

### บทที่ 3

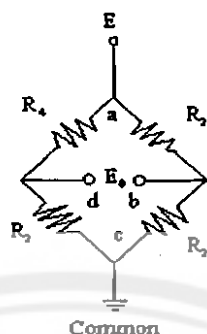
## การปรับภาวะสัญญาณ

การปรับภาวะสัญญาณที่สร้างขึ้นมานี้ เป็นวงจรไฟฟ้าที่คิดค้นขึ้นมาโดยนายคริสโตเฟอร์ ฮิกกินส์ (Mr.Christopher Higgins) ซึ่งมีจุดประสงค์เพื่อใช้งานร่วมกับสเตอริโอ ในการจัดการเกี่ยวกับสัญญาณที่ได้ โดยมีส่วนประกอบต่างๆที่สำคัญและจะกล่าวถึงดังนี้ คือ

1. วงจรบริดจ์สมดุล ซึ่งจะทำหน้าที่ปรับค่าความต้านทานให้ บริดจ์เกิดสภาวะสมดุล
2. วงจรขยายสัญญาณปรับค่าได้ จะขยายสัญญาณที่มาจากวงจรวีสโตนบริดจ์ให้มีขนาดใหญ่ตามความต้องการ โดยการปรับค่า gain ตามต้องการ
3. วงจรกรองสัญญาณ ทำหน้าที่กรองสัญญาณ เพื่อตัดสัญญาณที่มีความถี่ที่ไม่ต้องการ (ไม่อยู่ในช่วง)ออกไป

#### 3.1 ทฤษฎีเบื้องต้น (Theory of Operation)

สเตอริโอเป็นตัวรับสัญญาณที่แสดงถึงการเปลี่ยนแปลงความต้านทานไฟฟ้าเมื่อยวขึ้นหรือหดสั้นลง การเปลี่ยนแปลงความต้านทานเนื่องมาจากการเปลี่ยนแปลงความยาวของ foil ที่บางมากในแกจ ซึ่งอยู่ในแนวแท่งของ foil เมื่อสเตอริโอหดสั้นลง foil บางๆที่อยู่ในแกจก็หดสั้นลงและจะมีความกว้างเพิ่มขึ้น และส่งผลให้ลดความต้านทานของแกจลงด้วย เช่นเดียวกัน เมื่อสเตอริโอยืดออก แผ่นบางๆก็จะยวขึ้นและความกว้างก็จะลดลงส่งผลให้ความต้านทานเพิ่มขึ้น สเตอริโอจะถูกมัดติดกับวัสดุซึ่งเคยมีการเปลี่ยนแปลงความเครียดเนื่องจากมีภาระกระทำหรือการเปลี่ยนแปลงอุณหภูมิ ส่งผลให้เกิดการเปลี่ยนแปลงความต้านทานในแกจ โดยการปรับค่าความต้านทานที่เปลี่ยนแปลงของสเตอริโอ ขนาดของความเครียดจะสามารถระบุได้ ขนาดจริงๆของการเปลี่ยนแปลงโดยทั่วไปจะมีขนาดเล็กมากและยากที่จะทำการวัดเพื่อให้ได้ค่าที่ถูกต้อง โชคดีที่มีวงจรไฟฟ้าที่รู้จักกันดีและตอบสนองต่อการวัดค่าที่รวดเร็วกว่าของการเปลี่ยนแปลงความต้านทาน สำหรับส่วนประกอบในวงจรที่เรียกว่า วีสโตนบริดจ์หนึ่งแขนหรือมากกว่านั้นของบริดจ์สามารถสร้างสเตอริโอขึ้นได้ เมื่อสเตอริโอเดี่ยวถูกใช้ในบริดจ์จะ ถูกเรียกว่า quarter bridge (ดังรูปที่ 3.2a) สเตอริโอที่ว่องไว 2 ตัวสร้าง half bridge (รูปที่ 3.2b) และสเตอริโอที่ว่องไว 4 ตัวในการสร้าง full bridge (รูปที่ 3.2c)



รูปที่ 3.1 วงจรบริดจ์

การ์ดปรับภาวะสัญญาณที่ ATLSS พัฒนาขึ้นมา ใช้ได้เพียงแค่ว่า quarter bridge ในการเพิ่มเติมให้กับสเตรนเกจเดี่ยว ตัวต้านทานที่ถูกจำกัดค่า 3 ตัว เรียกว่า bridge-completion resistors มีความจำเป็นต่อรูปแบบของโครงข่าย quarter bridge ก็ต้องการความต่างศักย์จากภายนอกเช่นกัน เมื่อแขนของบริดจ์แขนหนึ่งเปลี่ยนแปลงความต้านทาน ความต่างศักย์ก็จะเปลี่ยนแปลงด้วยระหว่างจุด b และ d (รูปที่ 3.1) ซึ่งเกี่ยวข้องต่อการเปลี่ยนแปลงความเครียดโดยมีความสัมพันธ์สมการ

$$\frac{E_0}{E} = \frac{F \times \mu \epsilon \times 10^6}{4} \quad \dots(3.1)$$

เมื่อ  $E_0$  (v) เป็นความต่างศักย์ที่ออกมาจาก บริดจ์ ระหว่างจุด b และ d

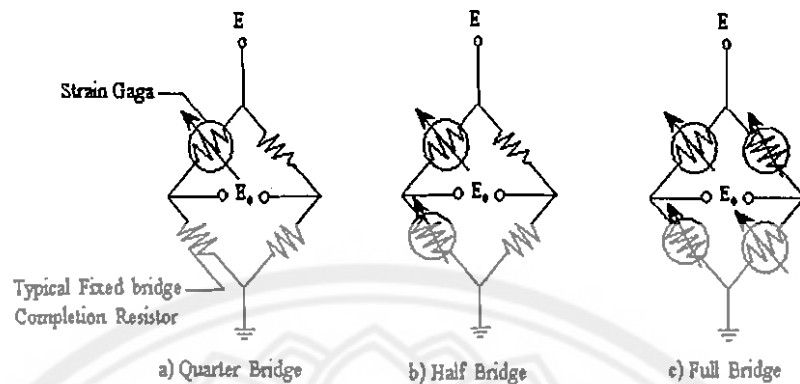
E (v) เป็นความต่างศักย์ขั้วเคลื่อน

F เป็นค่าเกจแฟกเตอร์

$\mu \epsilon$  เป็นค่าที่วัด microstrain

ความต่างศักย์ที่เปลี่ยนไป ( $E_0$ ) ทำให้เป็นระบบประมวลผลข้อมูลบางอย่างที่สามารถวัดขนาดทางอิเล็กทรอนิกส์ อย่างไรก็ตามขนาดที่แท้จริงของการเปลี่ยนแปลงความต่างศักย์เป็นค่าที่น้อยมาก

เมื่อพิจารณาค่าที่เป็นแบบฉบับ ถูกใช้ในส่วนสำคัญของวิสโตนบริดจ์ที่ใช้ในห้องทดลองทางโครงสร้าง ในการที่จะเพิ่มความหนาแน่นของค่าการวัดความเครียดนั้นเป็นไปได้ การที่จะเพิ่มหรือขยายสัญญาณ การขยายสัญญาณจะเพิ่มขนาดของสัญญาณเริ่มต้น



รูปที่ 3.2 ตัวอย่างของวงจรวีสโตนบริดจ์

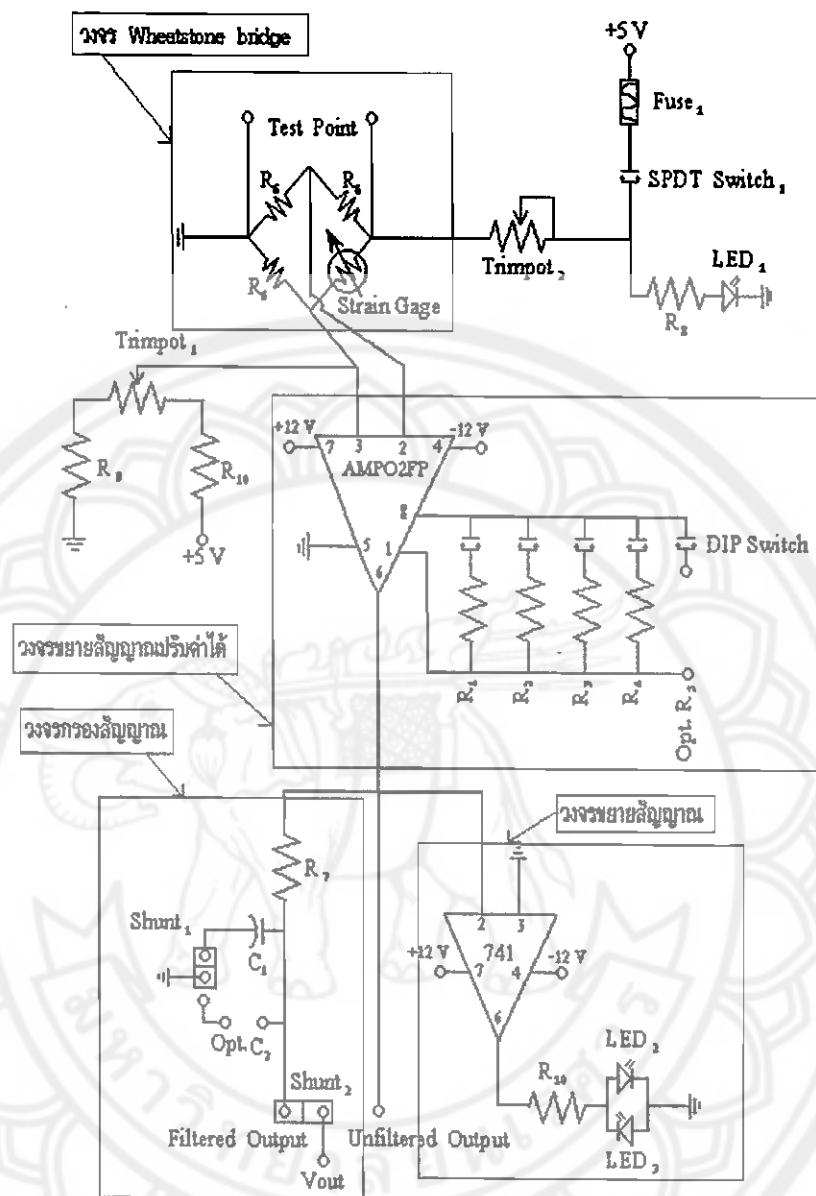
### 3.2 การขยายด้านขาออกของบริดจ์ (Bridge Output Gain)

การขยายด้านขาออกของบริดจ์เป็นสิ่งจำเป็นในการเพิ่มขนาดของสัญญาณสำคัญที่สามารถใช้วัดการเปลี่ยนแปลงความเครียดได้อย่างแม่นยำ ความแน่นอนในการวัดคือ  $\pm 5$  mv นั้นเป็นวิธีการที่ระบบสามารถวัดได้เพียงการเปลี่ยนแปลงสัญญาณที่เพิ่มขึ้นใน  $\pm 5$  mv และไม่สามารถแบ่งย่อยได้เหมือนกับกับการเปลี่ยนแปลงของสัญญาณที่มีขนาดน้อยๆ ได้ ตัวอย่างสามารถยืดออกได้มากที่สุด 2%

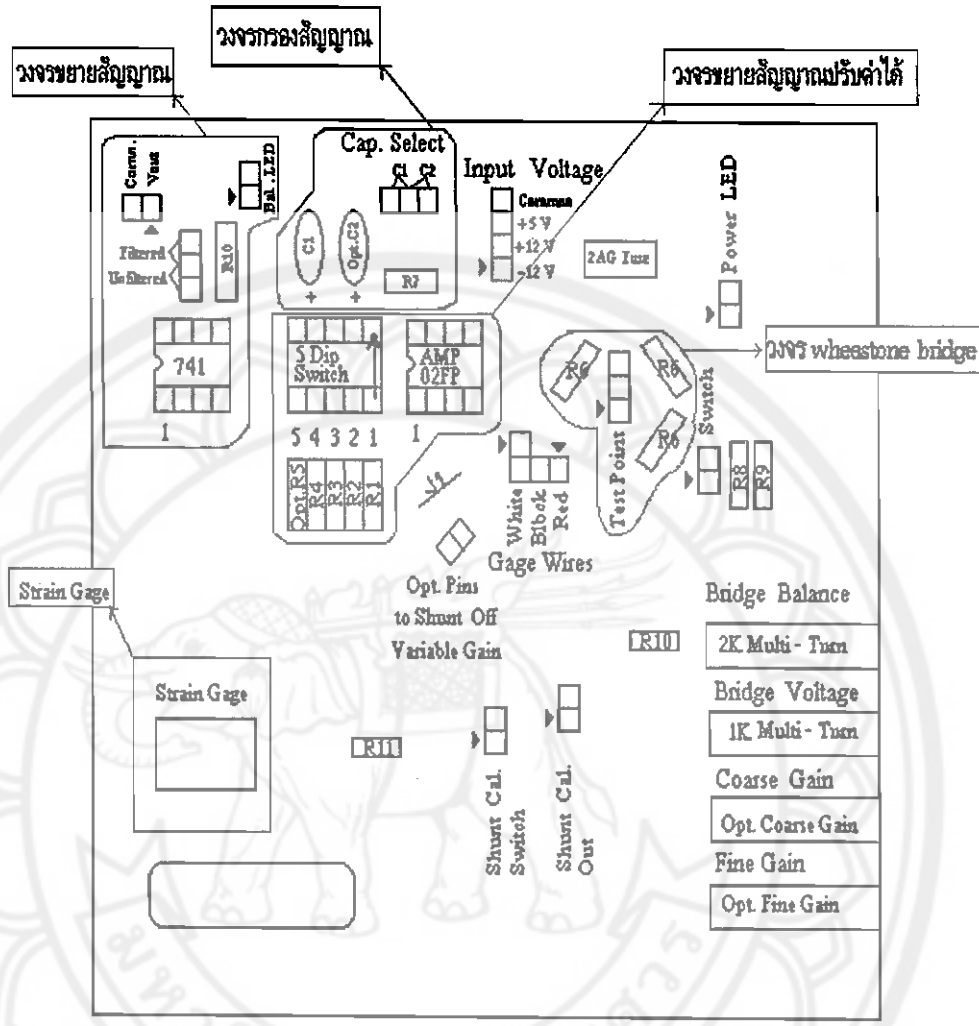
เมื่อใช้ Strain gage ขนาด 120  $\Omega$  กับแรงดันไฟฟ้า 4 v และมี gage factor เท่ากับ 2 แรงดันไฟฟ้าที่ออกมาจะมีเพียง 0.04 v เท่านั้น (สมการ (3.1)) และสามารถให้ค่าข้อมูลที่อ่านได้เพียง 8 จุดของข้อมูลเท่านั้น

เมื่อทำการขยายสัญญาณที่ 100 เท่า แรงดันไฟฟ้าที่ออกมาควรมีค่ามากที่สุดที่ 4 v และจะสามารถให้จำนวนข้อมูลเพิ่มจนกระทั่งถึง 800 จุดของข้อมูลซึ่งถือว่าให้ค่าที่ละเอียดพอสมควร และถ้าจะให้ได้ผลลัพธ์ที่ดียิ่งขึ้นควรมี จะคำนึงถึง คุณลักษณะของตัวอย่างที่จะนำมาทดสอบ

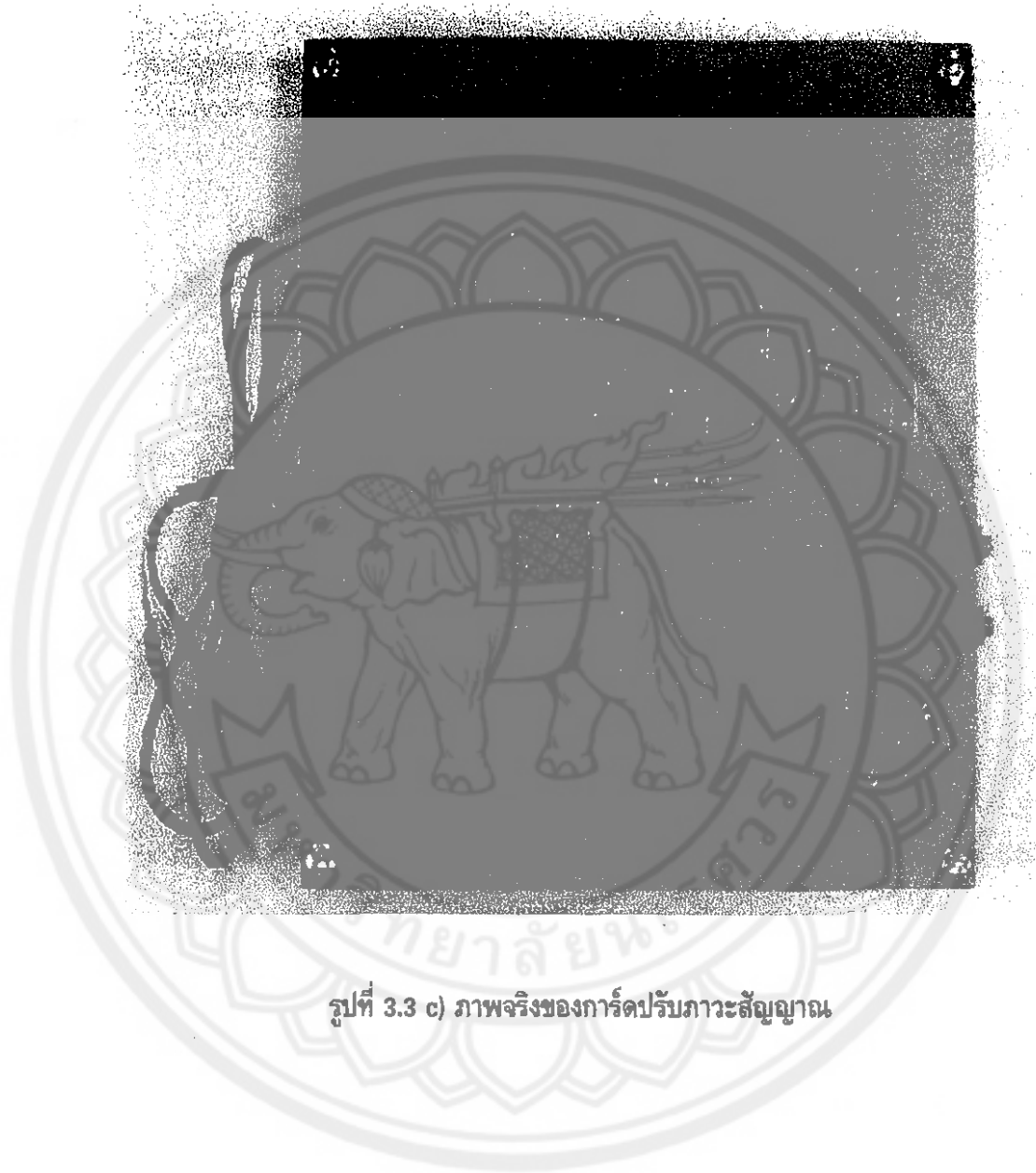
การเพิ่มหรือขยายการปรับภาวะสัญญาณ ภายใต้เงื่อนไขของ IC เรียกว่า "instrumentation amplifier" เครื่องมือการขยายสัญญาณและตำแหน่งการติดตั้งบนแผ่นวงจรไฟฟ้าแสดงไว้ในรูปที่ 3.3



รูปที่ 3.3 a) แผนวงจรไฟฟ้าและตำแหน่งต่าง ๆ ของวงจร



รูปที่ 3.3 b) ตำแหน่งของวงจรไฟฟ้าบนการ์ดปรับภาวะสัญญาณ



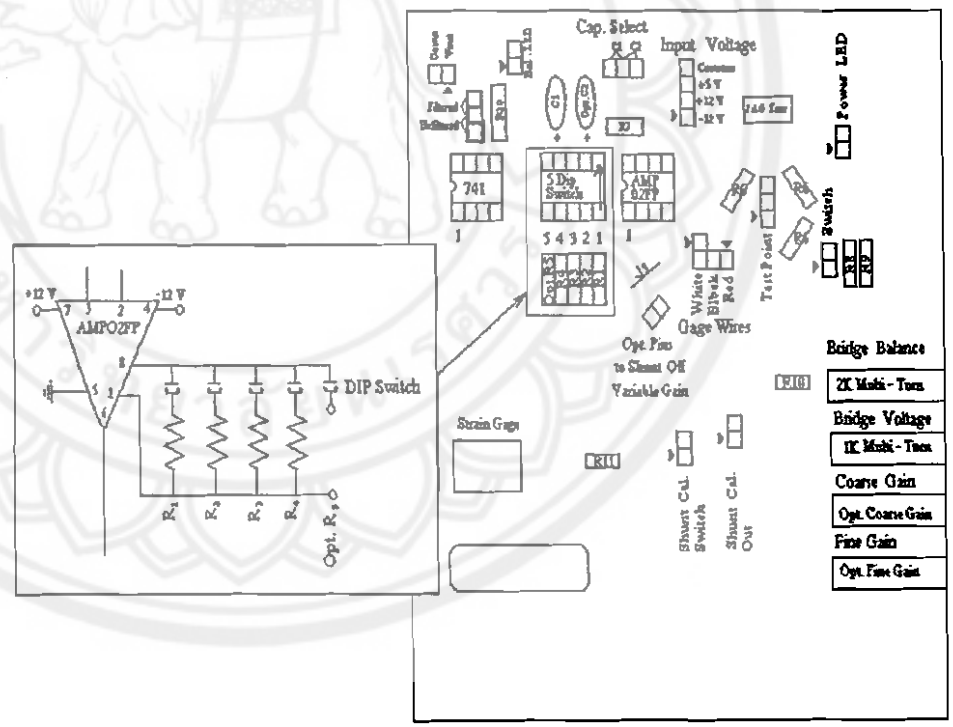
รูปที่ 3.3 c) ภาพจริงของการ์ดปรับภาวะสัญญาณ

ตัว "instrumentation amplifier" จะทำงานได้แม่นยำและมีการทำงานของไฟฟ้าที่ดี ความไว การขยายสัญญาณที่มีสัญญาณระดับต่ำ ช่องขยายสัญญาณที่สามารถเลือกได้ รูปที่ 3.4 เป็นรูปของช่อง ขยายสัญญาณที่สามารถปรับค่าได้ และตำแหน่งของ DIP switch จะอยู่ระหว่าง IC สองตัว ดังรูปที่ 3.5 หรือเรียกว่า "DIP switch gain setting"

ตารางที่ 1 จะแสดงถึงการปรับค่าของ switch และความสัมพันธ์ของการปรับค่าของช่องขยาย สัญญาณ เมื่อ  $X_{Factor}$  ( $\mu E/V$ ) คือ สภาวะที่กำลังจะเปลี่ยนแปลง factor จากแรงดันไฟฟ้าไปยัง microstrain



รูปที่ 3.4 ตัวรับภาวะสัญญาณปรับค่าได้



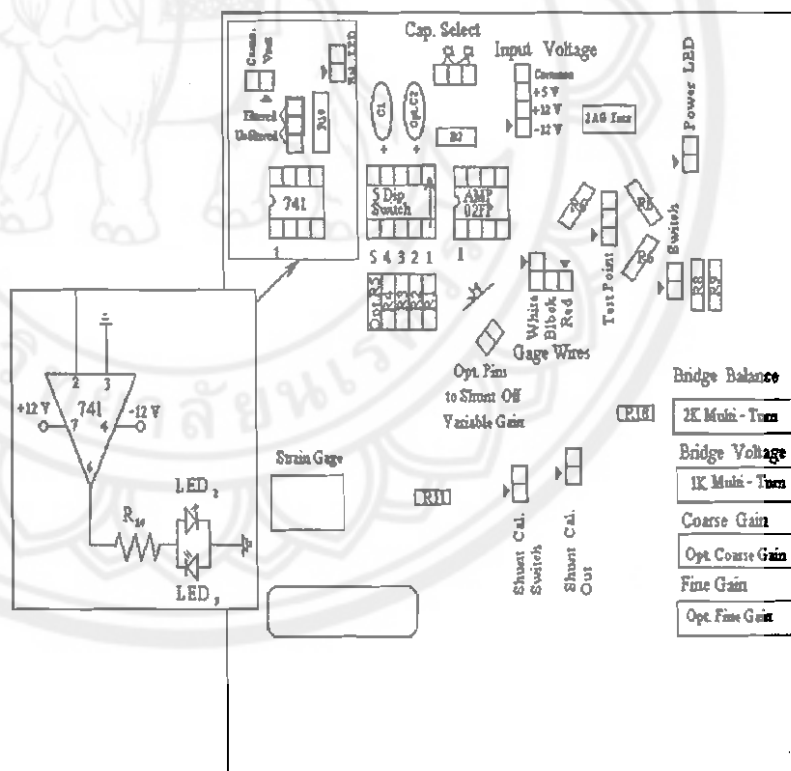
รูปที่ 3.5 ตำแหน่งของวงจรขยายสัญญาณปรับค่าได้บนบอร์ด

### 3.3 ตัวกรองความถี่ต่ำ (Low-Pass Filter)

เสียง(noise)ทางไฟฟ้ามีอยู่ในส่วนประกอบทางอิเล็กทรอนิกส์ทุกชนิด sensors จะถูกใช้ในการวัดการตอบสนองทางโครงสร้าง รวมถึงเสียงที่เพิ่มเติมเข้ามาในสัญญาณที่สนใจ เสียงที่พบโดยทั่วไปรวมถึงทั้งเสียงแบบสุ่ม (random noise) และเสียงที่สัมพันธ์กับความถี่ 60 Hz และฮาร์โมนิกของความถี่ 60 Hz (ผลลัพธ์ของไฟกระเสถียร) ตัวอย่างของวิธีในการกำจัดเสียงชนิด AC คือการใช้ shielded

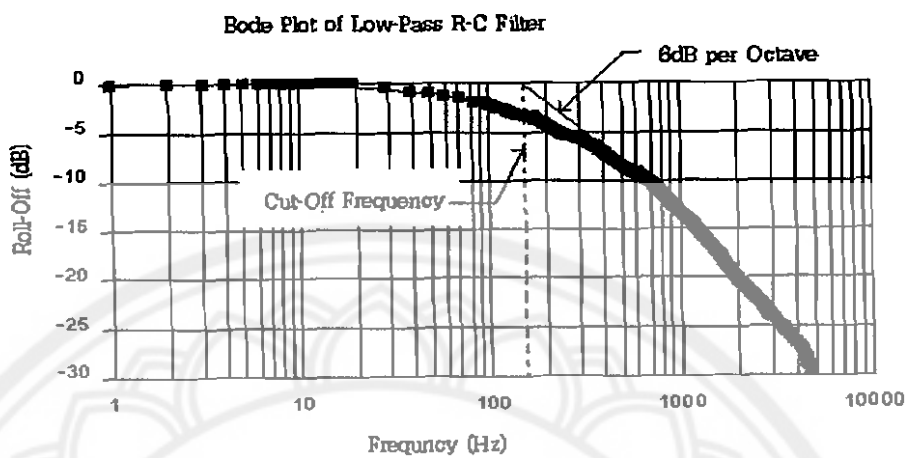
วิธีทางอิเล็กทรอนิกส์ที่ช่วยลดเสียงคือ การประยุกต์ใช้ตัวกรอง(filter) ซึ่งมีอยู่หลากหลายและองค์ประกอบของตัวกรอง ชนิดของตัวกรองอย่างง่ายที่ใช้กำจัดเสียงความถี่สูง คือ passive low-pass filter สัญญาณในโครงสร้างในห้องทดลอง โดยทั่วไปเป็นสัญญาณที่มีค่าความถี่เข้าใกล้ 0 Hz (สัญญาณ DC) ซึ่ง DC หมายถึง ไฟกระเสถียร(direct circuit) ไม่ขึ้นอยู่กับเวลา

passive filter ใน การดัดปรับภาวะสัญญาณ เป็นตัวกรองชนิด resistor-capacitor (R-C) filter ขั้วเดียว ดังรูปที่ 3.6 a (ตัวต้านทาน 1 K $\Omega$  และตัวเก็บประจุ 1.0  $\mu$ F) กราฟแสดงการตอบสนองของตัวกรอง แสดงในรูปที่ 3.7 และการตอบสนองต่อความถี่แสดงในรูปที่ 3.8

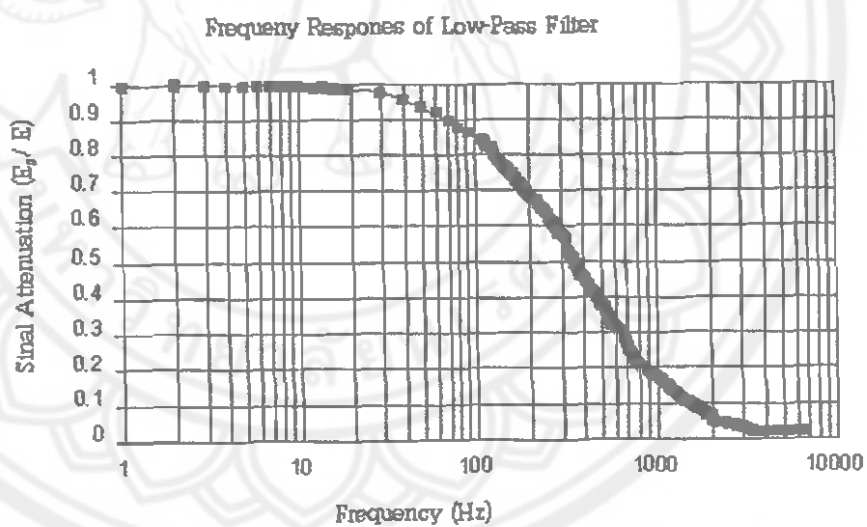


รูป 3.6 a ) ตำแหน่งของวงจรมหาขยายสัญญาณแบบการ์ด





รูปที่ 3.7 กราฟแสดงการตอบสนองของตัวกรองสัญญาณ



รูปที่ 3.8 กราฟแสดงการตอบสนองต่อความถี่

ตารางที่ 3.1 ตารางแสดงค่า  $X_{Factor}$

DIP Switch Position	Nominal Gain	$X_{Factor}$ $\mu\epsilon/v$	Max Recordable Strain (@ $\pm 10$ V) $\mu\epsilon$	Strain Resolution for 12 bit Data Acquisition $\mu\epsilon$
None	1	479620	4796200	2398.1
1	10	47962	479620	239.81
2	100	4796.2	47962	23.981
3	1000	479.62	4796.2	2.4
4	2000	239.8	2398.1	1.2
5	User Installed			

ค่าความเครียดมากที่สุดที่บันทึกไว้เท่ากับ 10.00 v สำหรับระบบ acquisition 12 บิต  
คำนวณได้ดังนี้ :

$$\text{MaxStrain}_{\pm 10V} = \left[ 4 \times 1000000 / F \times \text{ExGain} \right] \times 10 \quad \dots(3.2)$$

เมื่อ  $F$  = gage factor ,  $E$  = driving voltage , และ Gain เป็นค่าการขยายที่ DIP switch ที่ถูกเลือก ค่าตอบของความเครียดสำหรับระบบ data acquisition คำนวณได้ดังนี้

$$\mu \text{SR}_{12 \text{ bit}} = \left[ 4 \times 100 / F \times \text{ExGain} \right] \times 5 \quad \dots(3.3)$$

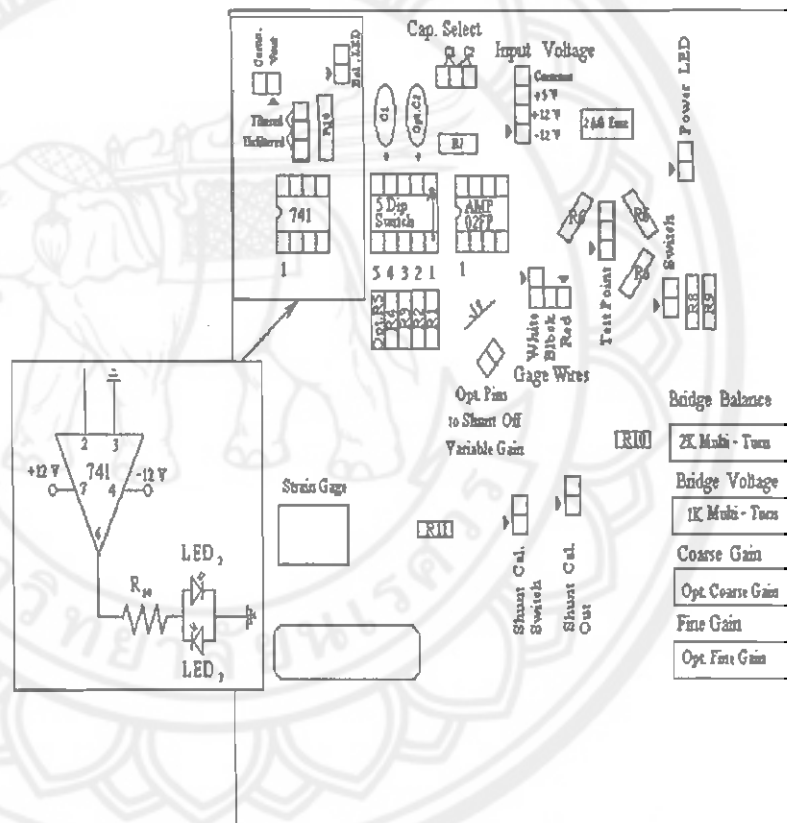
เมื่อเปลี่ยนค่าความต่างศักย์ที่ออกจากการ์ดปรับภาวะสัญญาณ เป็นหน่วยทาง  
วิศวกรรม เช่น microstrain ( $\mu\epsilon$ ) การเปลี่ยนแพคเกจมีความจำเป็น จากสมการที่ (3.1) จนถึง  
สมการ (3.4)

$$X_{Factor} = \left[ 4 \times 1000000 / F \times \text{ExGain} \right] \quad \dots(3.4)$$

ความถี่ cut-off (ระยะที่ 3 dB) คือ 158 Hz ดังผลคือ ช่วงที่กว้างมากสำหรับความถี่ที่ต่ำกว่า  
158 Hz จะผ่านไปได้ ในกรณีจำนวนค่าที่หายไปหรือช่วงความกว้างที่สูญเสียที่ความถี่เฉพาะ  $f$  (Hz)  
ตาม (3.5) สามารถใช้ได้

$$\frac{E_0}{E} = \left[ \frac{1}{\sqrt{4 \times C^2 \times R^2 \times \pi^2 \times f^2 + 1}} \right] \quad \dots(3.5)$$

เมื่อ  $C$  (F) เป็นค่าความจุและ  $R$  ( $\Omega$ ) เป็นค่าความต้านทานของส่วนประกอบ Filter การตอบสนองของ Filter สำหรับการปรับภาวะสัญญาณ ดังเช่น การทดลองกับความถี่สูงกว่า 10 Hz ค่าที่ได้มีค่าน้อยมากหรือแทบไม่มีสัญญาณเลย การยอมรับนี้จากการประยุกต์ของ การปรับภาวะสัญญาณ ยัง fatigue tests ที่ดำเนินการในช่วงความถี่ต่ำ เนื่องจากมันได้รับการแนะนำให้นำ filter มาใช้ มันสามารถถูกปิดถ้ามีความจำเป็นโดยการเคลื่อนย้ายสลับเปลี่ยนเดี่ยวยๆ ไปยังตำแหน่งที่แสดงในรูป 3.6 b)



รูปที่ 3.6 b) ตำแหน่งวงจรขยายสัญญาณบนการ์ด

### 3.4 หลักการทำงานของการ์ดปรับภาวะสัญญาณ

3.4.1 เริ่มจากที่มีการจ่ายไฟเข้ามาที่ การ์ดปรับภาวะสัญญาณ ด้วยไฟ 5 v เราสามารถกด สวิตช์เพื่อปล่อยให้ไฟเข้ามาในวงจรไฟที่ LED<sub>1</sub> จะสว่าง แต่เนื่องจากมีการสูญเสียแรงดันเนื่องจากการ ปรกนของสายสัญญาณไฟที่เข้าไปในบริดจ์จะมีค่าน้อยกว่า 5 v จึงมีการติดตั้งตัว Trimpot 2 เพื่อ ปรับค่าแรงดันให้เข้าไปในบริดจ์ตามที่ต้องการและสามารถวัดค่าแรงดันบริดจ์ที่จุดทดสอบ

3.4.2 ก่อนที่จะมีการเปลี่ยนแปลงของสเตรนเกจจะมีค่า offset อันเนื่องมาจากผลของ อุณหภูมิ ดังนั้นที่ Trimpot 1 จึงเป็นตัวตั้งค่าให้ความต้านทานของสเตรนเกจที่วงจรอ่านได้เป็นศูนย์

3.4.3 ต่อมาเมื่อมีการ load ขึ้นงาน ค่าความต้านทานของสเตรนเกจเปลี่ยนไป ต้องมีการทำให้ กลับสู่ภาวะสมดุล โดยการปรับค่าความต้านทานในบริดจ์จากการสังเกตแสงไฟที่ LED<sub>2</sub> เริ่มจะเปลี่ยนไป เป็นไฟที่ LED<sub>3</sub> แทน

3.4.4 แรงดันที่ได้จะถูกส่งไปยังตัวขยาย ( AMP02FP ) เพื่อทำการขยายสัญญาณโดยที่เรา เลือกปรับค่าอัตราขยายได้ตามความต้องการ

3.4.5 เนื่องจากค่าแรงดันที่ต้องการมีค่าที่มีเฉพาะความถี่ต่างๆเท่านั้น จึงมีตัวกรองเพื่อช่วยใน การกรองค่าความถี่ที่สูงๆออกไป จนสามารถวัดค่า E<sub>0</sub> ที่ต้องการได้

ค่าที่ได้ทั้งหมดจะถูกคูณด้วย X<sub>Factor</sub> เพื่อเปลี่ยนสัญญาณอนาล็อกไปเป็นสัญญาณดิจิทัล โดยค่า X<sub>Factor</sub> แสดงได้ดังสมการ

$$X_{\text{Factor}} = 4 \times 10^6 / [ F \times E \times \text{Gain} ] \quad \dots(3.6)$$