ลักษณะเช่นนี้มักถูกเลือกให้ใช้กับระบบระบายอากาศในกรณีที่ไม่มั่นใจในความถูกต้องของความถูกต้องของความดันตกในระบบ (หรือความต้านทานการไหล) ที่คำนวณได้ หรือในกรณีที่ระบบมีการแกว่งตัวของความดัน ข้อดีอีกอย่างหนึ่งของพัดลมแบบนี้ก็คือ เมื่ออัตราการไหลของอากาศเปลี่ยนแปลงความดันของอากาศจะไม่เปลี่ยนแปลงมากนัก อย่างไรก็ตาม พัดลมแบบนี้ไม่เหมาะจะนำไปใช้ในระบบที่ต้องการอัตราการไหลต่ำ เนื่องจากจุดที่พัดลมทำงานอยู่ในช่วงที่ไม่มีเสถียรภาพได้



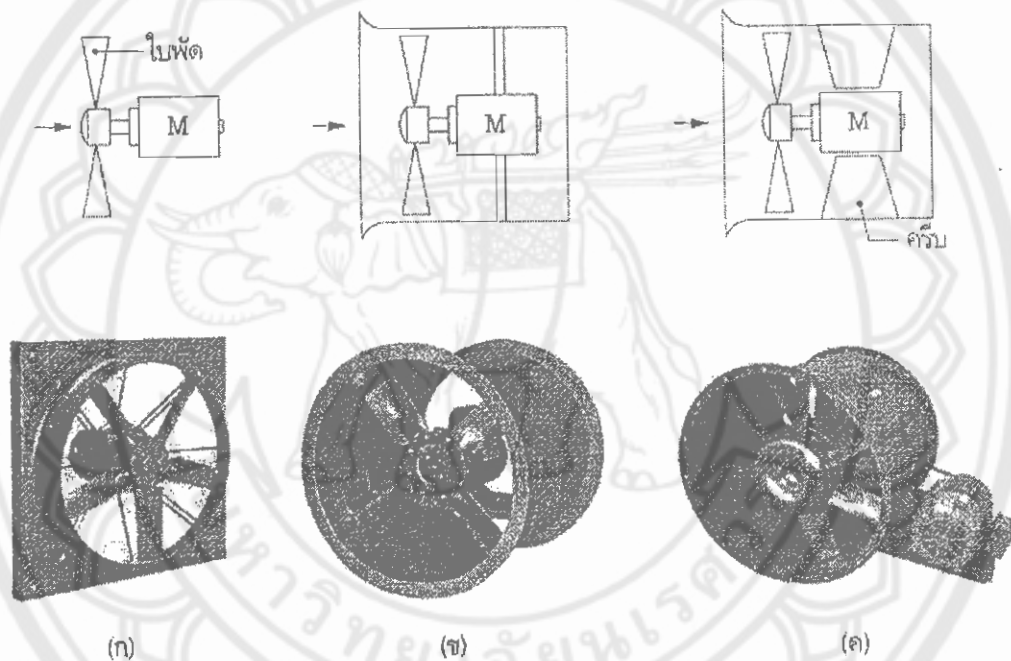
รูปที่ 2.9 ล้อพัดลมและเส้นโค้งสมรรถนะของพัดลมแรงเหวี่ยงแบบซี่ใบพัดโค้งหลัง (ที่มา หนังสือระบบกำจัดฝุ่นและการระบายอากาศ, ชัดชัย นิมมล)

2.6.2 พัดลมไหลตามแนวแกน

สำหรับพัดลมไหลตามแนวแกน แนวการไหลเข้าและออกจากพัดลมจะขนานกับแกนเพลลาของใบตัด จุดเด่นของพัดลมแบบนี้ คือ สามารถลำเลียงอากาศได้ในปริมาณมาก ราคาถูก ขนาดกะทัดรัด และมีประสิทธิภาพในการทำงานสูง ส่วนจุดด้อยที่สำคัญ คือ ต้องทำงานด้วยความเร็วรอบในการหมุนสูงส่งผลให้เกิดเสียงดังมากขณะทำงาน สร้างความดันสถิตได้ค่อนข้างต่ำ นอกจากนี้ยังไม่เหมาะที่จะนำไปใช้กับระบบที่อากาศมีการปนเปื้อนของฝุ่น โดยปกติ พัดลมแบบนี้มีลักษณะโครงสร้างหลายรูปแบบซึ่งมีความเหมาะสมกับงานในลักษณะที่แตกต่างกัน

รูปแบบแรกก็คือ พัดลมแบบใบแฉก (Propeller Fan) ซึ่งมีลักษณะดังรูปที่ 2.10 (ก) โดยใบพัดซึ่งมีลักษณะเป็นแฉกจะหมุนอิสระบนแกนเพลลา พัดลมแบบนี้จะสร้างความดันสถิตได้ต่ำกว่า

1 in.wg โดยจำนวนของใบพัดจะมีตั้งแต่ 2 ใบขึ้นไป พัดลมแบบนี้มักถูกนำไปเพื่อการดึงอากาศเข้าสู่อาคารและระบายอากาศออกจากตัวอาคาร (สำหรับระบบระบายอากาศแบบเงื้องาง) ซึ่งจะทำให้โดยการติดตั้งไว้ที่ผนังหรือหลังอาคาร ในบางกรณีสามารถนำพัดลมแบบนี้ไปใช้กับระบบระบายอากาศเฉพาะกระบวนการที่มีความร้อนซึ่งไม่ต้องการความเร็วในการดึงสารปนเปื้อนที่สูงมากนัก เช่น กระบวนการเชื่อมโลหะ (ควันที่เกิดจากการเชื่อม) หรือกระบวนการชุบโลหะ (ไอโลหะ) แต่ก็มีข้อจำกัดที่ระบบท่อต้องไม่ยาวมากนักเนื่องจากพัดลมแบบนี้มีความสามารถในการสร้างความดันสถิต (แรงดูด) ได้ไม่มาก



รูปที่ 2.10 ลักษณะของพัดลมไหลตามแนวแกน
(ที่มา หนังสือระบบกำจัดฝุ่นและการระบายอากาศ, ชัดชัย นิยมมล)

รูปแบบที่สองจะเป็นแบบใบแฉกที่ติดตั้งอยู่ในท่อ (Tubeaxial Fan or Duct Fan) ดังแสดงในรูปที่ 2.10 (ข) จะเห็นว่าใบพัดจะติดตั้งอยู่ในตัวเรือนทรงกระบอก (คล้ายท่อสั้น) พัดลมแบบนี้สามารถสร้างความดันสถิตได้ปานกลาง (ต่ำกว่า 2 in.wg) ส่วนรูปแบบสุดท้ายจะเป็นพัดลมแบบใบแฉกชนิดมีคืบหรือแผ่นปรับทิศทางของอากาศ (Vaneaxial Fan) ซึ่งแสดงดังรูปที่ 2.10 (ค) โดยแผ่นปรับทิศทางลมนี้จะติดตั้งอยู่ที่ทางออกของพัดลมซึ่งช่วยให้อากาศที่ไหลผ่านใบพัดมีลักษณะตรงไม่หมุนวนเหมือนพัดลมสองแบบแรก เมื่อเปรียบเทียบกับพัดลมไหลตามแนวแกนสองแบบ

แรกแล้วพัฒนาแบบนี้จะมีประสิทธิภาพในการทำงานสูงที่สุดและสามารถสร้างความดันสถิตได้สูงกว่า

รูปที่ 2.11 แสดงเส้นโค้งสมรรถนะของพัดลมไหลตามแนวแกนซึ่งจะมีลักษณะคล้ายกันทั้งสามรูปแบบที่กล่าวคอนต้น จะเห็นว่าพัฒนาแบบนี้จะสร้างความดันสูงสุดได้ในช่วงอัตราไหลของอากาศปานกลาง นอกจากนี้มีช่วงที่เกิดความไม่มีเสถียรภาพในการทำงานเช่นเดียวกับพัฒนาแรงเหวี่ยงแบบซี่ใบพัดโค้งหน้าและแบบซี่ใบพัดเอียงหลังซึ่งจะอยู่ทางด้านซ้ายของค่าความดันสูงสุด ดังนั้น จึงควรหลีกเลี่ยงการเลือกใช้พัฒนาในช่วงดังกล่าวนี้ ทั้งนี้เพื่อไม่ให้เกิดการแกว่งตัวของความดันและปริมาณอากาศที่ไหลผ่านพัฒนา



รูปที่ 2.11 เส้นโค้งสมรรถนะของพัดลมไหลตามแนวแกน (ที่มา หนังสือระบบกำจัดฝุ่นและการระบายอากาศ, ชัดชัย นิมมล)