

## บทที่ 5

### สรุปผลการทำโครงงาน

#### 5.1 สรุปผลการทดสอบ

จากการออกแบบและสร้างเครื่องเจียรปากท่อโลหะ สามารถเจียรปากท่อตัวอย่างที่มีเส้นผ่านศูนย์กลาง 2 ขนาดคือ 203.2 mm (8 นิ้ว) และ 355.6 mm (14 นิ้ว) เป็นท่อเหล็กหล่อไร้ตะเข็บท่อตัวอย่างขนาดเส้นผ่านศูนย์กลาง 203.2 mm (8 นิ้ว) มีวัสดุส่วนผสมคือ 1.05 C; 0.25 Si 1.0 Mn; 1.0 Cr; 1.2 W หนา 12 mm และขนาดเส้นผ่านศูนย์กลาง 355.6 mm (14 นิ้ว) มีวัสดุส่วนผสมคือ case hardening steel 0.15 C; 25 Si; 0.37 Mn หนา 12 mm หินเจียรนีขนาดเส้นผ่านศูนย์กลาง 101.6 mm (4 นิ้ว) ชนิดสารเจียรคือ Fused Alumina (A) เบอร์ 24Q ผลของการทดสอบ สำหรับท่อขนาดเส้นผ่านศูนย์กลาง 203.2 mm (8 นิ้ว) ใช้เวลาในการเจียร 46.39 นาที จำนวนของการหมุนรอบท่อเท่ากับ 15 รอบ มีความเร็วในการเคลื่อนที่เท่ากับ  $3.21 \times 10^{-3}$  m/s มีมุมเฉียง 43 องศา และพิวเจียรมีความเรียบสม่ำเสมอจากขอบท่อค้านในถึงขอบค้านนอก และท่อขนาดเส้นผ่านศูนย์กลาง 355.6 mm (14 นิ้ว) ใช้เวลา 77.78 นาที จำนวนของการหมุนรอบท่อเท่ากับ 20 รอบ มีความเร็วในการเคลื่อนที่เท่ากับ  $4.19 \times 10^{-3}$  m/s มีมุมเฉียง 42 องศา และพิวเจียรมีความเรียบไม่สม่ำเสมอ ทั้งนี้เวลาในการปฏิบัติงานจะช้าหรือเร็วขึ้นอยู่กับคุณสมบัติของหินเจียรและวัสดุของท่อที่ต้องการเจียร

เครื่องเจียรปากท่อโลหะสามารถช่วยลดระยะเวลาการปฏิบัติงาน 34.36 % สำหรับท่อขนาดเส้นผ่านศูนย์กลาง 203.2 mm (8 นิ้ว) ปฏิบัติงานได้ทั้งใน shop และใน line ช่วยเพิ่มความสะดวก ความปลอดภัยในขณะปฏิบัติงานได้

#### 5.2 ข้อเสนอแนะ

ควรมีการเพิ่มเติมหรือปรับปรุงเปลี่ยนแปลงคุณสมบัติบางอย่างของเครื่องเจียรปากท่อโลหะให้ดีขึ้นดังนี้

- เนื่องจากเครื่องเจียรปากท่อโลหะยังมีน้ำหนักมาก เพราะใช้เหล็กเป็นวัสดุในการทำแก๊กไก โดยการเลือกวัสดุที่มีน้ำหนักเบา เช่น อะลูมิเนียม อะลูมิเนียมผสม อะลูมิเนียมหล่อ เป็นต้น เพื่อลดภาระของมอเตอร์ อาจจะต้องทำการคำนวณขนาดใหม่เพื่อความแข็งแรงของวัสดุและโครงสร้าง

2. เพลาของเกลียวตัวหนอนกับตัวยึดเพลาควรใส่แบร์จหรือบูท เพื่อลดการเสียดสีและการสึกหรอ
3. ขณะใช้งานควรมีการหล่อเลี่นที่ชุดเพ่องหนอน เพื่อลดการสึกหรอของฟันเพ่อง ด้วยสารบีหรือน้ำมันหล่อเลี่น
4. ถ้าไม่เตอร์ขับทำงานร้อนมากควรหยุดก่อน เพื่อไม่ให้มอเตอร์เกิดความเสียหาย
5. การสตั๊บข้าวไฟเพื่อให้มอเตอร์กลับทางหมุนสามารถใช้ revers control servo เพื่อความสำคัญในการควบคุม
6. จากการออกแบบสามารถเดินรีปากห่อโลหะที่มีขนาดใหญกว่าที่ได้เขียนอยู่กับความยาวของโซ่ และนูนของปากห่อสามารถทำได้อยู่ระหว่าง 30-60 องศา ตามความต้องการของผู้ใช้