

## โปรแกรมตรวจจับและบันทึกภาพเคลื่อนไหว

Detecting and Recording Program

FOR MOVING IMAGES

นางสาวสุนัณชรี วรรณสาร รหัส 45380149  
นายสิทธิชัย ประสารยา รหัส 45380152

|                                   |
|-----------------------------------|
| ห้องสมุดคณะวิศวกรรมศาสตร์         |
| วันที่รับ..... 25 พฤษภาคม 2553 /  |
| เลขทะเบียน..... 75005188          |
| เลขเรียกหนังสือ..... ปี..... 2548 |
| มหาวิทยาลัยแม่ฟ้า                 |
| 2548.                             |

ปริญญานิพนธ์นี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาหลักสูตรปริญญาวิศวกรรมศาสตรบัณฑิต  
สาขาวิชาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์ ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้าและคอมพิวเตอร์  
คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยแม่ฟ้า  
ปีการศึกษา 2548



## ใบรับรองโครงงานวิศวกรรม

|                  |                                      |               |
|------------------|--------------------------------------|---------------|
| หัวข้อโครงงาน    | ໂປຣແກຣມຕຽບຈັນແລະນັ້ນທຶກພາພເຄລື່ອນໄຫວ |               |
| ผู้ดำเนินโครงงาน | นางสาวสุมัญชรี วรรณาสาร              | รหัส 45380149 |
|                  | นายสิทธิชัย ประสารยา                 | รหัส 45380152 |
| อาจารย์ที่ปรึกษา | ดร.พนนพวัฒน์                         | ริยะมงคล      |
| สาขาวิชา         | วิศวกรรมคอมพิวเตอร์                  |               |
| ภาควิชา          | วิศวกรรมไฟฟ้าและคอมพิวเตอร์          |               |
| ปีการศึกษา       | 2548                                 |               |

คณะกรรมการค่าสตร์ มหาวิทยาลัยเรศวร อนุมัติให้โครงงานบันนี้เป็นส่วนหนึ่งของ  
การศึกษาตามหลักสูตรวิศวกรรมศาสตรบัณฑิต สาขาวิชาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์  
คณะกรรมการสอบโครงงานวิศวกรรม

ประธานกรรมการ

(ดร.พนนพวัฒน์ ริยะมงคล)

กรรมการ

(ผู้ช่วยศาสตราจารย์ดร.สุชาติ แย้มเม่น)

กรรมการ

(ดร.อัครพันธ์ วงศ์กังแหง)

|                  |                                      |               |  |
|------------------|--------------------------------------|---------------|--|
| หัวข้อโครงการ    | โปรแกรมตรวจขับและบันทึกภาพเคลื่อนไหว |               |  |
| ผู้ดำเนินโครงการ | น.ส.สุนธิชรี วรรณสาร                 | รหัส 45380149 |  |
|                  | นายสิทธิชัย ประสารยา                 | รหัส 45380152 |  |
| อาจารย์ที่ปรึกษา | ดร.พนมขวัญ ริยะมงคล                  |               |  |
| สาขาวิชา         | วิศวกรรมคอมพิวเตอร์                  |               |  |
| ภาควิชา          | วิศวกรรมไฟฟ้าและคอมพิวเตอร์          |               |  |
| ปีการศึกษา       | 2548                                 |               |  |

### บทคัดย่อ

จุดประสงค์ในการจัดทำโครงการนี้ขึ้นมาเพื่อที่จะตรวจจับและบันทึกภาพเคลื่อนไหวจากกล้องวงจรปิด โดยจะเป็นการบันทึกภาพลงในคอมพิวเตอร์ ลดต้นทุนในการทำระบบรักษาความปลอดภัย โปรแกรมนี้ใช้ภาษา Visual c++ ในการพัฒนา ผลที่ได้รับในโครงการนี้ คือ โปรแกรมที่สามารถนำไปใช้ในการตรวจจับและบันทึกภาพ ซึ่งให้ทำการเลือกบันทึกเฉพาะภาพที่มีการเคลื่อนไหวเกิดขึ้นเท่านั้น โดยมีการกำหนดค่าความแตกต่างของภาพที่ยอมรับได้ ซึ่งจะเป็นการลดความล้าหลังของวัสดุที่จะใช้บันทึกภาพ และลดเวลาในการคุ้มครองที่ถูกบันทึก

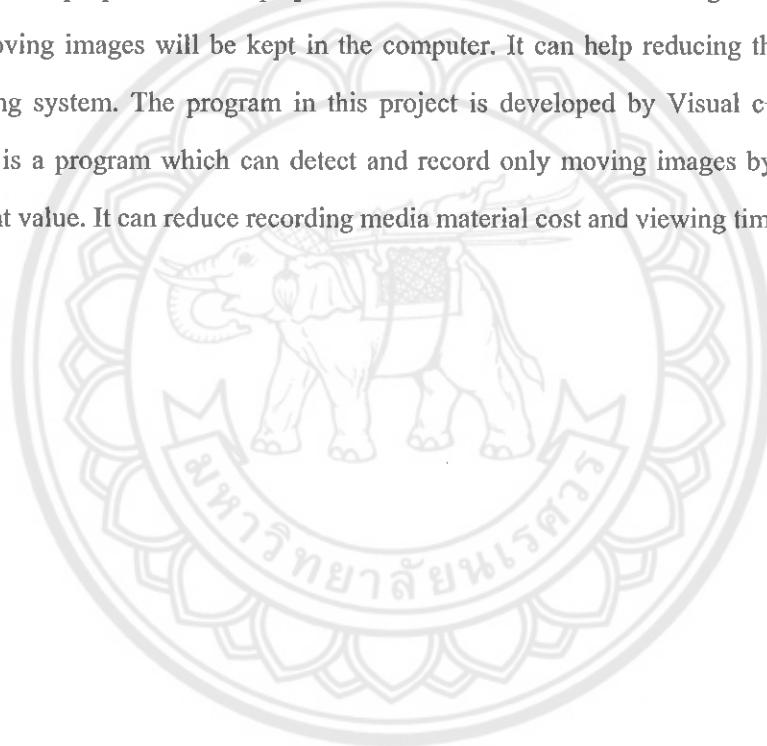


|                        |   |
|------------------------|---|
| <b>Project</b>         | Detecting and recording program for moving images |
| <b>Name</b>            | Ms.Sumoncharee Wannasarn ID. 45380149             |
|                        | Mr.Sitthichai Prasarnya ID. 45380152              |
| <b>Project Advisor</b> | Dr.Panomkhawn Riyamongkol                         |
| <b>Major</b>           | Computer Engineering                              |
| <b>Department</b>      | Electrical and Computer Engineering               |
| <b>Academic Year</b>   | 2005  |

---

### **ABSTRACT**

The purposes of this project are to detect and record moving images from a web cam. The moving images will be kept in the computer. It can help reducing the cost of the security recording system. The program in this project is developed by Visual c++. The result of this project is a program which can detect and record only moving images by assigning acceptable different value. It can reduce recording media material cost and viewing time.



## กิตติกรรมประกาศ

ในการจัดทำโครงการในครั้งนี้ได้สำเร็จลุล่วงไปได้ดีวดี เพราะได้รับการสนับสนุนและความช่วยเหลือจากหลายฝ่าย อันได้แก่ ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้าและคอมพิวเตอร์ที่ได้มอบทุนในการศึกษา กันกว่า และจัดทำโครงการนี้

คณะกรรมการผู้จัดทำขอขอบพระคุณอาจารย์ที่ปรึกษา ดร.พนมสวุญ ริบะมงคล ที่ได้กรุณาเสียสละเวลาอันมีค่า และคำปรึกษาที่มีประโยชน์อย่างยิ่ง ทำให้คณะกรรมการได้รับประโยชน์และความรู้ใหม่ๆ ซึ่งไม่สามารถหาประสบการณ์นี้ได้จากที่ไหน

ขอขอบพระคุณอาจารย์ท่านอื่นๆ และเจ้าหน้าที่ประจำคณะวิศวกรรมศาสตร์ ที่ไม่ได้กล่าวนามทุกท่านที่คอยให้คำแนะนำและความช่วยเหลือในการจัดทำโครงการนี้

ขอบคุณเพื่อนๆ ที่เคยให้กำลังใจและนำ้ใจที่มีให้ระหว่างการจัดทำโครงการจนกระทั่งสำเร็จเป็นรูปเป็นร่าง

และสุดท้ายที่ลืมไม่ได้ก็คือกำลังใจจากครอบครัวที่ส่งมาให้ตลอด คณะกรรมการผู้จัดทำกราบขอบพระคุณไว้ ณ ที่นี่

นางสาวสุมัญชรี วรรณสาร  
นายสิทธิชัย ประสารยา

# สารบัญ

|                         |   |
|-------------------------|---|
| บทคัดย่อภาษาไทย.....    | ก |
| บทคัดย่อภาษาอังกฤษ..... | ข |
| กิตติกรรมประกาศ.....    | ค |
| สารบัญ.....             | ง |
| สารบัญตาราง.....        | ด |
| สารบัญรูป.....          | ฉ |

## บทที่ 1 บทนำ

|                              |   |
|------------------------------|---|
| 1.1 ที่มาและความสำคัญ.....   | 1 |
| 1.2 วัตถุประสงค์.....        | 2 |
| 1.3 ขอบเขตของโครงการ.....    | 2 |
| 1.4 ขั้นตอนการดำเนินงาน..... | 2 |
| 1.5 ผลที่คาดว่าจะได้รับ..... | 3 |
| 1.6 งบประมาณที่ใช้.....      | 3 |

## บทที่ 2 หลักการและทฤษฎีที่เกี่ยวข้อง

|   |    |
|---|----|
| 2.1 Digital image processing.....           | 4  |
| 2.2 รูปร่างของภาพ (Image shape).....        | 5  |
| 2.3 มาตรฐานสี.....                          | 6  |
| 2.4 Region Oriented Image Segmentation..... | 8  |
| 2.5 ภาพนิ่ง (Still Image).....              | 9  |
| 2.6 Video file format.....                  | 9  |
| 2.7 การบีบอัดไฟล์วิดีโอ.....                | 9  |
| 2.8 Microsoft Visual C++.....               | 10 |
| 2.9 ประวัติ Visual C++ และ MFC.....         | 11 |

# สารบัญ(ต่อ)

หน้า

## บทที่ 3 ขั้นตอนการดำเนินงาน

|  |    |
|--|----|
| 3.1 การออกแบบโปรแกรม.....                  | 12 |
| 3.2 ออกแบบหน้าต่างการใช้งานของโปรแกรม..... | 13 |
| 3.3 ขั้นตอนการทำงานของโปรแกรม.....         | 14 |
| 3.4 เครื่องมือที่ใช้ในการพัฒนาโปรแกรม..... | 17 |

## บทที่ 4 การทดสอบและวิเคราะห์ผลการทำงาน

|   |    |
|---|----|
| 4.1 การใช้งานโปรแกรม.....                 | 18 |
| 4.2 การทดสอบโปรแกรม.....                  | 20 |
| 4.3 การวิเคราะห์ผลการทำงานของโปรแกรม..... | 21 |

## บทที่ 5 บทสรุป

|                         |    |
|-------------------------|----|
| 5.1 สรุปผลการทำงาน..... | 22 |
| 5.2 ข้อเสนอแนะ.....     | 23 |

|                             |    |
|-----------------------------|----|
| เอกสารอ้างอิง.....          | 24 |
| ภาคผนวก ก.....              | 25 |
| ภาคผนวก ข.....              | 37 |
| ภาคผนวก ค.....              | 39 |
| ประวัติผู้เขียนโครงการ..... | 44 |

# สารบัญตาราง

|          |                               |      |
|----------|-------------------------------|------|
| ตารางที่ |                               | หน้า |
| 1.1      | ตารางขั้นตอนการดำเนินงาน..... | 2    |
| 4.1      | ตารางผลการทดสอบโปรแกรม.....   | 21   |



# สารบัญ

| หัวข้อ  | หน้า |
|---|------|
| 2.1 การขอส Region Growing.....                  | 8    |
| 3.1 ระบบโดยรวม.....                             | 12   |
| 3.2 Detection System Diagram.....               | 12   |
| 3.3 หน้าต่างการใช้งาน.....                      | 13   |
| 3.4 แผนภาพการทำงานของโปรแกรม.....               | 14   |
| 3.5 แผนภาพส่วนขยายของการนำภาพมาเปรียบเทียบ..... | 15   |
| 4.1 หน้าต่างโปรแกรม.....                        | 18   |
| 4.2 ตัวอย่างการเปรียบเทียบภาพ.....              | 19   |
| 4.3 ขั้นตอนการใช้งาน.....                       | 21   |
| 4.1.1 เก็บไฟล์ baseclasses.dsw.....             | 37   |
| 4.1.2 การเขตค่า Include files.....              | 38   |
| 4.1.3 การเขตค่า Library files.....              | 38   |
| 4.2.1 การกำหนด Include files สำหรับ OpenCV..... | 39   |
| 4.2.2 การกำหนด Library files.....               | 40   |
| 4.3.1 แสดงการเขตค่า การเขียนโปรแกรม.....        | 40   |
| 4.3.2 แสดงการเขตค่า การเขียนโปรแกรม.....        | 41   |
| 4.4.1 แสดงการเขตค่า Path ให้คอมพิวเตอร์.....    | 41   |
| 4.4.2 แสดงการเขตค่า Path ให้คอมพิวเตอร์.....    | 42   |
| 4.4.3 แสดงการเขตค่า Path ให้คอมพิวเตอร์.....    | 42   |
| 4.4.4 แสดงการเขตค่า Path ให้คอมพิวเตอร์.....    | 43   |

### 1.1 ที่มาและความสำคัญ

ในปัจจุบันนี้การรักษาความปลอดภัยตามอาการบ้านเรือน รวมไปถึงบริษัทต่างๆ จำเป็นจะต้องนำกล้องวิดีโอดูของจริงมาช่วยตรวจสอบและบันทึกภาพเก็บไว้ เพื่อเป็นหลักฐานในการผิดที่เกิด การลักทรัพย์ขึ้น และในการบันทึกภาพของกล้องวิดีโอดูของจริงปิดในปัจจุบันจะทำการบันทึกภาพไว้ทั้งหมดไม่ว่าจะมีเหตุการณ์อะไรเกิดขึ้นก็ตาม การตรวจสอบและบันทึกเก็บภาพในลักษณะเช่นนี้ถือว่าเป็นการสืบเปลือยเนื้อที่ในการบันทึกภาพเก็บรักษาไว้ แทนที่จะเก็บบันทึกเฉพาะภาพที่มีปัญหาหรือภาพที่มีการลักทรัพย์ โดยยังคง ดังนั้นจึงได้มีการจัดทำโปรแกรมการตรวจสอบและบันทึกภาพเคลื่อนไหวเวลาทำงานนี้ ให้มีการจัดทำโปรแกรมการตรวจสอบและบันทึกภาพที่มีการลักทรัพย์สินหรือภาพที่ผิดปกติไปจากเดิม โดยระบบจะทำการเก็บบันทึกภาพไว้ภาพแรกก่อน เมื่อเวลาผ่านไประบบจะทำการนำภาพในเวลาต่อมาอีกหนึ่งนาทีมาเปรียบเทียบกับภาพฯ แรก นำภาพทั้งสองมาตรวจสอบว่ามีสิ่งผิดปกติหรือไม่ หรือคุณว่าทั้งสองภาพเหมือนกันทุกประการหรือไม่ ถ้ามีเพียงจุดใหม่ก็ตามที่มีความแตกต่างไปจากภาพเดิมไปเพียงนิดเดียว ระบบจะทำการบันทึกเก็บภาพไว้ทันทีซึ่งวิธีจะสามารถช่วยให้ประหยัดเนื้อที่ในการบันทึกภาพจากกล้องวิดีโอดูของจริง เพิ่มเนื้อที่ในการบันทึกภาพให้มากยิ่งขึ้น แทนที่จะบันทึกภาพทั้งหมดเหมือนที่ใช้กันตามท้องตลาดทั่วไป วิธีนี้จะช่วยให้ทราบถึงความผิดปกติและตรวจสอบได้่ายิ่งขึ้น ไม่จำเป็นที่จะต้องมาอยู่ระหว่างส่วนและหาจุดที่ผิดปกติ เพราะภาพที่ได้จากการบันทึกของกล้องวงจรปิดวิธีนี้จะเป็นการบันทึกภาพตรงจุดที่มีปัญหาหรือผิดปกตินั่นเอง จึงไม่ใช่เรื่องที่จะทำการตรวจสอบภาพที่ได้จากการบันทึก

## 1.2 วัตถุประสงค์ของโครงการ

- 1.2.1 เพื่อเขียนโปรแกรมตรวจจับและบันทึกภาพเคลื่อนไหว
- 1.2.2 เพื่อศึกษาการใช้งานเกี่ยวกับ Microsoft visual c++
- 1.2.3 เพื่อศึกษาการทำ Image Processing ในส่วนการเปรียบเทียบภาพแบบ 2 มิติ

## 1.3 ขอบเขตของโครงการ

- 1.3.1 จัดทำโปรแกรมตรวจจับและบันทึกภาพเคลื่อนไหว
- 1.3.2 จัดทำการบันทึกเก็บเฉพาะภาพที่เคลื่อนไหว และแสดงผลแบบ Video clip

## 1.4 ขั้นตอนการดำเนินงาน

| กิจกรรม                                      | ระยะเวลาดำเนินงาน (เดือน) |            |             |             |            |             |            |            |            |            |            |            |
|--|---------------------------|------------|-------------|-------------|------------|-------------|------------|------------|------------|------------|------------|------------|
|  | ม.ค.<br>48                | ก.พ.<br>48 | มี.ค.<br>48 | เม.ย.<br>48 | พ.ค.<br>48 | มิ.ย.<br>48 | ก.ค.<br>48 | ส.ค.<br>48 | ก.ย.<br>48 | ต.ค.<br>48 | พ.ย.<br>48 | ธ.ค.<br>48 |
| 1. ศึกษาและเก็บ<br>รวบรวมข้อมูล              |                           |            |             |             |            |             |            |            |            |            |            |            |
| 2. ออกรอบ โปรแกรม                            |                           |            |             |             |            |             |            |            |            |            |            |            |
| 3. เขียน โปรแกรม                             |                           |            |             |             |            |             |            |            |            |            |            |            |
| 4. ทดสอบ โปรแกรม                             |                           |            |             |             |            |             |            |            |            |            |            |            |
| 5. ตรวจสอบและ<br>ปรับปรุงแก้ไขให้<br>สมบูรณ์ |                           |            |             |             |            |             |            |            |            |            |            |            |
| 6. จัดทำรายงานเป็น <sup>รูปเล่ม</sup>        |                           |            |             |             |            |             |            |            |            |            |            |            |

ตารางที่ 1.1 ขั้นตอนการดำเนินงาน

## **1.5 ผลที่คาดว่าจะได้รับ**

- 1.5.1 ได้โปรแกรมที่ช่วยในการตรวจสอบและบันทึกข้อมูลสัญญาณภาพ เมื่อพบว่ามีการเคลื่อนไหวของวัตถุเกิดขึ้น
  - 1.5.2 สามารถนำโปรแกรมที่พัฒนานี้ไปประยุกต์ใช้ในระบบรักษาความปลอดภัย ซึ่งจะช่วยลดค่าใช้จ่ายด้านสื่อที่ใช้ในการบันทึกสัญญาณภาพ อันเนื่องจากการบันทึกภาพเดิมตลอดช่วงเวลาของการบันทึก
- 

## **1.6 งบประมาณที่ใช้**

ค่าเอกสารที่ใช้ประกอบการทำโครงการ

2000 บาท



## หลักการและทฤษฎีที่เกี่ยวข้อง

### 2.1 Digital Image Processing

การมองเห็นของมนุษย์เป็นสิ่งสำคัญและเป็นก่อให้การรับภาพที่ซับซ้อน ซึ่งจะให้ข้อมูลที่มีความจำเพ็ญสำหรับใช้ในงานต่างๆ เช่น การจราจร แสง และสำหรับงานที่มีความซับซ้อน ได้แก่ การวางแผน การตัดสินใจ การค้นวิถีทางวิทยาศาสตร์ การพัฒนาทางด้านความคิด รูปภาพมีบทบาทมากสำหรับองค์กรต่างๆ เช่น หนังสือพิมพ์ โทรทัศน์ ภาพยนตร์ ซึ่งได้ใช้ภาพเป็นสื่อนำเสนอข้อมูลข่าวสารต่างๆ สิ่งที่น่าสนใจของข้อมูลที่เกี่ยวกับการมองเห็น หรือข้อมูลภาพนี้ก็คือ กระบวนการประมวลภาพ (Image Processing)

ความพยายามทางด้านการประมวลผลภาพเริ่มขึ้นในปีค.ศ.1964 ณ ห้อง Lab Jet Propulsion (Pasasena California) ซึ่งได้นำกระบวนการประมวลผลภาพมาใช้ในการพิจารณาภาพถ่ายดาวเทียมของดวงจันทร์ ต่อมาได้มีการตั้งสาขาวิชาทางวิทยาศาสตร์สาขาใหม่มีชื่อว่า Digital image processing หลังจากนั้นงานทางด้านการประมวลผลภาพก็พัฒนาขึ้นเรื่อยๆ และใช้กันอย่างกว้างขวางสำหรับงานในหลายๆ ด้าน เช่น ทางด้านสื่อสาร โทรคมนาคม การสื่อสารทางโทรทัศน์ ทางด้านการพิมพ์ ทางด้านกราฟิก การแพทย์ และการค้นคว้าวิจัยทางวิทยาศาสตร์ Digital image processing จะเกี่ยวกับการแปลงข้อมูลภาพให้อยู่ในรูปแบบข้อมูลดิจิตอล (Digital format) ซึ่งสามารถที่จะนำเอาข้อมูลนี้จัดผ่านกระบวนการต่างๆ ด้วยคิจลอกคอมพิวเตอร์ได้ในระบบของคิจลอก อินพุตและเอาต์พุตของระบบจะอยู่ในรูปแบบดิจิตอลเท่านั้น

Digital image analysis จะเกี่ยวกับวิธีการจัดเรียงและจัดกลุ่มข้อมูลภาพดิจิตอล ซึ่งอินพุตของระบบจะเป็นข้อมูลภาพดิจิตอลและเอาต์พุต จะเป็นเครื่องหมายที่ใช้แทนข้อมูลภาพดิจิตอลเหล่านั้น ในการวิเคราะห์ภาพมืออยู่หลายวิธีด้วยกันที่ได้นำมาจากการทำงานของตามมนุษย์ (human vision) นั่นก็คืองานทางด้าน Computer Vision เป็นลักษณะเดียวกับ Digital image analysis นั่นเอง การมองเห็นของมนุษย์นับว่าเป็นกระบวนการที่ซับซ้อนซึ่งลักษณะเทคนิคโดยทั่วๆ ไปในกระบวนการ Digital image analysis และ Computer Vision จะค่อนข้างซับซ้อนเช่นกัน

## 2.2 รูปทรงของภาพ (Image Shape)

วัตถุที่มีอยู่ด้านธรรมชาติและที่มนุษย์สร้างขึ้นมีรูปทรงที่แตกต่างกันไป ทั้งที่เป็นรูปทรงเรขาคณิตและไม่เป็นรูปทรงเรขาคณิต ในศาสตร์ของการประมวลผลภาพนั้น การกำหนดขอบเขตของภาพทุกภาพให้อยู่ในรูปสี่เหลี่ยม (Rectangular image model) เป็นวิธีที่นิยมใช้กันมากที่สุด เนื่องจากทำให้การอ่านภาพ การจัดเก็บข้อมูลภาพในหน่วยความจำ และการแสดงภาพออกทางอุปกรณ์ต่างๆ เป็นไปได้อย่างมีประสิทธิภาพ การเก็บข้อมูลภาพลงหน่วยความจำของคอมพิวเตอร์สามารถทำได้โดยการของหน่วยความจำของเครื่องไว้ในรูปของตัวแปรอะเรย์ (array) โดยค่าในแต่ละช่องของอะเรย์แสดงถึงคุณสมบัติของจุดภาพ (pixel) และตำแหน่งของช่องอะเรย์เป็นตัวกำหนดตำแหน่งของจุดภาพ

สมมุติให้ Image เป็นตัวแปรแบบอะเรย์ขนาด  $M \times N$  ( $M$  แถว และ  $N$  คอลัมน์) ที่ใช้เก็บภาพขนาด  $M \times N$  จุด ( $M$  จุดในแนวนอน และ  $N$  จุดในแนวตั้ง) ค่าสี (หรือความสว่าง ในกรณีที่เป็นภาพ grey level) ของจุดภาพในแต่ละคอลัมน์ที่  $i$  จะตรงกับค่าของ  $Image(i, j)$  จะเห็นว่าเราใช้ตำแหน่งของจุดภาพทั้งสองแกนเป็นตัวสืบค่าข้อมูลในอะเรย์ จากการใช้หน่วยความจำเพื่อการเก็บภาพในลักษณะที่กล่าวมา เนื่องที่ในการเก็บภาพสามารถคำนวณได้จาก  $M \times N \times g$  เมื่อ  $g$  เป็นจำนวนเต็มที่แทนจำนวนบิตของข้อมูลในแต่ละจุดภาพ ตัวอย่าง ถ้า  $g$  มีค่าเท่ากับ 8 บิต เราจะสามารถเก็บความแตกต่างของระดับสีที่เป็นไปสูงสุด 256 ระดับ ค่า  $M$  และ  $N$  จะเป็นตัวบอกถึงความละเอียดของภาพสำหรับคอมพิวเตอร์ทั่วไปในระบบ VGA (Video Graphic Array) จะมีขนาด  $640 \times 480$ ,  $800 \times 600$  และ  $1024 \times 768$  จุด เป็นต้น การกำหนดความละเอียดจะขึ้นอยู่กับงานที่จะใช้ ในงานบางอย่างใช้ความละเอียดแค่  $30 \times 50$  จุด ก็พอ แต่ถ้าในงานบางชนิดใช้ความละเอียดถึง  $1000 \times 1000$  จุด ก็ยังไม่พอ ปกติแล้วในการเก็บข้อมูลภาพโดยครึ่งมือต่าง ๆ จะเก็บตามมาตรฐานของโทรศัพท์คันซึ่งมีอัตราส่วน  $x : y$  เท่ากับ  $4:3$  สำหรับเครื่องมือเก็บข้อมูลภาพที่ไม่ เป็นไปตามอัตราส่วน  $4:3$  เมื่อนำภาพนี้ไปแสดงในจอภาพมาตรฐาน จะทำให้ภาพที่แสดงนั้นมีขนาดของจุดภาพไม่เป็นสี่เหลี่ยมจัตุรัส เช่น ในบางระบบอาจใช้ความละเอียดในการแสดงเท่ากับ  $640 \times 512$  ซึ่งจะทำให้ขนาดของจุดภาพที่ได้มีขนาดของด้านกว้างมีความยาวมากกว่าด้านสูง ซึ่งลักษณะดังกล่าวเป็นหัวข้อที่ต้องสนใจสำหรับการเขียนโปรแกรมทางด้านกราฟิก และการจัดการข้อมูลจำนวนมหาศาลที่เป็นไปได้อย่างเต็มจุดภาพที่ขึ้นอยู่กับจำนวนบิตที่ใช้ เมื่อมีการกำหนดให้ขนาดของบิตต่อจุด มากขึ้นจะทำให้จำนวนของสีมากขึ้นด้วย

$$\text{ตัวอย่างเช่น } 1 \text{ บิต} = 2^1 = 4 \text{ สี}$$

$$2 \text{ บิต} = 2^2 = 4 \text{ สี}$$

$$4 \text{ บิต} = 2^4 = 16 \text{ สี}$$

$$8 \text{ บิต} = 2^8 = 256 \text{ สี}$$

$$16 \text{ บิต} = 2^{16} = 65536 \text{ สี เป็นต้น}$$

สำหรับการแสดงข้อมูลภาพที่มีขนาด 1 บิตและ 8 บิตนั้นจะมีการทำงานที่จะใกล้เคียงกันเนื่องจากหน่วยประมวลผลจะไม่สามารถจัดการกับข้อมูลที่เป็นบิตเดียวๆ ได้ ดังนั้นในการแสดงข้อมูลออกทางจอภาพตัวไปรษณีย์จะทำการคัดลอกข้อมูลทั้ง 8 บิต (1 Byte) ส่งให้กับจอภาพซึ่งในกรณีที่พิกเซลมีขนาด 1 บิต เมื่อไปรษณีย์จะทำงานกับบิตแรกที่ต้องการแล้วก็จะทำการคัดลอกข้อมูลชุดใหม่ทันที โดยที่ไม่เกี่ยวกับข้อมูลอีก 7 บิต ที่เหลือส่วนในกรณีพิกเซลที่มีขนาด 8 บิต ไปรษณีย์จะทำการคัดลอกข้อมูลชุดใหม่ก็ต่อเมื่อไปรษณีย์ทำงานกับทุกบิตแล้ว ตัวอย่างสำหรับระบบที่มีความละเอียดเท่ากับ  $800 \times 600$  และมีขนาด 16 บิตต่อพิกเซล จะสามารถแสดงถึงได้ทั้งหมด 65,536 ระดับ และต้องใช้เมมที่ในการเก็บเท่ากับ  $800 \times 600 \times 16$  บิต

## 2.3 มาตรฐานของสี

มาตรฐานของสีที่ใช้อยู่ในปัจจุบันมีอยู่หลายระบบด้วยกัน ทั้งนี้จะขึ้นอยู่กับการนำไปใช้ แต่โดยทั่วไปแล้ว ทุกมาตรฐานจะมีแนวคิดเดียวกันคือ การแทนจุดสีด้วยจุดที่อยู่ภายใน Space 3 มิติ โดยจะมีแกนข้างของสำหรับจุดสีนั้นใน Space ซึ่งแต่ละแกนจะมีความเป็นอิสระต่อกัน ตัวอย่างเช่น ในระบบ RGB จะมีแกนสี คือ แกนสีแดง เขียว และน้ำเงินในระบบ HLS จะมีแกนเป็นค่าสี (Hue) ความสว่าง (Lightness) และความบริสุทธิ์ของสี (Saturation) ตัวอย่างระบบสีที่นิยมใช้กันได้แก่ ระบบ RGB HSV (Hue Saturation Value) และ HLS (Hue Lightness Saturation)

### 2.3.1 ระบบสี RGB

ระบบสี RGB เป็นระบบสีที่เกิดจากการรวมกันของแสงสีแดง เขียว และน้ำเงิน โดยมีการรวมกันแบบ Additive ซึ่งโดยปกติจะนำไปใช้ในจอภาพแบบ CRT (Cathode ray tube) ในการใช้งานระบบสี RGB ยังมีการสร้างมาตรฐานที่แตกต่างกันออกໄປที่นิยมใช้งานได้แก่ RGB CIE และ RGB NTSC ระบบสีแบบ RGB ของ CIE เป็นระบบสีที่พัฒนาขึ้นโดย CIE (Commission International de l'éclairage) ซึ่งข้างของสีด้วยสีแดงที่ 700 nm สีเขียวท่ากับ 546.1 nm และ สีน้ำเงิน 435.8 nm ระบบสีแบบ RGB ของ NTSC เป็นระบบที่พัฒนาโดย NTSC (National Television System Committee) เพื่อใช้สำหรับการแสดงภาพของจอภาพแบบ CRT เป็นมาตรฐานสำหรับผู้ผลิตแบบ CRT ให้มีลักษณะเดียวกัน

### 2.3.2 ระบบสี HSV

ระบบสี HSV (Hue Saturation Value) เป็นการพิจารณาสีโดยใช้ Hue Saturation และ Value ซึ่ง Hue คือ ค่าสีของสีหลัก (แดง เขียว และน้ำเงิน) ในทางปฏิบัติจะอยู่ระหว่าง 0 และ 255 ซึ่งถ้า Hue มีค่าเท่ากับ 0 จะแทนสีแดง และเมื่อ Hue มีค่าเพิ่มขึ้นเรื่อยๆ สี ก็จะเปลี่ยนแปลงไปตามสเปกตรัม ของสีจนถึง 256 จึงจะกลับมาเป็นสีแดงอีกรอบซึ่งสามารถแทนให้อยู่ในรูปขององค์การได้ ดังนี้คือ สีแดง เท่ากับ 0 องศา สีเขียวเท่ากับ 120 องศา สีน้ำเงินเท่ากับ 240 องศา

---

Saturation คือ ความบริสุทธิ์ของสี ซึ่งถ้า Saturation มีค่าเท่ากับ 0 แล้วสีที่ได้จะไม่มี Hue ซึ่งจะเป็นสีขาวล้วน แต่ถ้า Saturation มีค่าเท่ากับ 255 แสดงว่าจะไม่มีแสงสีขาวผสมอยู่เลย

Value คือ ความสว่างของสี ซึ่งสามารถวัดได้ โดยค่าความเข้มของความสว่างของแต่ละสีที่ประกอบกันสามารถคำนวณได้จาก  $\text{value} = \max(\text{red}, \text{green}, \text{blue})$

### 2.3.3 ระบบสีแบบ HLS

ระบบสีแบบ HLS (Hue lightness saturation) พัฒนาโดย Teletromix Incorporated จะมีลักษณะคล้ายกับ HSV คือสีของระบบจะขึ้นอยู่กับ Hue Lightness และ Saturation

### 2.3.4 ระบบสีแบบ CMY

CMY (Cyan Magenta Yellow) เป็นระบบสีที่พัฒนาขึ้นมาใช้สำหรับการพิมพ์ภาพสี โดยมีสีหลัก คือ สี Cyan Magenta และ Yellow ซึ่งเรียกว่า Subtractive primaries Color (สีเดง เขียว และ น้ำเงิน เรียกว่า Additive primaries Color) ระบบสี CMY จะนำไปใช้สำหรับการพิมพ์ภาพสีแต่ยังไม่คุ้มค่าที่ควรเนื่องจากไม่สามารถสร้างสีดำได้อย่างถูกต้องดังนั้นจึงมีการใช้ระบบ CMYK แทนโดย K เป็นสีที่ 4 แทนสีดำ

### 2.3.5 ระบบสีแบบ YUV

ระบบสีแบบ YUV ใช้สำหรับโทรทัศน์แบบ PAL และ SECAM ซึ่งบังเอิญใช้อยู่ในหลาย ๆ ประเทศโดย Y คือ ค่าความสว่างของภาพส่วนสัญญาณ U และ V เป็นสัญญาณที่เก็บค่าสีของภาพต่อมาก่อนรับ YIQ มาใช้แทน เนื่องจากพบว่าสัญญาณ I และ Q สามารถลด Bandwidth ได้มากกว่าสัญญาณ U และ V ในขณะที่ได้ภาพที่มีคุณภาพเท่ากัน

### 2.3.6 ระบบสีแบบ YIQ

---

เป็นระบบที่ใช้ใน TV Broadcasting สำหรับ NTSC ประโภชั้นหลักก็เพื่อให้ใช้งานได้กับโทรทัศน์แบบขาว-ดำ โดยที่ Y คือความสว่างของภาพ ส่วน I และ Q จะเป็นสัญญาณที่เข้ารหัสสีของภาพไว้ ดังนั้นสำหรับโทรทัศน์ขาว-ดำนั้น สามารถใช้ค่า Y ค่าเดียวกับความสามารถได้ภาพที่สมบูรณ์

### 2.3.7 ระบบสีแบบ XYZ

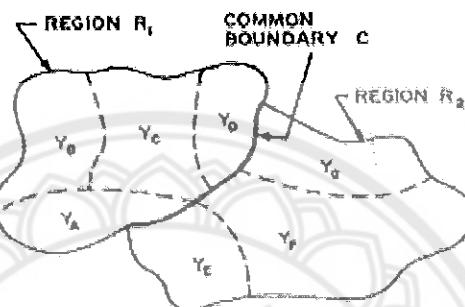
เป็นระบบสีที่ CIE ได้ถูกกำหนดให้มีขึ้นเป็นมาตรฐานเนื่องจากในระบบสี RGB ยังไม่สามารถสร้างสีที่เป็นไปได้ทั้งหมดดังนั้นจึงได้มีตัวระบบสี XYZ ซึ่งเป็นระบบสีที่สมบูรณ์ที่สุด

## 2.4 Region Oriented Image Segmentation

Region Oriented Image Segmentation คือการแยกແບບภาพตามลักษณะของวัตถุในภาพที่อยู่ติดกันและมีความคล้ายคลึงกัน

### 2.4.1 Region Growing

วิธีนี้จะทำการรวมເອົາພິກເສດຕ່າງໆ ที่ມີການເຊື່ອມຕ່ອແລະມີຄ່າຄວາມເຂັ້ມຂອງແສງໄກດ້ເຄີຍກັນເຫັນ  
ເປັນກຸ່ມເຄີຍກັນ ເຮັດວຽກວ່າ Region چຶ້ງຫຼັກໃນການພິຈາລາຍາການຮັມກັນຂອງ 2 Region ອີ່ຫາ ພັດທ່າງຂອງ  
ຄວາມເຂັ້ມຂອງແສງຂອງ 2 Region ທີ່ຕິດກັນຈະຕ້ອງວ່ານີ້ຍົກວ່າຄ່າຫົ່ງທີ່ຂອມຮັບໄດ້ ( $\varepsilon_1$ ) ຈາກຮູບປີ 1.1  
ໃຫ້ R<sub>1</sub> ແລະ R<sub>2</sub> ອີ່ຫາ Region ທີ່ຕິດກັນ P<sub>1</sub> ແລະ P<sub>2</sub> ອີ່ຫາ ເສັ່ນຮອບວະຂອງ R<sub>1</sub> ແລະ R<sub>2</sub> ຕາມລຳດັບ



ຮູບປີ 2.1 ກາພຂອງ Region Growing

ຫັ້ງຈາກຜ່ານເຂັ້ມຕອນແຮກຂອງ Region Growing ຈະໄດ້ Region ທີ່ເກີດຈາກການຮັມ Region ຢ່ອຍ  
ທີ່ມີຄ່າຄວາມເຂັ້ມຂອງແສງທີ່ແຕກຕ່າງກັນ

ກໍານົດໄຫ້ C ອີ່ຫາ ຄວາມຍາວຂອງ Common Boundary

D ອີ່ຫາ ຄວາມຍາວຂອງ Common Boundary ຕຽບຮັວງທີ່ຄ່າຄວາມເຂັ້ມຂອງແສງຂອງ

ສອງ Region ມີຄ່າຕ່າງກັນນີ້ຍົກວ່າ  $\varepsilon_1$

ຈະໄດ້ວ່າ R<sub>1</sub> ແລະ R<sub>2</sub> ຈະຖຸກຮັມເຫັນເວັບກັນ ຄໍາ D >  $\varepsilon_2$  ໂດຍທ້ວ່າໄປ  $\varepsilon_2 = 1/2$

$$\text{MIN } \{P_1, P_2\}$$

ວິທີນີ້ຈະປຶ້ອງກັນການຮັມກັນຂອງ Region ທີ່ຕິດກັນຈຶ່ງມີນາດໄກດ້ເຄີຍກັນໄດ້ ແຕ່ຍັງຍອນໄຫ້  
Region ເລີກໆ ນີ້ ສາມາຄຣວມເຂົ້າກັບ Region ໄຫຸ່ງໆ ໄດ້

### 2.4.2 Region Split and Merge

ການທຳການແຍກແບບ Region Split and Merge ນີ້ຈະທຳການແນ່ງກາພອອກເປັນກາພບ່ອຍ 4  
Quadrant ກາພບ່ອຍໃດທີ່ເປັນ Nonuniform ກີ່ຈະຄຸກແມ່ງເປັນ 4 ສ່ວນເອັກ ແລະຈະທຳເຂົ້ານີ້ໄປເຮືອຍໆ  
ຈົນກະຮ້າໆ ແຕ່ລະການມີລັກນະ Uniform ຈາກນັ້ນກາພບ່ອຍສ່ວນໃດທີ່ໄກດ້ກັນ ແລະມີຄຸນສນບັດເຄີຍກັນ  
ກີ່ຈະຄຸກຮັມເປັນRegion ເຄີຍກັນ

## 2.5 ภาพนิ่ง (Still Image)[1]

เป็นภาพที่ไม่มีการเคลื่อนไหว เช่นภาพถ่าย ภาพวาด ภาพลายเส้น เป็นต้น เกิดจากการwang สี เส้น และรูปร่างต่างๆ ในตำแหน่งที่เหมาะสม ภาพนิ่งที่ใช้งานบนคอมพิวเตอร์เกิดจากการรวมกันของจุดสี โดยเรียกว่าPixel ซึ่งแต่ละจุดสี เมื่อยูในตำแหน่งที่เหมาะสมจะกลายเป็นภาพที่มีลักษณะ และขนาดแตกต่างกัน นอกจากนี้คุณภาพของการแสดงผลภาพนิ่งไดๆ นั้นจะขึ้นอยู่กับความสามารถของภาพประดิษฐ์ภาพของอุปกรณ์ฮาร์ดแวร์ เช่น จอภาพ, video card, และคุณภาพของเครื่องพิมพ์

## 2.6 Video file format [1]

Video file format เป็นรูปแบบที่ใช้บันทึกภาพและเสียงที่สามารถทำงานกับคอมพิวเตอร์ได้โดย มีหลายรูปแบบ ได้แก่

- AVI (Audio / Video Interleave) เป็นฟอร์แมตที่พัฒนาโดยบริษัทไมโครซอฟต์ เรียกว่า Video for Windows มีนามสกุลเป็น .avi ปัจจุบันนี้โปรแกรมแสดงผลติดตั้งมาพร้อมกับชุด Microsoft Windows คือ Windows Media Player
- Quick Time เป็นฟอร์แมตที่พัฒนาโดยบริษัท Apple นิยมใช้นำเสนอข้อมูลไฟล์ผ่านอินเทอร์เน็ต มีนามสกุลเป็น .mov

## 2.7 การบีบอัดไฟล์วีดีโอ [3]

มีหลายชนิด ได้แก่

- MPEG - Moving Pictures Experts Group รูปแบบของไฟล์ที่มีการบีบอัดไฟล์ เพื่อให้มีขนาดเล็กลง โดยใช้เทคนิคการบีบข้อมูลแบบ Inter Frame หมายถึง การนำความแตกต่างของข้อมูลในแต่ละภาพมาบีบ และเก็บ โดยสามารถบีบข้อมูลได้ถึง 200 : 1 หรือเหลือข้อมูลเพียง 100 kb/sec โดยคุณภาพข้างดีอยู่ มีการพัฒนาอย่างต่อเนื่อง โดย MPEG-1 มีนามสกุล คือ .mpg

- DivX เป็นการบีบอัดไฟล์ในรูปแบบและพื้นฐานการบีบอัดเดียวกันในตรรกะ MPEG-4 เมื่อคุณต้องการบีบอัด และเก็บไฟล์วิดีโอเก็บไว้บนเครื่องคอมพิวเตอร์โดยไม่ทำให้เกิดการสูญเสียความคมชัดมากไป DivX codec เป็นอีกแนวทางหนึ่ง ซึ่งสิ่งที่คุณได้มีการทำcodec นั้นคือคุณภาพของไฟล์สูง โดยที่ช่วงของ bit rate ที่ต่ำ DivX เป็นสื่อวิดีโอบนใหม่ที่เป็นสื่อผสมของไฟล์เสียงในรูปแบบของ MP3 หรือ AC3 โดยที่ไฟล์เสียงทั้งสองแบบทำให้ได้วิดีโอด้วยคุณภาพสูง และเสียงที่ดี ซึ่งต่อไปก็คือว่าเราจะเป็นไฟล์วิดีโอที่จะนิยมกันอย่างแพร่หลายเหมือนๆ กับ MP3 ที่นิยมกันทั่วโลกในขณะนี้

- Microsoft Video จะบีบอัดได้อย่างรวดเร็ว แต่ความละเอียดต่ำ 240 x 180 พิกเซล หมายความว่าที่มีการเคลื่อนไหวมากๆ
- Microsoft RLE ใช้อัตราส่วนในการบีบอัดต่ำ เหมาะกับภาพเคลื่อนไหวต่างๆ ที่มีความชัดเจน แต่ไม่เหมาะสมกับงานวิดีโอ
- Motion-JPEG หรือ M-JPEG บีบอัดได้ตั้งแต่ 12:1 5:1 และ 2:1 เป็นงานที่ไม่ต้องการความละเอียดมาก นิยมใช้ในการรีตตัคต์ และการ์ดแคนเปลเชอร์
- Cinepak พัฒนาโดย SuperMac Inc. สามารถส่งข้อมูลวิดีโอบนภาค 24 บิต บนพื้นที่ขนาด 1 ต่อ 4 ของภาพ 320 x 240 นิยมใช้รูปแบบของไฟล์เป็น .avi ใช้เวลาในการบีบอัดนาน
- Xvid เกิดจากกลุ่มนักพัฒนาอิสระ ที่พัฒนารูปแบบการบีบอัดบนพื้นฐานของ mp4 เมื่อเทียบกับ DivX แต่ XviD เป็น Open Source คือ ได้เผยแพร่ให้มีการพัฒนาจากนักพัฒนาทั่วโลก เนื่องจากว่ามาตรฐานการบีบอัดของ XviD ใช้เป็นแบบ ASP (MPEG-4 Advanced Simple Profile) ไฟล์ XviD จึงสามารถเล่นบนโปรแกรมหรือเครื่องเล่น DVD ที่สามารถเล่นไฟล์ MP4 หรือ DivX ได้ เช่นกัน ทั้งนี้ทั้งนั้น กรุณาตรวจสอบเครื่องเล่นของท่านตามเว็บไซต์ว่าเครื่องเล่นของท่านสนับสนุนไฟล์ XviD ด้วย หากห้ามต้องการเล่นไฟล์ XviD บนเครื่องคอมพิวเตอร์ท่านจะต้องติดตั้ง Xvid Decoder
- DV format เป็นการเข้ารหัสเพื่อบันทึกเป็นสัญญาณดิจิตอล โดยตรง ใช้มาตรฐาน fire wire
- Ideo พัฒนาโดย Intel Corporation การเข้ารหัสและถอดรหัสจะเป็นซอฟต์แวร์ประยุกต์ใช้ในงาน video conferencing

## 2.8 Microsoft Visual C++ [2]

เป็นซอฟต์แวร์ที่ใช้สำหรับการพัฒนาแอ��พพลิเคชันที่มีประสิทธิภาพ พร้อมสรรพด้วยความสามารถหลากหลาย ด้าน โดยจะช่วยให้สามารถนำไปประยุกต์ใช้ในการสร้างแอพพลิเคชันต่างๆ ได้อย่างรวดเร็ว ทำให้ Visual C++[8] กลายเป็นเครื่องมือในการพัฒนาโปรแกรมที่ได้รับความนิยมอย่างมากในหมู่นักพัฒนาโปรแกรม

## 2.9 ประวัติ Visual C++ และ MFC [2]

Visual C++ ได้รับการพัฒนาขึ้นมาจาก Microsoft C/C++ ให้เป็น IDE ที่ทำงานบนระบบปฏิบัติการวินโดวส์ได้อย่างเต็มที่ รองรับการพัฒนาโปรแกรมบนวินโดวส์ โดยมี MFC[7] (Microsoft Foundation Class) เป็นไลบรารีที่ช่วยอำนวยความสะดวกในการพัฒนาโปรแกรมบนวินโดวส์

ในยุคที่ MFC ยังไม่ถือกำเนิด เมื่อเราจะพัฒนาโปรแกรมบนวินโดวส์ เราจะต้องใช้ SDK (Software Development Kit) และคอมไพลเลอร์ภาษา C เช่น Microsoft C++, Borland C++ ช่วยในการเขียนโปรแกรม โค้ดโปรแกรมที่เขียนขึ้นด้วย SDK[6] จะค่อนข้างซับซ้อนและสร้างความลำบากในการศึกษาทำความเข้าใจ จึงได้นำการสร้างคลาสขึ้นมาชุดหนึ่ง เก็บขึ้นโดยใช้โครงสร้างของ OOP (Object Oriented Programming) ด้วยภาษา C++ ซึ่งว่า MFC ใช้สำหรับอำนวยความสะดวกในการเขียนโปรแกรมบนวินโดวส์ โดยเฉพาะโค้ดโปรแกรมที่เขียนขึ้นมาโดยใช้ MFC นั้น จะมีขนาดเล็ก และไม่ซับซ้อน ทำให้การพัฒนาโปรแกรมบนวินโดวส์สามารถทำได้ง่ายกว่าการใช้ SDK

จากการความยืดหยุ่นและประสิทธิภาพของ MFC นี้เองทำให้ MFC ได้รับความนิยมแพร่หลายมากยิ่งขึ้น และได้ถูกรวมเป็นไลบรารีหนึ่งของ Microsoft C/C++ version 7 และคอมไпалเลอร์ตัวอื่นๆ เช่น Symantec C++ เป็นต้น

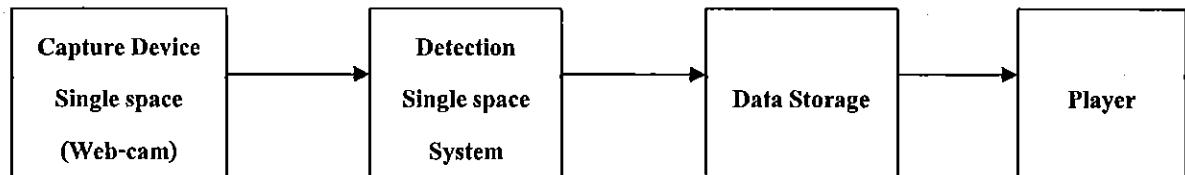
ข้อดีของการเขียนโปรแกรมด้วย Visual C++ และ MFC อีกข้อหนึ่งคือความสามารถในการพ่อร์ตเกเบิล (Portability) หมายความว่า หากเรามีซอฟต์โค้ดที่เขียนด้วย Visual C++ ในเวอร์ชันที่ต่ำกว่า เราสามารถนำมายังไฟล์และลิงค์ใหม่ได้ โดยใช้ Visual C++ 6 หรือที่สูงกว่านี้ได้

## บทที่ 3

# ขั้นตอนการดำเนินงาน

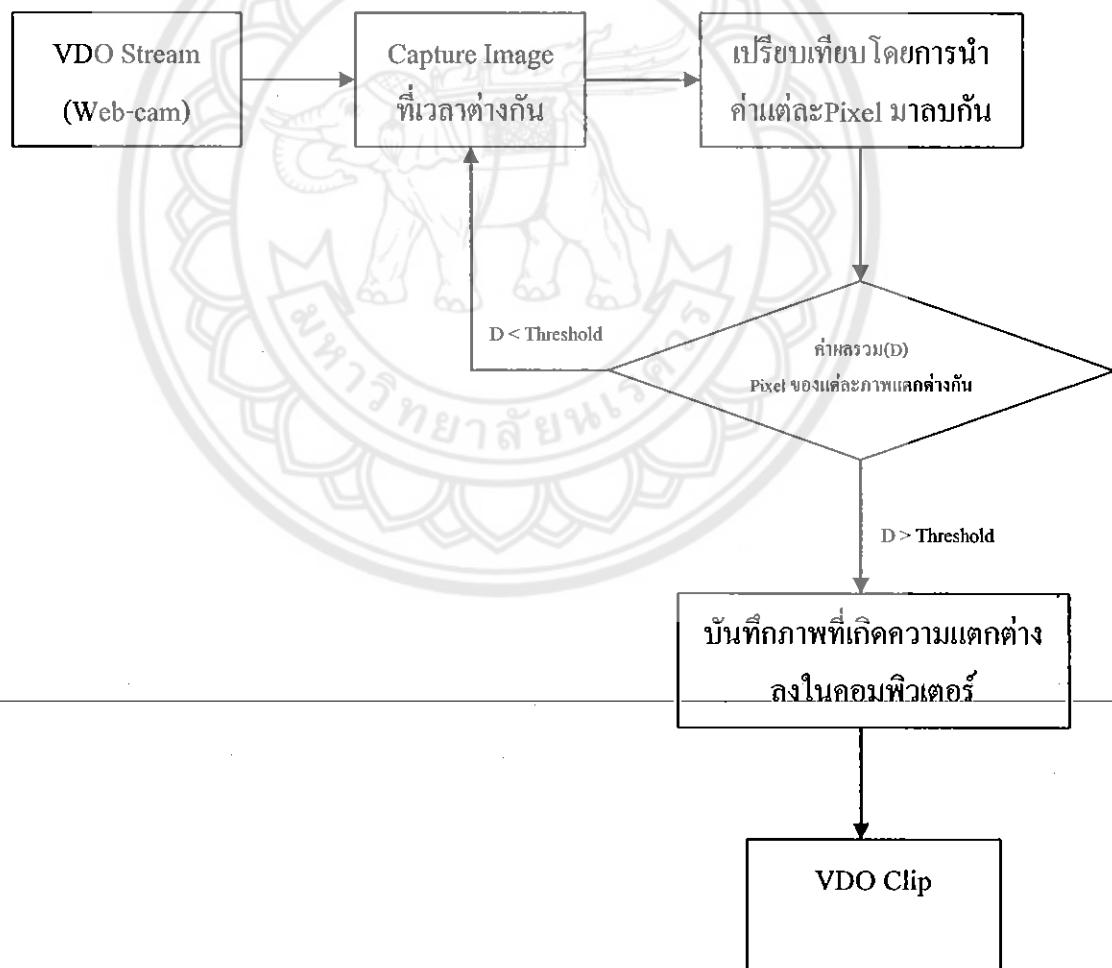
### 3.1 การออกแบบโปรแกรม

#### 3.1.1 Block Diagram ของโปรแกรมตรวจจับและบันทึกภาพเคลื่อนไหว



รูปที่ 3.1 ระบบโดยรวม

#### 3.1.2 ในส่วนขยายของระบบตรวจจับภาพเคลื่อนไหว



รูปที่ 3.2 Detection System Diagram

## อธิบายในส่วนขยายของโปรแกรม

เริ่มจากคอมพิวเตอร์รับภาพจากกล้องเว็บแคมเข้ามา โดยจะทำการบันทึกภาพแรก (เปรียบเสมือนเป็นค่าตั้งต้น)ไว้ก่อน เพื่อใช้เป็นภาพอ้างอิงในการเปรียบเทียบภาพใหม่ที่เข้ามาในเวลาถัดมา จะใช้กระบวนการนำค่าแต่ละพิกเซลมาลบกัน กล่าวคือ เมทริกซ์ของภาพตั้งต้น — เมทริกซ์ของภาพที่เข้ามาใหม่ ภาพที่ใช้เปรียบเทียบกันจะเป็นภาพนิ่ง โดยจะทำการตัด เป็นเฟรม จำนวนเฟรมจะขึ้นอยู่กับคุณสมบัติของกล้องที่ใช้ว่ามี Frame rate เท่าไร เช่น 16 frame/second คือ ใน 1 วินาที มีภาพ 16 เฟรม หลังจากนั้น เมื่อนำภาพทั้งสองมาเปรียบเทียบแล้ว จะได้ค่าค่าหนึ่ง คือ D มาถึงจุดนี้จะมีการแบ่งเป็น 2 กรณี กรณีที่ 1 ถ้าค่า  $D < \text{Threshold}$

ก็จะไม่มีการบันทึกภาพ และจะกลับไปสู่กระบวนการเปรียบเทียบภาพใหม่ กรณีที่ 2 ถ้าค่า  $D > \text{Threshold}$

ก็จะทำการบันทึกภาพเก็บไว้ ซึ่งจะแสดงผลเป็นคลิปวีดีโอ ตัวอย่างเช่น

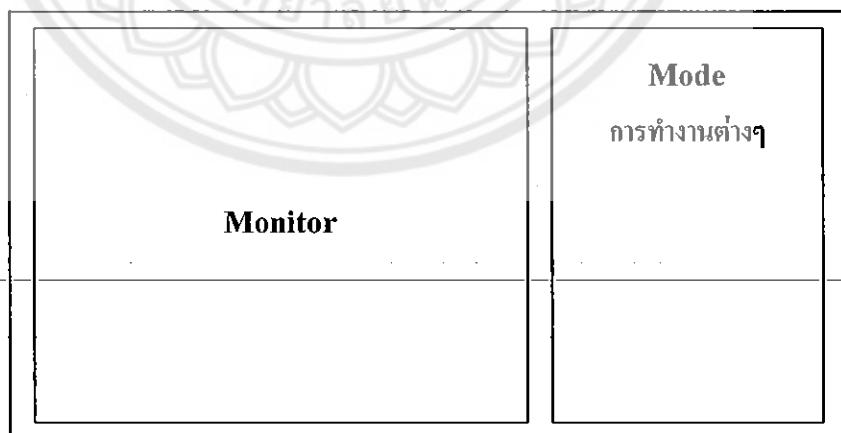
เมื่อตั้งค่า Threshold เท่ากับ 300 และเมื่อทำการเปรียบเทียบแล้วได้ค่า  $D = 200$  ก็จะเข้าสู่กรณีที่ 1 แต่ถ้าทำการเปรียบเทียบแล้วได้ค่า  $D = 500$  จะถูกย้ายเข้าสู่กรณีที่ 2

### 3.2 ออกแบบหน้าต่างการใช้งานของโปรแกรม

- หน้าต่างผู้ใช้งาน (User) แบ่งเป็น 2 ส่วน คือ

ส่วนที่ 1 มองนิเตอร์ จะเป็นการแสดงภาพในลักษณะ Real time

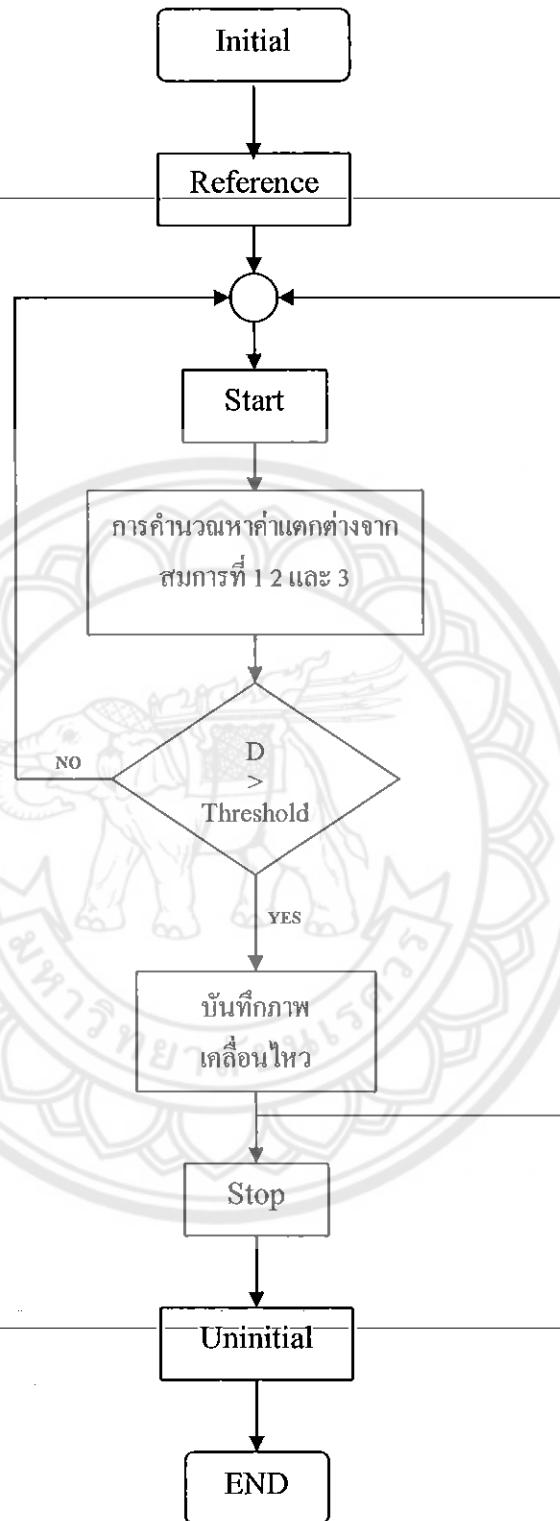
ส่วนที่ 2 Mode ต่างๆ จะเป็นฟังก์ชันการใช้งานของโปรแกรม



รูปที่ 3.3 หน้าต่างการใช้งาน

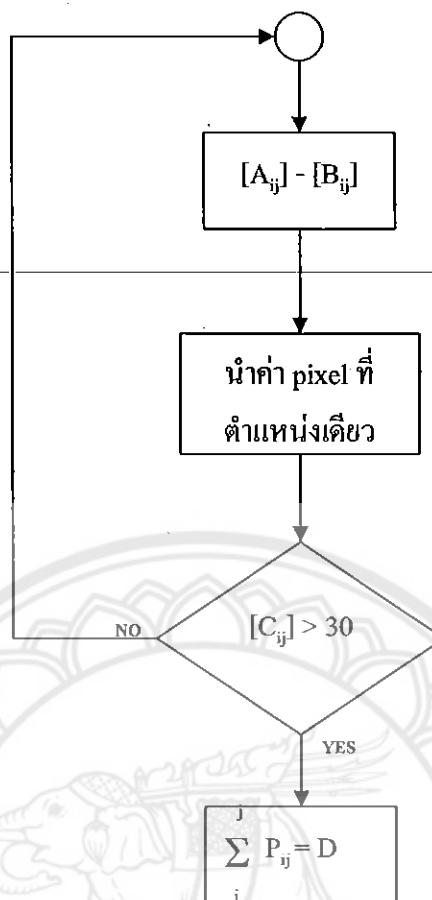
### 3.3 ขั้นตอนการทำงานของโปรแกรม

#### แผนภาพการทำงานของโปรแกรม



รูปที่ 3.4 แผนภาพการทำงานของโปรแกรม

ในส่วนขยายของการบันทึกภาพของโปรแกรม



รูปที่ 3.5 แผนภาพส่วนขยายของการนำภาพมาเปรียบเทียบ

ในการทำโปรแกรมตรวจจับและบันทึกภาพเคลื่อนไหว ผู้จัดทำได้แบ่งการทำงานเป็น 3 ส่วนดังนี้

### 3.3.1 การรับภาพจากกล้องweb cam

เป็นการรับภาพเข้ามาแสดงผลทางหน้าต่างมอนิเตอร์ โดยภาพที่เข้ามายังเป็นแบบ Video Stream จากนั้นโปรแกรมจะทำการตัดแยกภาพออกมาเป็นเฟรมๆ โดยโปรแกรมจะทำการบันทึกภาพเก็บไว้หนึ่งภาพเป็นภาพอ้างอิง(Pr) ซึ่งเป็นภาพนิ่ง (still image) แล้วนำภาพที่ได้ในแต่ละเฟรม (Pn) มาเปรียบเทียบกับภาพอ้างอิงตามลำดับเวลาที่รับภาพเข้ามา

### 3.3.2 การนำภาพที่ capture มาเปรียบเทียบกัน

ในส่วนนี้จะทำการเปรียบเทียบภาพสองภาพ โดยจะนำค่าพิกเซลแต่ละเฟรมมาลบกัน กล่าวคือ

$$[A_{ij}] - [B_{ij}] = [C_{ij}]$$

สมการที่ 1

$$P_{ij} = \{1 \mid C_{ij} > 30, 0 \mid \text{otherwise}\}$$

สมการที่ 2

$$D = \sum_j P_{ij}$$

สมการที่ 3

ผลที่ได้จะเป็นค่า D นำมาพิจารณาถ้าค่าที่เราตั้งไว้ซึ่งเป็นค่าที่เราสามารถยอมรับได้ในระดับหนึ่งในที่นี่หมายถึงค่า Threshold ซึ่งจะกล่าวในบทต่อไป

### 3.3.3 การบันทึกภาพที่เคลื่อนไหว

เมื่อค่า D ที่ได้มีค่ามากกว่า Threshold แล้วจะทำการบันทึกภาพ แต่ถ้าค่า D ที่ได้มีค่าน้อยกว่า Threshold จะไม่มีการบันทึกภาพ

### 3.4 เครื่องมือที่ใช้ในการพัฒนาโปรแกรม

1. คอมพิวเตอร์ [9]
2. กล้องเว็บแคม [4]
3. Microsoft Visual c++ [8]
4. DirectX SDK [6] จะมีการเซตค่าต่างๆ เพื่อนำมาใช้งานใน Visual c++ ดูที่ภาคผนวก ข
5. Open CV [5] จะมีการเซตค่าและพาร์ท เพื่อนำมาใช้งานใน Visual c++ ดูที่ภาคผนวก ค

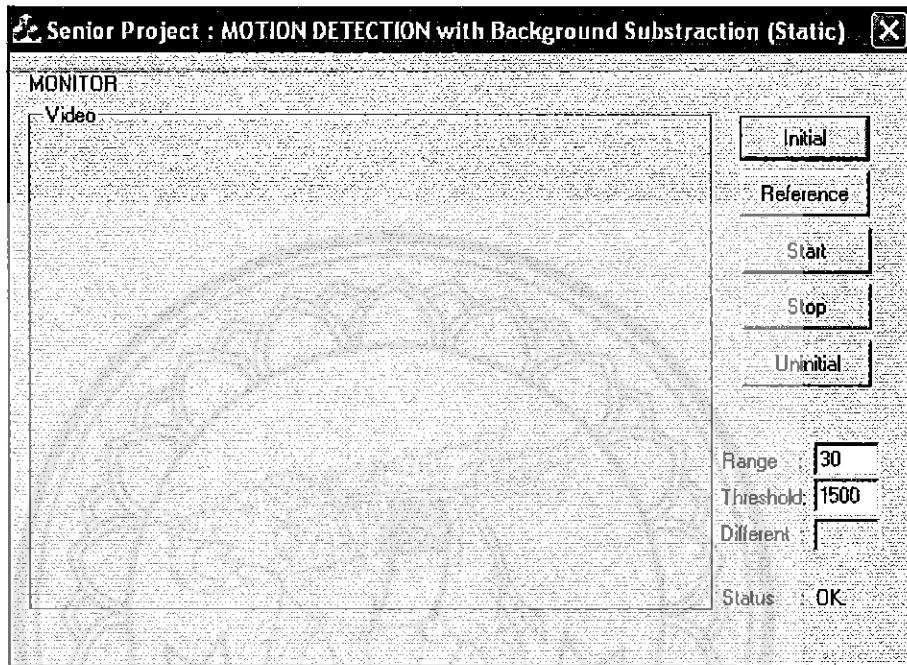


## บทที่ 4

# การทดสอบและวิเคราะห์ผลการทำงาน

## 4.1 การใช้งานโปรแกรม

### 4.1.1 หน้าต่างการใช้งานของโปรแกรม



รูปที่ 4.1 หน้าต่างโปรแกรม

### 4.1.2 ภายในหน้าต่างการใช้งาน จะประกอบด้วยฟังก์ชันการทำงานดังนี้

- **Initial** เป็นคำสั่งที่สั่งให้ระบบเตรียมพร้อมในการรับคำสั่ง โดยจะเตรียมสร้างไฟล์เพื่อใช้ในการบันทึกภาพที่มีการเคลื่อนไหว และมีการเดือกรูปแบบการบันทึกข้อมูล เพื่อลดการใช้เนื้อที่ของเมมโมรี่ให้น้อยลงที่ใช้ในการบันทึกภาพ

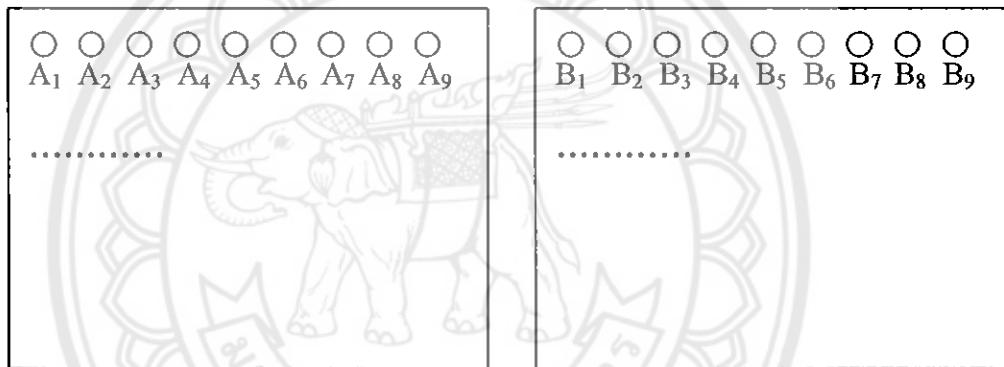
- **Reference** เป็นการกำหนดภาพอ้างอิง เพื่อเตรียมพร้อมที่จะนำภาพที่เข้ามาใหม่มาเปรียบเทียบกับภาพอ้างอิง โดยส่วนนี้จะยังไม่มีการเปรียบเทียบเกิดขึ้น จนกว่าโปรแกรมจะเริ่มทำงาน ซึ่งจะสามารถคลิกเลือกได้หลายครั้ง จนกว่าจะได้ภาพที่ต้องการและเหมาะสม เปรียบเสมือนการปรับความคมชัดของภาพให้เหมาะสม

- Start เป็นการสั่งให้เริ่มการทำงานของโปรแกรม โดยจะเริ่มรับภาพเข้ามาเรื่อยๆ แล้วนำภาพที่ทำการตัดแยกเป็นเฟรม มาเปรียบเทียบกับภาพอ้างอิงที่เก็บไว้ โดยระหว่างนี้จะต้องมีการตั้งค่าของ Range และ Threshold เพื่อให้เหมาะสมกับสภาพของสถานที่ในขณะนั้น ถ้าภาพมีการเคลื่อนไหวโปรแกรมก็จะทำการบันทึกภาพแต่ถ้าไม่มีการเคลื่อนไหวโปรแกรมก็จะไม่มีการบันทึกภาพเกิดขึ้น

- Stop เป็นคำสั่งให้โปรแกรมหยุดทำงาน ซึ่งจะหยุดทำการเปรียบเทียบภาพ

- Uninitial จะเป็นการหยุดรับภาพจากเว็บแคม

- Range จะเป็นการกำหนดค่าที่จะนำภาพสองภาพมาเปรียบเทียบกัน โดยนำค่าพิกเซลในตำแหน่งเดียวกันของสองภาพที่เปรียบเทียบมาลบกัน จะได้ค่าด่านึงของค่า Range นี้ จะเป็นตัวกำหนดว่าจะยอมรับค่าผลลัพธ์นี้หรือไม่ ถ้ายอมรับก็ถือว่าตรงจุดพิกเซลของภาพที่เข้ามานั้น มีค่าใกล้เคียงกับจุดพิกเซลของภาพอ้างอิง จึงไม่นำมาพิจารณา แต่ในทางกลับกัน ถ้าค่าผลลัพธ์ที่ได้ไม่สามารถยอมรับได้ ก็จะนำค่านี้ไปพิจารณาในขั้นต่อไป เช่น



ภาพ A

ภาพ B

รูปที่ 4.2 ตัวอย่างการเปรียบเทียบภาพ

กำหนดให้

ภาพ A เป็นภาพ Reference

ภาพ B เมื่อเปรียบเทียบ

Threshold = 30

นำภาพ A และภาพ B มาลง ตามตำแหน่ง pixel เดียวกัน โดยทำตามสมการที่ 1 2 และ 3  
ตามลำดับ จะได้ผลดังต่อไปนี้

ตำแหน่งที่ 1       $A_1 - B_1 > 30$       ไม่ยอมรับ

ตำแหน่งที่ 2       $A_2 - B_2 < 30$       ยอมรับ

ตำแหน่งที่ 3       $A_3 - B_3 > 30$       ไม่ยอมรับ

|              |                  |           |
|--------------|------------------|-----------|
| ตำแหน่งที่ 4 | $A_4 - B_4 > 30$ | ไม่ยอมรับ |
| ตำแหน่งที่ 5 | $A_5 - B_5 > 30$ | ไม่ยอมรับ |
| ตำแหน่งที่ 6 | $A_6 - B_6 < 30$ | ยอมรับ    |
| ตำแหน่งที่ 7 | $A_7 - B_7 > 30$ | ไม่ยอมรับ |
| ตำแหน่งที่ 8 | $A_8 - B_8 < 30$ | ยอมรับ    |
| ตำแหน่งที่ 9 | $A_9 - B_9 < 30$ | ยอมรับ    |

ไปเรื่อยๆ จนหมดทั้งภาพ แล้วนำตำแหน่ง pixel ที่ไม่ยอมรับมาบันทึกค่า

$$\sum_{ij} P_{ij} = D$$

$$= A_1 - B_1 + A_3 - B_3 + A_4 - B_4 + A_5 - B_5 + A_7 - B_7$$

$$= 1+1+1+1+1$$

$$= 5$$

ดังนั้น ค่า D มีค่าน้อยกว่าค่า Threshold จึงไม่ทำการบันทึกภาพ

- Threshold เป็นการกำหนดค่าขึ้น โดยจะมีการตั้งค่าให้ใกล้เคียงกับค่า Different ซึ่งจะกำหนดให้ค่า Threshold เกินกว่าค่า Different เพียงเล็กน้อย เพื่อใช้เป็นค่าในการพิจารณาว่า จะทำการบันทึกภาพหรือไม่ เมื่อจากตอนตั้งค่าภาพที่ให้แล้วขึ้นมา จะมีลักษณะใกล้เคียงกับภาพ อ้างอิงที่บันทึกไว้ทำให้สามารถตั้งค่า Threshold ที่เหมาะสมได้ ซึ่งถ้าค่า Different มากกว่าค่า Threshold ที่ตั้งไว้ ก็จะทำการบันทึกภาพเก็บไว้

- Different เป็นค่าผลต่างระหว่างภาพอ้างอิงกับภาพที่เข้ามายืนยันเทียบกัน

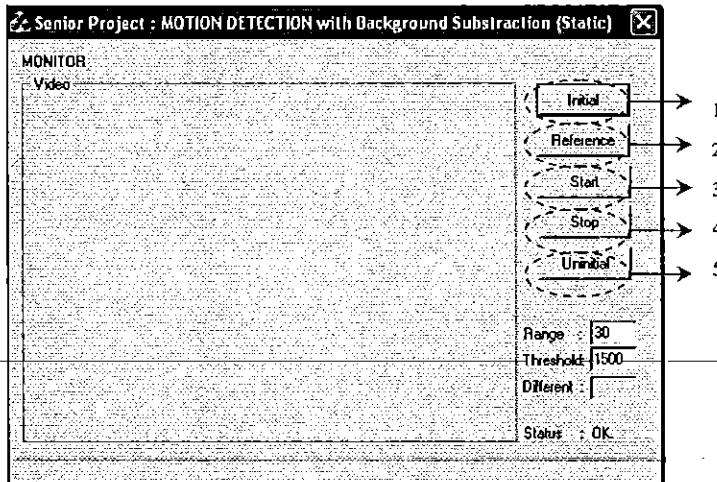
- Status จะแสดงสถานะการทำงานของโปรแกรม ถ้าแสดงผลเป็น OK โปรแกรมจะไม่มี การบันทึกภาพในขณะนี้ แต่ถ้าแสดงผลเป็น REC โปรแกรมจะทำการบันทึกภาพไว้

## 4.2 การทดสอบโปรแกรม

### 4.2.1 ขั้นตอนการใช้งานของโปรแกรม



การใช้งานจะเรียงลำดับตามหมายเลข



รูปที่ 4.3 ขั้นตอนการใช้งาน

#### 4.2.2 ผลการทดสอบโปรแกรม

หลังจากได้ทำการทดสอบ โปรแกรม โดยได้ตั้ง Web cam ทิ้งไว้ตลอด 24 ชั่วโมง จะได้ผลตามตารางดังนี้

| ช่วงเวลา         | ค่า                   | ผลที่ได้     | สถานะ   |
|------------------|-----------------------|--------------|---------|
| 8.00 — 17.00 น.  | Threshold > Different | ไม่บันทึกภาพ | ปกติ    |
|                  | Threshold < Different | บันทึกภาพ    | ปกติ    |
| 17.00 — 07.00 น. | Threshold > Different | บันทึกภาพ    | ผิดปกติ |
|                  | Threshold < Different | บันทึกภาพ    | ปกติ    |
| 08.00 น.         | Threshold > Different | ไม่บันทึกภาพ | ปกติ    |
|                  | Threshold < Different | บันทึกภาพ    | ปกติ    |

ตารางที่ 4.1 ตารางผลการทดสอบโปรแกรม

### 4.3 การวิเคราะห์ผลการทำงานของโปรแกรม

จากการสามารถวิเคราะห์ผลได้ว่า เมื่อแสงเปลี่ยนไปจากสภาวะที่โปรแกรมเริ่มทำงาน กล่าวคือ โปรแกรมจะมีการบันทึกเก็บภาพอ้างอิงไว้เพียงครั้งเดียว คือ ตอนแรกค่าการทำงานของโปรแกรม ทำให้ภาพอ้างอิงที่ได้จะเป็นภาพของช่วงเวลาขณะนั้น เช่น ตั้งค่าให้โปรแกรมในช่วงเวลาที่มีแสงสว่างมาก พอดีกับเงื่อนไขแสงสว่างจะลดลง ทำให้ค่า Different เปลี่ยน ผลที่ตามมา คือ ค่า Threshold ที่เซตไว้ จะใช้ไม่ได้กับช่วงเวลาตอนเย็น เพราะไม่ว่าจะมีวัตถุ หรือไม่มีวัตถุผ่านเว็บแคม โปรแกรมก็จะทำการบันทึกภาพไว้ตลอด ดังนั้น เมื่อ ค่า Different เปลี่ยนไปมาก สามารถสังเกตได้จากการนี้ที่ไม่มีวัตถุ โปรแกรมก็ยังคงบันทึกภาพตลอด เพราะจะนั้นจึงต้องทำการเซตค่า

Threshold ใหม่อีกครั้ง เพียงเท่านี้การทำงานของโปรแกรมก็จะคืนสู่สภาพปกติ คือ จะทำการบันทึกเฉพาะภาพที่เคลื่อนไหวเท่านั้น

---



## บทที่ 5

### บทสรุป

ในการทำโครงการโปรแกรมตรวจจับและบันทึกภาพเคลื่อนไหวทางคณะผู้จัดทำโครงการ  
ได้แบ่งหัวข้อเนื้อหาในบทนี้ออกเป็น 2 หัวข้อหลักๆ ด้วยกัน ดังต่อไปนี้

1. สรุปผลการทำโครงการ
2. ข้อเสนอแนะ

#### 5.1 สรุปผลการทำโครงการ

จากการจัดทำโครงการโปรแกรมตรวจจับและบันทึกภาพเคลื่อนไหว ทำให้ได้ข้อสรุปจาก  
ในการทำโครงการ ดังต่อไปนี้

5.1.1 ได้โปรแกรมตรวจจับและบันทึกภาพเคลื่อนไหว โดยถือเป็นโปรแกรมใหม่ที่มีประโยชน์  
ต่อการนำไปใช้งานในด้านต่างๆ เช่นการนำไปใช้ประโยชน์ทางด้านการเพิ่มความปลอดภัยให้กับ  
สถานที่ต่างๆ ที่ต้องการความปลอดภัย ทำให้สามารถช่วยเพิ่มความปลอดภัยต่อสถานที่ให้มากขึ้น  
 เพราะในปัจจุบันนี้ก็ยังอันตรายต่างๆ นับวันจะยิ่งมีมากขึ้น

5.1.2 ในการจัดเก็บบันทึกข้อมูลต่างๆ ที่เป็นไฟล์มัลติมีเดีย โดยปกติโปรแกรมบันทึกภาพ  
จากกล้องวงจรปิดจะเป็นการบันทึกภาพตลอดเวลา ไม่ว่าจะมีการเคลื่อนไหวเกิดขึ้นหรือไม่ก็ตาม  
ทำให้เกิดการล้าบล้างจำนวนสื่อที่ใช้ในการจัดเก็บบันทึกภาพ แต่โปรแกรมตรวจจับและบันทึก  
ภาพเคลื่อนไหวนี้ จะทำการบันทึกเฉพาะภาพที่เกิดการเคลื่อนไหวเท่านั้น ทำให้สามารถช่วย  
ประหยัดสื่อที่ใช้ในการบันทึกภาพและประหยัดค่าใช้จ่ายในด้านการซื้อสื่อในการจัดเก็บข้อมูลเก็บ  
เอาไว้

5.1.3 ช่วยให้สามารถตรวจสอบเหตุการณ์ที่ผิดปกติได้เจาะขึ้น เนื่องจากภาพที่ได้จากการบันทึก  
ภาพนั้นจะเป็นภาพที่เปลี่ยนแปลงจากภาพเดิมที่ตั้งกล้องไว้เท่านั้น ทำให้เวลาตรวจสอบเหตุการณ์  
ต่างๆ ที่กล้องได้ทำการบันทึกภาพเก็บไว้นั้นสะดวกรวดเร็วและง่ายขึ้น เมื่อเปรียบเทียบกับการ  
ตรวจสอบเหตุการณ์ต่างๆ ใน การบันทึกภาพแบบเดิม ซึ่งจะเป็นการบันทึกตลอดเวลา ทำให้  
ต้องเปลี่ยนเวลาในการตรวจสอบ

## 5.2 ข้อเสนอแนะ

5.2.1 ในการจัดทำโปรแกรมตรวจจับและบันทึกภาพเคลื่อนไหวนั้น ผู้พัฒนาจำเป็นต้องมีความรู้พื้นฐาน และความคิดในการเขียนภาษาที่จะนำมาใช้เช่นด้วย นอกจากนี้ยังต้องมีความรู้ด้าน Image processing เพื่อนำมาใช้การตรวจจับภาพ จึงจะทำให้โปรแกรมที่ได้มีประสิทธิภาพในการนำไปใช้งานจริง

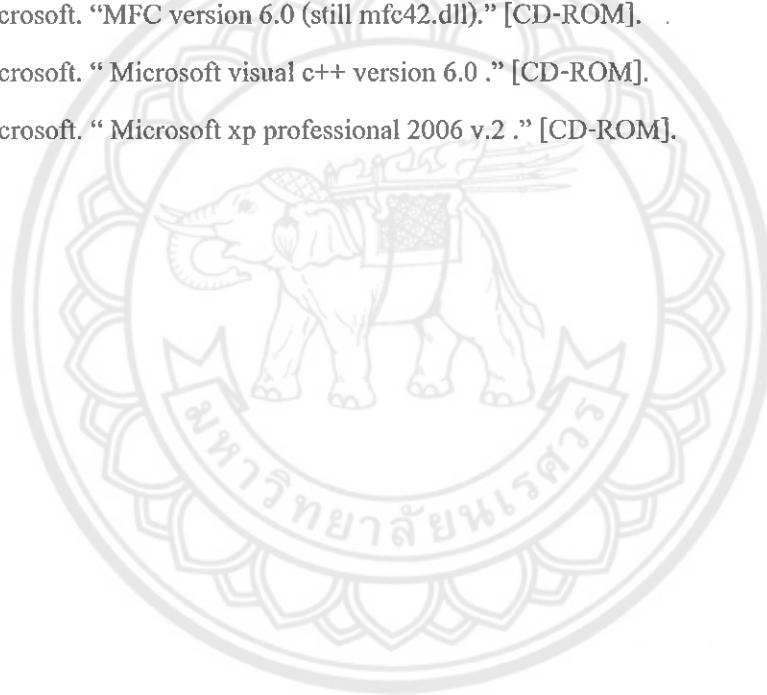
5.2.2 การออกแบบหน้าต่างการใช้งาน โปรแกรมนั้นผู้พัฒนาควรคำนึงถึงความง่ายในการใช้งานของผู้ที่จะนำโปรแกรมนี้ไปใช้จริง ไม่ควรออกแบบยุ่งยากซับซ้อนเกินไป

---



# เอกสารอ้างอิง

- 
- [1] ทวีศักดิ์ กาญจนสุวรรณ. **Multimedia** ฉบับพื้นฐาน. กรุงเทพมหานคร: เคปีพี คอมพ์ แอนด์ คอนเซ็ลท์. 2546
  - [2] นิรุธ อำนวยศิลป์. **Microsoft Visual C++ by Example**. กรุงเทพมหานคร: ชั้นเชิง มีเดีย จำกัด. 2546
  - [3] Chiang mai University. “ multimedia.” [Online]. Available:  
[Http://www.cs.science.cmu.ac.th/person/samerkae/mulmedia/multi2\\_5.pdf](http://www.cs.science.cmu.ac.th/person/samerkae/mulmedia/multi2_5.pdf)
  - [4] Logitech. “Logitech QuickCam? Chat.” [Webcams].
  - [5] Intel. “OpenCV version beta3.1 .” [Download].
  - [6] Microsoft. “ Microsoft Directx sdk version 9.0 .” [Download].
  - [7] Microsoft. “MFC version 6.0 (still mfc42.dll).” [CD-ROM].
  - [8] Microsoft. “ Microsoft visual c++ version 6.0 .” [CD-ROM].
  - [9] Microsoft. “ Microsoft xp professional 2006 v.2 .” [CD-ROM].



๑๕๖๐๕๑๙๘

ภาคพนวก  
Code โปรแกรม  
๔๗๔

---

// SeniorProjectDlg.cpp : implementation file

```
#include "stdafx.h"
#include "SeniorProject.h"
#include "SeniorProjectDlg.h"
#ifndef _DEBUG
#define new DEBUG_NEW
#endif THIS_FILE
static char THIS_FILE[] = __FILE__;
#endif
// USE TIMER
#define IDT_TIMER WM_USER + 200
////////////////////////////////////////////////////////////////
// CAboutDlg dialog used for App About
class CAboutDlg : public CDialog
{
public:
    CAboutDlg();
    // Dialog Data
    //{{AFX_DATA(CAboutDlg)
    enum { IDD = IDD_ABOUTBOX };
   //}}AFX_DATA

    // ClassWizard generated virtual function overrides
    //{{AFX_VIRTUAL(CAboutDlg)
protected:
    virtual void DoDataExchange(CDataExchange* pDX); // DDX/DDV support
   //}}AFX_VIRTUAL
}
```

```

// Implementation

protected:
    //{{AFX_MSG(CAboutDlg)
    //}}AFX_MSG

DECLARE_MESSAGE_MAP()
};

CAboutDlg::CAboutDlg() : CDialog(CAboutDlg::IDD)
{
    //{{AFX_DATA_INIT(CAboutDlg)
    //}}AFX_DATA_INIT
}

void CAboutDlg::DoDataExchange(CDataExchange* pDX)
{
    CDialog::DoDataExchange(pDX);
    //{{AFX_DATA_MAP(CAboutDlg)
    //}}AFX_DATA_MAP
}

BEGIN_MESSAGE_MAP(CAboutDlg, CDialog)
    //{{AFX_MSG_MAP(CAboutDlg)
    // No message handlers
    //}}AFX_MSG_MAP
END_MESSAGE_MAP()

// CSeniorProjectDlg dialog

CSeniorProjectDlg::CSeniorProjectDlg(CWnd* pParent /*=NULL*/)
    : CDialog(CSeniorProjectDlg::IDD, pParent)

{
    //{{AFX_DATA_INIT(CSeniorProjectDlg)
    // NOTE: the ClassWizard will add member initialization here
    //}}AFX_DATA_INIT
}

```

```

// Note that LoadIcon does not require a subsequent DestroyIcon in Win32
m_hIcon = AfxGetApp()->LoadIcon(IDR_MAINFRAME);
}

void CSeniorProjectDlg::DoDataExchange(CDataExchange* pDX)
{
    CDialog::DoDataExchange(pDX);
    //{{AFX_DATA_MAP(CSeniorProjectDlg)
        // NOTE: the ClassWizard will add DDX and DDV calls here
    }}AFX_DATA_MAP
}

BEGIN_MESSAGE_MAP(CSeniorProjectDlg, CDialog)
    //{{AFX_MSG_MAP(CSeniorProjectDlg)
        ON_WM_SYSCOMMAND()
        ON_WM_PAINT()
        ON_WM_QUERYDRAGICON()
        ON_WM_TIMER()
        ON_BN_CLICKED(IDC_BUTTON_INIT, OnButtonInit)
        ON_BN_CLICKED(IDC_BUTTON_REF, OnButtonRef)
        ON_BN_CLICKED(IDC_BUTTON_START, OnButtonStart)
        ON_BN_CLICKED(IDC_BUTTON_STOP, OnButtonStop)
        ON_BN_CLICKED(IDC_BUTTON_UNINIT, OnButtonUninit)
    }}AFX_MSG_MAP
END_MESSAGE_MAP()

// CSeniorProjectDlg message handlers
BOOL CSeniorProjectDlg::OnInitDialog()
{
    CDialog::OnInitDialog();
    // Add "About..." menu item to system menu.
}

```

```

// IDM_ABOUTBOX must be in the system command range.

ASSERT((IDM_ABOUTBOX & 0xFFFF)==IDM_ABOUTBOX);
ASSERT(IDM_ABOUTBOX < 0xF000);
CMenu* pSysMenu = GetSystemMenu(FALSE);
if (pSysMenu != NULL)
{
    CString strAboutMenu;
    strAboutMenu.LoadString(IDS_ABOUTBOX);
    if (!strAboutMenu.IsEmpty())
    {
        pSysMenu->AppendMenu(MF_SEPARATOR);
        pSysMenu->AppendMenu(MF_STRING, IDM_ABOUTBOX,
strAboutMenu);
    }
}

// Set the icon for this dialog. The framework does this automatically
// when the application's main window is not a dialog
SetIcon(m_hIcon, TRUE);           // Set big icon
SetIcon(m_hIcon, FALSE);          // Set small icon
// TODO: Add extra initialization here
//<Initial Value
refFlag = true;
rankColor = 30;
thresholdDif = 1500;
this->SetDlgItemText(IDC_EDIT_RANGE,"30");
this->SetDlgItemText(IDC_EDIT_THRES,"1500");
//>Initial Value
return TRUE; // return TRUE unless you set the focus to a control
}

```

```

void CSeniorProjectDlg::OnSysCommand(UINT nID, LPARAM lParam)
{
    if ((nID & 0xFFFF) == IDM_ABOUTBOX)
    {
        CAboutDlg dlgAbout;
        dlgAbout.DoModal();
    }
    else
    {
        CDialog::OnSysCommand(nID, lParam);
    }
}

// If you add a minimize button to your dialog, you will need the code below
// to draw the icon. For MFC applications using the document/view model,
// this is automatically done for you by the framework.

void CSeniorProjectDlg::OnPaint()
{
    if (IsIconic())
    {
        CPaintDC dc(this); // device context for painting
        SendMessage(WM_ICONERASEBKGND, (WPARAM) dc.GetSafeHdc(), 0);

        // Center icon in client rectangle
        int cxIcon = GetSystemMetrics(SM_CXICON);
        int cyIcon = GetSystemMetrics(SM_CYICON);
        CRect rect;
        GetClientRect(&rect);
        int x = (rect.Width() - cxIcon + 1)/2;
        int y = (rect.Height() - cyIcon + 1)/2;
    }
}

```

```

}

    //Draw the icon
    dc.DrawIcon(x, y, m_hIcon);
}

else
{
    CDialog::OnPaint();
}

}

//The system calls this to obtain the cursor to display while the user drags
// the minimized window.

HCURSOR CSeniorProjectDlg::OnQueryDragIcon()
{
    return (HCURSOR) m_hIcon;
}

----- SUB PROGRAM -----
// Start Timer

UINT CSeniorProjectDlg::StartTimer(UINT TimerDuration)
{
    UINT TimerVal;

    TimerVal = SetTimer (IDT_TIMER, TimerDuration, NULL);

    if(TimerVal == 0)
    {
        MessageBox ("Unable to obtain timer",
                    "IDT_TIMER_0",
                    MB_OK|MB_SYSTEMMODAL);
    }
}

return TimerVal;
}

```

```

// Stop Timer

BOOL CSeniorProjectDlg::StopTimer(UINT TimerVal)
{
    //-----
    // Stop the timer
    //-----

    if (!KillTimer(TimerVal))
    {
        return FALSE;
    }

    //-----
    // Place clean-up code following this point.
    //-----

    return TRUE;
}

// On Timer Trigger

void CSeniorProjectDlg::OnTimer (UINT TimerVal)
{
    char itemtext [255];
    //Get rankColor Range
    this->GetDlgItemText(IDC_EDIT_RANGE,itemtext,255);
    rankColor = atoi(itemtext);

    //Get thresholdDif
    this->GetDlgItemText(IDC_EDIT_THRES,itemtext,255);
    thresholdDif = atoi(itemtext);

    cvGrabFrame( g_capture );

    // Save Compare Image

    c_frame = cvRetrieveFrame(g_capture);

    cvSaveImage("ComImg.bmp", c_frame);
}

```

```

    // Load Compare Image
    c_frame= cvLoadImage("ComImg.bmp");
    // Load Different Image
    d_frame= cvLoadImage("RefImg.bmp");



---


    // Background Subtraction Static Method
    cvSub(r_frame,c_frame,d_frame,0);

    int sum_x = 0;
    PixelValue value_[];

    // loop for get different pixel
    for(int i=0;i< int(m_frame->width);i=i+2)
    {
        for(int j=0;j< int(m_frame->height);j=j+2)
        {
            // Get Pixel for checking
            getPixel(d_frame,i,j,&value_);
            // When exist Different Pixel in same Position
            if((byte(value_.Red )>rankColor) ||
               (byte(value_.Green)>rankColor) ||
               (byte(value_.Blue )>rankColor))
            {
                sum_x = sum_x +1;
            }
        }
        j=0;
    }
}

```

```

    // Show all different pixel
    sprintf(itemtext,"%d",int(sum_x));
    this->SetDlgItemText(IDC_EDIT_DIF,itemtext);
    // Decision for REC when sum_x > thresholdDif
    if(sum_x>thresholdDif)
    {
        this->SetDlgItemText(IDC_STATIC_STAT,"REC");
        cvWriteToAVI(t_AVIWriter,c_frame);
    }
    else
    {
        this->SetDlgItemText(IDC_STATIC_STAT,"OK.");
    }
    // Display Video Image
    ShowImageIpl(this, IDC_STATIC_SCREEN, c_frame ,24);
    // Release Memory
    cvReleaseImage(&c_frame);
    cvReleaseImage(&d_frame);
}
// Button Initial
void CSeniorProjectDlg::OnButtonInit()
{
    // TODO: Select Auto Camera
    g_capture = cvCaptureFromCAM(-1);
    // Grab Master frame for find size
    cvGrabFrame(g_capture);
    // Retrieve Master frame for find size
    m_frame = cvRetrieveFrame(g_capture);
}

```

```

    // Set size of frame for AVI file
    CvSize sizeT = cvSize(int(m_frame->width),int(m_frame->height));
    // Open Save DialogBox
    CFileDialog fd(FALSE,"avi",NULL,NULL,"avi|*.avi||");
    if(fd.DoModal()==IDOK)
    {
        strFull = fd.GetPathName();
    }
    // If null path
    if(strFull=="")
    {
        strPath = "C:/";
        strName = "Motion01.avi";
        strFull = strPath + strName;
    }
    // Create AVI file
    t_AVIWriter = cvCreateAVIWriter(strFull,-1,15, sizeT );
}

// Button Referent Frame
void CSeniorProjectDlg::OnButtonRef()
{
    if(refFlag)
    {
        // TODO: Capture Referent frame
        cvGrabFrame( g_capture );
        r_frame = cvRetrieveFrame(g_capture);
        cvSaveImage("RefImg.bmp", r_frame);
        r_frame= cvLoadImage("RefImg.bmp");
}

```

```
        ShowImageIpl(this, IDC_STATIC_SCREEN, r_frame,24);
    }
else
{
//Button UnInitial

void CSeniorProjectDlg::OnButtonUninit()
{
    cvReleaseImage(&r_frame);

//TODO: Capture Referent frame

    cvGrabFrame( g_capture );
    r_frame = cvRetrieveFrame(g_capture);
    cvSaveImage("RefImg.bmp", r_frame);
    r_frame= cvLoadImage("RefImg.bmp");
    ShowImageIpl(this, IDC_STATIC_SCREEN, r_frame ,24);

}

refFlag = false;
}

// Button Start Process

void CSeniorProjectDlg::OnButtonStart()
{
//TODO: To Get Timer for Capture 10 Frame per 1 s

    g_timerval = StartTimer(20);

}
```

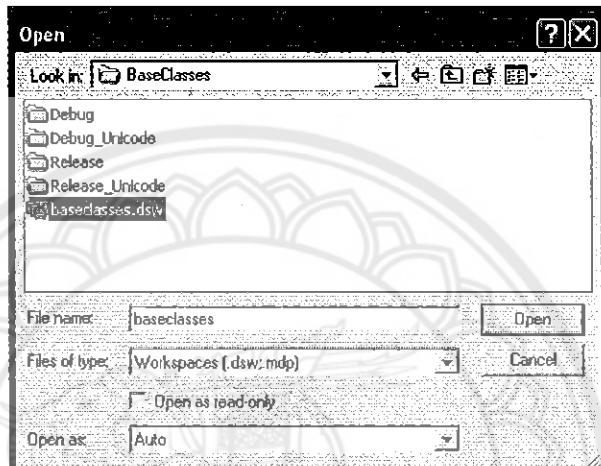
```
// Button Stop Process  
void CSeniorProjectDlg::OnButtonStop()  
{  
    // TODO: Stop Timer and End AVI File  
    cvReleaseAVIWriter(&t_AVIWriter);  
    StopTimer(g_timerval);  
}  
// TODO: Release Gobal Capture Device  
cvReleaseCapture( &g_capture );  
}
```



## ภาคผนวก ข

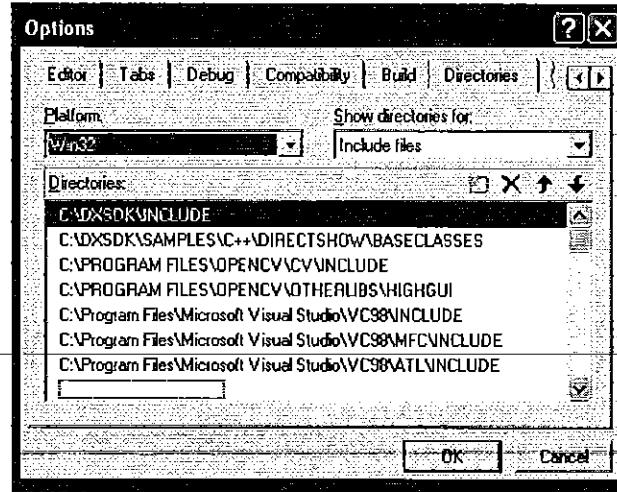
# การเซต Visual C++ ให้ใช้งาน DirectX SDK ได้

1. ให้คอมไพล์ BaseClass เพื่อที่จะทำการใช้งาน โดยเริ่มจากทำการเปิดโปรแกรม Visual C++ 6.0 ขึ้นมา
2. ทำการเปิดไฟล์ BaseClasses.dsw จาก c:\DXSDK\SAMPLEs\C++\DIRECTSHOW\BASECLASSESES



รูปที่ ข.1 เปิดไฟล์ baseclasses.dsw

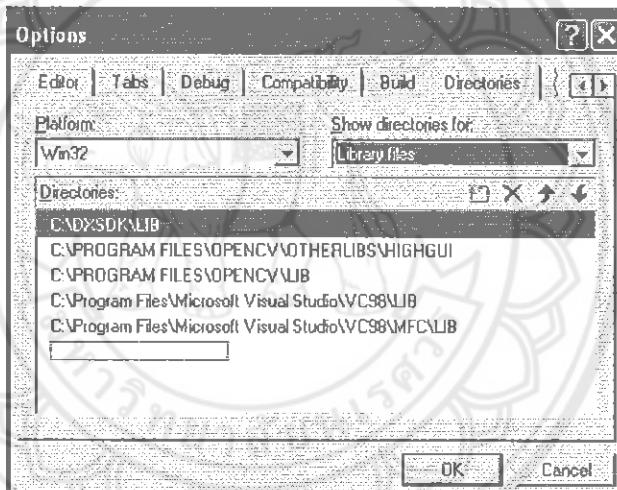
4. ให้ทำการสร้างทั้งในส่วนของ Release mode และ Debug mode
5. ทำการเซตค่าการใช้งาน Visual C++ ให้สามารถใช้งาน DirectX SDK ได้ โดย
  - 5.1 ไปที่เมนู Tool->Options->Directories->Include Files และทำการเพิ่มพาร์ทดังต่อไปนี้  
C:\DXSDK\INCLUDE  
C:\DXSDK\SAMPLEs\C++\DIRECTSHOW\BASECLASSESES



รูปที่ ข.2 การเซตค่า Include files

5.2 ไปที่เมนู Tool->Options->Directories-> Library Files แล้วทำการเพิ่มพาร์ทดังต่อไปนี้

C:\DXSDK\LIB



รูปที่ ข.3 การเซตค่า Library files

# ภาคผนวก ค

## การเซตพาร์ทเพื่อใช้งาน OpenCV

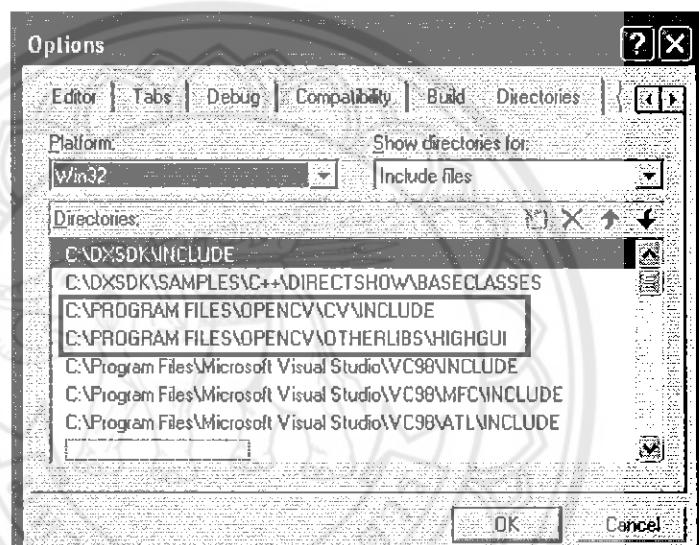
1. ให้ทำการ Build OpenCV ก่อนทำการ Build Open CV ต้องติดตั้ง DirectX SDK และเซตค่าต่างๆ ก่อน ในขั้นตอนการ Build OpenCV มีดังต่อไปนี้

1.1 ทำการเปิดไฟล์ OpenCV.dsw จาก C:\Program File\OpenCV\\_dsw

1.2 เลือก Build->Batch Build->Build จากเมนูบาร์

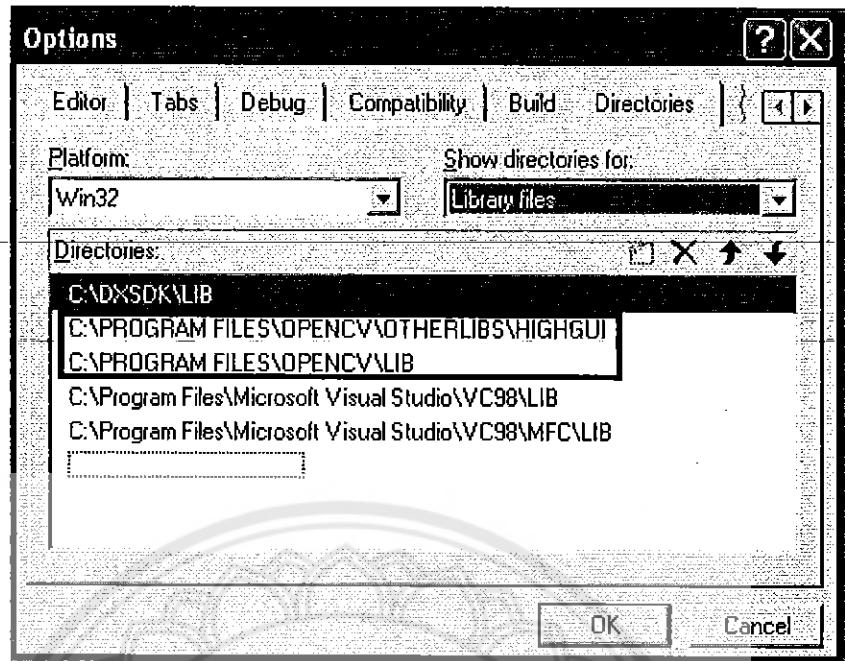
2. ขั้นตอนของการกำหนดค่าต่างๆ ใน Visual C++ 6.0 เพื่อเรียกใช้งาน OpenCV มีดังต่อไปนี้

2.1 กำหนดค่า Include files กำหนดพาร์ทดังรูป



รูปที่ ค.1 การกำหนด Include files สำหรับ OpenCV

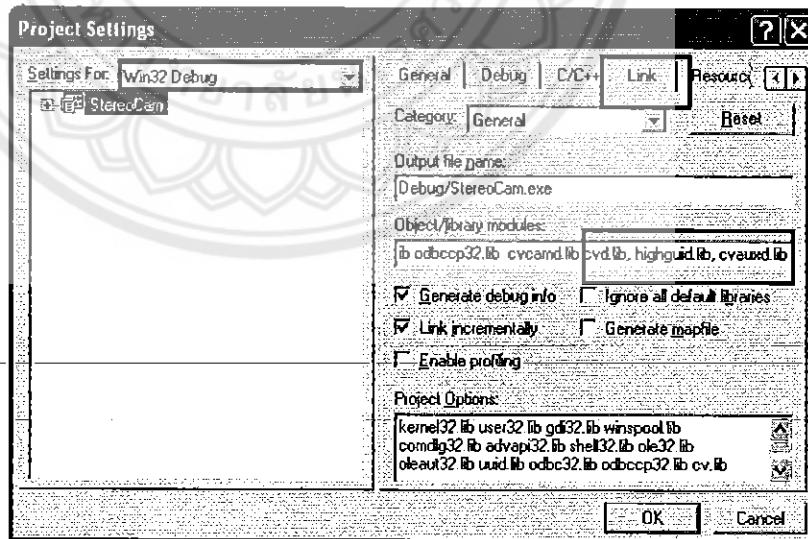
## 2.2 ในการกำหนดค่า library files จะสามารถกำหนดพาร์ทได้ดังรูป



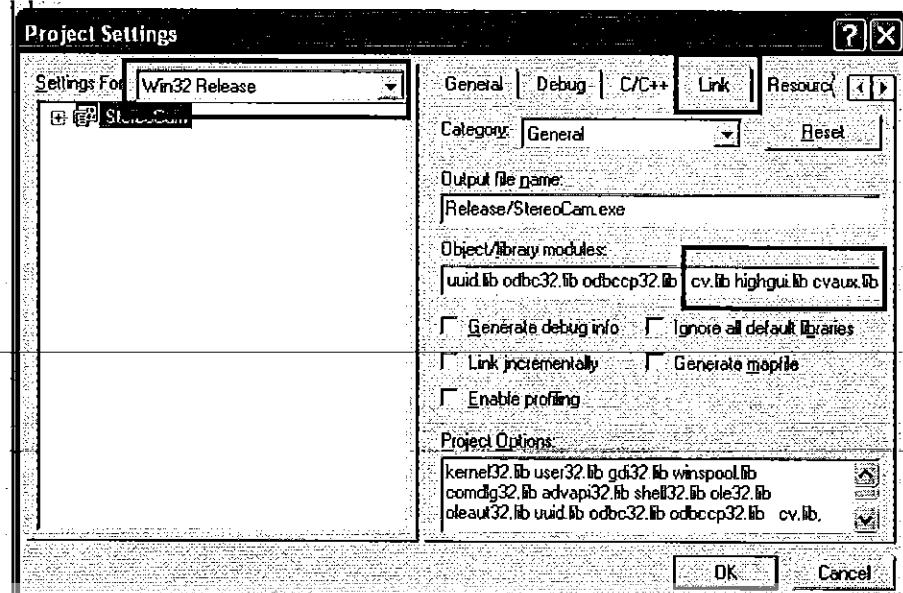
รูปที่ ค.2 การกำหนด Library files

### 3. ในการเขียนโปรแกรมเพื่อการใช้งาน OpenCV มีดังนี้

- 3.1 include file "cv.h, cvaux.h, highgui.h" เข้ามาในโปรเจก
- 3.2 เลือก Project->Settings-> Links tab จากเมนูบาร์ แล้วเซตค่าตามรูป

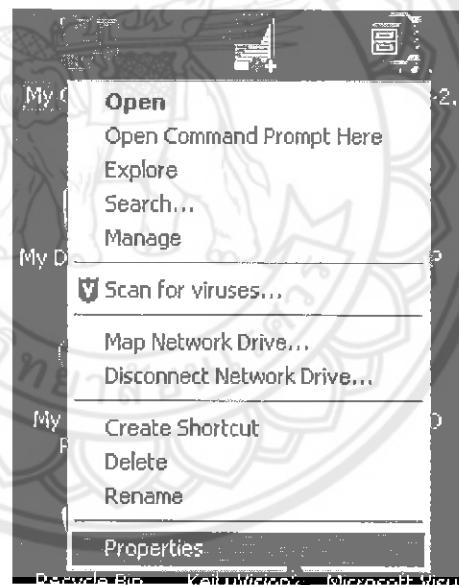


รูปที่ ค.3.1 แสดงการเซตค่า การเขียนโปรแกรม

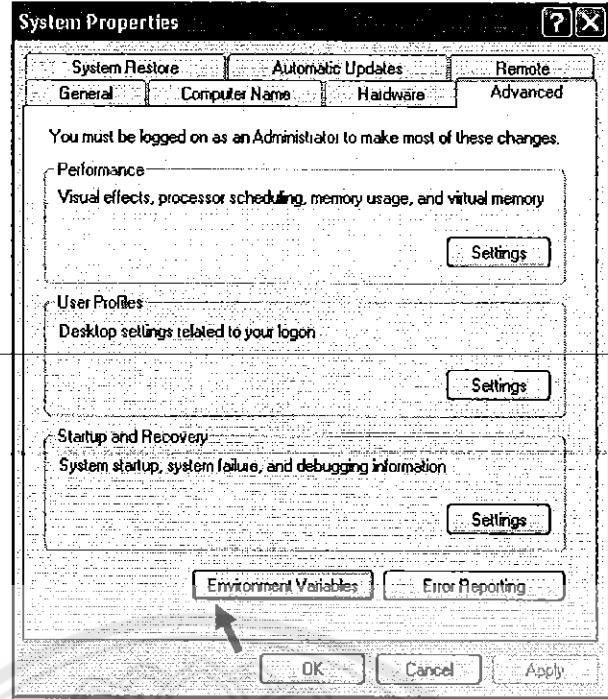


รูปที่ ก.3.2 แสดงการเซตค่า การเขียนโปรแกรม

#### 4. การกำหนดพาร์ทให้คอมพิวเตอร์ โดยทำตามขั้นตอนต่อไปนี้



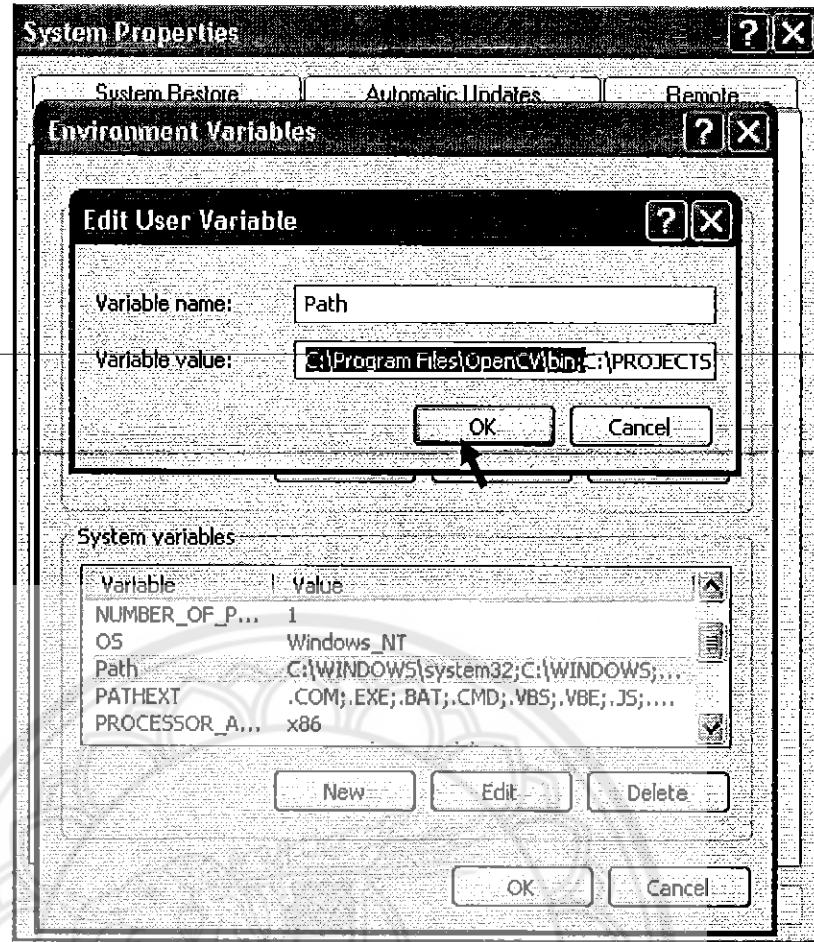
รูปที่ ก.4.1 แสดงการเซตค่า Path ให้คอมพิวเตอร์



รูปที่ ค.4.2 แสดงการเซ็ตค่า Path ให้คอมพิวเตอร์



รูปที่ ค.4.3 แสดงการเซ็ตค่า Path ให้คอมพิวเตอร์



รูปที่ ก.4.4 แสดงการเซตค่า Path ให้คอมพิวเตอร์

# ประวัติผู้เขียนโครงการ

ชื่อ นางสาวสุนัญชรี วรรณสาร  
ภูมิลำเนา 145 หมู่ที่ 15 ตำบลเวียง อำเภอเทิง จังหวัดเชียงราย 57160  
ประวัติการศึกษา

- จบการศึกษาจากโรงเรียนสามัคคีวิทยาคม
- ปัจจุบันกำลังศึกษาในระดับปริญญาตรีชั้นปีที่ 4  
สาขาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์ คณะวิศวกรรมศาสตร์  
มหาวิทยาลัยนเรศวร

E-mail : toon\_104@hotmail.com

ชื่อ นายสิทธิชัย ประสารยา  
ภูมิลำเนา 48 หมู่ที่ 12 ตำบลบ้านเวียง อำเภอร้องกวาง จังหวัดแพร่ 54140  
ประวัติการศึกษา

- จบการศึกษาจากโรงเรียนหัวยมวิทยาคม
- ปัจจุบันกำลังศึกษาในระดับปริญญาตรีชั้นปีที่ 4  
สาขาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์ คณะวิศวกรรมศาสตร์  
มหาวิทยาลัยนเรศวร

E-mail : aoto\_cpe\_12@hotmail.com