

เครื่องกำเนิดไฟฟ้าความเร็วอบต่ำ โดยดัดแปลงจากเครื่อง
กำเนิดไฟฟ้าในรถยนต์

Low speed Generator form modified car alternator



นายอ่อนริยะ ก้อยฟอง รหัส 48380169
นางสาววรรณคณา แสงอินทร์ รหัส 48380361

ห้องสมุดคณะวิศวกรรมศาสตร์
วันที่รับ....2.5/11/2553 /.....
เลขทะเบียน..... 15004342.....
เลขเรียกหนังสือ..... ปร.....
มหาวิทยาลัยนเรศวร
๒๕).

ปริญญาพินท์นี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาหลักสูตรปริญญาวิศวกรรมศาสตรบัณฑิต
สาขาวิชาวิศวกรรมไฟฟ้า ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้าและคอมพิวเตอร์
คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยนเรศวร
ปีการศึกษา 2551



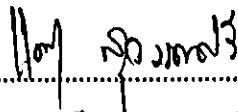
ใบรับรองโครงการนิเทศกรรม

หัวข้อโครงการ	เครื่องกำเนิดไฟฟ้าความเร็วอบต่ำ โดยดัดแปลงจากเครื่องกำเนิดไฟฟ้าในรถชนต์		
ผู้ดำเนินโครงการ	นายอัจฉริยะ ก่อ铍ทอง	รหัส	48380169
	นางสาววรรณคณา แสงอนันทร์	รหัส	48380361
อาจารย์ที่ปรึกษา	ดร.อัครพันธ์ วงศ์กังແນ		
อาจารย์ที่ปรึกษาร่วม	ดร.ชัยรัตน์ พินทอง		
สาขาวิชา	ดร.แคร์เรีย สุวรรณศรี		
ภาควิชา	วิศวกรรมไฟฟ้าและคอมพิวเตอร์		
ปีการศึกษา	2551		

คณะกรรมการศาสตร์ มหาวิทยาลัยนเรศวร อนุมัติให้โครงการฉบับนี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรวิศวกรรมศาสตรบัณฑิต สาขาวิชาวิศวกรรมไฟฟ้า
คณะกรรมการการสอน โครงการนิเทศกรรม


ประธานกรรมการ
(ดร.อัครพันธ์ วงศ์กังແນ)


กรรมการ
(ดร.ชัยรัตน์ พินทอง)


กรรมการ
(ดร.แคร์เรีย สุวรรณศรี)

หัวข้อโครงการ	เครื่องกำเนิดไฟฟ้าความเร็วอบต่ำ โดยดักแปลงจากเครื่องกำเนิดไฟฟ้าในรถยนต์		
ผู้ดำเนินโครงการ	นายอัจฉริยะ ก้อมฟอง รหัส 48380169	นางสาววรรณคณา แสงอินทร์ รหัส 48380361	
อาจารย์ที่ปรึกษา	ดร.อัครพันธ์ วงศ์กังแท		
อาจารย์ที่ปรึกษาร่วม	ดร.ชัยรัตน์ พินทอง		
	ดร.แคมทรียา สุวรรณศรี		
สาขาวิชา	วิศวกรรมไฟฟ้า		
ภาควิชา	วิศวกรรมไฟฟ้าและคอมพิวเตอร์		
ปีการศึกษา	2551		

บทคัดย่อ

โครงการนี้ เป็นการศึกษาและทดลองพัฒนาเครื่องกำเนิดไฟฟ้าความเร็วอบต่ำ โดยนำเครื่องกำเนิดไฟฟ้าที่ใช้ในรถยนต์ มาดักแปลง โดยใช้แม่เหล็กถาวรที่มีขาขอยู่ทั่วไป มาใช้เป็นตัวกำเนิดสนามแม่เหล็กที่โรเตอร์ ซึ่งแต่เดิมนั้นจะต้องสร้างจากคลวคที่โรเตอร์ โดยอาศัยกระแสจ่ายผ่านวงแหวนประกับด้วยแปลงถ่าน ผลที่ได้จากการดักแปลงนี้คือเครื่องกำเนิดไฟฟ้ากระแสตรงทำงานที่ 1500 รอบต่อนาที สามารถจ่ายแรงดัน ณ สภาพไร้ภาระได้ประมาณ 8.5 โวลต์

Project Title	Low speed Generator form modified car alternator	
Name	Mr.Atchariya Miss Warangkana	Koyfong ID.48380169 Sang-in ID.48380361
Project Advisor	Dr.Akaraphunt	Vongkunghae
Co-Project Advisor	Dr.Chairat Dr.Cattareeya	Pinthong Suwanasri
Major	Electrical Engineering	
Department	Electrical and Computer Engineering	
Academic Year	2008	

ABSTRACT

This project is an experiment to modify a car's generator for generating electrical voltage at low speed rotation.

Permanent magnets are used for magnetic field generation by replacing the copper coils in the rotor a couple of permanent magnets.

The result of the modification is an electrical generator generating about 8.5 volt at 1500 rpm with no load.

กิตติกรรมประกาศ

ในการจัดทำโครงการเรื่อง เครื่องกำเนิดไฟฟ้าความเร็วตอบตัว โดยตัดแปลงจากเครื่องกำเนิดไฟฟ้าในรถยนต์ ได้สำเร็จด้วยดี ทางคณะผู้จัดทำต้องขอแสดงความขอบคุณ ดร.อัครพันธ์ วงศ์กังແນ ที่ให้เกียรติเป็นที่ปรึกษา ให้ความรู้และแนวทางในการทำโครงการ ซึ่งได้แนะนำทางแก่ไปปัญหาเกี่ยวกับโครงการ และข้อเสนอแนะต่างๆ ที่เป็นประโยชน์ต่อการทำงานครั้งนี้ให้ถูกต้องไปได้ และขอบพระคุณอาจารย์ทุกท่านในภาควิชาศึกกรรมไฟฟ้าและคอมพิวเตอร์ มหาวิทยาลัยนเรศวร ที่ได้สั่งสอนและให้ความรู้ ประสบการณ์ต่างๆ จนสามารถดำเนินการประยุกต์ใช้ในการทำโครงการในครั้งนี้ให้สำเร็จลงตัวด้วยความสมบูรณ์อย่างยิ่ง

ผู้จัดทำโครงการ
นายอัจฉริยะ ก่อภ่อง
นางสาวร่างกณา แสงอินทร์



สารบัญ

บทที่	หน้า
บทคัดย่อภาษาไทย.....	ก
บทคัดย่อภาษาอังกฤษ.....	ข
กิจกรรมประมวล.....	ก
สารบัญ.....	ก
สารบัญตรา.....	ก
สารบัญรูป.....	ก
บทที่ 1 บทนำ.....	1
1.1 ที่มาและความสำคัญ.....	1
1.2 วัตถุประสงค์ของโครงการ.....	1
1.3 ขอบข่ายของโครงการ.....	1
1.4 ขั้นตอนการดำเนินงาน.....	1
1.5 แผนการดำเนินงาน.....	2
1.6 ผลที่คาดว่าจะได้รับ.....	3
1.7 งบประมาณของโครงการ.....	3
บทที่ 2 หลักการและทฤษฎี.....	4
2.1 สารานแม่เหล็ก.....	4
2.2 คุณสมบัติของแท่งแม่เหล็ก.....	5
2.3 สารานไฟฟ้าและสารานแม่เหล็ก.....	7
2.4 ทฤษฎีเบื้องต้นของเครื่องกำเนิดไฟฟ้า.....	8
2.4.1 หลักการเบื้องต้นของเครื่องกำเนิดไฟฟ้า.....	8
2.4.2 เครื่องกำเนิดไฟฟ้ากระแสตรง.....	9
2.4.3 เครื่องกำเนิดไฟฟ้ากระแสสลับ.....	10
2.4.4 สารานแม่เหล็กหมุนในชุดลูกค.....	10
2.4.5 การคำนวณแรงเคลื่อนไฟฟ้า.....	11
2.4.6 ชนิดของเครื่องกำเนิดไฟฟ้า.....	11
2.4.7 ส่วนประกอบสำคัญของเครื่องกำเนิดไฟฟ้า.....	12

สารบัญ (ต่อ)

บทที่	หน้า
2.4.8 เครื่องกำเนิดไฟฟ้าในรถยนต์.....	14
- ROTOR.....	16
- STATOR.....	17
บทที่ 3 ออกรูปแบบและการวิเคราะห์.....	18
3.1 วิธีการออกแบบ.....	18
3.2 ขั้นตอนการประกอบไดชาร์จ.....	23
บทที่ 4 วิธีการทดลอง.....	31
4.1 วิธีการทดลองแกนโรเตอร์.....	31
4.2 วิธีการทดลองเก็บวัสดุคงคลาด.....	32
บทที่ 5 สรุปผลการทดลอง.....	37
5.1 สรุปผลการทดลอง.....	37
5.2 ปัญหาที่เกิดขึ้นในการทำปฏิญญาณพินธ์.....	37
5.3 แนวทางการแก้ไขปัญหา.....	38
5.4 ข้อเสนอแนะ.....	38
เอกสารอ้างอิง.....	39
ภาคผนวก.....	40
ประวัติผู้เขียน โครงการ.....	42

สารบัญตาราง

ตารางที่	หน้า
1.1 แผนการดำเนินงาน.....	2
2.1 แสดงส่วนประกอบและหน้าที่ของแต่ละชิ้นส่วน.....	14
4.1 ค่าการวัดความเป็นของแม่เหล็ก.....	31
4.2 จำนวนของบคลาดที่พันต่อร่อง(รอบ).....	32
4.3 ค่าแรงดันที่ได้จากการทดลอง.....	36



สารบัญ

หัวที่	หน้า
2.1 แสดงอิมานาจแม่เหล็ก.....	4
2.2 สนามแม่เหล็กของแท่งแม่เหล็กทำได้จากการใช้ปืนทิค.....	6
2.3 กฎมือขวางของเฟลมมิ่ง.....	8
2.4 อธิบายกฎของฟาราเดี้ย.....	9
2.5 หลักการเบื้องต้นของเครื่องกำเนิดไฟฟ้ากระแสตรง.....	9
2.6 หลักการเบื้องต้นของเครื่องกำเนิดไฟฟ้ากระแสสลับ.....	10
2.7 สนามแม่เหล็กเคลื่อนที่ไปมาภายในชุดลวดชั้นให้กับนิคแรงเคลื่อนไฟฟ้ากระแสสลับ.....	10
2.8 แสดงส่วนประกอบต่างๆของอันเตอร์เนเตอร์.....	12
2.9 แสดงถักยละเอียดเชื่อมต่อระหว่างชุดลวดกับเบตเตอร์.....	13
2.10 แสดงการต่อชุดลวดแบบ Y.....	15
2.11 แสดงการติดตั้งได้โดยในรถชนิด.....	16
2.12 แสดงการต่อชุดลวดแบบ Y.....	17
3.1 แสดงส่วนประกอบต่างๆของ Alternator.....	18
3.2 อะลูมิเนียมที่จะใช้คลึงทำโรเตอร์.....	19
3.3 การออกแบบแกนกลาง (Top View).....	19
3.4 การออกแบบแกนกลาง (Front View).....	19
3.5 การออกแบบแกนสำหรับประกอบโรเตอร์	20
3.6 แกนเหล็ก	20
3.7 แกนทองเหลือง.....	21
3.8 แกนสแตนเลส	21
3.9 ชุดลวดสเตเตอร์เบอร์ 16, 17.....	22
3.10 ชุดลวดสเตเตอร์เบอร์ 18, 19.....	22
3.11 การประกอบฐานของ Alternator	23
3.12 การประกอบแผงไดโอด	24
3.13 แผงไดโอด	24
3.14 การประกอบแผงไดโอด	25

สารบัญรูป (ต่อ)

รูปที่	หน้า
3.15 การใส่ไฟเบอร์และแหวนเพื่อยึดโครงสร้าง.....	25
3.16 การใส่สะพานไฟ.....	25
3.17 การใส่แผงໄค โอด และ คัทเอาท์.....	26
3.18 การประกอบแผงໄค โอด.....	26
3.19 การประกอบสายไฟเข้าสเตเตอร์.....	27
3.20 การขันสกรูให้แน่น.....	27
3.21 บัดกรีอุปกรณ์ต่างเพื่อให้เข้มกัน.....	28
3.22 การประกอบฝาหน้าส่วนในพัดกับเกน โรเต.....	28
3.23 การประกอบใบพัด.....	29
3.24 การประกอบส่วนสเตเตอร์เข้ากับส่วนไรเตอร์.....	29
3.25 การนำไคชาร์จปืนแทนทดสอบแรงดัน.....	29
3.26 วัดแรงดันจากมัลติมิเตอร์ (Multimeter).....	30
4.1 ไรเตอร์ที่ใช้ในการทดลอง.....	31
4.2 ขดลวดสเตเตอร์เบอร์ 6.....	33
4.3 ขดลวดสเตเตอร์เบอร์ 7.....	33
4.4 ขดลวดสเตเตอร์เบอร์ 18.....	34
4.5 ขดลวดสเตเตอร์เบอร์ 19.....	35
4.6 วัดแรงดันจากมัลติมิเตอร์ (Multimeter).....	35
4.7 วงจรของไคชาร์จและคำแนะนำในการวัดໄວลด์.....	35

บทที่ 1

บทนำ

1.1 ที่มาและความสำคัญ

ปัจจุบัน ได้character ของนักเรียนต้องได้ถูกนำมาประยุกต์ใช้กับกังหันลม เพื่อนำมาทำเป็น เครื่องกำเนิดไฟฟ้าความเร็วอ่อนค่า โดยนำ character ของนักเรียนตัวมาปรับแต่งศักดิ์กับกังหันลม แล้วจ่ายแบตเตอรี่ให้กับ character ของนักเรียนต่อไป

แท้จริงและสอนในเมืองไทยมีอยู่มาก ซึ่งไม่ว่างพอที่จะขับกังหันลมให้หมุนผลิตไฟฟ้าได้ ในปริมาณมาก เราจึงได้ศึกษาวิธีการปรับปรุง character ของนักเรียนตัวนี้ ทำให้ประยุกต์ใช้กับกระแสลมใน เมืองไทยได้เป็นอย่างดี โดยมีแนวคิดว่าจะปรับปรุงความเร็วของ character ให้มีความเร็ว รอบที่ต่ำๆ จะได้ผลิตไฟฟ้าได้ในปริมาณมาก

1.2 วัตถุประสงค์ของโครงงาน

1.2.1 ถ้าค่าว่าเกี่ยวกับวิธีการทำงานของ character ของนักเรียนต่อไป

1.2.2 ศึกษาทำความเข้าใจ ทฤษฎีของการให้ แรงเคลื่อนไฟฟ้าปริมาณมาก

1.2.3 ออกรอบและปรับปรุง character ของนักเรียนต่อไป

1.3 ขอบข่ายของโครงงาน

1.3.1 ออกรอบและสร้างเครื่องกำเนิดไฟฟ้าความเร็วอ่อนค่า โดยศักดิ์เปล่งจากเครื่องกำเนิดไฟฟ้าในรูปแบบตัว

1.3.2 ทำการพัฒนาคุณภาพของ character ส่วนตัวของ character ให้มีจำนวนรอบเพิ่มมากขึ้น และ สามารถแสดงค่าอ่อนค่าได้

1.3.3 เปลี่ยนแปลงโครงสร้าง character ส่วนที่เป็นคลื่นไฟฟ้าให้เป็นแท่งแม่เหล็กดูด

1.4 ขั้นตอนการดำเนินงาน

1.4.1 ศึกษาหลักการทำงานของ character ของนักเรียนต่อไป

1.4.2 ถ้าค่าว่าเกี่ยวกับการพัฒนาคุณภาพของ character

1.4.3 ศึกษาและศักดิ์เดือกดูปกรณ์ที่จะนำมาสร้างแกน character

1.4.4 ออกรอบ เครื่องกำเนิดไฟฟ้า ความเร็วอ่อนค่า โดย ศักดิ์เปล่งจาก เครื่องกำเนิดไฟฟ้า ในรูปแบบตัว

1.4.5 ศึกษาการจ่าย แรงเคลื่อนไฟฟ้าให้ได้ปริมาณมาก

1.4.6 ทดสอบการทำงานและเก็บข้อมูลและนำไปประยุกต์ใช้ในงานอื่นต่อไป

1.4.7 สรุปผลการทดลอง ข้อเสนอแนะ และจัดทำรูปเล่นโครงการ

1.5 แผนการดำเนินงาน

ตารางที่ 1.1 แผนการดำเนินงาน

1.6 ผลที่คาดว่าจะได้รับ

1.6.1 เครื่องกำเนิดไฟฟ้าความเร็วตอบตัวโดยคัดเปล่งจากเครื่องกำเนิดไฟฟ้าในร่องน้ำให้การทำงานมีประสิทธิภาพ และให้เหล่งกำเนิดไฟฟ้าที่มากกว่าปกติ ประมาณ 2-3 เท่า

1.6.2 มีความรู้ความเข้าใจในการพัฒนาคลาด และ วิธีการทำให้เกิดเหล่งกำเนิดไฟฟ้าได้โดยที่มีความเร็วตอบตัว

1.7 งบประมาณของโครงการ

1.7.1 ค่าไดชาร์จมอเตอร์ร่องน้ำ	3,000 บาท
1.7.2 ค่าพัฒนาอุปกรณ์และเปลี่ยนแกนเหล็ก	3,500 บาท
1.7.3 ค่าอุปกรณ์ในการทดสอบ	1,000 บาท
1.7.4 ค่าจัดทำฐานเด่นโครงการ, ค่าถ่ายเอกสาร	500 บาท
<u>รวมเป็นเงิน</u>	<u>8,000 บาท</u>

(แปดพันบาทถ้วน)

หมายเหตุ : ตัวเลขที่บัญญารายการ



บทที่ 2

หลักการและทฤษฎี

ทฤษฎีของสนา�แม่เหล็ก

แม่เหล็กและสนา�แม่เหล็กนั้นมีคุณสมบัติต่างๆ และทฤษฎีดังจะกล่าวต่อไปนี้จะช่วยให้เราเข้าใจกับโครงงานซึ่งจะใช้แม่เหล็กในการทดลองโครงงานและจะได้กล่าวเนื้อหาของแม่เหล็กดังนี้

2.1 สนา�แม่เหล็ก

แม่เหล็กและสนา�แม่เหล็ก หมายถึง สารซึ่งมีสมบัติต่อไปนี้

- สามารถดูดให้เกิดแรงผลักดันสารแม่เหล็กได้
- มีข้อสอดซอนด์ คือ ข้อเหนือและข้อใต้ ข้อทั้งสองของแม่เหล็กแห่งเดียวกันจะมีกำลังท่า

กันเสมอ

3. เมื่อยื่นในภาวะอิสระสามารถเคลื่อนที่ได้คล่องตัวในแนวราบ ระหว่างตัวในแนว เหนือ - ใต้

4. ข้อชนิดเดียวกันจะผลักกันข้อต่างกันจะดูดกันจะดูดกัน

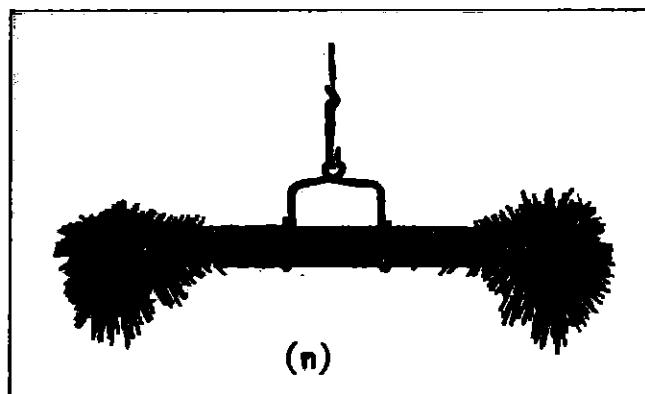
5. สามารถเหนี่ยวแน่น้ำให้สารแม่เหล็กลายเป็นแม่เหล็กได้

6. สามารถแม่เหล็ก มีคุณสมบัติ ที่ทำให้ประจุไฟฟ้าเปลี่ยนทิศทาง การเคลื่อนที่ได้ ประจุ

ไฟฟ้า บวกกับประจุไฟฟ้าลบ จะเปลี่ยนทิศในสนา�แม่เหล็กไปในทางตรงกันข้าม

7. สามารถแม่เหล็กสามารถทำให้เกิดกระแสไฟฟ้าได้

แรงแม่เหล็กแต่ละส่วนของแท่งแม่เหล็กมีค่าไม่เท่ากัน สามารถแม่เหล็กจะมีค่ามากที่สุดที่บริเวณปลายทั้งสองข้างของแท่งแม่เหล็กส่วนบริเวณที่ถัดเข้าไปอ่านางแม่เหล็กจะอ่อนลงตามลำดับ และตอนบริเวณกลางแท่งจะมีอ่านางแม่เหล็กน้อยที่สุด ดังรูปที่ 2.1



รูปที่ 2.1 แสดงถึงอ่านางแม่เหล็ก [2]

2.2 คุณสมบัติของแท่งแม่เหล็ก

1. แท่งแม่เหล็กมีข้าวแม่เหล็ก เมื่อเอาผงเหล็กใส่แท่งแม่เหล็ก ผงเหล็กจะถูกดูดติดมากที่ปลายทิ้งสองข้าง ของแท่งแม่เหล็ก ส่วนอื่นๆ มีติดน้อยมาก เราจึงทราบว่าอ่อนนаждแม่เหล็กจะแรงมากที่บริเวณปลายทิ้งสองข้างของแท่งแม่เหล็ก ซึ่งเราเรียกว่า ข้าวแม่เหล็ก

2. แท่งแม่เหล็กซึ่ไปในทิศทางหนึ่อได้ ถ้านำเข้าทิศแม่เหล็ก หรือแท่งแม่เหล็กมาแขวนห้อยด้วยสันด้ายในแนวนอน แท่งแม่เหล็กจะซึ่ไปในทิศทางหนึ่อได้ ข้าวที่ซึ่ไปทางทิศหนึ่อ เรียกว่า ข้าวหนึ่อ เป็นข้าวบาก และข้าวที่ซึ่ไปทางทิศใต้ เรียกว่า ข้าวใต้ เป็นข้าวลบ

3. ข้าวหนึ่อนกันจะผลักกันข้าวต่างกันจะดูดกันถ้านำเข้าทิศแม่เหล็ก มาแขวนในแนวนอน และถ้านำแท่งแม่เหล็กข้าว N ไปเข้าใกล้ข้าว S ของเข้าทิศจะเกิดแรงผลักกันขึ้น และถ้าเอแท่งแม่เหล็กข้าว S เข้าใกล้ข้าว N ของเข้าทิศ จะเกิดแรงดูดกัน

ตัวนำแม่เหล็ก

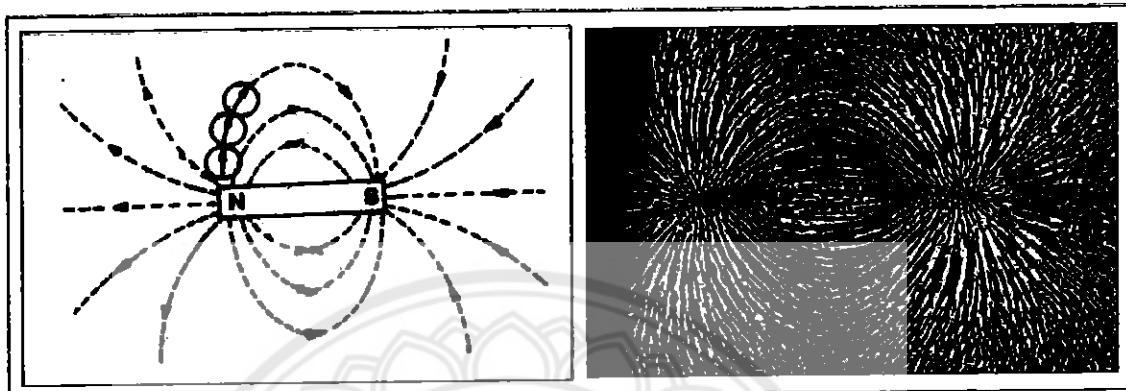
เมื่อมีแม่เหล็กวางอยู่ ณ ที่ใดก็ตาม แม่เหล็กนั้นจะส่งอ่อนนаждแม่เหล็กออกไปรอบตัวในบริเวณนั้น ถ้าเอามาแม่เหล็กอื่นหรือวัสดุที่เป็นสนามแม่เหล็กเข้าไปในบริเวณนั้นจะเกิดแรงแม่เหล็กส่งมายังทำทันทีจากแม่เหล็กที่วางอยู่ก่อนนั้น อย่างนี้เราต้องรู้ว่าแม่เหล็กหรือสารแม่เหล็กนั้นออกมายังไงมาก ๆ แรงแม่เหล็กที่เกย์กิดขึ้นดังกล่าวจะหมดไป หมายความว่า แม่เหล็กอันแรกส่งแรงไปกระทำไม่ถึง จึงเห็นได้ว่าสนามแม่เหล็กคือ บริเวณรอบ ๆ แม่เหล็กนั้นแรกและแม่เหล็กนั้นสามารถส่งอ่อนนаждแม่เหล็กไปถึง

เส้นแรงแม่เหล็ก

เพื่อความสะดวกในการศึกษาเรื่องแรงแม่เหล็ก จึงกำหนดให้ว่าสนามแม่เหล็กมีลักษณะ ประกอบด้วยเส้นผ่านกลางที่เรียกว่า สายแรงแม่เหล็ก เมื่อเข้าทิศอยู่ในตำแหน่งนั้นจะวางตัวไปตามทิศทางของเส้นแรงแม่เหล็กในสนามนั้น เราจึงควรใช้เข็มทิศช่วยในการหาเส้นแรงแม่เหล็กในสนามแม่เหล็กได้ โดยวางเข็มทิศลงในสนามนั้น ใช้ดินสอ ถูกด้านหนึ่งของปลายข้าว N-S ของเข็มทิศไว้แล้วพ่อข่ายด้านบนเข็มทิศไปเรื่อยๆ ทิศของเส้นแรง คือ ทิศที่ข้าวหนึ่อของเข็มทิศซึ่ไป บริเวณที่ประกอบด้วยเส้นแรงแม่เหล็กดังกล่าวนี้คือ บริเวณสนามแม่เหล็กนั้นเอง ถ้าบริเวณใดมีสนามแม่เหล็กแรงมาก เช่น บริเวณใกล้ข้าวแม่เหล็ก เราสามารถใช้พองตะไบเหล็กโดยเพื่อหาเส้นแรงแม่เหล็กแทนที่จะใช้เข็มทิศ

เส้นแรงแม่เหล็กจากแหล่งแม่เหล็ก หรือตัวกลางที่กระทำด้วยกันเป็นแหล่งแม่เหล็กนี้
กฎสมบัติดังนี้

1. ภายนอกแหล่งแม่เหล็กเส้นแรงแม่เหล็กนี้ทิศออกจากขั้วเหนือผูกเข้าสู่ขั้วใต้
2. ภายนอกแหล่งแม่เหล็ก เส้นแรงแม่เหล็กนี้ทิศทางจาก ขั้วใต้ผ่านภายนอกไปสังขั้วเหนือ



รูปที่ 2.2 สนามแม่เหล็กของแหล่งแม่เหล็กหาได้จากการใช้เข็มทิศ [2]

- ความเข้มของสนามแม่เหล็ก หรือ ความหนาแน่นของฟลักซ์แม่เหล็ก (flux)
 - แม่เหล็ก หมายถึง จำนวนเส้นแรง (flux) แม่เหล็กที่ตก ตั้งฉากบนหนึ่ง หน่วยพื้นที่ ได้ฯ
- ถ้า B คือความเข้มของสนามแม่เหล็ก (weber/m^2)
- f คือ จำนวนเส้นแรงแม่เหล็ก มีหน่วยเป็นเวเบอร์ (waber)
 - A คือ พื้นที่ตั้งฉากกับเส้นแรงแม่เหล็ก มีหน่วยเป็น (m^2)
- ซึ่งได้ดังสมการที่ (1)

$$\text{ความเข้มสนามแม่เหล็ก} = (\text{ปริมาณเส้นแรงแม่เหล็ก}) * (\text{พื้นที่ตั้งฉากกับเส้นแรง}) \quad (1)$$

B จะมีหน่วยเป็น weber/m^2 เรียกว่า เทสลา (Tesla) โดยที่ B เป็น ปริมาณแวงเดอร์มิทิศทาง
ตามเส้นแม่เหล็กดังนี้

1. ถ้าแนวของเส้นแรงแม่เหล็ก เป็นเส้นตรงทิศของสนาม B จะมีทิศทางเดียวกับ ทิศของ
เส้นแรงแม่เหล็ก
2. ถ้าแนวของเส้นแรงแม่เหล็กเป็นเส้นโค้ง ทิศของสนาม B ที่จุดใดๆ จะมีทิศสัมผัสกับ
เส้นแรงที่จุดนั้น โดยมีทิศไปตามเส้นแรง

2.3 สนามไฟฟ้าและสนามแม่เหล็ก

เราอาจเข้าใจสนามแม่เหล็กไฟฟ้า ในรูปของสนามไฟฟ้าและสนามแม่เหล็ก อนุภาคที่มีประจุไฟฟ้า จะสร้างสนามไฟฟ้า และทำให้เกิดแรงไฟฟ้าขึ้น แรงนี้ทำให้เกิดไฟฟ้าสถิต และทำให้เกิดการไหลของประจุไฟฟ้า (กระแสไฟฟ้า) ในตัวนำขึ้น ขณะเดียวกัน อนุภาคที่มีประจุไฟฟ้าที่เคลื่อนที่จะสร้างสนามแม่เหล็กและทำให้เกิดแรงแม่เหล็กต่อวัตถุที่เป็นแม่เหล็ก คำว่า "แม่เหล็กไฟฟ้า" มาจากข้อเท็จจริงที่ว่า สนามไฟฟ้าและสนามแม่เหล็ก ไม่สามารถแยกออกจากกันได้ ถ้ากฎของพิสิกส์จะเหมือนกันในทุกๆ รอบเลือบ การเปลี่ยนแปลงสนามแม่เหล็ก ทำให้เกิดสนามไฟฟ้า ("เรียกว่าการเหนี่ยวแน่นแม่เหล็กไฟฟ้า ปรากฏการณ์นี้เป็นพื้นฐานของ เครื่องกำเนิดไฟฟ้า และ นอเตอร์ไฟฟ้า นั่นเอง") ในทางกลับกัน การเปลี่ยนแปลงสนามไฟฟ้า ที่ทำให้เกิดสนามแม่เหล็ก เป็นของสนามทั้งสอง ไม่สามารถแยกออกจากกันได้ จึงควรรวมให้เป็นอันเดียวกัน "เจมส์ เคลิร์ก แมกซ์เวลล์" เป็นผู้รวมสนามไฟฟ้า กับสนามแม่เหล็กเข้าด้วยกัน คือสมการทางคณิตศาสตร์ เพียง 4 สมการ ที่เรียกว่า สมการของ "แมกซ์เวลล์" ทำให้เกิดการพัฒนาพิสิกส์ในช่วงคริสต์ศตวรรษที่ 19 เป็นอย่างมาก และนำไปสู่ความเข้าใจในเรื่องต่างๆ ตัวอย่างเช่น แสง

"แสง" นั้น จริงๆ ได้ว่าเป็นการสั่นของสนามแม่เหล็กไฟฟ้าที่แผ่กระจายออกไป หรือเป็นคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้านั่นเอง ความถี่ของการสั่นที่แตกต่างกันทำให้เกิดรังสีแม่เหล็กไฟฟ้าที่แตกต่างกัน เช่น คลื่นวิทยุกิจจากคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าความถี่ต่ำ แสงที่มองเห็นได้กิจจากคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้า ความถี่ปานกลาง รังสีแกมมาเกิดจากคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าความถี่สูงทุณถูมีแม่เหล็กไฟฟ้านี้ส่วนสำคัญที่ทำให้เกิด ทุนถูมันพันธภาพพิเศษของ "อัลเบิร์ต ไอน์สไตน์" ในปีค.ศ. 1905 ในทางพิสิกส์ ความเป็นแม่เหล็ก (อังกฤษ : magnetism) หมายถึง คุณสมบัติอย่างหนึ่งของวัสดุที่สามารถสร้างแรงดูด หรือผลักกับวัสดุอื่นอย่างหนึ่งได้ วัสดุที่ทราบกันดีว่านักจะมีความเป็นแม่เหล็กคือ เหล็ก เหล็กกล้า และโลหะบางชนิด อย่างไรก็ตาม วัสดุต่างๆ จะเกิดความเป็นแม่เหล็กมากหรือน้อยแค่ไหนนั้น ขึ้นอยู่กับสนามแม่เหล็ก

2.4 ทฤษฎีเบื้องต้นของเครื่องกำเนิดไฟฟ้า

2.4.1 หลักการเบื้องต้นของเครื่องกำเนิดไฟฟ้า

เครื่องกำเนิดไฟฟ้า (Generator) เป็นเครื่องกลไฟฟ้าที่เปลี่ยนพลังงานกลเป็นพลังงานไฟฟ้าจากกฎของพาราเด็ย์ ถ้าเกิดการเปลี่ยนแปลงฟลักซ์แม่เหล็กจะเกิดแรงดันเหนือขึ้น

คังสมการ

$$E = N \frac{d\phi}{dt} \quad (2)$$

E = แรงคลื่นไฟฟ้า (v)

N = จำนวนรอบของขดลวด (รอบ)

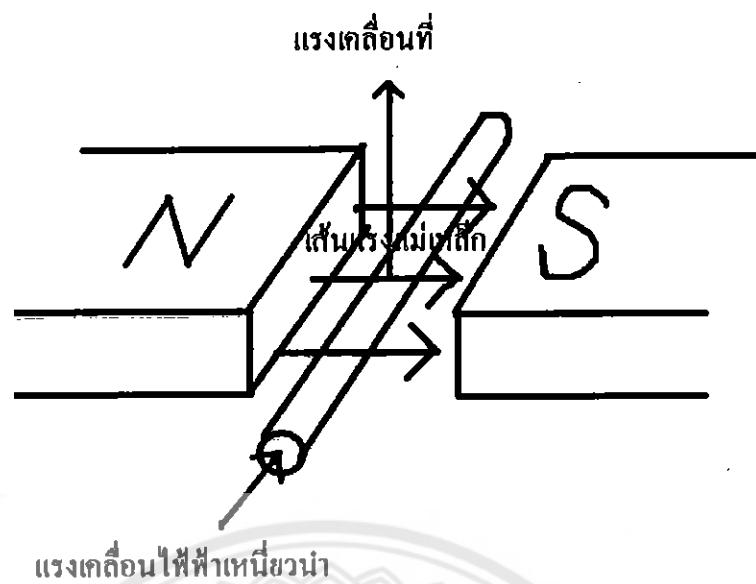
ϕ = เส้นแรงแม่เหล็ก (Wb)

t = เวลา (s)



รูปที่ 2.3 กฎมือขวาของเพลมนิง [5]

จากรูปที่ 2.3 อธิบายตามกฎมือขวาของเพลมนิง เมื่อหัวนำเคลื่อนที่ตัดผ่านสนามแม่เหล็ก จะเกิดแรงคลื่นไฟฟ้าเหนือขึ้น แล้วเกิดกระแสไฟล์ในตัวนำนั้นในทิศทางตั้งฉากตามกฎของพาราเด็ย์ดังรูปที่ 2.4

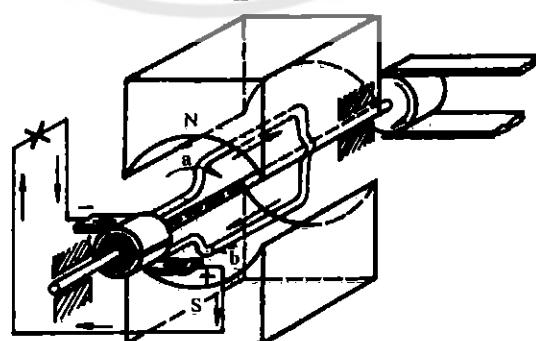


รูปที่ 2.4 อธิบายกฎของฟาราเดย์ [4]

จากหลักการเป็นหลักการเบื้องต้นของเครื่องกำเนิดไฟฟ้ากระแสตรง (D.C. Generator) และกระแสสลับ (A.C. Generator)

2.4.2 เครื่องกำเนิดไฟฟ้ากระแสตรง

หลักการเบื้องต้นของเครื่องกำเนิดไฟฟ้ากระแสตรงประกอบด้วยขั้นตอนเดียว (2 ขั้นตอน) ซึ่งปลายทั้งสอง ต่อเข้ากันซึ่งทางแรงดึงของคอมมิวเตเตอร์ เมื่อทำให้หมุนใน逆 วนตามแม่เหล็ก N-S จะให้เกิดแรงดึงไฟฟ้ากระแสและสลับบนด้านนำทั้งสองขั้นตอนด้วยความต่อเนื่อง ตามกฎมือขวาของเฟลมมิง และจะเปลี่ยน เป็นกระแสตรงเมื่อผ่านซึ่งทางแรงดึงของคอมมิวเตเตอร์ ดังรูปที่ 2.5

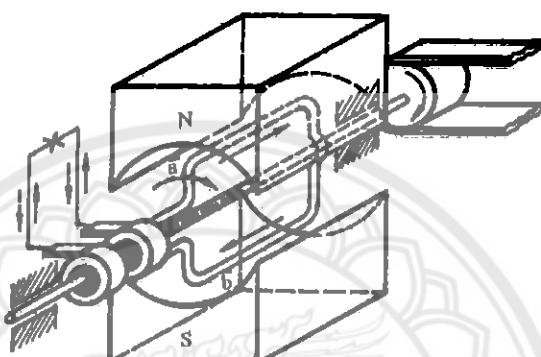


รูปที่ 2.5 หลักการเบื้องต้นของเครื่องกำเนิดไฟฟ้ากระแสตรง [2]

ดังนั้นครื่องกำเนิดไฟฟ้ากระแสตรงต้องนำกระแสไฟฟ้าที่เกิดขึ้นบนขดลวดตัวนำไปใช้งานด้วยการต่อผ่านชีคอมมิวเตเตอร์ (Commutator)

2.4.3 เครื่องกำเนิดไฟฟ้ากระแสสลับ

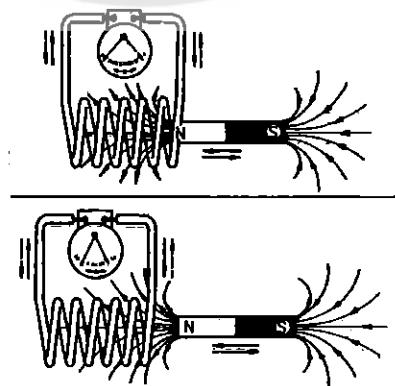
มีลักษณะเดียวกับเครื่องกำเนิดไฟฟ้ากระแสตรง ต่างกันตรงที่ปลายสายทั้งสองของขดลวดต่อเข้ากับแหวนทองแดง หรือ สลิปริง (Slip Ring) จึงนำกระแสสลับที่ให้กำเนิดบนตัวนำไปใช้โดยตรง ด้วยการต่อผ่านสลิปริง ดังรูปที่ 2.6



รูปที่ 2.6 หลักการเบื้องต้นของเครื่องกำเนิดไฟฟ้ากระแสสลับ [2]

2.4.4 สามารถแม่เหล็กหมุนในขดลวด

ให้ขดลวดอยู่กับที่ ต่อปลายทั้งสองเข้ากับขั้วของกัลวานومิเตอร์เมื่อทำให้ขั้วแม่เหล็กกลับไปกลับนาภายในขดลวด จะพบว่าเข็มของกัลวานอมิเตอร์แกว่งกลับไปกลับนาเรื่อยๆ เดียวกันแสดงว่ามีกระแสสลับเกิดขึ้นแล้วบนขดลวด ดังรูปที่ 2.7



รูปที่ 2.7 สามารถแม่เหล็กเคลื่อนที่ไปมาภายในขดลวดจะให้กำเนิดแรงคัด่อนไฟฟ้ากระแสสลับ [2]

การเหนี่ยวนำแม่เหล็กด้วยวิธีนี้ตรงข้ามกับวิธีแรก(ขดลวดหมุน)คือขดลวดอยู่กับที่ ให้สนามแม่เหล็กเป็นตัวหมุนตัดขดลวด แรงเกลื่อนไฟฟ้ากระแสสลับจะเกิดขึ้นบนขดลวดซึ่งอยู่กับที่ การเหนี่ยวนำแม่เหล็กไฟฟ้าลักษณะนี้ เป็นหลักการเบื้องต้นของเครื่องกำเนิดไฟฟ้ากระแสสลับ (Alternator) ขนาดใหญ่ที่ใช้กำเนิดแรงดันและกำลังไฟฟ้าสูง

2.4.5 การคำนวณแรงดึงไฟฟ้า

แรงดึงไฟฟ้าที่ให้กำเนิดบนขดลวดอาจร์เมเจอร์ สามารถคำนวณได้ดังสมการที่ (3)

$$Eav = B \cdot I \cdot v \quad (V) \quad (3)$$

Eav = แรงดึงไฟฟ้าเฉลี่ย (V)

B = ความหนาแน่นของสนามแม่เหล็ก (ϕ)

I = ความยาวตัวนำ (m)

v = อัตราความเร็วในการเปลี่ยนค่าสนามแม่เหล็ก (m/s)

2.4.6 ชนิดของเครื่องกำเนิดไฟฟ้า

เครื่องกำเนิดไฟฟ้าแบ่งออกเป็น 2 ชนิดคือ

- เครื่องกำเนิดไฟฟ้า ชนิดขึ้นแม่เหล็กไฟฟ้ากระแสตู้นภายนอก (Separately Excited Generator) เป็นเครื่องกำเนิดไฟฟ้าที่นำกระแสจากแหล่งกำเนิดไฟฟ้าภายนอกมาเดี่ยงสนามแม่เหล็ก

- เครื่องกำเนิดไฟฟ้านิคชั้นแม่เหล็กไฟฟ้ากระแสตู้นคัวเอง (Self Excited Generator) เป็นเครื่องกำเนิดไฟฟ้าที่นำกระแสจากตัวของเครื่องกำเนิดไฟฟ้าเองมาเดี่ยงขดลวดสนามแม่เหล็ก ซึ่งแบ่งออกเป็น 3 ชนิดคือ

1) เครื่องกำเนิดไฟฟ้าขนาน (Shunt Generator) เป็นการนำเอาต้นของเครื่องใช้ไฟฟ้าทุกๆ ตัวมาต่อรวมกัน และต่อเข้ากับแหล่งกำเนิดที่จุดหนึ่ง นำปั๊บท้ายของทุกๆ ตัวมาต่อรวมกันและนำไปต่อ กับแหล่งกำเนิดอีกจุดหนึ่งที่เหลือ ซึ่งเมื่อเครื่องใช้ไฟฟ้าแต่ละตัวอันต่อเรียบร้อยแล้วจะถูกไฟฟ้าที่นำมาต่อเข้ากัน ถ้าเกิดในวงจร มีเครื่องใช้ไฟฟ้าตัวหนึ่งขาดหรือเปิดวงจร เครื่องใช้ไฟฟ้าที่เหลือก็ยังสามารถทำงานได้ ในบ้านเรือนที่อยู่อาศัยปัจจุบันจะเป็นการต่อแบบนี้ทั้งสิ้น

2) เครื่องกำเนิดไฟฟ้าอนุกรม (Series Generator) เป็นการนำเครื่องใช้ไฟฟ้าหรือไฟติด หลาๆ อันมาต่อเรียงกันไปเหมือนลูกโซ่ ก้าวต่อ ก้าว ปลายของเครื่องใช้ไฟฟ้าตัวที่ 1 นำไปต่อ กับต้นของเครื่องใช้ไฟฟ้าตัวที่ 2 และต่อเรียงกันไปเรื่อยๆ จนหมด ถ้านำไปต่อเข้ากันแหล่งกำเนิด การ

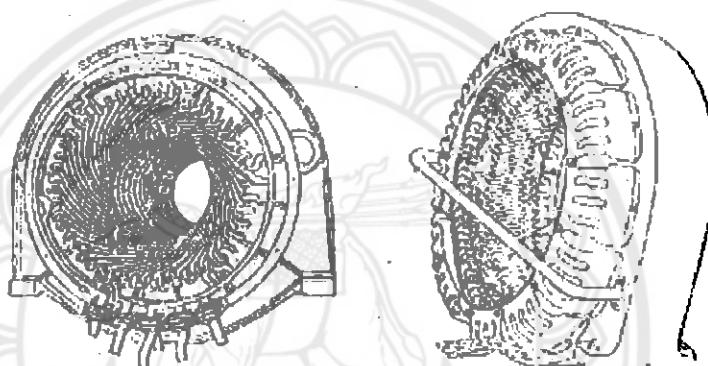
ต่อวงจรแบบอนุกรมจะมีทางเดินของกระแสไฟฟ้าทางเดียวเท่านั้นถ้าเกิดเครื่องใช้ไฟฟ้าตัวใดตัวหนึ่งเปิดวงจรหรือขาด จะทำให้วงจรทั้งหมดไม่ทำงาน

3) เครื่องกำเนิดไฟฟ้าผสม (Compound Generator) เป็นวงจรที่นำเอาวิธีการต่อแบบอนุกรม และวิธีการต่อแบบขนานมาร่วมให้เป็นวงจรเดียวกัน ซึ่งสามารถเปลี่ยนลักษณะของการต่อได้ 2 ลักษณะ คือวงจรผสมแบบอนุกร-ขนาน และวงจรผสมแบบขนาน-อนุกร

2.4.7 ส่วนประกอบสำคัญของเครื่องกำเนิดไฟฟ้า

เครื่องกำเนิดไฟฟ้ามีส่วนประกอบ 2 ส่วน คือ ส่วนที่อยู่กับที่ Stator และส่วนที่เคลื่อนที่ Rotor ดังนี้

ส่วนที่อยู่กับที่ Stator ดังรูปที่ 2.8



รูปที่ 2.8 ส่วนที่อยู่กับที่ Stator [3]

ส่วนที่อยู่กับที่ประกอบด้วย

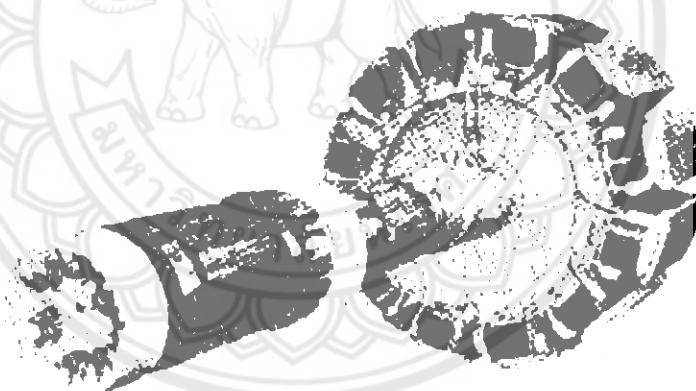
1) เปลือกหุ้มหรือโครง (Field Frame หรือ York) มีรูปร่างเป็นทรงกระบอกกว้าง ทำด้วยเหล็กหล่อชนิด (Soft Cast Steel) ให้มีขนาดและรูปร่างตามที่ต้องการ เป็นส่วนที่หุ้มห่อโดยนาโนทั้งหมด ภายในมีแกนขั้วแม่เหล็กยึดติดอยู่ หน้าที่หลักของเปลือกหุ้มหรือโครงคือให้เป็นทางเดินของเส้นแรงแม่เหล็ก(Magnetic Path) หรือส่วนหนึ่งของวงจรแม่เหล็ก

2) แกนขั้วแม่เหล็ก (Pole Core) ทำด้วยแผ่นเหล็กไฟฟ้าแผ่นบางๆ ชนิดที่เคลื่อนผิวทึ้งสองหน้าด้วยวัสดุดูดวน แต่นะแผ่นปืนให้เป็นรูปร่างและมีขนาดตามต้องการ ใช้หาดใหญ่แผ่นนำมาเรียงช้อนกัน(เพื่อบำดังสูญเสียบนแกนเหล็กให้น้อยลง)ให้ได้ขนาดของความหนาหรือความยาวตามที่ต้องการ แกนเหล็กถูกออกแบบนี้เรียกว่า Laminated Sheet Steel หน้าที่หลักของแกนขั้วแม่เหล็ก : ให้กำเนิดเส้นแรงแม่เหล็ก (Magnetic flux) ให้ลอดจากขั้วเหนือ (N) ผ่านช่องว่างอากาศ(Air gap) ไปยังขั้วใต้ (S) ผ่านเปลือกหุ้มหรือโครง (York หรือ Field Frame) แล้วข้อนกลับมาเข้าขั้วเหนือ (N)

3) ขดลวดสนามแม่เหล็ก (Field Coil หรือ Field Winding) เรียกอีกชื่อหนึ่งว่า “ขดลวดฟิลด์คอลล์” เป็นขดลวดทองแดง(Copper Wire) ที่พันบนแกนขั้วแม่เหล็ก เมื่อให้กระแสไฟฟ้าผ่านจะสร้างขั้วแม่เหล็กให้เกิดขึ้นบนแกนขั้วแม่เหล็ก มีขั้วเหนือ(N)และขั้วใต้(S) เพื่อให้เดินแรงแม่เหล็กออกจากขั้วเหนือผ่านช่องว่างอากาศไปยังขั้วใต้ ผ่านเปลือกหุ้มหรือโครงสร้างแล้วข้อนกลับมาขังขั้วเหนือของฟิลด์คอลล์มีสองชนิดคือ ขดลวดชันต์ฟิลด์ และขดลวดซีรีส์ฟิลด์

4) แปรงถ่านและเบรริ่ง (Brushes and Bearing) ทำหน้าที่เป็นสะพานไฟจากคอมมิวเตเตอร์ไปยังวงจรภายนอก แปรงถ่านทำมาจากคาร์บอนอัดแน่นจะมีลักษณะเป็นแท่งสี่เหลี่ยมผืนผ้าบรรจุอยู่ในช่องถ่านและถูกกดด้วยสปริงให้สัมผัสถกับคอมมิวเตเตอร์ตลอดเวลา เพื่อนำกระแสออกไปจ่ายโหลด หรือนำกลับเข้าไปยังขดลวดอาร์เมเนเจอร์ และช่องถ่านจะถูกปิดด้วยฝาครอบส่วนเบรริ่งหรือถูกปืนน้ำ จะเป็นตัวรับน้ำหนักทั้งหมดที่ได้รับจากตัวหมุน และช่วยลดแรงเสียดทานที่เพลาบนจะที่อาร์เมเนเจอร์หมุน ปกติแก้วเบรริ่งจะถูกปิดด้วยฝาครอบทั้งสองก้านของเครื่องกำเนิด

ส่วนที่เคลื่อนที่ Rotor ดังรูปที่ 2.9



รูปที่ 2.9 ส่วนที่เคลื่อนที่ Rotor [3]

ส่วนที่เคลื่อนที่ประกอบด้วย

1) แกนเหล็กอาร์เมเนเจอร์ (Armature core) ทำด้วยแผ่นเหล็กบางๆวางเรียงชั้นๆกัน (Laminated Sheet Steel) กันเข้ากันโดยที่ขั้วแม่เหล็ก มีรูปร่างเป็นรูปทรงกระบอกตัน รอบๆทำเป็นร่องสล็อตสำหรับใส่ตัวนำที่ต้องการให้กับเนิคพลังงานไฟฟ้า เมื่อให้อาร์เมเนเจอร์หมุนในสนามแม่เหล็ก เป็นอาร์เมเนเจอร์ที่ใช้กันอยู่ในปัจจุบัน ที่เรียกว่า “ครัมอาร์เมเนเจอร์” หรืออาร์เมเนเจอร์แบบกลอง (Drum Armature)

2) ขดลวดอาร์เมจเจอร์ (Armature Winding) เป็นขดลวดทองแดงที่ต้องการให้กำเนิด พลังงานไฟฟ้า เมื่อให้หมุนตัดสนามแม่เหล็กด้วยการใส่ไว้ในสล็อตของแกนอาร์เมจเจอร์จะมีแกนอาร์เมจเจอร์หมุนขดลวดที่ใส่ไว้ในสล็อตจะตัดสนามแม่เหล็กให้กำเนิดแรงเกลื่อนไฟฟ้า

3) สลิปริง (Slip Ring) เป็นแหวนทองแดงที่ติดอยู่กับอาร์เมจเจอร์ของเครื่องกำนันไฟฟ้ากระแสสลับ สลิปริงเป็นตัวรองรับปลายสายของขดลวดอาร์เมจเจอร์ ทำหน้าที่เป็นตัวส่งผ่านไฟฟ้ากระแสสลับที่เกิดขึ้นบนขดลวดอาร์เมจเจอร์ไปยังโหลดโดยตรง

4) คอมมิวเตเตอร์ (Commutator) เป็นส่วนที่รองรับปลายสายทั้งหมดของขดลวดอาร์เมจเจอร์และมีหน้าที่หลัก เปลี่ยนไฟฟ้ากระแสสลับ (A.C. = Alternating Current) ที่เกิดขึ้นบนขดลวด อาร์เมจเจอร์ให้เป็นไฟฟ้ากระแสตรง (D.C. = Direct Current)

2.4.8 เครื่องกำเนิดไฟฟ้าในรูปแบบ

สำหรับโครงงานนี้ใช้เครื่องกำเนิดไฟฟ้าในรูปแบบที่เป็นเครื่องกำเนิดไฟฟ้าให้กับหันลม ซึ่งมีส่วนประกอบพื้นฐานและการทำงานดังตารางที่ 2.1

โครงสร้างและหน้าที่

อันเดอร์เนเตอร์นี้ส่วนประกอบพื้นฐาน คั่งค่อไปนี้

ตารางที่ 2.1 แสดงส่วนประกอบและหน้าที่ของแต่ละชิ้นส่วน

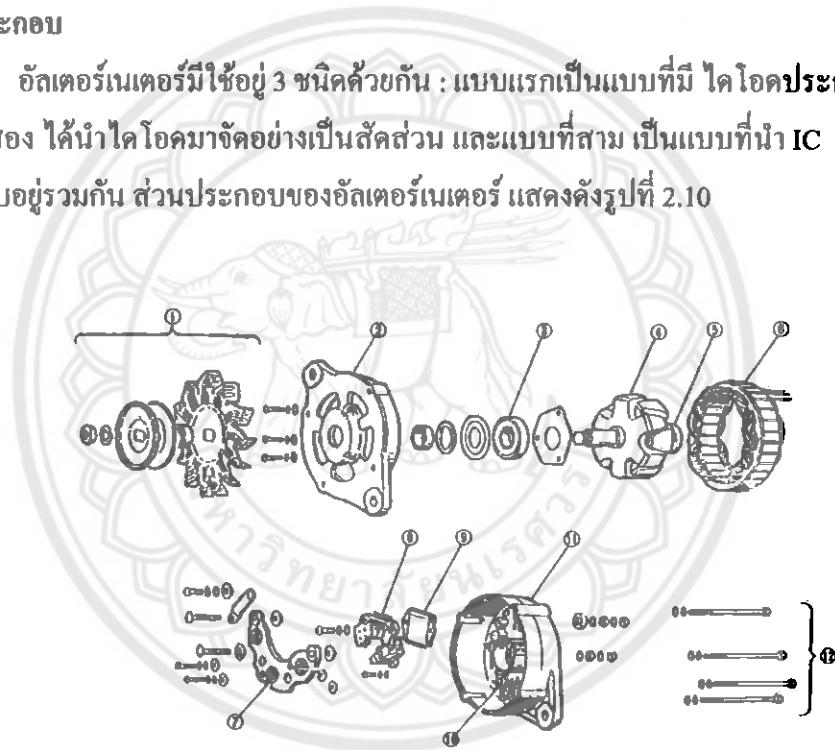
ส่วนประกอบ	หน้าที่
โรเตอร์ (Field coil)	โรเตอร์จะสร้างแรงแม่เหล็ก ซึ่งจะมีกระแสไฟฟ้าไหลผ่านตัว มันอยู่เมื่อหมุน กระแสไฟฟ้าจะถูกสร้างขึ้นในสเตเตอร์
สเตเตอร์ (Armature coil)	สเตเตอร์จะเป็นส่วนที่อยู่กับล้อที่ ซึ่งเมื่อโรเตอร์หมุน เส้นแรง แม่เหล็กจะไหลผ่านสเตเตอร์ และจากการที่มีเส้นแรงแม่เหล็ก ไหลผ่านสเตเตอร์นี้ทำให้เกิดมีกระแสไฟฟ้าไหลผ่านใน ขดลวดสเตเตอร์
ไซโอด	ได้ใจจะใช้เรกเก็ตไฟล์ เพื่อเลี้ยงกระแสไฟฟ้าจากไฟจากไฟ กระแสสลับ (AC) ให้เป็นไฟกระแสตรง (DC)
แปลงถ่าน และ Slip ring	เป็นตัวที่กระแสไฟฟ้าไหลผ่านในขณะที่ Rotor หมุนอยู่
ใบพัด	เมื่อจากไซโอดและขดลวดมีความต้านทานความร้อนต่ำ ดังนั้นพัดลมจะใช้สำหรับเป่าเพื่อบาധความร้อน ซึ่งพัดลมจะ ประกอบอยู่ภายในตัวของอันเดอร์เนเตอร์
พูลเลย์	กำลังของเครื่องยนต์จะถูกส่งผ่านมาทางสายพานมายังพูลเลย์ เพื่อส่งต่อไปยังโรเตอร์

หมายเหตุ : อัลเตอร์เนเตอร์ กือชื่อที่ใช้สำหรับเรียกเครื่องกำเนิดไฟฟ้า โดยพื้นฐานแล้วแบ่งออกเป็น 2 ชนิด ; ชนิดแรกกือ เครื่องกำเนิดไฟฟ้ากระแสตรง (DC) ซึ่งในปัจจุบันไม่ค่อยจะนิยมกันแล้ว เนื่องจากมีสิ่งต่อๆ ๆ ดังต่อไปนี้ :

1. มีขนาดใหญ่และมีน้ำหนักมาก
2. อาจเกิดความเสียหายได้เมื่อทำงานที่ความเร็วอบสูง
3. ไม่สามารถผลิตกระแสไฟฟ้าได้เมื่อทำงานรอบต่ำ
4. อัลเตอร์เนเตอร์จะต้องมีอุปกรณ์เพิ่มเติมพิเศษ เช่น กัฟเออร์ เป็นต้นเพื่อที่จะทำงานได้ในทางตรงข้าม เครื่องกำเนิดไฟฟ้ากระแสสลับ (AC) เมื่อเปรียบเทียบกับเครื่อง เครื่องกำเนิดไฟฟ้ากระแสตรง (DC) แบบ AC จะได้เปรียบ

ส่วนประกอบ

อัลเตอร์เนเตอร์มีใช้อุปกรณ์ 3 ชนิดคือว่ากัน : แบบแรกเป็นแบบที่มี ไดโอดประกอบอยู่รวมกัน แบบที่สอง ได้นำไดโอดมาจัดอย่างเป็นสักส่วน และแบบที่สาม เป็นแบบที่นำ IC เริกกูเรเตอร์ มาประกอบอยู่รวมกัน ส่วนประกอบของอัลเตอร์เนเตอร์ แสดงดังรูปที่ 2.10



รูปที่ 2.10 แสดงส่วนประกอบต่างๆ ของอัลเตอร์เนเตอร์ [6]

- | | |
|--------------------|-------------------------|
| 1. Pulley assembly | 7. Diode assembly |
| 2. Front cover | 8. Brush assembly |
| 3. Front bearing | 9. IC voltage regulator |
| 4. Rotor | 10. Diode |
| 5. Reas bearing | 11. Rear cover |
| 6. Stator | 12. Through bolt |

โครงสร้างของขั้ดเตอร์เนเตอร์ ได้ถูกทำให้มีรูส้าหารับระบบอากาศหลาบฐาน เพื่อประดิษฐิกาพในการระบายน้ำร้อนให้ดียิ่งขึ้น และขั้งสามารถดูดทอนต่อโคลน น้ำและสนิน ได้เป็นอย่างดี แปลงถ่านและ Slip ring มีโครงสร้างที่สามารถป้องกันน้ำได้ ชุดไคโอด โรเตอร์และสเตเตอร์ ถูกเคลือบด้วย Epoxy resin ซึ่งทำขึ้นเพื่อป้องกันการเกิดสนิน ข้อ S และ L สามารถป้องกันน้ำได้เช่นกัน

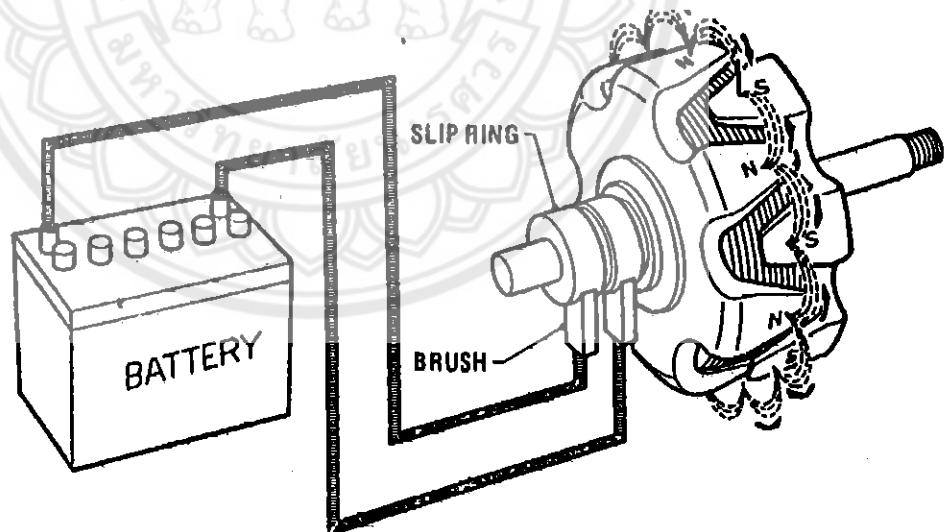
ในโครงงานนี้จะใช้ส่วนที่ 4 และส่วนที่ 6 ในการดัดแปลง ซึ่งมีรายละเอียดดังต่อไปนี้
ROTOR (Field Coil) ดังรูปที่ 2.11

- ขด Rotor จะมีจำนวนแม่เหล็กไฟฟ้าได้คู่ต่อเมื่อมีกระแสไฟฟ้าไหลผ่านมันเอง ซึ่งพอหมุนไปได้ดังนี้

- ชุดขดลวดกับชุดของ Rotor จะส่วนติดกับแกนเพลา ซึ่งมีชุดของเหล็กประกอบรวมอยู่หัวท้าย

- ชุดของ Slip Ring 2 ตัว ซึ่งต่ออยู่กับขดลวด ติดกับแกนเพลา และมีแปรงถ่าน 2 ตัว สำหรับส่งผ่านชุด Slip ring ด้านในไม่มีชุดเหล็กประกอบหัวท้ายอยู่ ข้างแม่เหล็กคู่จะไม่เกิดขึ้น ในการผ่านกระแสไฟฟ้าจะไม่สามารถเกิดขึ้นในขดลวดสเตเตอร์

- คู่แม่เหล็กที่ส่วนหัวท้ายของขดลวด Rotor จะมีการเคลื่อนที่ของสนามแม่เหล็กเกิดขึ้น เมื่อมีกระแสไฟฟ้าเข้าตัวขดลวด Rotor

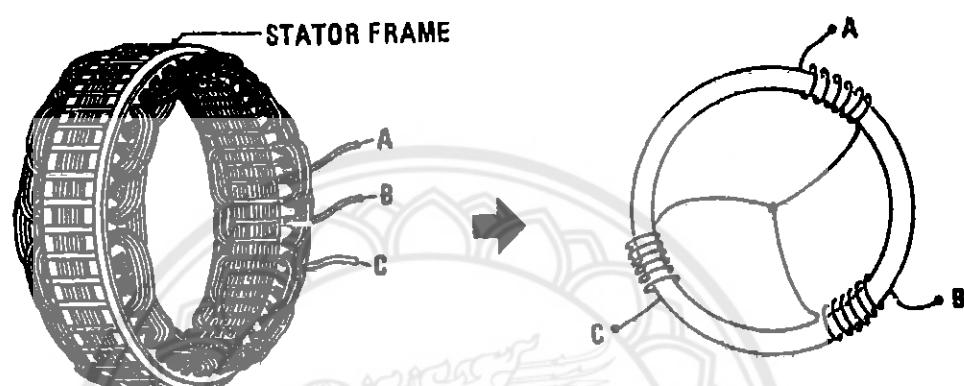


รูปที่ 2.11 แสดงลักษณะการเชื่อมต่อระหว่างขดลวดกับเบตเตอร์ [6]

STATOR (Armature Coil) ดังรูปที่ 2.12

ขดลวดสเตเตอร์จะถูกซักให้มีขดลวดชั้น 3 ชุด โดยแต่ละชุดจะพันเป็นขดตั้งแต่ 4 ถึง 8 ชด
โดยแต่ละชุดจะต่อถึงกันที่จุดกลาง

จำนวนขดลวดในวงจรของ Stator จะเท่ากับจำนวนของนิวเคลียกที่ส่วนค้านหัวท้ายของ
Rotor ขดลวดทั้ง 3 ชุดจะต่อปลายรวมกัน วิธีการต่อแบบนี้เรียกว่า การต่อแบบ Y ซึ่งแสดง



รูปที่ 2.12 แสดงการต่อขดลวดแบบ Y [7]

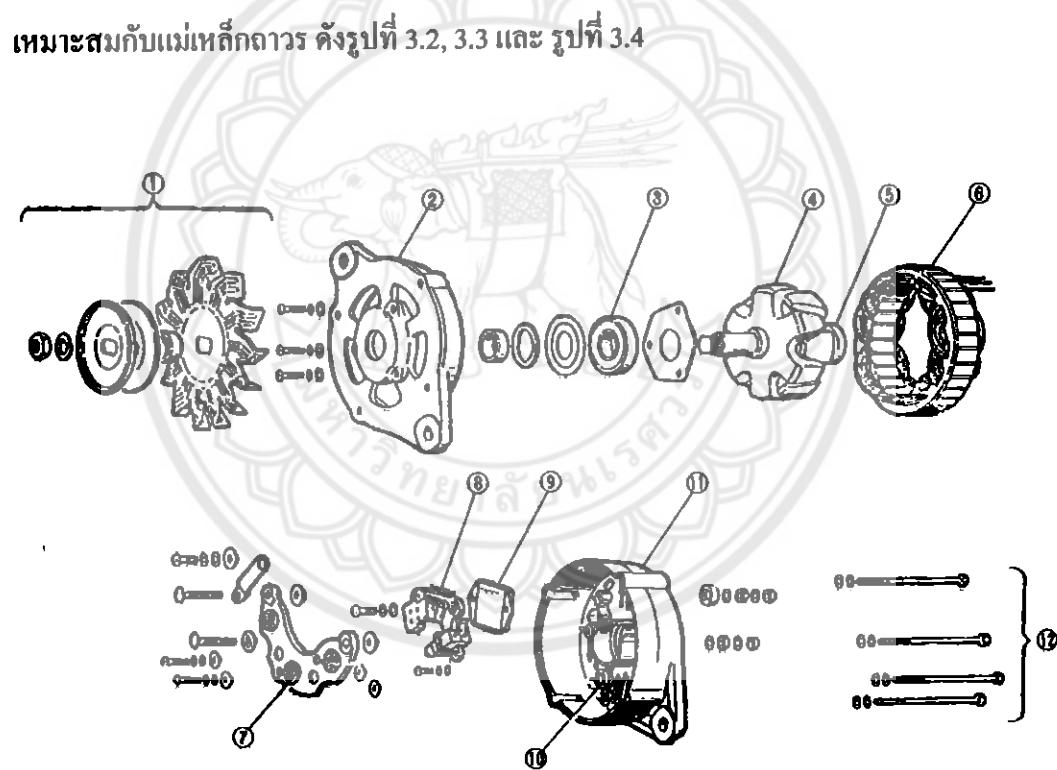
บทที่ 3

ออกแบบและการวิเคราะห์

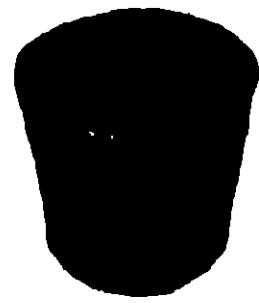
ในการทดลองจะออกแบบโรเตอร์ แกนโรเตอร์และเปลี่ยนชุดวงล้อเพื่อที่จะสร้างเครื่องกำเนิดไฟฟ้าความเร็วบนต่ำ โดยจะดัดแปลงจากเครื่องกำเนิดไฟฟ้าในร่องนั้น ให้บันดาไปประยุกต์ใช้กับกังหันลมนั้น ต้องมีการออกแบบและการวิเคราะห์เพื่อที่จะนำไปใช้ให้เกิดประโยชน์สูงสุดต่อไป ดังนี้

3.1 วิธีการออกแบบ

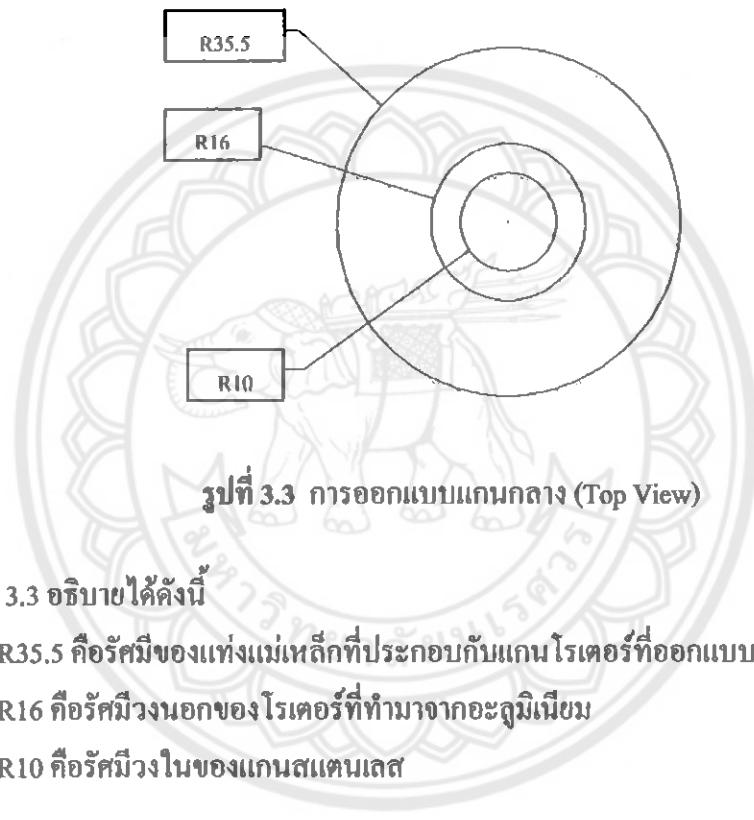
1. ออกแบบโรเตอร์ในส่วนที่ 4 ดังรูปที่ 3.1 โดยปกติโรเตอร์ จะมีข้อความของ พื้นที่
รอบแกนเหล็ก ซึ่งจะทำการเปลี่ยนจากชุดวงล้อโรเตอร์เป็นแท่งแม่เหล็กถาวร ออกแบบโรเตอร์ให้
เหมาะสมกับแม่เหล็กถาวร ดังรูปที่ 3.2, 3.3 และ รูปที่ 3.4



รูปที่ 3.1 แสดงส่วนประกอบต่างๆของ Alternator [6]



รูปที่ 3.2 อะลูมิเนียมที่จะใช้ก่อตั้งทำโรเตอร์



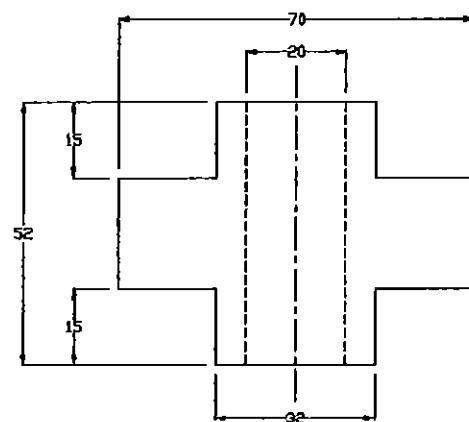
รูปที่ 3.3 การออกแบบแกนกลาง (Top View)

จากรูปที่ 3.3 อธิบายได้ดังนี้

R35.5 คือรัศมีของแท่งแม่เหล็กที่ประกอบกับแกน โรเตอร์ที่ออกแบบใหม่

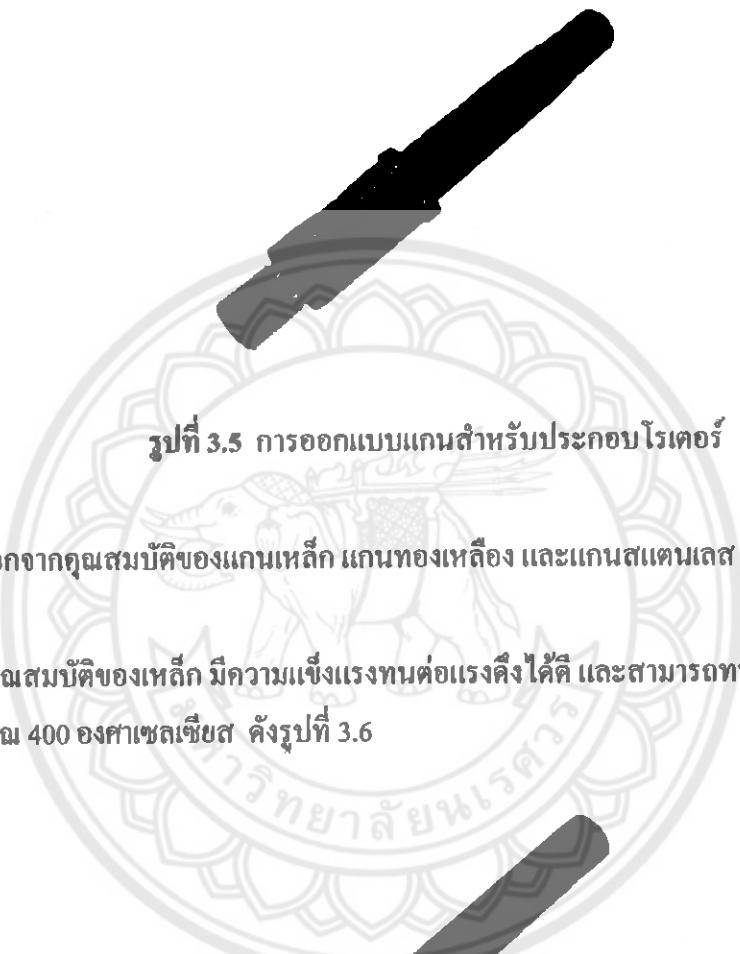
R16 คือรัศมีวงนอกของ โรเตอร์ที่ทำมาจากอะลูมิเนียม

R10 คือรัศมีวงในของแกนสแตนเลส



รูปที่ 3.4 การออกแบบแกนกลาง (Front View)

2. ออกแบบแกน โรเตอร์ในส่วนที่ 4 ที่มีคุณสมบัติไม่เหมือนไขว้แม่เหล็ก ดังรูปที่ 3.5 ซึ่งจะทำการคัดเลือกแกนเหล็ก แกนทองเหลือง และแกนสแตนเลส ทั้งสามชนิด ว่าชนิดใดมีคุณสมบัติเหมาะสมที่สุดที่จะสามารถนำไปประยุกต์ใช้กับหันลุกความเร็วรอบต่อๆ



รูปที่ 3.5 การออกแบบแกนสำหรับประกอบโรเตอร์

โดยจะเลือกจากคุณสมบัติของแกนเหล็ก แกนทองเหลือง และแกนสแตนเลส
แกนเหล็ก

คุณสมบัติของเหล็ก มีความแข็งแรงทนต่อแรงดึงได้ดี และสามารถทนความร้อนที่อุณหภูมิ
สูงประมาณ 400 องศาเซลเซียส ดังรูปที่ 3.6



รูปที่ 3.6 แกนเหล็ก

แกนทองเหลือง

ถุงสมบัติของทองเหลือง เป็นโลหะผสมที่มีทองแดงและสังกะสี เป็นส่วนประกอบหลัก ทองเหลืองนั้นมีสีเหลือง จึงมีลักษณะ บาง ส่วนคล้ายทองคำ มีความค้านทานต่อการเกิดสนิมได้ดี พอสมควร และทนต่อการกัดกร่อนได้ดีต่องานการแปรรูปต่างๆ ดังรูปที่ 3.7



รูปที่ 3.7 แกนทองเหลือง

แกนสเตนเลส

ถุงสมบัติของสเตนเลส มีความค้านทานการกัดกร่อนที่ดีเยี่ยม ใช้งานประกอบและขึ้นรูป ที่เกี่ยวข้องกับความสะอาดและสุขอนามัยได้ดีที่สุด สะดวกในงานสร้างประกอบหรือขึ้นรูปหัวไว้ได้ดีมาก มีความแข็งแรงสูงสุดและมีความยืดหยุ่นสูง แม้เหล็กดูดไม่ติด สามารถใช้งานเย็นจัดและร้อนจัดที่อุณหภูมิประมาณ 600 องศาเซลเซียส ดังรูปที่ 3.8



รูปที่ 3.8 แกนสเตนเลส

3. ออกแบบส่วนของสเตเตอร์ในส่วนที่ 6 ดังรูปที่ 3.1 ซึ่งจะทำการเปลี่ยนขนาดของขดลวดให้มีขนาดเดียวกันดังนี้ ดังรูปที่ 3.9 และรูปที่ 3.10



(ก)



(ก)

รูปที่ 3.9 ขดลวดสเตเตอร์เบอร์ 16 และเบอร์ 17



(ก)



(ก)

รูปที่ 3.10 ขดลวดสเตเตอร์เบอร์ 18 และเบอร์ 19

เพื่อที่จะให้แรงเคลื่อนไฟฟ้ามีค่ามากที่สุด โดยเพิ่มจำนวนรอบของขดลวดสเตเตอร์ ซึ่งสอดคล้องกับสมการที่ (2)

$$E = N \frac{d\phi}{dt} \quad (2)$$

E = แรงเคลื่อนไฟฟ้า (v)

N = จำนวนรอบของขดลวด (รอบ)

ϕ = เส้นแรงแม่เหล็ก (Wb)

t = เวลา (s)

การพัฒนาขดลวด (N = จำนวนรอบของขดลวด(รอบ)) ให้เพิ่มมากขึ้น คังสมการข้างต้น จะส่งผลทำให้ ค่า E (แรงเคลื่อนไฟฟ้า (v)) มีค่าเพิ่มมากขึ้น

3.2 ขั้นตอนการประกอบไดชาร์จ

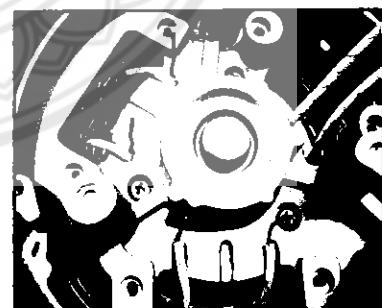
นำส่วนที่ออกแบบในข้างต้นอันได้แก่ โรเตอร์, แกน โรเตอร์ และ สเตเตอร์ นำมาประกอบ เป็นไดชาร์จซึ่งมีขั้นตอนดังต่อไปนี้

1. ทำการประกอบฐานของ Alternator

1.1 ทำการงอขดลวดขั้นประมาณ 20 mm. ดังรูปที่ 3.11 ข.



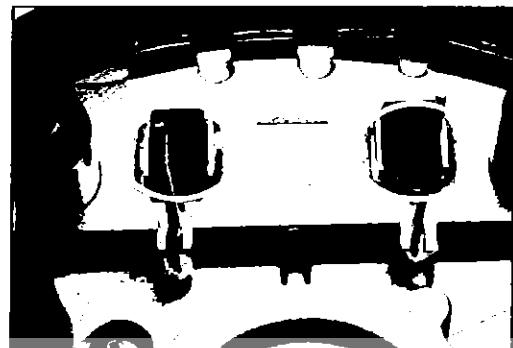
(ก)



(ข)

รูปที่ 3.11 การประกอบฐานของ Alternator

1.2 ใส่แผงໄໄໂອດ (ແພັນ) ໂດຍໃຫ້ຕໍ່ແຫ່ນໆລວມສເຕເທອຣໆຢູ່ຄ້ານໃນຂາເມື່ອໄໄໂອດ
ທັງສອງຫາ ດັ່ງຮູບທີ 3.12



ຮູບທີ 3.12 ການປະກອບແພັນໄໄໂອດ

1.3 ໄສ່ປຳລອກສາຍກັນຊີອຕ 12 mm. ເຂົ້າສະພານໄຟ ດັ່ງຮູບທີ 3.13 ກ.

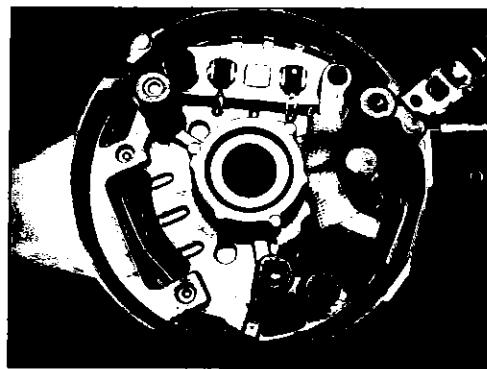
1.4 ໄສ່ສາກູ່ເຂົ້າສະພານໄຟເຊື່ອມແພັນໄໄໂອດທັກ ດັ່ງຮູບທີ 3.13 ພ.



ຮູບທີ 3.13 ແພັນໄໄໂອດ

1.5 นำสะพานไฟเขื่อมແພງໄດ້ໂອດຫລັກ ສວມເຂົ້າຫລັກ ດັ່ງຮູບທີ 3.14

15.
08646,
2551,



ຮູບທີ 3.14 ການປະກອນແພງໄດ້ໂອດ

1.6 ໄສ່ໄຟເບອຣ BIG M ດ້ານນອກ ດັ່ງຮູບທີ 3.15 ก.

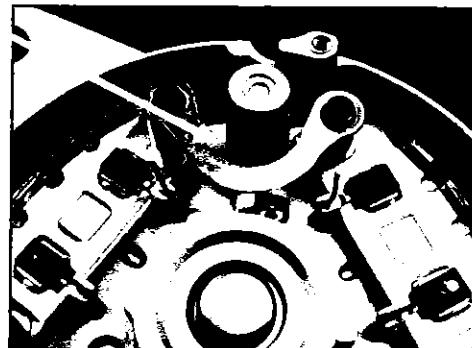
1.7 ໄສ່ແຫວນອືເປະ 6 mm. ໄສ່ແຫວນສປັບປຸງ 6 mm. ດັ່ງຮູບທີ 3.15 ຂ.



ຮູບທີ 3.15 ການໄສ່ໄຟເບອຣແລະແຫວນເພື່ອບຶດໂຄຮງສ້າງ

1.8 ໄສ່ສະພານເຊື່ອມແພງໄດ້ໂອດ ທີ່ 2 ແພງ ດັ່ງຮູບທີ 3.16

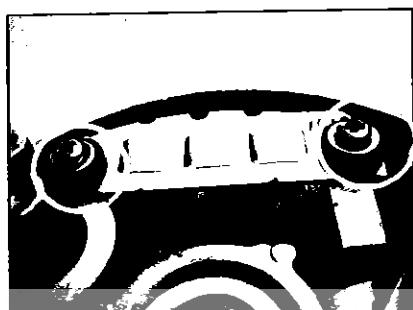
ສະພານເຊື່ອມແພງໄດ້ໂອດ



ຮູບທີ 3.16 ການໄສ່ສະພານໄຟ

1.9 ใช้แพงไดไอออด นำสกู 5 x 38 mm. มาใส่แทนวีแบล็คแพงไดไอออดและเม็ดไฟเบอร์ ตามลำดับ และนำสกูใส่แพงไดไอออดขันพองอยู่ ดังรูปที่ 3.19 ก.

1.10 ใส่คัทเอาท์ ดังรูปที่ 3.19 ข.



(ก)



(ข)

รูปที่ 3.19 การใส่แพงไดไอออด และ คัทเอาท์

1.11 ใช้คิมหนีบขาไดไอออด หันบพอประนยาให้ขาซิดกัน ดังรูปที่ 3.20 ก.

1.12 ตัดลวดสายเดอร์ที่สูง เลยขาไดไอออดขานออก ตัดให้สูงพอคีกับแพงไดไอออด ดังรูปที่ 3.20 ข.

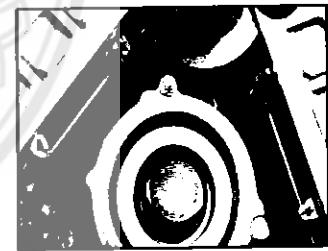
1.13 นำลวดฟอร์มทุ่นใส่เข้ากับสะพานไฟเขื่อนแพงไดไอออด ดังรูปที่ 3.20 ก.



(ก)



(ข)



(ก)

รูปที่ 3.20 การประกอบแพงไดไอออด

(ก) 1.14 ใส่คัทเอาท์ และหนีบให้แน่นและตัดออก หนีบขาสะพานไฟให้ขึ้นปลอกสายไข้เกว ดังรูปที่ 3.21 ก.

1.15 ใส่ครอบฟอร์มทุนอิกข้างเข้าที่ตำแหน่งจุดบัคกริที่ตัวคัทเอาท์ และบีบขาให้แน่น รูปตำแหน่งที่ 1 ม้วนสาบขึ้นมาและปีบขาให้แน่น แล้วตัดครอบส่วนที่ยาวออก ดังรูปที่ 3.21 ข.

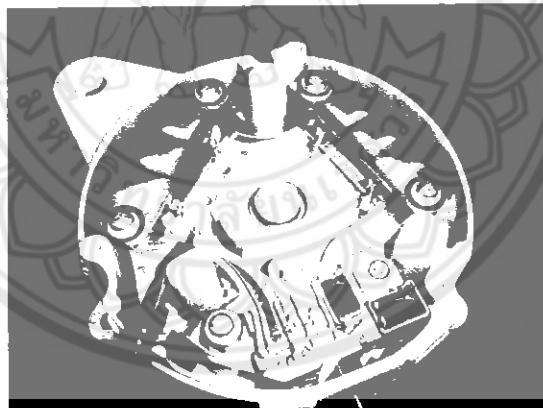


(ก)

(ข)

รูปที่ 3.21 การประกอบสายไฟเข้าสเตเตอร์

1.16 ใช้บล็อกลมขันสกรู ทั้งหมด 7 ตัวให้แน่น ดังรูปที่ 3.22



รูปที่ 3.22 การขันสกรูให้แน่น

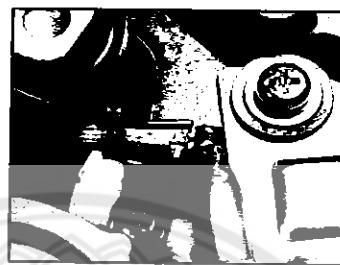
1.17 บัดกรีขาໄคໂອດ ໂດຍເອາຫັວແຮງໄປແຕະທີ່ຂາເມືດໄດ້ໂອດປະມາຜ 5 ວິນາທີ ຈຶ່ງ
ຈະນຳຕະກໍ່ວົງໆ ເຂົ້າໄປທີ່ຈຸດນັກກີ ທຳກັນບັດກີ ຂາດ່ອໄປໂດຍສັບຕໍາແໜ່ງໜ້າໄປໝາວ ທຳໄໝ
ກຽບທັງ 8 ຂາ ດັ່ງຮູບທີ່ 3.23 ກ.

1.18 ບັດກີລວຄົວພອຣົນຖຸນທີ່ຈຸດສະພານເຊື່ອມແຜງໄດ້ໂອດຄັກເອາທີ ດັ່ງຮູບທີ່ 3.23 ຂ.

1.19 ບັດກີລວຄົວພອຣົນຖຸນທີ່ຈຸດບັດກົບນຕັກຄັກເອາທີ ດັ່ງຮູບທີ່ 3.23 ຄ.



(ກ)



(ຫ)



(ຄ)

ຮູບທີ່ 3.23 ບັດກີລວຄົວພົມຕ່າງເພື່ອໃຫ້ເຊື່ອນກັນ

2. ການປະກອນຝ່າໜ້າສ່ວນໃນພັດກັນແກນໄຣເທອຣ

2.1 ນຳຝ່າໜ້າວ່າງບນຈຶກເບອຣ໌ 2 ໄສີຝ່າປົກລູກປິນ, ໄສີແວນສປຣິງບັນໃຫ້ແນ່ນແດ້ວໃຊ້
ປາກຄາເກີນເຕັ້ນທີ່ຫັນນີ້ຕ້ອງທັງ 3 ນຳຝ່າໜ້າວ່າງບນຈຶກເບອຣ໌ 1 ດັ່ງຮູບທີ່ 3.24

2.2 ສວນທຸນເຂົ້າຝ່າໜ້າ ແລະ ອັດທຸນລົງຈົນສຸດ ນຳຝ່າວ່າງບນນຮຽຮາງ ສວນແວນຮອງ
ໃນພັດ ດັ່ງຮູບທີ່ 3.24



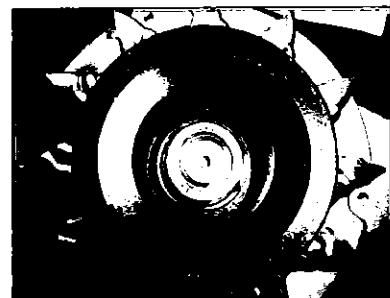
ຮູບທີ່ 3.24 ການປະກອນຝ່າໜ້າສ່ວນໃນພັດກັນແກນໄຣເທອຣ

2.3 ใส่ใบพัด ดังรูปที่ 3.25 ก.

2.4 ใส่เหว็นอีແປ, ใส่เหว็นสປරິງ, ใส่หัวນ້ອຕ, อัคไหແນ່ນ ดังรูปที่ 3.25 ข.



(ก)



(ข)

รูปที่ 3.25 การประกอบใบพัด

3. นำอุปกรณ์ 2 ส่วนประกอบเข้าด้วยกัน ดังรูปที่ 3.26 ก.

4. ทำการประกอบจนแล้วเสร็จ ดังรูปที่ 3.26 ข.



(ก)



(ข)

รูปที่ 3.26 การประกอบส่วนสเตเตอร์เข้ากับส่วนโรเตอร์

5. นำส่วน Alternator ที่ได้ขึ้นแท่นทดสอบการหมุนในความเร็วอบต่างๆ ดังรูปที่ 3.27



(ก)



(ข)

รูปที่ 3.27 การนำໄຄຫາຮົງขึ้นแท่นทดสอบแรงดัน

6. ทำการวัดค่าจาก มัลติมิเตอร์ (Multimeter) ดังรูปที่ 3.28



รูปที่ 3.28 วัดแรงดันจากมัลติมิเตอร์ (Multimeter)

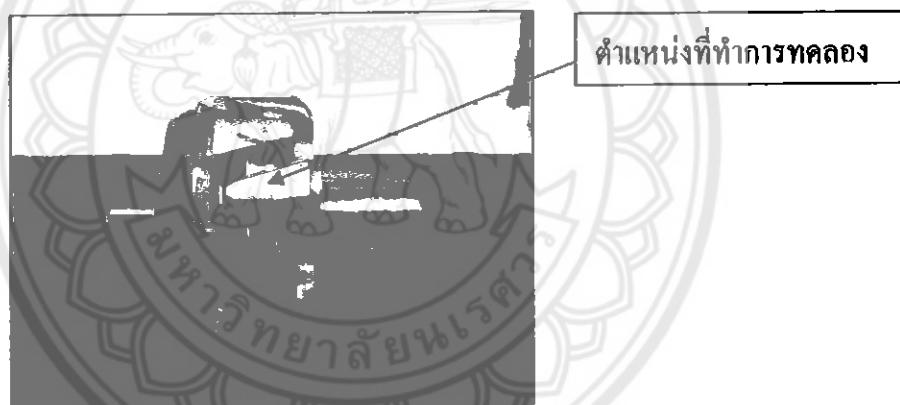


บทที่ 4

วิธีการทดลอง

4.1 วิธีการทดลองแกนโรเตอร์

นำแกนทั้ง 3 ชนิดมาอัดเข้ากับข้อแม่เหล็ก (โรเตอร์) เพื่อวัดความเข้มของแม่เหล็ก ว่าแกนชนิดใดมีความเข้มของสนามแม่เหล็กมากที่สุด โดยนำแกนเหล็ก, แกนทองเหลือง และแกนสแตนเลส มาทำการทดลองโดยใช้เข็มหกุณในการช่วยทดลอง ในเรื่องความเข้มของสนามแม่เหล็ก วิธีการทดลองคือ นำเข็มหกุณมาวัดระยะห่างจากแกน โรเตอร์ ดังรูปที่ 4.1 แล้วใช้วิธีการตั้งคุณของสนามแม่เหล็ก โดยเข็มหกุณที่วางบนแผ่นกระดาษ จะวิ่งเข้าหาโรเตอร์ตามระยะทางต่างๆ ถ้าแกนชนิดใดสามารถตั้งคุณจำนวนเข็มหกุณ ได้เป็นจำนวนมาก จะนับว่าแกนที่สามารถตั้งคุณเข็มหกุณได้มาก จะเป็นแกนที่นำไปประยุกต์ใช้กับไดซาร์ทให้มีประสิทธิภาพ เมื่อทำการทดลองจะได้ค่าตามตารางที่ 4.1



รูปที่ 4.1 โรเตอร์ที่ใช้ในการทดลอง

ตารางที่ 4.1 ค่าการวัดความเข้มของแม่เหล็ก

ชนิดของแกน	จำนวนเข็มหกุณที่แม่เหล็กสามารถตั้งคุณได้ (อัน)					
	ระยะทาง (เซนติเมตร)					
	1	2	3	4	5	6
แกนเหล็ก	3	2	1	1	0	0
แกนทองเหลือง	4	3	3	2	1	1
แกนสแตนเลส	5	4	3	2	2	1

หมายเหตุ : 0 = ดึงดูดได้น้อยที่สุด, 1 = ดึงดูดได้น้อยมาก, 2 = ดึงดูดได้น้อย, 3 = ดึงดูดได้พอใช้,
4 = ดึงดูดได้มาก, 5 = ดึงดูดได้มากที่สุด

จากตารางสามารถอธิบายผลของการทดสอบได้ดังนี้

แผนเหล็ก

เส้นแรงแม่เหล็กไม่ออกมากที่ขึ้นแม่เหล็กเนื่องจากเส้นแรงแม่เหล็กวิ่งผ่านแกนเหล็กทำให้กรอบวงจรส่งผลให้โรเตอร์ดึงดูดเข้มหนุกได้น้อย

แกนทองเหลือง

เส้นแรงเหนี่ยวนำออกมากพอสมควรเพราะแกนทองเหลืองไม่เหนี่ยวนำแม่เหล็กส่งผลให้ไม่กรอบวงจร เส้นแรงแม่เหล็กจึงออกมากมากทำให้ดึงดูดเข้มหนุกได้มาก

แกนสแตนเลส

เส้นแรงเหนี่ยวนำออกมากพอสมควรเพราะแกนสแตนเลสไม่เหนี่ยวนำแม่เหล็กส่งผลให้ไม่กรอบวงจร เส้นแรงแม่เหล็กจึงออกมากมากทำให้ดึงดูดเข้มหนุกได้มากที่สุด

เพราะจะน้ำน้ำใจใช้ แกนสแตนเลส จากผลในตารางที่ 4.1 เพราะสามารถดึงดูดได้ และมีคุณสมบัติทนต่อแรงอืด เพราะต้องทำการอัดแกนเข้ากับโรเตอร์ อิกทั้งมีคุณสมบัติไม่นำแม่เหล็กที่เป็นปัจจัยสำคัญในการทดสอบนี้อิกด้วย

4.2 วิธีการทดสอบเกี่ยวกับขคลวค

ทดสอบพันขคลวคตามเบอร์ และทำการพันขคลวคให้จำนวนรอบเพิ่มมากขึ้นกว่าปกติประมาณ 2-3 เท่า ดังตารางที่ 4.2 และดังสมการที่ (3) เมื่อจำนวนขคลวคเพิ่มมากขึ้นก็จะส่งผลให้แรงเคลื่อนไฟฟ้า แปรผันตรงกับจำนวนขคลวค ดังตารางที่ 4.3

ตารางที่ 4.2 จำนวนของขคลวคที่พันต่อรอง(รอบ)

เบอร์ของขคลวค	จำนวนการพันขคลวคต่อรอง(รอบ)	
	จำนวนรอบตามมาตรฐาน	จำนวนรอบที่ทำการปรับปรุง
16	12	24
17	16	32
18	18	36
19	24	38

จากตารางที่ 4.2 ขดลวดเบอร์ 16 ตามมาตรฐานพันได้ 12 รอบต่อร่องเมื่อทำการปรับปูงแล้วสามารถพันขดลวดได้ถึง 24 รอบต่อร่อง ขดลวดเบอร์ 17 ตามมาตรฐานพันได้ 16 รอบต่อร่อง เมื่อทำการปรับปูงแล้วสามารถพันได้ 32 รอบต่อร่อง ขดลวดเบอร์ 18 ตามมาตรฐานสามารถพันได้ 16 รอบต่อร่อง เมื่อทำการปรับปูงแล้วสามารถพันได้ 36 รอบต่อร่อง และขดลวดเบอร์ 19 ตามมาตรฐาน พันได้ 24 รอบต่อร่อง เมื่อทำการปรับปูงแล้วสามารถพันได้ 38 รอบต่อร่อง

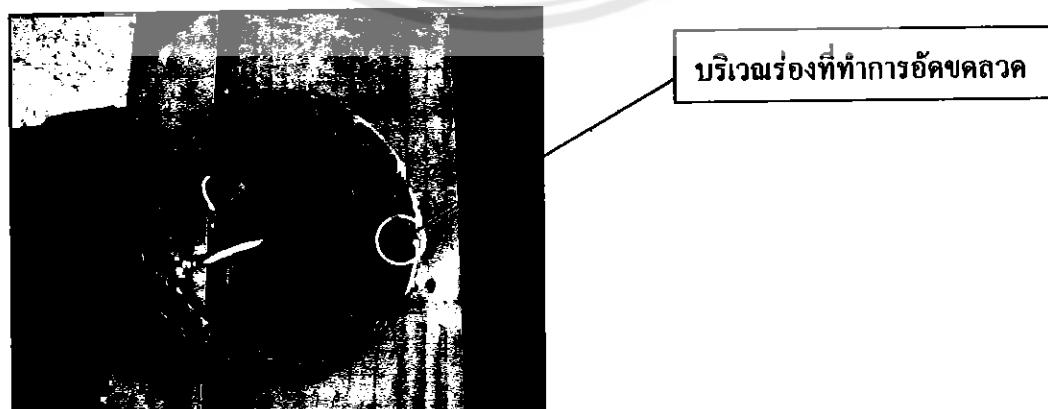
ขดลวดเบอร์ 16



รูปที่ 4.2 ขดลวดสเตเตอร์เบอร์ 16

ขดลวดเบอร์ 16 จำนวนการพันขดลวดต่อร่องตามมาตรฐานคือ 12 รอบต่อร่อง แล้วทำการพันขดลวดเพิ่มจากเดิมเป็น 24 รอบต่อร่อง ค้างรูปที่ 4.2

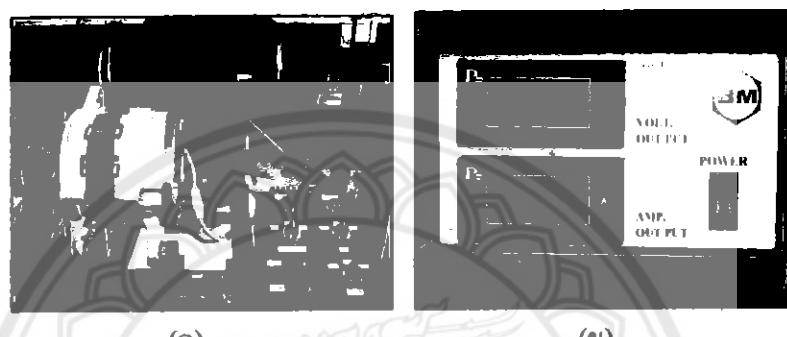
ขดลวดเบอร์ 17



รูปที่ 4.3 ขดลวดสเตเตอร์เบอร์ 17

สังเกต ได้ว่า จำนวนคลื่นความถี่จะมากดูหนาขึ้นเปรียบเทียบดังลักษณะทางการภาพระหว่างรูปที่ 4.2, 4.3, 4.4 และ 4.5

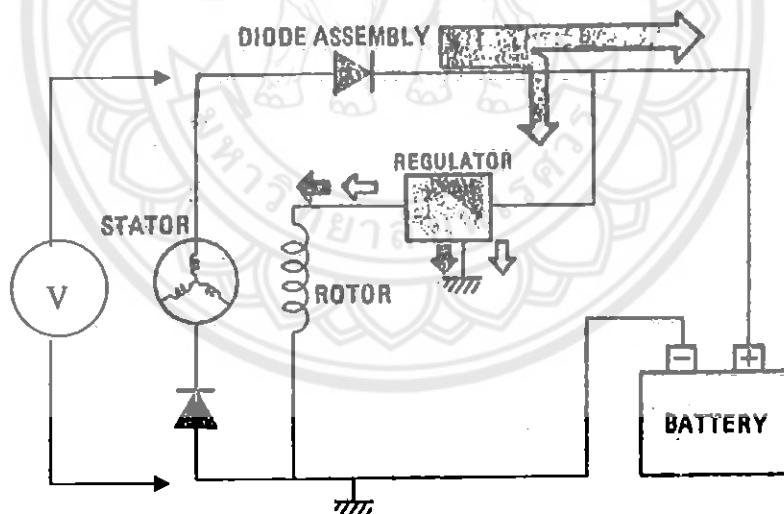
ทดลองโดยนำเข้าแทนเพื่อวัดแรงดันจากโวลต์มิเตอร์ ดังรูปที่ 4.6 ยุปกรณ์การทดลองประกอบด้วย 1. มอเตอร์ มีหน้าที่หมุนสายพานให้เคลื่อนที่ 2. สายพาน มีหน้าที่หมุนฟู่เลี้ยงของไชร์จ 3. สายไฟต่อ กับ แผงໄคโอด ให้ก้ากระแทก 4. โวลต์มิเตอร์ มีหน้าที่วัดค่าโวลต์ และผลการทดลองจะได้ดังตารางที่ 4.3



(g)

(h)

รูปที่ 4.6 วัดแรงดันจากโวลต์มิเตอร์ (Voltmeter)



รูปที่ 4.7 วงจรของไชร์จและคำแนะนำในการวัดโวลต์

REGULATOR – เป็นวงจรเรียงกระแสสลับให้เป็นกระแสตรง

DIODE ASSEMBLY – เป็นส่วนของໄคโอดทำหน้าที่จำกัดกระแสไฟล์ผ่านทางเดียว

BATTERY – เป็นเซลล์ไฟฟ้าใช้เก็บค่าโวลต์

ตารางที่ 4.3 ค่าแรงคันที่ได้จากการทดลอง

เบอร์ของ ขดลวด	จำนวนขดลวดที่ทำการ ปรับปruzองต่อร่อง(รอบ)	ค่าแรงคันที่วัดได้	
		ความเร็วรอบต่ำ (1750rpm)	ความเร็วรอบสูง (4600rpm)
16	24	3.35	8.82
17	32	4.35	11.46
18	36	8.07	20.31
19	38	8.84	22.34

จากตารางสามารถอธิบายผลของการทดลองได้ดังนี้

จะเห็นว่าเบอร์ของขดลวดเบอร์ 16 พัน 24 รอบต่อร่อง สามารถจ่ายໄວลต์ที่ความเร็วรอบต่ำได้ที่ 3.35 ໄວลต์ และ ความเร็วรอบสูงได้ที่ 8.82 ໄວลต์ ขดลวดเบอร์ 17 พัน 32 รอบต่อร่อง สามารถจ่ายໄວลต์ที่ความเร็วรอบต่ำได้ที่ 4.35 ໄວลต์ และ ความเร็วรอบสูงได้ที่ 11.46 ขดลวดเบอร์ 18 พัน 36 รอบต่อร่อง สามารถจ่ายໄວลต์ที่ความเร็วรอบต่ำได้ที่ 8.07 ໄວลต์ และ ความเร็วรอบสูงได้ที่ 20.31 ขดลวดเบอร์ 19 พัน 38 รอบต่อร่อง สามารถจ่ายໄວลต์ที่ความเร็วรอบต่ำได้ที่ 8.84 ໄວลต์ และ ความเร็วรอบสูงได้ที่ 22.34 ดังนั้นจึงสรุปได้ว่า ขนาดของขดลวดที่เล็กลงจะทำให้จำนวนรอบที่มากกว่า สามารถจ่ายໄວลต์ได้ในปริมาณมากกว่าขดลวดที่มีขนาดใหญ่กว่าและพันได้จำนวนรอบน้อยกว่า

บทที่ 5

สรุปผลการทดลอง

5.1 สรุปผลการทดลอง

การทำให้ชาร์จมอเตอร์เพื่อที่จะปรับปรุงให้ใช้งานกับหันลมความเร็วรอบต่ำได้นั้น เราจะต้องศึกษาวิธีการท่า รวมทั้งความเร็วลมที่ต้องการ อาทิเช่น ความเร็วลมในพื้นที่ที่เราจะนำเอา ถูกกรณีไปติดตั้ง เพื่อให้ไชร์ของเราทำงานได้อย่างมีประสิทธิภาพ รวมทั้งความต้องการไฟฟ้าก็เป็นไปตามความต้องการ

จากผลการทดลองเราสามารถสรุปได้ว่า แกนเหล็กที่เหมาะสมในการนำมาทำกับหันลม ความเร็วรอบต่ำนี้ ได้แก่ แกนสแตนเลส เพราะมีคุณสมบัติไม่น้ำมันแม่เหล็กอิฐทั้งมีความหนาแน่นของตัวแรงอัดได้ดี เนื่องจากว่า เราจำเป็นต้องอัดแกนเข้ากับโรเตอร์ และจะต้องทำการอัดด้วยเครื่องอัด ไฮดรอก ทำให้เกิดแรงกดด่องจะทำให้แกนโรเตอร์คงอยู่หรือเสียบูปทรงได้ เพราะฉะนั้นเราจึงต้องเลือกใช้แกนที่มีคุณสมบัติที่ได้ก่อตัวมาข้างต้น ซึ่งสแตนเลสเหมาะสมที่สุดในการนำมาทำแกน โรเตอร์ในการศึกษารั้งนี้

การศึกษาเบอร์ขดลวดนั้น สรุปได้อีกว่า เบอร์ขดลวดยิ่งเล็กและจำนวนรอบเพิ่มมากขึ้น จะส่งผลทำให้ฟลักซ์เม่เหล็กที่ได้เพิ่มมากขึ้น จากสมการที่ (2) ที่ได้ก่อตัวมาในข้างต้น ซึ่งในการทดลองนี้เราได้ศึกษาเบอร์ขดลวดต่างๆ อันได้แก่เบอร์ 16, 17, 18 และ 19 แล้วสรุปได้ว่า เบอร์ขดลวด เบอร์ 19 มีคุณสมบัติเหมาะสมที่สุดที่จะนำมาใช้กับหันลมความเร็วรอบต่ำมากที่สุด เนื่องจากผลการทดลอง ขดลวดเบอร์ 19 ได้ค่า แรงดันออกมากกว่าเบอร์อื่นๆ คือ 8.84 โวลต์ ซึ่งเป็นผลดีต่อการนำไปประยุกต์ใช้กับงานมากที่สุด

5.2 ปัญหาที่เกิดขึ้นในการทำปริญญาในพันธ์

- หาอุปกรณ์ในการทำยาก
- ออกแบบการทำงานได้ยาก
- เวลาในการเตรียมอุปกรณ์มีน้อย
- ระยะเวลาในการทำต้องใช้เวลานาน
- อุปกรณ์ เครื่องมือ ในการทำงานไม่เพียงพอ
- ไม่สามารถใช้อุปกรณ์ เครื่องมือ ในโรงงานได้ทันที
- ขาดทักษะความชำนาญในการกลึงแกนเหล็ก
- ใช้เวลาในการทำส่วนประกอบแต่ละชิ้นนานเกินไป

5.3 แนวทางการแก้ไขปัญหา

- ศึกษาข้อมูลร้านขายอุปกรณ์เพิ่มเติมก่อนจะเลือกซื้ออุปกรณ์
- ใช้โปรแกรมช่วยในการออกแบบ หรือ บริษัทผู้ที่มีความรู้
- ศึกษาคู่มือตารางเวลาในการใช้อุปกรณ์แล้วค่อยลงมือปฏิบัติ
- ต้องมีวางแผนการทำงานก่อนลงมือปฏิบัติงาน
- ตรวจสอบขึ้นงานรวมทั้งอุปกรณ์ให้เพียงพอต่อการทำงานทุกรัง
- ทำการศึกษาวิธีใช้อุปกรณ์และเตรียมพร้อมในการใช้ทุกรัง

5.4 ข้อเสนอแนะ

- ควรจะทำการศึกษาทบทวนวัสดุ เส้นเร่งเมื่อเหลือเพิ่มเติม
- ทำการศึกษาอุปกรณ์ในโรงงานก่อนปฏิบัติงานจริงทุกรัง
- อุปกรณ์ควรมีราคาถูก หาง่าย
- ควรทำงานวางแผนการทำงานก่อนลงมือเพื่อลดระยะเวลาในการทำ
- ควรมีการศึกษาศักยภาพในลักษณะเดียวกันเพื่อเพิ่มพัฒนาและประสิทธิภาพให้สูงขึ้น

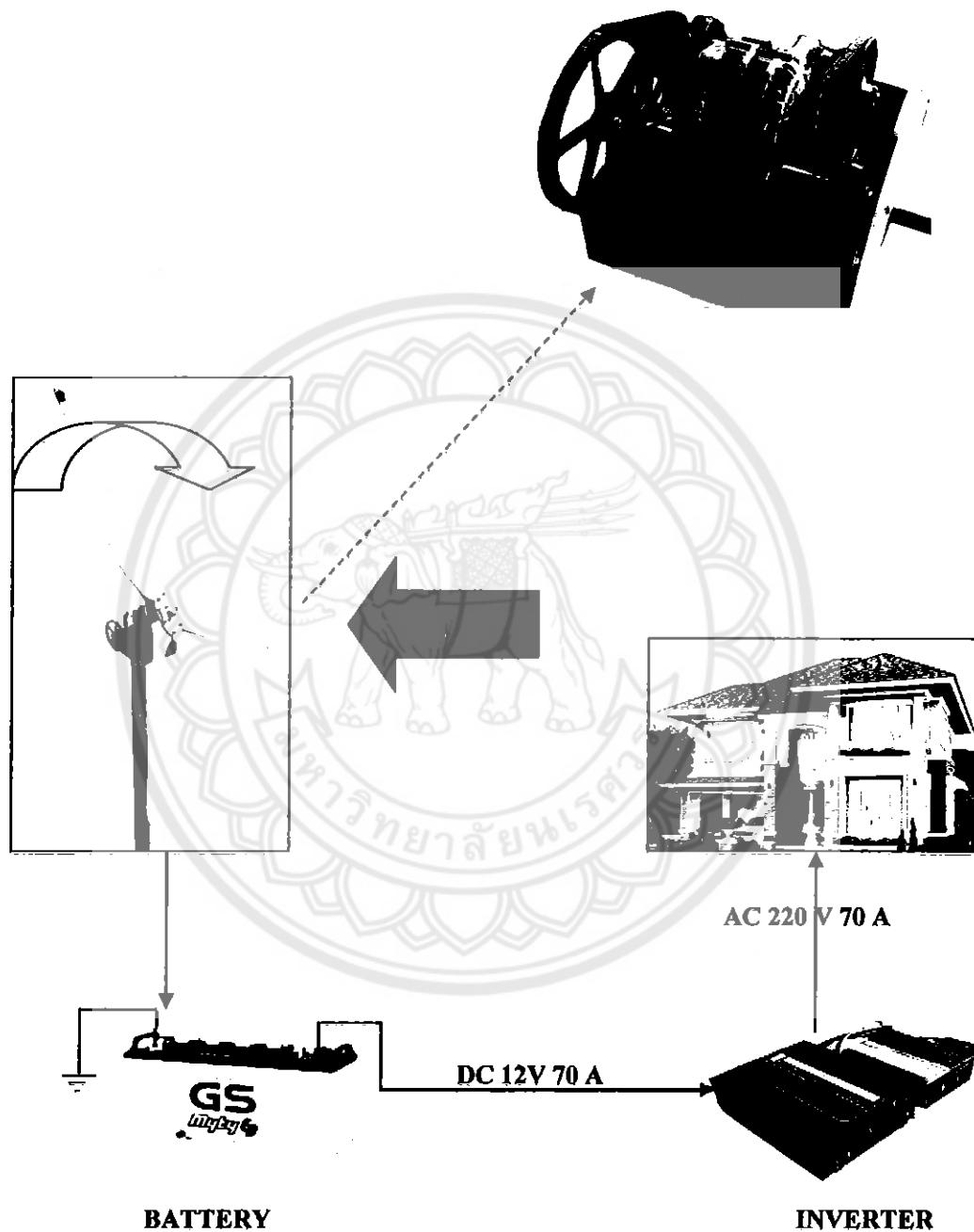
เอกสารอ้างอิง

- [1] Andersono, Leonard R. and Macnell, Jack, Electric Machines. And Transformers (second edition), Prentice – Hall International Inc. (USA), 1988, 306 pp.
- [2] <http://www.damrong.ac.th/pittaya/webstudy/mealak>.
- [3] <http://www.freewebs.com/epowerdata/epower2007/subject/Alternator/Unit2.pdf>
- [4] <http://www.e-learning.kku.ac.th>.
- [5] <http://61.19.145.8/student/web4142/M401/401-10/file.html>.
- [6] <http://www.thaitritonclub.com/forum/attachment.php>.
- [7] <http://www.reuk.co.uk/OtherImages>.
- [8] Stephen J. Chapman,Electric Machinery Fundamentals, Fourth. Edition, McGraw – Hill International Australia, 2005, 746 pp.
- [9] พิชิต สำยอง. เครื่องจักรกลไฟฟ้า 1. สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง. : 2525.
- [10] นงคถ ทองสังเคราะห์. เครื่องกลไฟฟ้ากระแสสลับ. บริษัท รามาการพิมพ์ จำกัด : 2535.



การประยุกต์การใช้งาน

รูปข่ายการติดตั้งเครื่องกำเนิดกระแสไฟฟ้า



รูปที่ ก. องค์ประกอบของระบบผลิตกระแสไฟฟ้าจากพลังงานลม

การนำไปประยุกต์ใช้อันดับแรกติดตั้งกังหันลมเพื่อขับให้หุน โดยผ่านตัวผู้เดย์จะได้แรงดันออกมาก แล้วใช้แบบเตอร์ในการเก็บค่าแรงดันนี้ พิร้อนกับแปลงกระแสโดยใช้ตัว Inverter และประยุกต์ใช้กับอุปกรณ์ไฟฟ้าภายในบ้าน

ประวัติผู้เขียนโครงการ



ชื่อ-นามสกุล นายอัจฉริยะ ก่ออยฟอง
ภูมิลำเนา 88 หมู่ 2 ต.ป่าแดง อ.เมืองแพร่ จ.แพร่ 5400

ประวัติการศึกษา

- จบมัธยมศึกษาจากโรงเรียนพิริยาลัย จังหวัดแพร่
- ปัจจุบันกำลังศึกษาในระดับปริญญาตรีชั้นปีที่ 4
สาขาวิชาศึกษาธิการ ไฟฟ้า คณะวิศวกรรมศาสตร์
มหาวิทยาลัยแม่ฟ้า

E-mail : Atchariya_nax@hotmail.com



ชื่อ-นามสกุล นางสาววรร庄ษา แสงอินทร์
ภูมิลำเนา 27 หมู่ 1 ต.วังหิน อ.วังโป่ง จ.เพชรบูรณ์ 67240

ประวัติการศึกษา

- จบมัธยมศึกษาจากโรงเรียนสะพานหิน อำเภอ
สะพานหิน จังหวัดพิจิตร
- ปัจจุบันกำลังศึกษาในระดับปริญญาตรีชั้นปีที่ 4
สาขาวิชาศึกษาธิการ ไฟฟ้า คณะวิศวกรรมศาสตร์
มหาวิทยาลัยแม่ฟ้า

E-mail : Aom_24_11@hotmail.com