

บรรณานุกรม

1. ศาสตราจารย์ ดร. วรวิทย์ อึ้งภากรณ์, ดร. รัชทิน จันทรเจริญ .ระบบควบคุมเชิงเส้น. พิมพ์ครั้งที่ 1. กรุงเทพฯ ฯ : ภาควิชาวิศวกรรมเครื่องกล คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย , 2543
2. กฤษภา ใจเย็น . วรพจน์ กรแก้ววัฒนกุล และ ชัยวัฒน์ ลิ้มพรจิตรวิไล . เรียนรู้ไมโครคอนโทรลเลอร์อย่างง่ายกับ เบสิกสเตมปี 2 . กรุงเทพฯ ฯ : บริษัท อินโนเวทีฟ เอ็กเพอริเมนต์ จำกัด
3. ดร.วรวิทย์ อึ้งภากรณ์ ,ชาญ ถนัดงาน ,การออกแบบเครื่องจักรกล เล่ม 2 . กรุงเทพฯ ฯ : บริษัทซีเอ็ดดูเคชั่น จำกัด (มหาชน) , 2541
4. พิชญ รอดเกตุ . “แขนกลหุ่นยนต์ ตอนที่ 2 .” วารสารอิเล็กทรอนิกส์เคมีคอนคัลเตอร์ (ธ.ค. - ม.ค. 2535) หน้า 94 – 99 .
5. SCHILLING, ROBERT J. , Fundamentals of Robotics Analysis and Control ,PRENTICE-HALL, 1990.
6. K.S.FU,R.C GONZALEZ ,C.S.G.LEE Robotics : Control Vision and Intelligence, MCGRAW-HILL , 1987.
7. L . J. Everett : Robot Caribration, Chapman & Hall ,1993 .