



ระบบควบคุมแสงสว่างอัตโนมัติโดย i-bus

Automatic Lighting Control by i-bus



นายชนะพงษ์ จันพงษ์ รหัส 44362143

นายอภิชาติ จันทร์เพ็ง รหัส 44362432

๕๐๗๕๕๗๙

ห้อง.....	๘๘๘๖๖๘๘๘๘
วันที่รับ.....	๑๕ พ.ย. ๒๕๔๙
เลขทะเบียน.....	๔๙๐๐๑๖๕
เลขเรียกหนังสือ.....	๗๔๓๙
มหาวิทยาลัยราชวิถี	๒๕๔๙

ปริญญาอนุพันธ์นี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาหลักสูตรปริญญาวิศวกรรมศาสตรบัณฑิต

สาขาวิชาวิศวกรรมไฟฟ้า ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้าและคอมพิวเตอร์

คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยราชวิถี

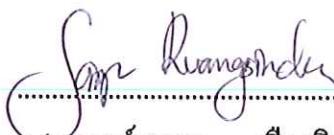
ปีการศึกษา ๒๕๔๘



ใบรับรองโครงการวิศวกรรม

หัวข้อโครงการ	ระบบควบคุมแสงสว่างอัตโนมัติโดย i-bus		
ผู้ดำเนินโครงการ	นายชนพงษ์ ขอนพงษ์	รหัส 44362143	
	นายอภิชาติ จันทร์เพ็ง	รหัส 44362432	
อาจารย์ที่ปรึกษา	อาจารย์สมพร เรืองสินชัยวนิช		
อาจารย์ที่ปรึกษาร่วม	อาจารย์สมยศ เกียรติวนิชวิไล		
	อาจารย์ปีyan พานิช		
สาขาวิชา	วิศวกรรมไฟฟ้า		
ภาควิชา	วิศวกรรมไฟฟ้าและคอมพิวเตอร์		
ปีการศึกษา	2548		

คณะกรรมการศาสตร์ มหาวิทยาลัยนเรศวร อนุมัติให้โครงการนี้เป็นส่วนหนึ่งของ
การศึกษาตามหลักสูตรวิศวกรรมศาสตรบัณฑิต สาขาวิศวกรรมไฟฟ้า
คณะกรรมการสอบ โครงการวิศวกรรม


..... ประธานกรรมการ
(อาจารย์สมพร เรืองสินชัยวนิช)


..... กรรมการ
(อาจารย์สมยศ เกียรติวนิชวิไล)


..... กรรมการ
(อาจารย์ปีyan พานิช)

หัวข้อโครงการ	ระบบควบคุมแสงสว่างอัตโนมัติโดย i-bus		
ผู้ดำเนินโครงการ	นายชนะพงษ์	johnpong	รหัส 44362143
	นายอภิชาติ	จันทร์เพ็ง	รหัส 44362432
อาจารย์ที่ปรึกษา	อาจารย์สมพร	เรืองสินชัยวนิช	
อาจารย์ที่ปรึกษาร่วม	อาจารย์สมยศ	เกียรติวนิชวิไล	
	อาจารย์ปิยคนัย	ภาชนะพรรณ์	
สาขาวิชา	วิศวกรรมไฟฟ้า		
ภาควิชา	วิศวกรรมไฟฟ้าและคอมพิวเตอร์		
ปีการศึกษา	2548		

บทคัดย่อ

โครงการนี้เป็นการนำเสนอเกี่ยวกับการควบคุมระบบไฟฟ้าอัตโนมัติภายในอาคารด้วย i-bus ซึ่งมีมาตรฐาน EIB มีพื้นฐานการทำงานของไมโคร โปรเซสเซอร์ โดยนำเสนองานหลักการทำงาน การติดตั้งอุปกรณ์และประযุณ์ของระบบ จะทำการเปรียบเทียบ 2 ลักษณะคือ การติดตั้งแบบ ธรรมด้าและการติดตั้งโดย i-bus

ผลที่ได้จากโครงการนี้คือ ทำให้สามารถเข้าใจการทำงานของ i-bus ซึ่งเป็นประยุณ์กับผู้ประกอบการในการตัดสินใจเลือกใช้ระบบ ปัญหาที่ที่เกิดขึ้นคือ อุปกรณ์ของ i-bus มีหลากหลาย ชนิดและมีราคาแพงจึงมีความจำเป็นที่จะต้องใช้เวลาในการศึกษาก่อนใช้งาน

Project Title	Automatic Lighting Control by i-bus		
Name	Mr. Chanapong Jonpong	ID. 44362143	
	Mr. Apichart Janpeng	ID. 44362432	
Project Advisor	Dr. Somporn Ruangsinchaiwanich		
Co- Project Advisor	Dr. Somyot Kaitwanidvilai		
	Mr. Piyadanai Pachanapan		
Major	Electrical Engineering		
Dapartment	Electrical and Computer Engineering		
Academic Year	2005		

ABSTRACT

This project presents an in- house automatic electricity control with i-bus, which holds the EIB standard. It has the work based on the micro-processor. This shows the procedures, installation and the useful purpose of the system. The comparison focuses on both the general installation and the i-bus installation.

The result helps explain the i-bus procedures, which does benefit business owners in making a wiser decision when selecting the system. The problem found is that all the equipment involved with the i-bus is available in a big variety and the prices vary profusely. Consequently, it requires a lot of careful attention and comparison before any important decisions are made.

กิตติกรรมประกาศ

ปริญญาบัตรนี้สำเร็จลุล่วงไปด้วยดี ทางผู้จัดทำได้ขอรับพระราชทานเป็นอย่างสูงต่ออาจารย์ที่ปรึกษาโครงการ อาจารย์สมพร เรืองสินชัยวนิช อาจารย์สมยศ เกียรติวนิชวิไล อาจารย์ปิยคนัย ภาชนะพรรณ์ อาจารย์ประจำภาควิชาศึกษาฯ ไฟฟ้าและคอมพิวเตอร์ คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยนเรศวร และ บริษัท ลาร์ซ แอนด์ ลอลเรล ที่ได้กรุณาให้แนวความคิด ช่วยเหลือแนวทางในการทำโครงการ ตลอดจนกรุณามอบเงินเพื่อเอกสารต่างๆ ที่เกี่ยวข้องกับโครงการ นี้ อีกทั้งยังช่วยแนะนำแหล่งข้อมูลเพิ่มเติม ทำให้เป็นประโยชน์ต่อการทำโครงการของผู้จัดทำเป็นอย่างมาก

คณะผู้จัดทำโครงการ

นายชนะพงษ์ ジョンพงษ์
นายอภิชาติ จันทร์เพ็ง



สารบัญ

หน้า

บทคัดย่อภาษาไทย.....	ก
บทคัดย่อภาษาอังกฤษ.....	ข
กิตติกรรมประกาศ.....	ค
สารบัญ.....	ง
สารบัญตาราง.....	ช
สารบัญรูป.....	ธ

บทที่ 1 บทนำ

1.1 ที่มาและความสำคัญของโครงการ.....	1
1.2 วัตถุประสงค์ของโครงการ.....	1
1.3 ขอบเขตของโครงการ.....	1
1.4 ขั้นตอนการศึกษา.....	1
1.5 ขั้นตอนการดำเนินงาน.....	2
1.6 ผลที่คาดว่าจะได้รับ.....	2
1.7 งบประมาณของโครงการ.....	2

บทที่ 2 ทฤษฎีพื้นฐานที่เกี่ยวข้อง

2.1 หลักการพื้นฐานของควบคุมแสงสว่างอัตโนมัติ (Automatic Lighting Control System).....	3
2.2 โครงสร้างพื้นฐานตามมาตรฐานของ EIB.....	4
2.2.1 บัสดิจิทัล (Bus Devices).....	4
2.2.2 ข้อมูล (Telegram).....	5
A. ลักษณะทั่วไปของการส่งข้อมูล.....	5
B. ระบบเลขฐาน.....	5
C. ลักษณะ โครงสร้างของข้อมูล (Telegram Structure).....	6
D. การยอมรับของข้อมูล (Telegram Acknowledgement).....	6
E. คอนโทรลฟิลด์ (Telegram Control Field).....	7
F. ชອสแอดเดรส (Telegram Source Address).....	7
G. ทاهเกตแอดเดรส (Telegram Target address).....	8

สารบัญ (ต่อ)

	หน้า
H. รูดตั้งค่านេតូរ (Routing Counter).....	8
I. เชคไប់ (Telegram Check Byte).....	8
2.2.3 ลักษณะทางโครงสร้าง (Topology).....	9
2.2.4 การสื่อสารตามมาตรฐานของ EIB (Communication).....	12
A. หน่วยการสื่อสาร (Communication Object).....	12
B. ชนิดและการทำงานของหน่วยเชื่อมต่อ (Type And Function).....	13
C. การเชื่อมต่อกันของสาย (Connecting Serial Lines).....	13
C.1 การต่อสายสัญญาณแบบภายใน (Internal Line Telegram) ..	14
C.2 การต่อสายสัญญาณแบบครอบคลุม.....	14
C.3 การต่อสายสัญญาณข้ามพื้นที่ (Area-Crossing Telegram) ...	15
D. การเชื่อมต่อภายในและภายนอกของ EIB ผ่านอินเตอร์เฟส (EIB-Internal And External Interfaces).....	16
 บทที่ 3 หลักการทำงาน และอุปกรณ์หลักของระบบควบคุมไฟอัตโนมัติในมาตรฐาน EIB	
3.1 การติดตั้งเซ็นเซอร์แสงสว่าง (Light Sensor).....	18
3.1.1 หลักการทำงาน.....	18
3.2 การวัดค่าความเข้มของแสงสว่าง.....	19
3.3 เซนเซอร์ตรวจจับปริมาณแสง (Brightness Sensor).....	20
3.4 ตัวตรวจจับความเคลื่อนไหว (Busch-Watchdog Presence).....	23
3.4.1 การตรวจจับความเคลื่อนไหวบริเวณภายนอกในการตรวจจับเมื่อคนนั่งอยู่.....	24
3.4.2 การตรวจจับความเคลื่อนไหวเมื่อมีคนเดินอยู่บริเวณรอบๆห้อง.....	24
3.4.3 ความสูงกับการติดตั้ง.....	25
3.4.4 ขอบเขตการทำงานของตัวตรวจจับความเคลื่อนไหว (Busch-Watchdog Presence).....	25
3.4.5 แหล่งความร้อนภายนอก.....	25
3.5 เพาเวอร์ซัพพลาย (Power Supply).....	26
3.5.1 ขนาดของเพาเวอร์ซัพพลายที่ใช้งาน.....	27

สารบัญ (ต่อ)

	หน้า
3.5.2 การต่อของเพาเวอร์ซัพพลาย.....	27
3.5.3 การต่อ กันของเพาเวอร์ซัพพลายกับบัสโดยผ่านโซลีค.....	28
3.5.4 การป้องกันระบบโดยการทำงานที่ใช้แรงดันต่ำ (Safety Low Voltage Networks (SELV)).....	28
3.6 การติดตั้งสายเคเบิล (Installation Of Cables).....	29
3.6.1 รูปแบบของสายเคเบิลบัส (Types Of Bus Cable).....	29
3.6.2 ความยาวของสายเคเบิล (Cable Lengths).....	29
3.7 คอมพิวเตอร์.....	30
3.8 สวิตช์แอคทูเอเตอร์ (Switch Actuator).....	31
3.9 Line Coupler และ Bus Coupler.....	32
3.9.1 Line Coupler.....	32
3.9.2 บัสคัพเพอร์ (Bus Coupler).....	33
3.10 สวิตช์เซ็นเซอร์ (Switch Sensor).....	34
3.10.1 สวิตช์เซ็นเซอร์แบบ 4 ชุด.....	34
3.10.2 สวิตช์เซ็นเซอร์แบบ 2 ชุด.....	34
3.10.3 สวิตช์เซ็นเซอร์แบบ 1 ชุด.....	35
3.10.4 สวิตช์เซ็นเซอร์แบบ 5 ชุดพร้อมด้วยเทอร์โนมสตัต (Thermostat).....	35
3.11 ตัวเชื่อมต่อสัญญาณ RS232 (Interface RS232).....	36
3.12 พื้นฐานการดิมมิ่ง (Dimming Basics).....	36
3.12.1 หลอดอินแคนเดสเซนต์ (Incandescent).....	36
3.12.2 หลอดไฟฟ้าแรงดันต่ำ (Magnetic Low Voltage).....	37
3.12.3 หลอดไฟอิเล็กทรอนิกส์แรงดันต่ำ (Electronic Low Voltage).....	37
3.12.4 หลอดนีออน (Neon).....	37
3.12.5 หลอดฟลูออเรสเซนต์ (Fluorescent).....	37
3.12.6 การสูญเสียความร้อนของดิมมิ่ง (Dimming).....	38
3.12.7 สวิตช์ดิมมิ่ง (Dim Actuator).....	38
3.13 วงจรควบคุมการเปิด/ปิดไฟ.....	41

สารบัญ (ต่อ)

หน้า

บทที่ 4 การอธิบายข้อดีข้อเสียของระบบและการประเมินราคา

4.1 การอธิบายการควบคุมແສງສ່ວັງອັດໂນມັຕີ i-bus กับการควบคุมແສງສ່ວັງແບບໃຊ້ຈານທົ່ວໄປ.....	42
4.1.1 การຕິດຕັ້ງระบบควบคุมແສງສ່ວັງແບບໃຊ້ຈານທົ່ວໄປ.....	43
4.1.2 การຕິດຕັ້ງระบบควบคุมແສງສ່ວັງອັດໂນມັຕີ i-bus.....	43
4.2 การประเมินราคา.....	44
4.2.1 การวางแผนประเมินราคาຄ່າງໜ້າ.....	44
4.2.2 การประเมินราคาແບບສໍາເລົງ.....	44
A. ຄືດຮາຄາຂອງແຄກທີ່ໄວ້ (Active Device).....	45
B. ຄືດຮາຄາຂອງໜີສເຕັ້ນທີ່ໄວ້ (System Device) ຮວມທີ່ສ່ວນປະກອບ....	46
C. ຄືດຮາຄາຄ່າບໍລິການ.....	47
D. ຄືດຮາຄາອຸປະກອນພື້ນຍາ.....	47
4.3 ສຕາනທີ່ຕ່າງໆ ທີ່ໄດ້ມີການຕິດຕັ້ງระบบควบคุมແສງສ່ວັງອັດໂນມັຕີ.....	47

บทที่ 5 ວິເຄຣະໜ້າແລະ ສຽງຜົດ

5.1 ວິເຄຣະໜ້າພຸດກາຮັກກາ.....	51
5.2 ສຽງຜົດຂອງໂຄຮງຈານ.....	51
5.3 ຂໍ້ເສັນອແນະ.....	51

ເອກສານອ້າງອີງ.....	52
--------------------	----

ກາຄົນວັດ.....	53
---------------	----

ປະຫວັດຜູ້ເຂົ້າໃນໂຄຮງຈານ.....	90
------------------------------	----

สารบัญตาราง

ตารางที่	หน้า
2.1 แสดงระบบเดชฐาน.....	5
2.2 แสดงตัวอย่างการทวนสัญญาณไปยังตัวส่งข้อมูล.....	7
3.1 ตารางแสดงความเห็นของแสงสว่างในสถานที่และห้องต่างๆ.....	20
3.2 ตารางความสัมพันธ์ระหว่างค่าความด้านท่านกับค่าความสว่าง.....	22
3.3 ระยะในการติดตั้งตัวตรวจจับความเคลื่อนไหวกับความกว้างในการตรวจจับ.....	25
3.4 คิมมิ่งบัลลัส (Dimming Ballast).....	38
3.5 ชนิดของโอลด์ที่ต่อ กับ คิมเมอร์ (Dimmer).....	40



สารบัญรูป

หัวข้อ	หน้า
2.1 โครงสร้างพื้นฐานของบัสดีไวซ์ (Bus Devices).....	4
2.2 การใช้เวลาในการส่งข้อมูล.....	5
2.3 ลักษณะโครงสร้างของข้อมูลที่มีขนาด 8 บิต.....	6
2.4 แสดงตำแหน่งของข้อมูล (Telegram).....	7
2.5 ตำแหน่งของเช็คไบต์ (Check Byte) และ แสดงการบวกของบิต.....	8
2.6 การเขียนต่อ กันของ Bus Devices บน Backbone Line.....	9
2.7 การเขียนต่อ กันแบบพื้นที่ (Area).....	10
2.8 การเขียนต่อ กันของ Bus Devices ในสายย่อย 1 สาย.....	11
2.9 การสื่อสารในระบบ EIB.....	12
2.10 หน้าที่ของหน่วยเชื่อมต่อ (Coupling Unit).....	13
2.11 การต่อสายสัญญาณแบบภายใน (Internal Line Telegram).....	14
2.12 การต่อสายสัญญาณแบบครอสซิ่ง (Line-Crossing Telegram).....	14
2.13 การต่อสายสัญญาณแบบข้ามพื้นที่ (Area-Crossing Telegram).....	15
2.14 การเขียนต่อภายนอกของ EIB ผ่านอินเตอร์เฟส (EIB-Internal And External Interfaces).....	16
3.1 รูปถักข่ายการติดตั้งของ i-bus โดยบริษัท ABB.....	17
3.2 ลักษณะการติดตั้งตัวเซ็นเซอร์แสงสว่าง (Light Sensor).....	19
3.3 อุปกรณ์ตรวจจับปริมาณแสง (Brightness Sensor).....	20
3.4 ส่วนประกอบภายนอกของอุปกรณ์ตรวจจับปริมาณแสง (Brightness Sensor).....	21
3.5 ตัวตรวจจับความเคลื่อนไหว (Busch-Watchdog Presence).....	23
3.6 ส่วนประกอบภายนอกของตัวตรวจจับความเคลื่อนไหว (Busch-Watchdog Presence).....	23
3.7 การทำงานของตัวตรวจจับความเคลื่อนไหวในขณะที่นั่งอยู่.....	24
3.8 การทำงานของตัวตรวจจับความเคลื่อนไหวรอบๆ ห้อง.....	24
3.9 เพาเวอร์ซัพพลาย (Power Supply).....	26
3.10 การต่อ กันของเพาเวอร์ซัพพลาย.....	27
3.11 การต่อ กันของเพาเวอร์ซัพพลายกับบัสโดยผ่านเช็ค.....	28
3.12 การต่อสายเคเบิลที่ต่อระหว่างเพาเวอร์ซัพพลายกับบัสดีไวซ์.....	29
3.13 สายเคเบิลบัส.....	30

สารบัญรูป(ต่อ)

รูปที่	หน้า
3.14 สวิทช์แอคทูเอเตอร์ (Switch Actuator).....	31
3.15 Line Coupler.....	32
3.16 บัสคัพเพอร์ (Bus Coupler)	33
3.17 ตัวเชื่อมต่อสัญญาณ RS232 (Interface RS232).....	36
3.18 ลักษณะกราฟของหลอดอินแคนเดซเซนต์ (Incandescent).....	37
3.19 ลักษณะกราฟของหลอดไฟฟ้าแรงดันต่ำ.....	37
3.20 ลักษณะกราฟของหลอดไฟฟ้าแรงดันต่ำ.....	37
3.21 กำลังไฟฟ้าที่ใช้ในการดิมมิ่ง (Dimming).....	38
3.22 ดิมมิ่งแอคทูเอเตอร์ (Dimming Actuator).....	39
3.23 ตัวบ่งบอกภายในดิมมิ่งแอคทูเอเตอร์ (Dimming Actuator).....	39
3.24 วงจรไฟฟ้าควบคุมการเปิดปิดไฟ.....	41
4.1 การติดตั้งระบบควบคุมโดยทั่วไป.....	42
4.2 การติดตั้งระบบควบคุมที่มี i-bus ทำหน้าที่ควบคุม.....	42
4.3 สายสัญญาณ i-bus ของบริษัท ABB.....	44
4.4 สนามบินสุวรรณภูมิประเทศไทย.....	48
4.5 อาคาร Applied Materials SEA Pte Ltd ประเทศไทยไปร์.....	48
4.6 อาคาร Xiamen International Exhibition and Conference Center ประเทศจีน.....	49
4.7 สนามบิน Kolin/Bonn ประเทศเยอรมัน, โรงพยาบาล Udine ประเทศอิตาลี, โรงแรม Gastehaus Petersbert ประเทศเยอรมัน.....	49
4.8 อาคาร Print Media Academy Heidelberg ประเทศเยอรมัน, โรงงาน Voest- Alpine ประเทศเยอรมัน, อาคาร TNRD ประเทศไทยเดชชัย.....	50
6.1 บริเวณลานจอดรถที่สนามบินสุวรรณภูมิ.....	53
6.2 ตำแหน่งห้องควบคุมบริเวณลานจอดรถที่สนามบินสุวรรณภูมิ.....	53
6.3 อุปกรณ์ที่ติดตั้งภายในศูนย์ควบคุมบริเวณลานจอดรถ.....	54
6.4 ตำแหน่งการติดตั้งหลอดไฟ ณ อาคารรับ-ส่งผู้โดยสาร.....	54
6.5 ตำแหน่งการติดตั้งศูนย์ควบคุม ณ อาคารรับ-ส่งผู้โดยสาร.....	55
6.6 ทดสอบการทำงานของระบบควบคุม ณ อาคารรับ-ส่งผู้โดยสาร.....	55
6.7 ทดสอบการทำงานของระบบควบคุม ณ อาคารรับ-ส่งผู้โดยสาร.....	56

บทที่ 1

บทนำ

1.1 ที่มาและความสำคัญของโครงงาน

ในปัจจุบันระบบการควบคุมแสงสว่างอัตโนมัติ (Automatic Lighting Control System) หรือสามารถเรียกได้ว่าเป็น i-bus (Intelligent Bus) ซึ่งเป็นเทคโนโลยีที่นำสมัย จึงมีความจำเป็นที่จะต้องทราบถึงหลักการทำงานของระบบควบคุมแสงสว่างอัตโนมัติ เพื่อให้ทราบถึงเทคโนโลยีสมัยใหม่ ซึ่งในการทำงานของระบบควบคุมแสงสว่างอัตโนมัติจะใช้คอมพิวเตอร์ส่วนบุคคลเป็นตัวป้อนคำสั่งให้กับอุปกรณ์ต่างๆ จากปัญหาข้างต้นจึงได้ทำการศึกษาเพื่อให้สามารถเข้าใจถึงหลักการทำงานและสามารถนำมาใช้งานได้อย่างมีประสิทธิภาพ

1.2 วัตถุประสงค์ของโครงงาน

เพื่อให้ทราบถึงหลักการทำงานของระบบควบคุมแสงสว่างอัตโนมัติ (Automatic Lighting Control System) ให้สามารถเข้าใจถึงหลักการทำงานและสามารถนำมาใช้งานได้อย่างมีประสิทธิภาพ

1.3 ขอบข่ายของโครงงาน

ศึกษาหลักการของระบบควบคุมแสงสว่างอัตโนมัติ (Automatic Lighting Control System) รวมถึงการทำงานของอุปกรณ์ ซึ่งใช้คอมพิวเตอร์เป็นตัวป้อนคำสั่งการทำงานให้กับระบบ และข้อดี ข้อเสียของระบบ

1.4 ขั้นตอนการศึกษา

1.4.1 ศึกษาหลักการทำงานพื้นฐานของระบบควบคุมระบบแสงสว่างอัตโนมัติ

(Automatic Lighting Control System) รวมถึงการทำงานของอุปกรณ์

1.4.2 ใช้โปรแกรม ETS 2 Version 1.3 ในการตั้งค่าให้กับระบบ

1.4.3 ทำการสรุปผลการวิจัยและจัดทำรูปเล่นโครงงาน

1.5 ขั้นตอนการดำเนินงาน

กิจกรรมการดำเนินงาน	ปี 2548		
	ส.ค.	ก.ย.	ต.ค.
1. ศึกษาความรู้พื้นฐานเกี่ยวกับหลักการทำงานของระบบแสงสว่างอัตโนมัติ (Automatic Lighting Control System)	↔		
2. ส่งรายงานความคืบหน้าของโครงการ		↔	
3. ศึกษาและปรับเปลี่ยนที่บทบาทการทำงานของระบบนำผลที่ได้ไปวิเคราะห์		↔	
4. สรุปผลการวิจัยพร้อมจัดทำรูปเล่นโครงการ			↔

1.6 ผลที่คาดว่าจะได้รับ

- 1.6.1 ทำให้ทราบแนวคิดและหลักการทำงานของระบบควบคุมแสงสว่างอัตโนมัติ
- 1.6.2 สามารถใช้คอมพิวเตอร์ส่วนบุคคลเป็นตัวป้อนคำสั่งให้กับอุปกรณ์ต่างๆ ได้
- 1.6.3 นำไปประยุกต์ใช้ในการทำงานจริง

1.7 งบประมาณของโครงการ

1.7.1 ค่าถ่ายเอกสาร	500 บาท
1.7.2 ค่าเดินทาง	1,200 บาท
1.7.3 เอกสารประกอบโครงการ	300 บาท
รวมเป็นเงิน 2,000 บาท (สองพันบาทถ้วน)	

บทที่ 2

ทฤษฎีพื้นฐานที่เกี่ยวข้อง

2.1 หลักการพื้นฐานของควบคุมแสงสว่างอัตโนมัติ (Automatic Lighting Control System)

ระบบควบคุมแสงสว่างอัตโนมัติมีมาตรฐานหลายระบบแต่ในวิทยานิพนย์นี้จะขอนำเสนอในมาตรฐานของยุโรปหรือ EIB (European Installation Bus) เป็นมาตรฐานหนึ่งที่จัดตั้งโดย European Installation Bus Association (EIBA) ซึ่งเป็นองค์กรหนึ่ง จุดประสงค์ของการกำหนดมาตรฐาน EIB เพื่อเป็นมาตรฐานในการใช้ร่วมกันของอุปกรณ์ที่ผลิตมาจากโรงงานที่แตกต่างกันให้สามารถใช้ร่วมกันได้ สำนักงานของ EIBA ตั้งอยู่ที่กรุงบาสเซล ประเทศเบลเยียม ได้ทำการกำหนดมาตรฐานต่างๆ ขึ้นเพื่อเป็นข้อตกลงที่ใช้ร่วมกันของสมาชิก อาทิ เช่น การติดตั้งระบบไฟฟ้า ระบบความร้อน เป็นต้น และจะทำการส่งเสริมและสนับสนุนในด้านการตลาด อุปกรณ์หลายตัวที่เป็นมาตรฐานของ EIB ที่ใช้ในการเชื่อมต่อสื่อสารกัน สามารถที่จะเลือกใช้ฟังก์ชันการควบคุมระบบต่างๆ ได้ตามชนิดของอุปกรณ์ ยกตัวอย่างเช่น

- ควบคุมการเปิด/ปิดประตูอัตโนมัติ ควบคุมสัญญาณเตือน (Alarms)
- ควบคุมระบบรักษาความปลอดภัย
- ควบคุมอุณหภูมิภายในห้องหรือภายในอาคาร
- ควบคุมโคมไฟและควบคุมพลังงาน
- ควบคุมแสงสว่าง
- ควบคุมผ้าม่านหรือควบคุมมูร์ เป็นต้น

มาตรฐานและข้อกำหนดบางส่วนที่ถูกกำหนดโดย EIB

1. อุปกรณ์ต้องมีมาตรฐานอย่างน้อยที่สุดคือ ISO 9001 : 2000
2. บริษัทที่เป็นสมาชิกต้องการพัฒนาข้อกำหนดต่างๆ ที่ได้มาตรฐานของ EIB และข้อกำหนดเพิ่มเติมที่ได้มีการตกลงกัน
3. อุปกรณ์จะต้องเป็นอุปกรณ์ที่มีความปลอดภัยทางไฟฟ้า
4. อุปกรณ์จะต้องไม่ส่งผลกระทบต่อสิ่งแวดล้อม

ระบบควบคุมแสงสว่างอัตโนมัติโดยมาตรฐานของ EIB แตกต่างกับระบบควบคุมแสงสว่างที่ใช้งานกันโดยทั่วๆ ไป ก็คือ ระบบควบคุมแสงสว่างอัตโนมัติโดยมาตรฐานของ EIB จะมีความสะดวกในการติดตั้งและง่ายต่อการใช้งาน โดยจะมีความแตกต่างกับระบบควบคุมแสงสว่างที่ใช้งานกันโดยทั่วๆ ที่มีความยุ่งยากในการติดตั้งและมีการต่อวงจรที่มีความยุ่งยากแตกต่างจากระบบควบคุมแสงสว่างอัตโนมัติโดยมาตรฐานของ EIB ที่ไม่มีความยุ่งยาก แต่จะใช้อุปกรณ์มากกว่าระบบทั่วๆ ไป

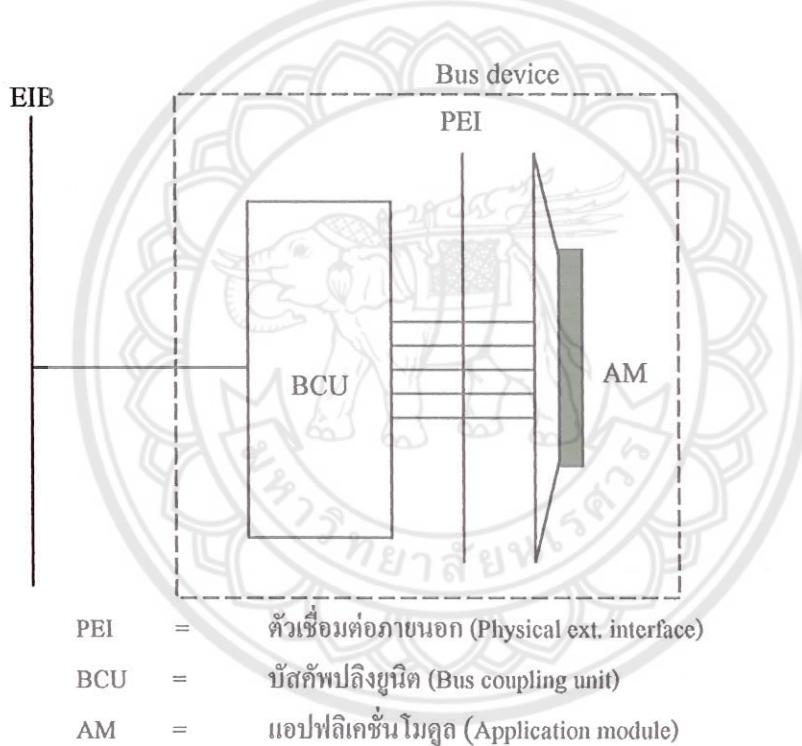
และต้องมีการเขียนโปรแกรมคำสั่งผ่านคอมพิวเตอร์เพื่อทำการโหลดข้อมูลมาเก็บไว้ในตัวเก็บข้อมูลภายในอุปกรณ์

2.2 โครงสร้างพื้นฐานตามมาตรฐานของ EIB

2.2.1 บัสดีไวซ์ (Bus Devices)

บัสดีไวซ์ (Bus Devices) เป็นหน่วยหลักของมาตรฐาน EIB ซึ่งมีหน่วยความจำอยู่ภายใน และมีส่วนประกอบสำคัญดังนี้

- บัสคัพลิงยูนิต (Bus Coupling Unit (BCU))
- แอปพลิเคชัน โมดูล (Application Module (AM))
- แอปพลิเคชัน โปรแกรม (Application Program (AP))



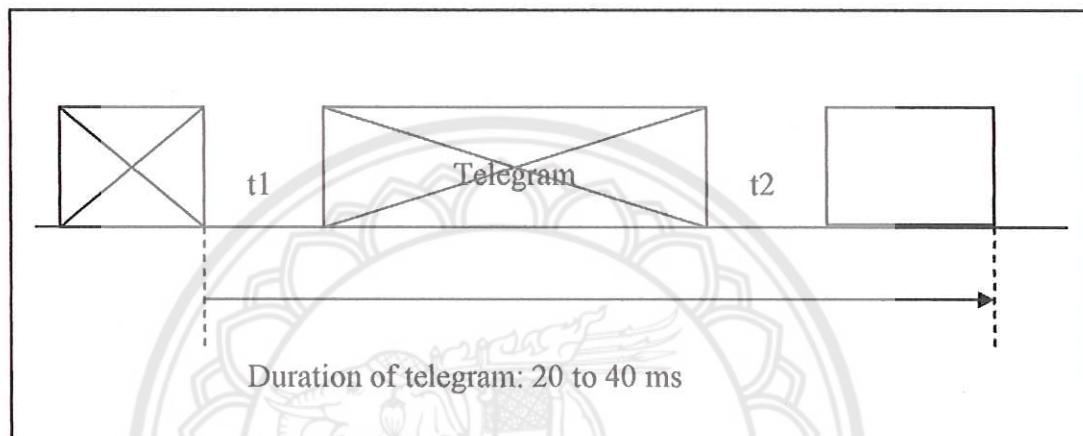
รูปที่ 2.1 โครงสร้างพื้นฐานของบัสดีไวซ์ (Bus devices)

รูปที่ 2.1 แสดงโครงสร้างพื้นฐานของบัสดีไวซ์ (Bus devices) หน้าที่ของบัสดีไวซ์คือ ส่ง และรับข้อมูลต่างๆ ของเซ็นเซอร์หรือสวิทช์ เพื่อที่จะนำไปประมวลผลโดยจะทำงานเหมือนกับไมโครคอนโทรลเลอร์ตัวหนึ่ง

2.2.2 ข้อมูล (Telegram)

A. ลักษณะทั่วไปของการส่งข้อมูล

เมื่อ EIB ถูกใช้งานตัวอย่างเช่น เมื่อทำการเปิดไฟ บัสเดียว (Bus Devices) จะทำการส่งข้อมูลไปยังบัสต่างๆ โดยจะมีข้อมูลที่อยู่ระหว่าง t1 และ t2 โดย t1 เปรียบเหมือนเครื่องหมายเปิดของข้อมูลและ t2 เปรียบเหมือนเครื่องหมายปิดของข้อมูลเมื่อถึงสุดการส่งข้อมูลดังรูปที่ 2.2



รูปที่ 2.2 การใช้เวลาในการส่งข้อมูล

การส่งของข้อมูลจะทำการส่งที่ความเร็ว 9,600 บิต/วินาที ใน 1 บิต จะมีความเร็วของบัสประมาณ 1/9,600 วินาที หรือ 104 ไมโครวินาที สวิทช์ของบัสจะมีความเร็วประมาณ 20 มิลลิวินาที ส่วนของการส่งข้อมูลของบัสในตอนต้นจะมีความเร็วเพิ่มเป็น 40 มิลลิวินาที

B. ระบบเลขฐาน

ความต่างกันของข้อมูล ซึ่งจำเป็นที่จะต้องทำการจัดการกับข้อมูล ในการจัดการกับข้อมูลก็ต้องจำเป็นที่จะต้องมีระบบเลขฐาน 2, 10 และ 16 มาเกี่ยวข้อง

ตารางที่ 2.1 แสดงระบบเลขฐาน

ระบบเลขฐาน	เลขฐานสิบ	เลขฐานสอง	เลขฐานสิบหก
ฐาน	10	2	16
หลัก	0,1,2,...,9	0,1	0,1,2,...,9,A,B,...,F

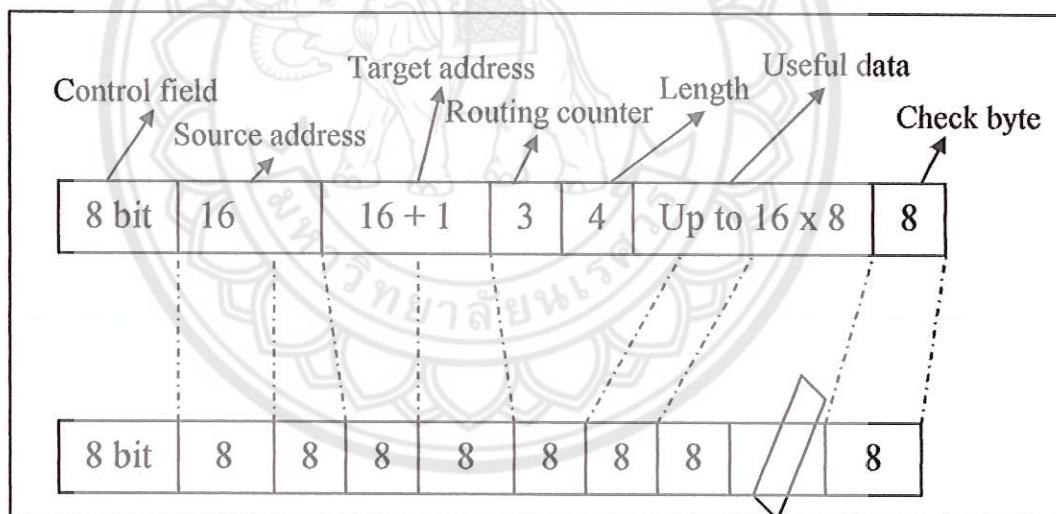
ระบบเลขฐานสิบ - ในเทอมของเลขฐานและจำนวนนับ 0,1,2,3,...,9 ที่ใช้ในการแบ่งประเภทของระบบเลขฐานและระบบเลขฐานสิบเป็นระบบเลขฐานกลางๆ ส่วนใหญ่จะอยู่ในรูปของระบบเลขฐาน 10 ที่ไม่ต้องการรายละเอียดที่มากนัก

ระบบเลขฐานสอง - เป็นระบบเลขฐานที่มีความสำคัญของหน่วยความจำของคอมพิวเตอร์ ซึ่งมันจะสามารถเข้าใจเพียงสองสถานะ คือ 0 กับ 1 (0, 1) ซึ่งจะเรียกหน่วยความจำว่า “บิต”

ระบบเลขฐานสิบหก - จะเป็นการรวมกันจำนวน 4 บิต ของระบบเลขฐาน 2 ในเลขฐาน 16 ระบบเลขฐาน 16 นี้จะมีความซับซ้อนของข้อมูลที่ดีกว่าเลขฐานอื่นๆ

C. ลักษณะโครงสร้างของข้อมูล (Telegram Structure)

ภายในข้อมูลจะประกอบด้วยข้อมูลที่เป็นข้อมูลจำเพาะและข้อมูลที่ใช้ในการสั่งการ ข้อมูลทั้งหมดจะถูกถ่ายทอดในรูปของข้อมูลที่มีความยาวนาค 8 บิต และมีการตรวจสอบความผิดพลาดของข้อมูลที่ทำการรับหรือส่งออกไปเสมอ เพื่อเป็นการรับประกันว่าการส่งข้อมูลมีความถูกต้องดังรูปที่ 2.3



รูปที่ 2.3 ลักษณะ โครงสร้างของข้อมูลที่มีขนาด 8 บิต

D. การยอมรับของข้อมูล (Telegram Acknowledgement)

บัดดีไวซ์ (Bus Devices) ที่ทำหน้าที่รับข้อมูลจะมีการแจ้งสถานะกลับไปที่ตัวส่งข้อมูลว่า ข้อมูลที่ได้รับถูกต้องหรือไม่

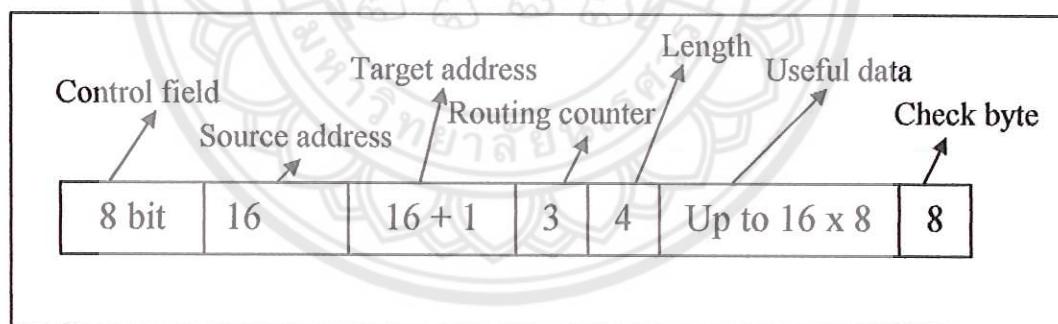
ตารางที่ 2.2 แสดงตัวอย่างการทวนสัญญาณไปยังตัวส่งข้อมูล

D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	D0	Read direction the data bit
D0	Acknowledgement message							
1	1	0	0	0	0	0	0	BUSY Still occupied
0	0	0	0	1	1	0	0	NAK Reception incorrect
1	1	0	0	1	1	0	0	ACK Reception correct

- NAK แสดงว่า เป็นการรับข้อมูลที่ไม่ถูกต้อง บัสดีไวซ์ที่ทำหน้าที่ส่งข้อมูลจะทำการส่งข้อมูลใหม่ช้าๆ กันอีก 3 ครั้ง

- BUSY แสดงว่า บัสดีไวซ์จะทำหน้าที่ส่งข้อมูลในช่วงเวลาสั้นๆ ช่วงเวลานี้แล้วพยาบาลที่จะส่งข้อมูลอีกรึปัจจุบันนี้ แล้วถ้าการส่งข้อมูลไม่ถูกยอมรับอีก บัสจะทำการส่งข้อมูลช้าๆ กัน 3 ครั้งแล้วหยุดส่งข้อมูล

- ACK แสดงว่า เป็นการรับข้อมูลที่ถูกต้อง



รูปที่ 2.4 แสดงคำແນ່ງของข้อมูล (Telegram)

E. คอนโทรลฟิลด์ (Telegram Control Field)

ทำหน้าที่ตรวจสอบสภาพของบัสดีไวซ์ (Bus Devices) ที่จะรับส่งข้อมูลว่าเกิดความเสียหายหรือมีความพร้อมในการรับส่งข้อมูลหรือไม่ ถ้าบัสดีไวซ์ (Bus Devices) เกิดความชำรุดเสียหายจะทำการหยุดส่งสัญญาณในเวลาต่อมา

F. ซอสแอดเดรส (Telegram Source Address)

เป็นข้อมูลประเภทหน่วยความจำซึ่งเป็นแหล่งเก็บข้อมูลทำหน้าที่อ่าน “Read” และเขียน “Write”

G. ท่าเกตแอดเดรส (Telegram Target Address)

ท่าเกตแอดเดรส (Target Address) มีขนาด 17 บิต ซึ่งสามารถถูกกำหนดให้เป็นพิสิคอลแอดเดรส (Physical Address) โดยการกำหนดค่าดังนี้

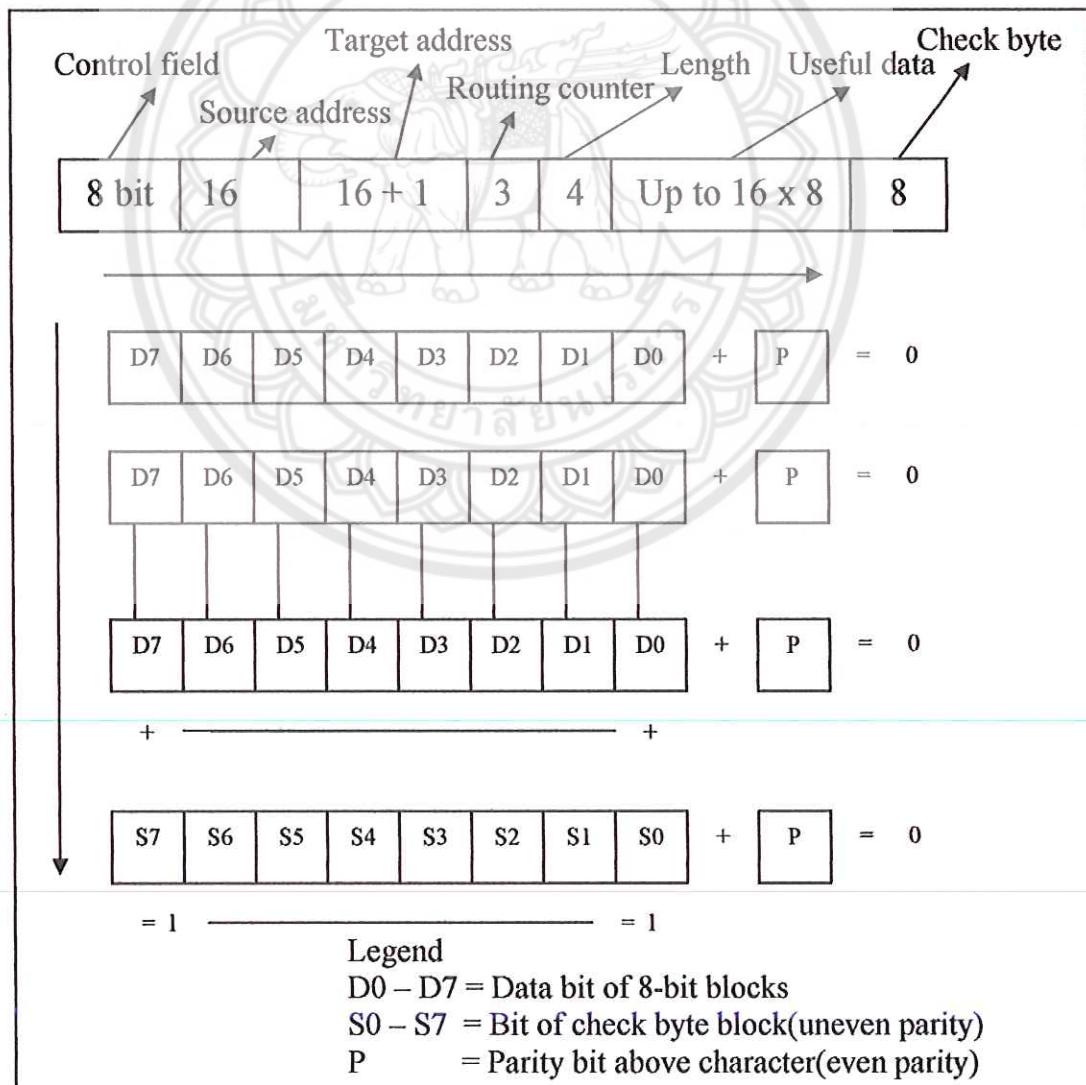
ถ้า บิตที่ 17 = 0 กำหนดรหัสเป็นพิสิคอลแอดเดรส (Physical Address)

 บิตที่ 17 = 1 กำหนดรหัสเป็นกรุ๊ปแอดเดรส (Group Address) ให้กับบัสดีไวซ์

H. รูตติงเคนเนอร์ (Routing Counter)

ใช้สำหรับชี้ตำแหน่งหน่วยความจำที่จะอ่านค่าสำหรับการส่งประมวลผล โดยจะมีค่าเพิ่มทีละ 1 เพื่อเรียบอ่านค่าสั่งต่อไป

I. เช็คไบท์ (Telegram Check Byte)



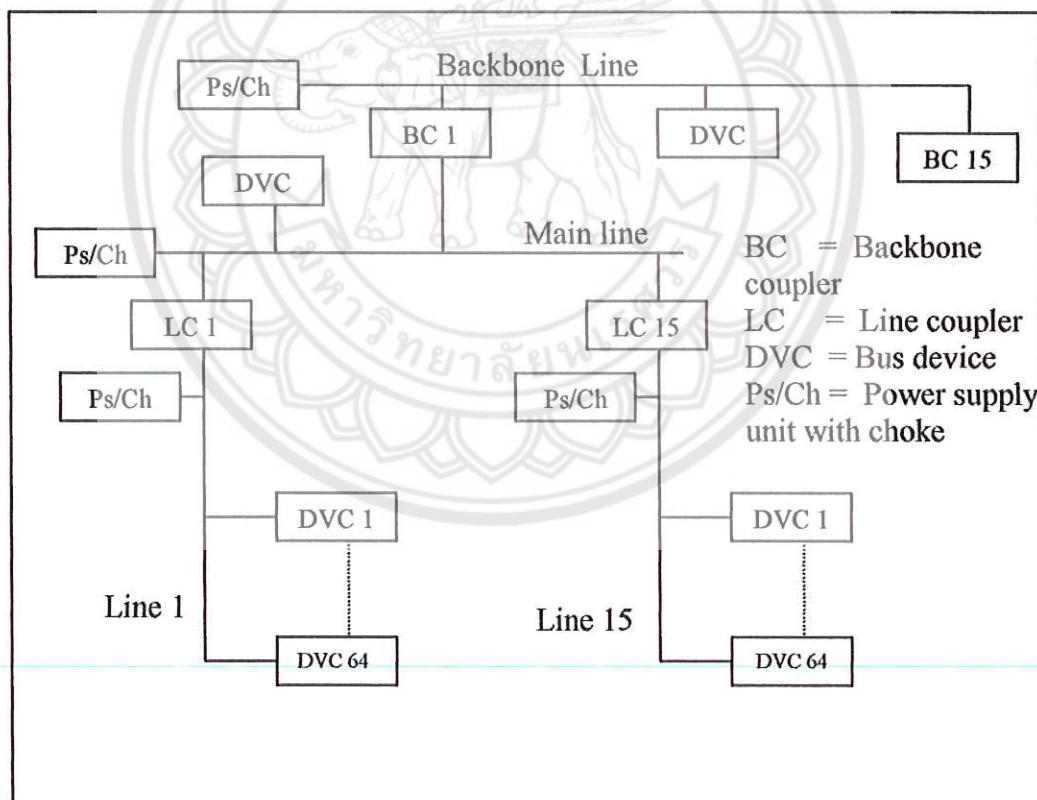
รูปที่ 2.5 ตำแหน่งของเช็คไบท์ (Check Byte) และแสดงการบวกของบิต

เมื่อมีการตรวจสอบว่าการส่งข้อมูลมีความผิดพลาดเกิดขึ้น เช็คไบท์ (Check Byte) จะทำการส่งข้อมูลตรวจสอบออกไปจากสองตำแหน่งคือจากพาริตี้บิต (Parity Bit) และจากเช็คไบท์ (Check Byte) เพื่อทำการตรวจสอบโดยการตรวจสอบจะมี 2 วิธีคือ

การตรวจสอบลักษณะข้อมูล (Character Check) เป็นการตรวจสอบแบบจำนวนคู่จากพาริตี้บิต (Parity Bit) โดย P จะมีค่าเป็น “1” หรือ “0” คือเพื่อทำให้การบวกบิต D0 – D7 มีค่าเป็น 0

2.2.3 ลักษณะทางโครงสร้าง (Topology)

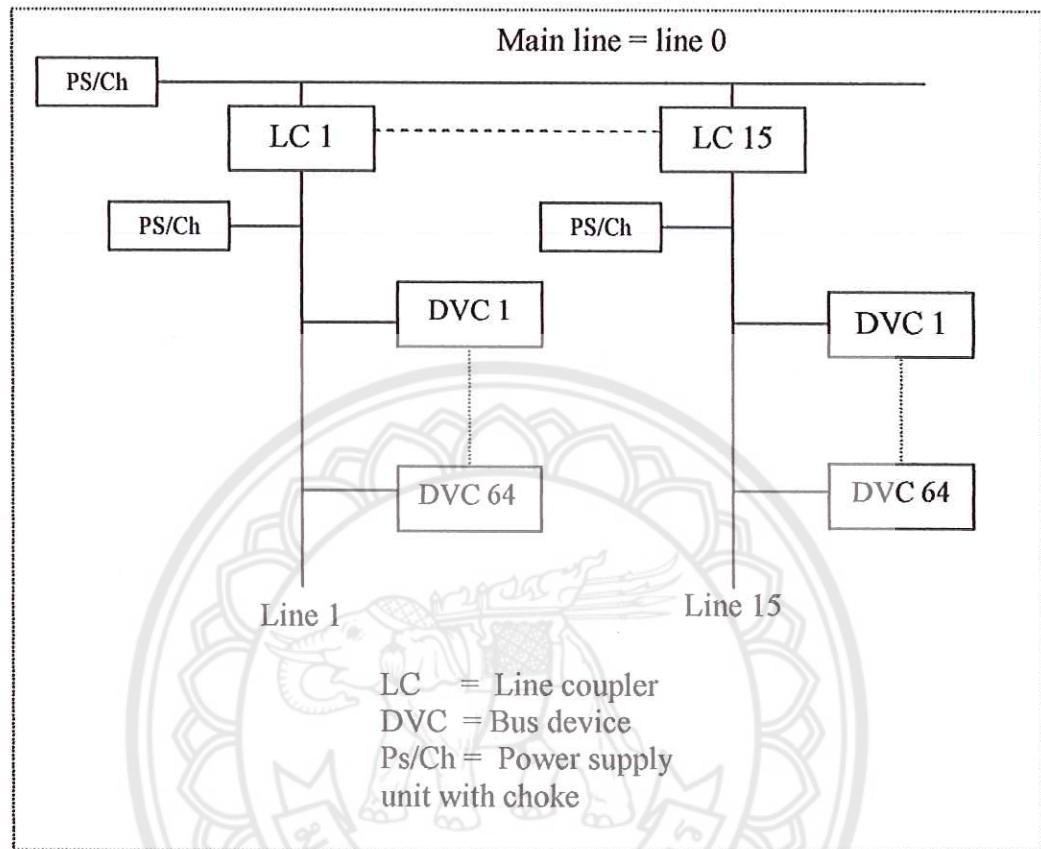
เป็นลักษณะทางโครงสร้างของการเชื่อมต่อแบนคูบอน (Backbone Line) โดยที่จะมีแบนคูบอนคัพเพอร์ (Backbone Coupler) ต่อเข้ากับสายเมนและบนสายเมนก็จะมีสายย่อยที่ต่ออยู่กับสายเมนซึ่งบนสายย่อยแต่ละสายก็จะมีบัสเดวайซ์ (Bus Devices) และเพาเวอร์ซัพพลายที่ต่ออยู่ดังรูปที่ 2.6



รูปที่ 2.6 การเชื่อมตอกันของ Bus Devices บน Backbone Line

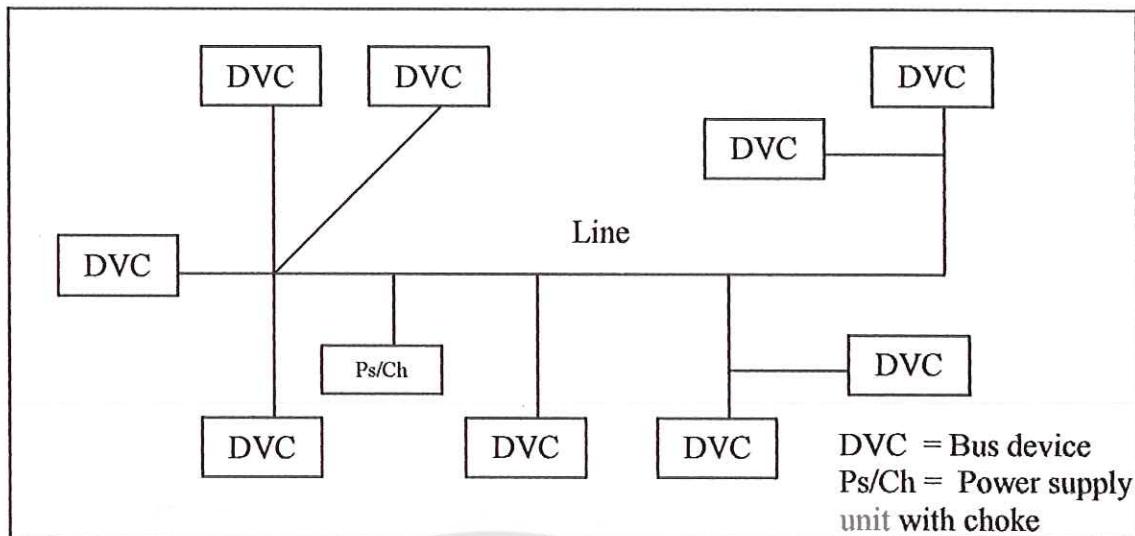
จากรูปที่ 2.6 บนสายแบนคูบอน (Backbone Line) จะมีจำนวนการเชื่อมต่อแบนคัพเพอร์ (Backbone Coupler) ได้มากที่สุดจำนวน 15 แบนคัพเพอร์ (Backbone Coupler) โดยที่จะต่อเข้า

กับสายเมน (Main Line) ที่สายเมนก็จะมีเพาเวอร์ซัพพลายต่ออยู่และจะมีสายย่ออย (Line Coupler) ต่อออกไปได้มากที่สุด 15 สาย ซึ่งจะเป็นการต่อในรูปของพื้นที่ดังรูปที่ 2.7



รูปที่ 2.7 การเชื่อมต่อ กันแบบพื้นที่(Area)

จากรูปที่ 2.7 ถ้ามีการใช้สายย่ออยที่มากกว่า 1 สายหรือ ถ้ามีการเลือกโครงสร้างที่แตกต่างกัน คือถ้ามีการเพิ่มสายย่ออยเป็น 15 สาย เราสามารถที่จะเชื่อมต่อสายเข้าด้วยกันเป็นพื้นที่ผ่านทางสายหลัก (Main Line) โดยใช้ตัวเชื่อมต่อสาย (Line Coupler (LC)) เป็นตัวเชื่อมและในแต่ละสาย ซึ่งสามารถที่จะต่อบัสดีไวซ์ (Bus Devices) ได้มากถึง 64 บัสดีไวซ์ (Bus Devices) และจะต้องทำการต่อเพาเวอร์ซัพพลายให้กับแต่ละสายย่อรวมทั้งสายเมน (Main Line) ด้วย โดยที่จะมีลักษณะของการต่อบัสดีไวซ์ดังรูปที่ 2.8



รูปที่ 2.8 การเชื่อมต่อ กันของ Bus Devices ในสายย่อย 1 สาย

บัสดีไวซ์ (Bus Devices (DVC)) แต่ละตัวสามารถแลกเปลี่ยนข้อมูลกับอุปกรณ์ตัวอื่นๆ ได้ ด้วยวิธีของการส่งข้อมูลในแต่ละสายจะประกอบไปด้วยสายย่อยๆ ได้สูงสุด 4 เส้น โดยแต่ละเส้นจะประกอบไปด้วยบัสดีไวซ์ (Bus Devices (DVC)) ได้จำนวนมากที่สุดได้ 64 ตัว

ตามหลักความจริงจำนวนของบัสดีไวซ์ (Bus Devices (DVC)) จะขึ้นอยู่กับขนาดของเพาเวอร์ซัพพลายที่สามารถส่งกำลังไฟฟ้าไปยังบัสดีไวซ์ (Bus Devices (DVC)) ได้ในแต่ละสายก็จะมีเพาเวอร์ซัพพลายต่ออยู่ในทุกๆ สาย โดยที่ในทุกๆ สายจะมีจำนวนการต่อของบัสดีไวซ์ (Bus Devices) ได้มากที่สุดจำนวน 64 บัสดีไวซ์ (Bus Devices)

ถ้ามีความต้องการที่จะเชื่อมต่อพื้นที่เข้าด้วยกันก็สามารถทำได้โดยเชื่อมต่อผ่านแบนค์โบน (Back bone) และสามารถต่อ กันได้มากที่สุดถึง 15 พื้นที่ จึงทำให้สามารถติดตั้งบัสดีไวซ์ (Bus Devices) ได้มากถึง 45,900 บัสดีไวซ์ (Bus Devices)

การคำนวณจำนวนดีไวซ์จะแสดงได้ดังสมการต่อไปนี้

$$64 \frac{\text{Stations}}{\text{Line}} \times 12 \frac{\text{Lines}}{\text{Area}} \times 15 \frac{\text{Areas}}{\text{Installation}} = 11,520 \frac{\text{Stations}}{\text{Installation}} \quad (2.1)$$

และในหนึ่ง Line จะมีจำนวนดีไวซ์ได้มากถึง 255 ดีไวซ์ทำให้มีจำนวนดีไวซ์ทั้งหมดถึง 45,900 ดีไวซ์ดังสมการ

$$255 \frac{\text{Stations}}{\text{Line}} \times 12 \frac{\text{Lines}}{\text{Area}} \times 15 \frac{\text{Areas}}{\text{Installation}} = 45,900 \frac{\text{Stations}}{\text{Installation}} \quad (2.2)$$

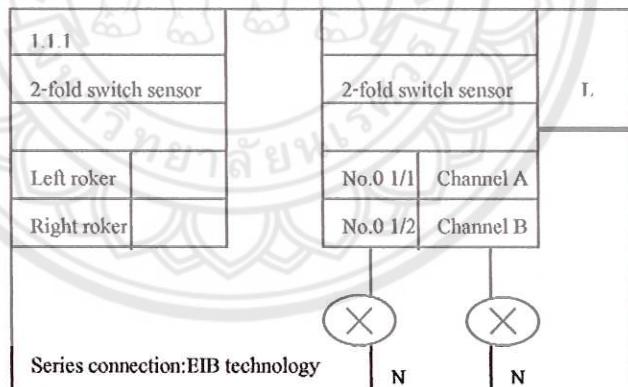
2.2.4 การสื่อสารตามมาตรฐานของ EIB (Communication)

หลังจากการติดตั้งระบบตามมาตรฐานของ EIB จะยังไม่สามารถทำงานได้จนกว่าตัวเซนเซอร์ (Sensors) และแอคทูอเอเตอร์ (Actuators) ได้รับการโหลดข้อมูลจากโปรแกรม ETS2 ซึ่งต้องทำการศึกษาถึงหลักการทำงานของโปรแกรม ETS2 โดยมีขั้นตอนทั่วไปดังนี้

- กำหนดพิกัดค่าออดิเดรส (Physical Address) สำหรับออกคำແเน່ງเซนเซอร์ และแอคทูอเอเตอร์ (Actuators) ในการติดตั้งตามมาตรฐานของ EIB
- เลือกและกำหนดค่าพารามิเตอร์ของซอฟแวร์ (Software) ที่เหมาะสมสำหรับเซนเซอร์ (Sensors) และแอคทูอเอเตอร์ (Actuators)
- กำหนดกรุ๊ปแอดเดรสสำหรับเชื่อมต่อการทำงานและการสื่อสารของเซนเซอร์ (Sensors) และแอคทูอเอเตอร์ (Actuators)

A. หน่วยการสื่อสาร (Communication Object)

หน่วยการสื่อสารในมาตรฐานของ EIB คือ คำແນ່ງของหน่วยความจำในบัสเดวайซ์ (Bus device) มีขนาดตั้งแต่ 1 บิต ถึง 14 ไบท์ ขึ้นอยู่กับคำสั่งและมีเพียง 2 สถานะคือ “0” กับ “1” เท่านั้น การกดสวิตช์ จะใช้หน่วยการสื่อสารขนาด 1 บิตและข้อมูลที่มีขนาดมากจะต้องใช้หน่วยการสื่อสาร ที่มีขนาดมากที่สุดคือ 14 ไบท์

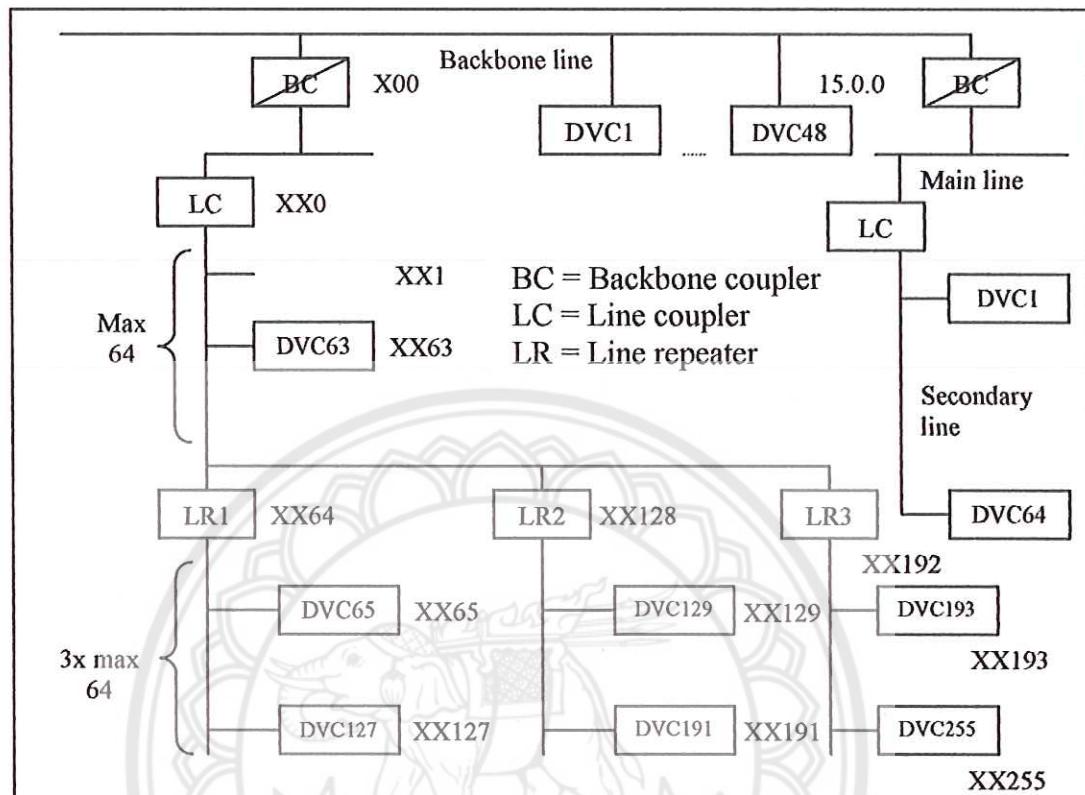


รูปที่ 2.9 การสื่อสารในระบบ EIB

จากรูปที่ 2.9 อธิบายได้ดังนี้

- ทำการกดปุ่มนบนซ้าย สำหรับการเบิดสวิตช์เซ็นเซอร์แบบ 2 ชุด จะมีค่า “1” จากนั้นจะทำการส่งข้อมูลไปบนบัสด้วยข้อมูลที่มีค่ากรุ๊ปแอดเดรส 1/1
- Bus Devices ทั้งหมดจะมีกรุ๊ปแอดเดรส 1/1 เหมือนกัน และในส่วนของหน่วยการสื่อสาร มีค่าเป็น “1” เท่านั้นเมื่อข้อมูลที่ส่งมา
- ในส่วนของหน่วยการสื่อสารมีค่าเป็น “1” และ แอคทูอเอเตอร์ มีค่าเป็น “0”

B. ชนิดและการทำงานของหน่วยเชื่อมต่อ (Type And Function)



รูปที่ 2.10 หน้าที่ของหน่วยเชื่อมต่อ (Coupling Unit)

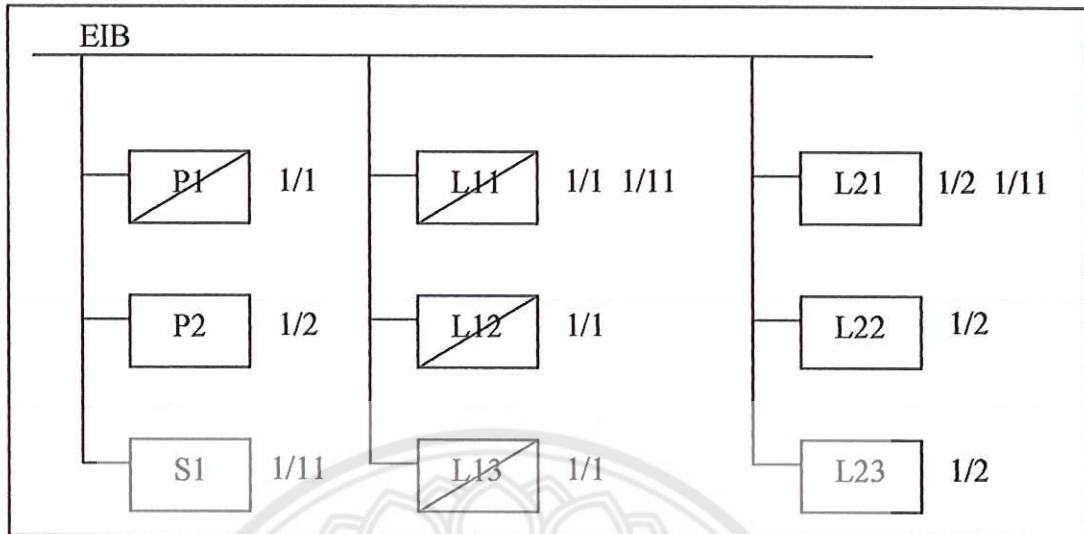
หน่วยเชื่อมต่อสามารถทำหน้าที่ดังต่อไปนี้

1. แบนค์ใบพับเบอร์ (Backbone Coupler (BC)) ทำหน้าที่เชื่อมต่อระหว่างสายแบนค์ใบบัน (Backbone Line) กับสายหลัก (Main Line)
2. ตัวเชื่อมต่อสาย (Line Coupler (LC)) ทำหน้าที่เชื่อมต่อระหว่างสายหลัก (Main Line) กับสายรอง
3. สายสัญญาณ (Line Repeater (LR)) ทำหน้าที่เชื่อมต่อภายในสายรองกรณีที่ต้องการเพิ่มอุปกรณ์ในสายรองซึ่งสามารถเพิ่มได้ถึง 64 อุปกรณ์ (Device) และเพิ่มความยาวสายได้ถึง 1000 เมตร

C. การเชื่อมตอกันของสาย (Connecting Serial Lines)

ในการติดตั้งระบบบันยะประกอบไปด้วยสายหลักสาย แต่ละสายจะต้องมีเพาเวอร์ซัพพลาย (Power Supply)

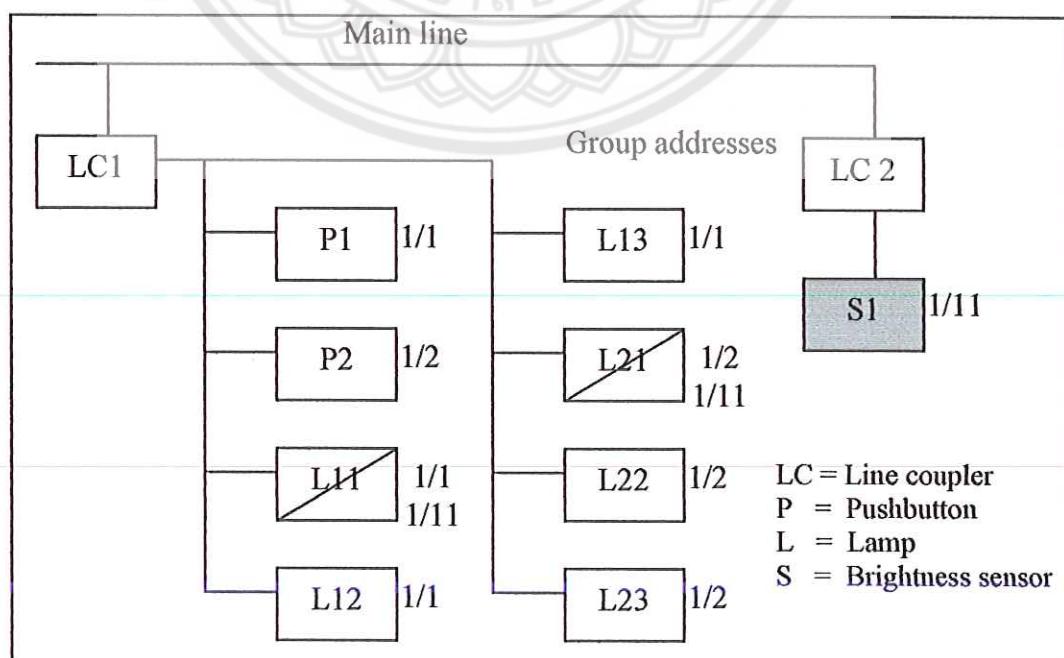
C.1 การต่อสายสัญญาณแบบภายใน (Internal Line Telegram)



รูปที่ 2.11 การต่อสายสัญญาณแบบภายใน (Internal Line Telegram)

จากรูปที่ 2.11 เมื่อกnop P1 จะทำการส่งข้อมูลที่มีกรุ๊ปแอดдрес 1/1 ออกไปเฉพาะ L11 L12 และ L13 เท่านั้นที่จะทำงาน เพราะว่ามีกรุ๊ปแอดdress เมม่อนกันคือ 1/1 เช่นเดียวกันถ้า L21 ส่งข้อมูลที่มีกรุ๊ปแอดdress 1/11 บลสจะตรวจสอบว่ามีข้อมูลส่งมาแต่มีเที่ยง S1 และ L11 เท่านั้นที่จะทำงาน

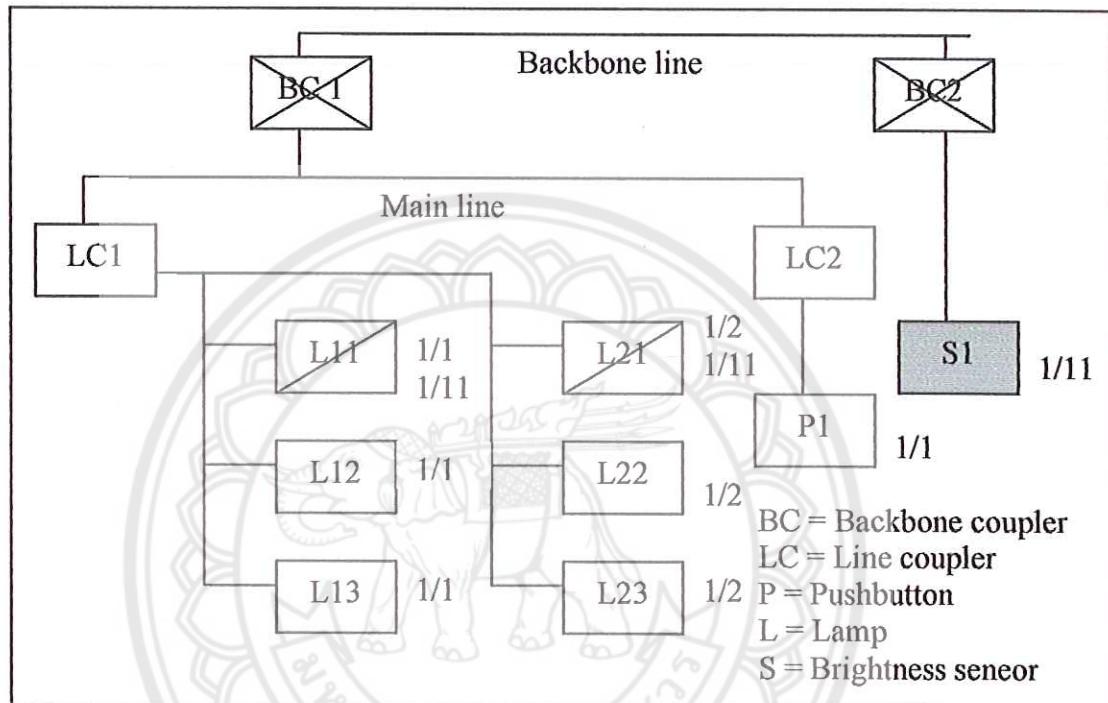
C.2 การต่อสายสัญญาณแบบครอบซึ้ง (Line-Crossing Telegram)



รูปที่ 2.12 การต่อสายสัญญาณแบบครอบซึ้ง (Line-Crossing Telegram)

ถ้าเซนเซอร์รับแสงส่อง S1 "ไม่ได้ต่อภาคในสายเดียวกันดังรูปที่ 2.12 S1 จะทำการส่งข้อมูลที่มีกรุ๊ปแอคเตอร์ 1/11 ผ่าน LC2 ไปบนสายหลัก (Main Line) เมื่อข้อมูลส่งมาถึง LC1 จะทำการส่งข้อมูลที่มีกรุ๊ปแอคเตอร์ 1/11 ไปยังสายรอง เพราะจะนั้นจึงทำให้ L11 และ L21 ทำงาน

C.3 การต่อสายสัญญาณข้ามพื้นที่ (Area-Crossing Telegram)

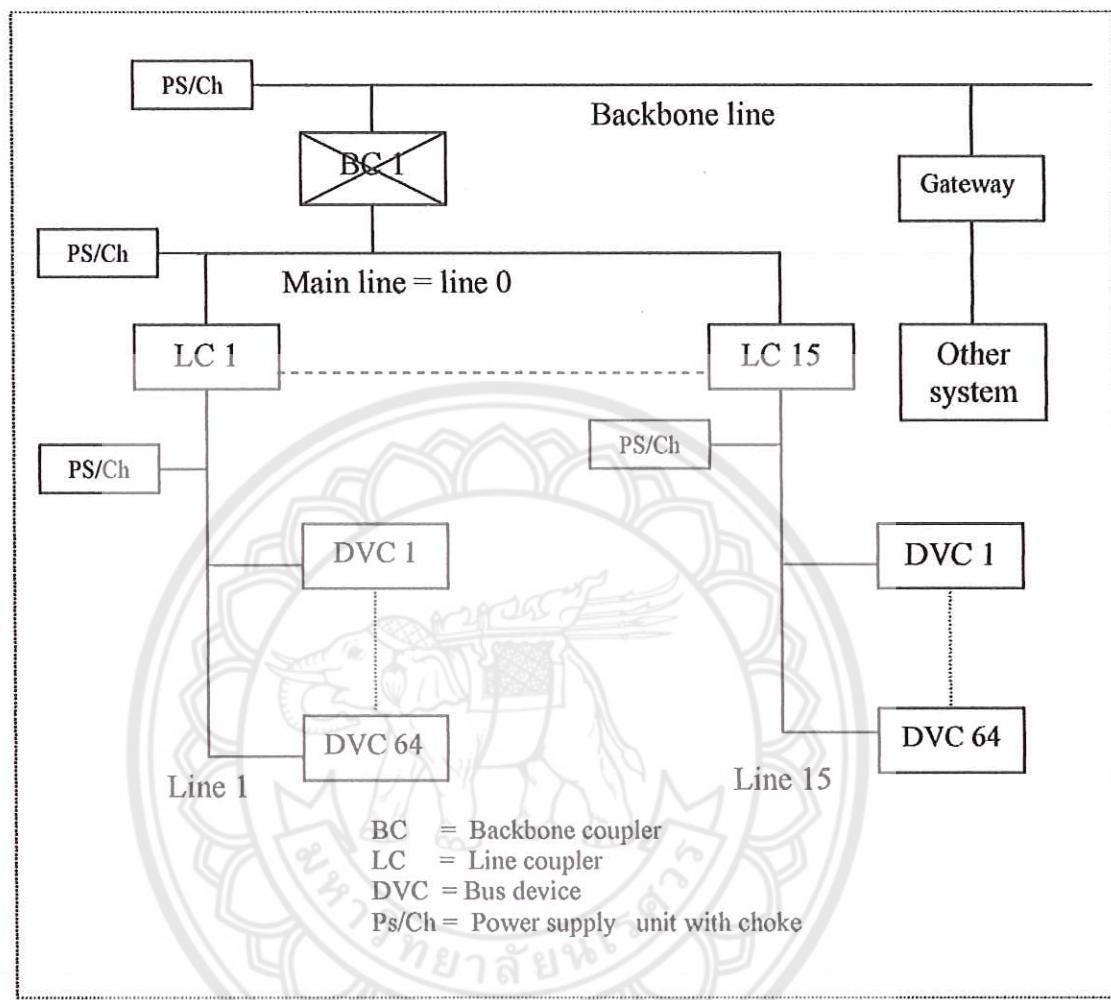


รูปที่ 2.13 การต่อสายสัญญาณข้ามพื้นที่ (Area-Crossing Telegram)

การต่อสายสัญญาณข้ามพื้นที่ (Area-Crossing Telegram) มีหลักการเหมือนกับ การต่อสายสัญญาณแบบครอสซิ่ง (Line-Crossing Telegram) นั้นคือ

จากรูปที่ 2.13 เมื่อเซนเซอร์ตรวจจับแสง S1 ส่งข้อมูลที่มีกรุ๊ปแอคเตอร์ 1/11 ผ่าน BC2 ไปบนสายแบนค์โภน (Backbone Line) จากนั้น L11 และ L21 ที่มีกรุ๊ปแอคเตอร์ 1/11 เหมือนกันจะทำงาน โดยการส่งข้อมูลผ่าน BC1 ไปบนสายหลัก (Main Line) และผ่าน LC1 ไปบนสายรอง

D. การเชื่อมต่อภายในและภายนอกของ EIB ผ่านอินเตอร์เฟส (EIB-Internal And External Interfaces)



รูปที่ 2.14 การเชื่อมต่อภายในและภายนอกของ EIB ผ่านอินเตอร์เฟส

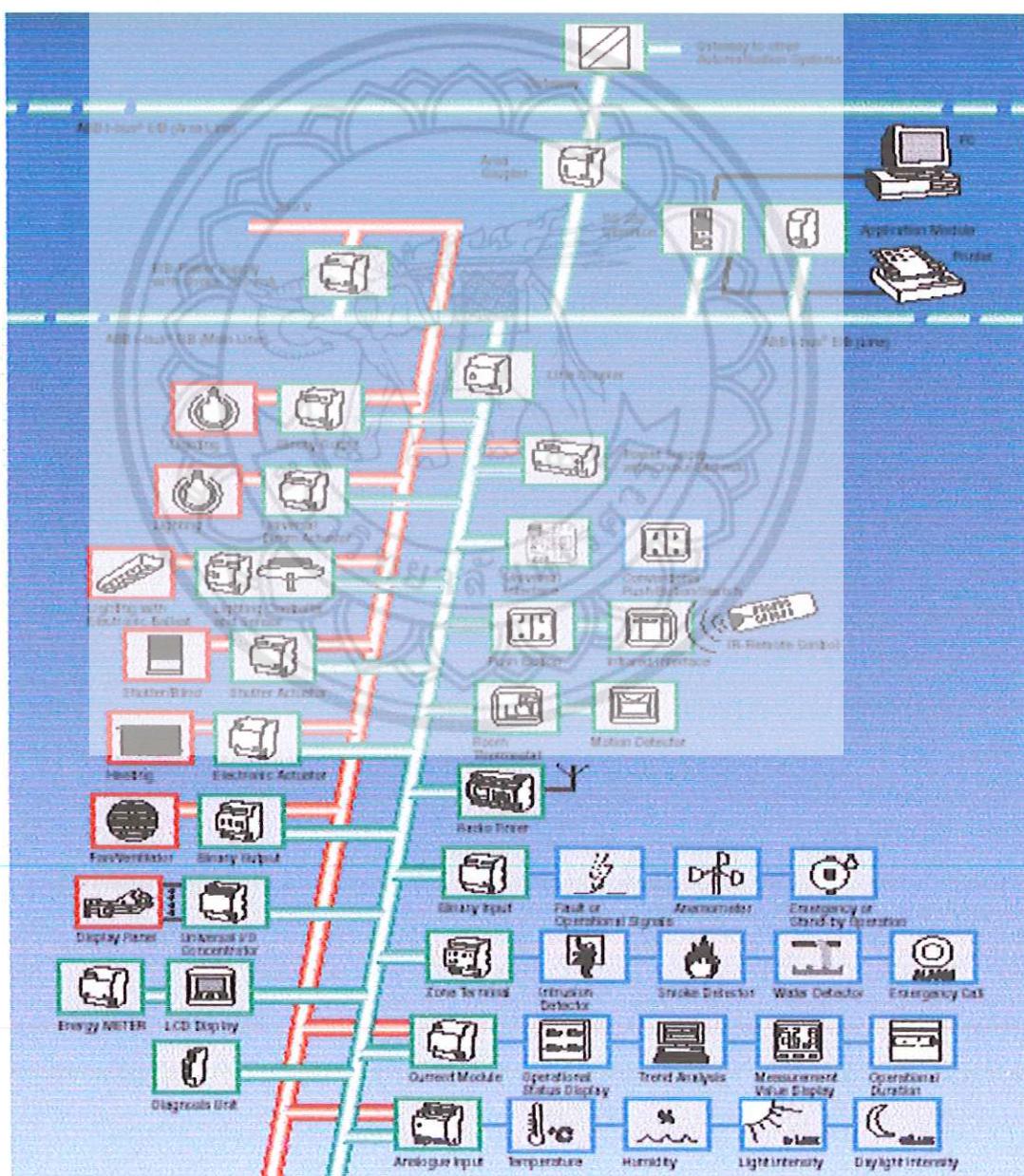
(EIB-Internal and External Interfaces)

ในการเชื่อมต่อกับระบบอื่นสามารถเชื่อมต่อผ่านเกตเวย์ยนิต (Gate Unit) เช่น การเชื่อมต่อกับคอมพิวเตอร์เพื่อทำการป้อนข้อมูล หรือเชื่อมต่อเพื่อแสดงสถานะของวงจรผ่านทางหน้าจอคอมพิวเตอร์

บทที่ 3

หลักการทำงาน และอุปกรณ์หลัก ของระบบควบคุมไฟอัตโนมัติในมาตรฐาน EIB

การติดตั้งทางไฟฟ้าสอดคล้องกับกฎการเดินสายและติดตั้งทางไฟฟ้าของ การไฟฟ้าส่วนภูมิภาค หรือมาตรฐานการติดตั้งทางไฟฟ้าสำหรับประเทศไทยของวิศวกรรมสถานแห่งประเทศไทย ในพระบรมราชูปถัมภ์



รูปที่ 3.1 รูปถ่ายแสดงการติดตั้งของ i-bus โดยบริษัท ABB

จากรูปที่ 3.1 ในส่วนของสายสีแดงจะเป็นอุปกรณ์ไฟฟ้าปกติที่ใช้กันทั่วไป ส่วนของสายสีเขียวเป็นระบบ i-bus ที่ช่วยในการทำงานของระบบควบคุมแสงสว่างอัตโนมัติ และในส่วนของกรอบสีฟ้า เป็นอุปกรณ์เซ็นเซอร์ต่างๆที่ช่วยให้ i-bus ประมวลผลในการทำงาน ซึ่งจะมีการติดตั้งที่หลักหนาวย โดยอุปกรณ์ต่างๆ โดยมีรายละเอียดต่อไปนี้ ในการติดตั้งจะประกอบด้วยส่วนประกอบอย่างน้อยดังต่อไปนี้

- เพาเวอร์ซัพพลายขนาด 24 VDC
- โช๊ค (Choke)
- ลิวิทเซ็นเซอร์
- แอคทูอเรตอร์ (Actuator)
- สายเคเบิลบัส
- คอมพิวเตอร์
- Line Coupler และ Bus Coupler
- หน่วยการเชื่อมต่อ (Interface Unit)

หมายเหตุ – อุปกรณ์แต่ละชนิดมีมากกว่าหนึ่งตัวเพื่อที่สามารถเลือกใช้ให้เหมาะสมกับลักษณะและความต้องการในการใช้งานซึ่งจะแสดงรายละเอียดในภาคผนวก

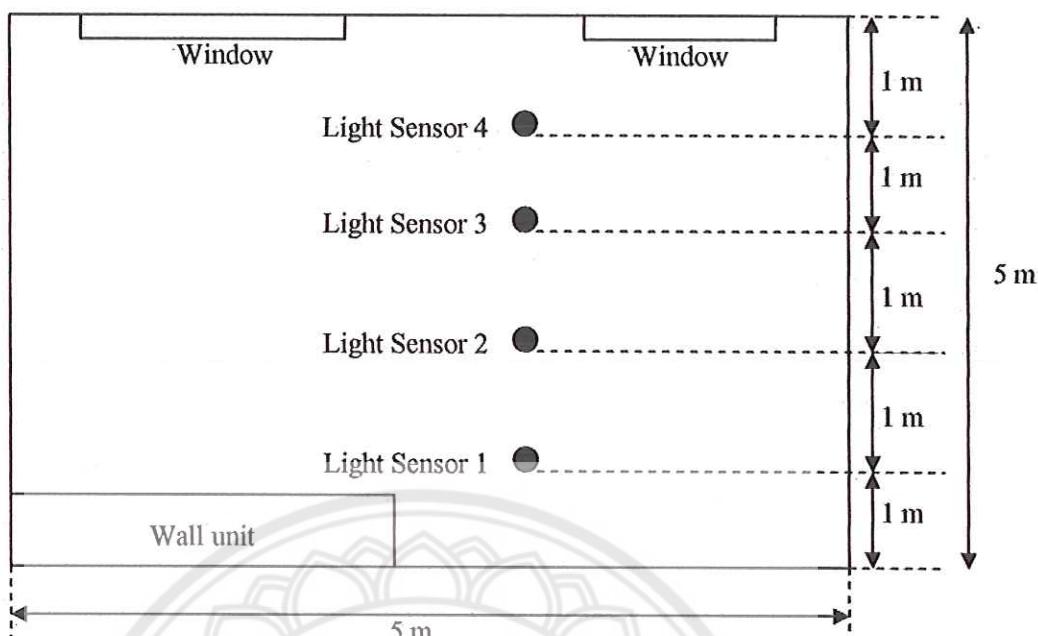
3.1 การติดตั้งเซ็นเซอร์แสงสว่าง (Light Sensor)

ตัวเซ็นเซอร์แสงสว่าง (Light Sensor) เป็นตัววัดค่าความสว่างในที่โล่งเพื่อนำค่าที่ได้เป็นค่าความต้านทาน ความสว่างของแสงนั้นส่วนหนึ่งขึ้นอยู่กับความเข้มของแสง เช่น ความเข้มของแสงอาทิตย์ หรือความเข้มของหลอดไฟ และ ลักษณะพื้นที่ที่รับแสง

3.1.1 หลักการทำงาน

การติดตั้งตัวเซ็นเซอร์แสงสว่าง (Light Sensor) ในจุดใดจุดหนึ่งพร้อมทั้งตั้งค่าการใช้งานของตัวเซ็นเซอร์แสงสว่าง (Light Sensor) ให้เหมาะสมกับการใช้งาน โดยจะนำการวัดค่าแสงสว่างจากดวงอาทิตย์และค่าแสงสว่างจากหลอดไฟ โดยจะมีไมโครสำหรับตรวจค่าแสง ถ้าแสงสว่างลดลงต่ำกว่าค่าที่ตั้งไว้ ตัวเซ็นเซอร์แสงสว่าง (Light Sensor) ก็จะทำงาน ตัวอย่างเช่น ในห้องที่มีความมืดให้ตั้งค่าความสว่างไว้ที่ 500 ลักซ์ คือถ้ามีค่าความสว่างน้อยกว่า 500 ลักซ์ ไฟแสงสว่างจะเปิด แต่ถ้ามีค่าความสว่างมากกว่า 500 ลักซ์ ไฟแสงสว่างจะดับ

ตัวเซ็นเซอร์แสงสว่าง (Light Sensor) จะถูกติดตั้งไว้ในหลาຍๆ จุดของอาคาร โดยทำการติดตั้งที่บริเวณเพดานห้อง และทำการตั้งค่าความเข้มของแสงไว้ที่ประมาณ 500 ลักซ์ หรือตามความต้องการ โดยตัวอย่างการติดตั้งตัวเซ็นเซอร์แสงสว่าง (Light Sensor) ภายในห้องจะมีลักษณะดังรูปที่ 3.2



รูปที่ 3.2 ลักษณะการติดตั้งตัวเซ็นเซอร์แสงสว่าง (Light Sensor)

จากรูปที่ 3.2 การติดตั้งตัวเซ็นเซอร์แสงสว่าง (Light Sensor) ภายในห้องที่มีขนาด 25 ตารางเมตร โดยจะติดตั้งตัวเซ็นเซอร์แสงสว่าง (Light Sensor) ห่างจากผนังหน้าต่างประมาณ 1 เมตร บริเวณกลางห้อง และตัวตั้งค่าก็จะห่างกันประมาณ 1 เมตร ซึ่งเป็นระยะที่มีเหมาะสมต่อการทำงานของตัวเซ็นเซอร์แสงสว่าง (Light Sensor) ในการตรวจวัดปริมาณแสง

3.2 การวัดค่าความเข้มของแสงสว่าง

การวัดค่าความเข้มของแสงสว่าง (E) โดยมีสูตรการของความเข้มของแสงสว่างดังนี้

$$E = \Phi / A$$

Φ = พลักซ์ มีหน่วยเป็น ลูเมนต์

A = พื้นที่การส่องสว่าง

ความเข้มของแสงสว่าง จะเป็นการบันทึกค่าของ พลักซ์ ที่ตกลงพื้นที่ที่ต้องการส่องสว่าง ค่าของความเข้มของแสงสว่าง จะมีหน่วยเป็นลักซ์ ตัวอย่างของความเข้มของแสงสว่าง

อุปกรณ์ที่ต้องไฟปิด	มีความสว่างถึง	100,000	ลักซ์
อุปกรณ์ที่ต้องไฟปิด	มีความสว่างถึง	20,000	ลักซ์
ความสว่างของสำนักงาน	มีความสว่างถึง	500	ลักซ์
อุปกรณ์ที่ต้องไฟปิด	มีความสว่างถึง	400	ลักซ์
ตอนกลางคืนที่ต้องไฟไปร่อง	มีความสว่างถึง	0.3	ลักซ์

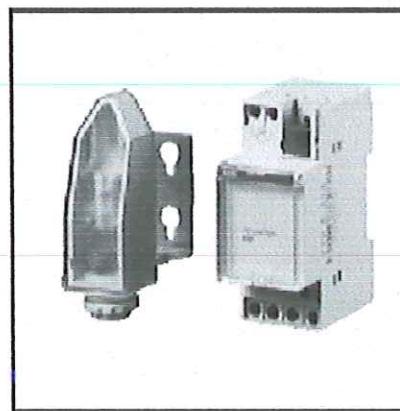
การส่องสว่าง (L) ในหน่วยของ แคนเดล่าต่อตารางเมตร (cd/m^2) ($\text{cd} = \text{Candela}$) เป็นค่าของความสว่างนั้นต่อพื้นที่ของการส่องสว่าง ความเข้มของแสงสว่างของพื้นที่หรือห้องต่างๆ ดังตารางที่ 3.1

ตารางที่ 3.1 ตารางแสดงความเข้มของแสงสว่างในสถานที่และห้องต่างๆ

ลักษณะพื้นที่หรือห้อง	ความสว่างที่ต้องการ (ลักช์)
โรงเรียน	500
โรงพยาบาล	100/200/300
ออฟฟิศ	300/500
ห้องประชุม	300
ห้องน้ำ	100
ห้องครัว	100
ร้านอาหาร	200
พื้นที่ต้อนรับภายในโรงแรม	100
โชว์รูมแสดงสินค้า	300

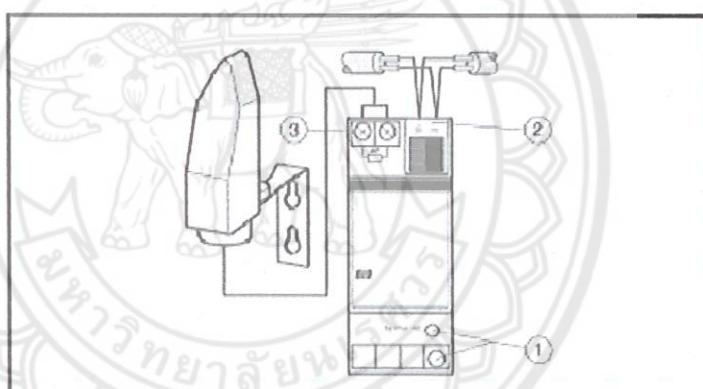
3.3 เซนเซอร์ตรวจจับปริมาณแสง (Brightness Sensor)

เป็นอุปกรณ์ตรวจจับปริมาณแสง ซึ่งจะแบ่งเป็น 2 ส่วนคือ ส่วนตัวตรวจจับแสง (Light Sensor) และส่วนตัวควบคุม (Control Device) ในส่วนแรกจะติดตั้งตามจุดที่ต้องการวัดปริมาณแสง เช่น ภายนอกอาคาร และ ส่วนตัวควบคุมจะเป็นส่วนที่มีตัวประแมกน็อกต์ที่วัดได้เทียบกับค่าที่ตั้งไว้ เพื่อสามารถปรับระดับแสงสว่างในการตอบสนองได้ เช่น เมื่อความสว่างภายนอกค่อนข้างน้อย ให้เปิดไฟภายนอกอาคารทั้งหมด เป็นต้น โดยมีข้อกำหนดทางเทคนิคดังนี้



รูปที่ 3.3 อุปกรณ์ตรวจจับปริมาณแสง (Brightness Sensor)

- พิกัดแรงดันด้านเข้า 24 VDC
- สัญญาณเข้า เป็น “1”, สำหรับ Light Sensor
- การปรับค่า 2 ถึง 20,000 ลักซ์
- ลักษณะการติดตั้ง เป็นการติดตั้ง โมดูล (Modular) ขึ้นบนราง ขนาด 35 มิลลิเมตร
- ระดับการป้องกัน Brightness Sensor IP20 ตามมาตรฐาน EN 60 529
- Light Sensor IP54 ตามมาตรฐาน EN 60 529
- อุณหภูมิใช้งานปกติ -5 ถึง 45 องศาเซลเซียส สำหรับ Brightness Sensor
- -40 ถึง 70 องศาเซลเซียส สำหรับ Light Sensor
- อุณหภูมิในการเก็บรักษา -25 ถึง 55 องศาเซลเซียส
- อุณหภูมิระหว่างการขนส่ง -25 ถึง 70 องศาเซลเซียส
- เป็นวัสดุแบบ พลาสติก



1 Programming LED and push button
2 Bus connection
3 Connection for light sensor

รูปที่ 3.4 ส่วนประกอบภายในอุปกรณ์ตรวจจับปริมาณแสง (Brightness Sensor)

เซนเซอร์ตรวจวัดปริมาณแสงสว่าง (Brightness Sensor) สามารถตั้งค่าความสว่างตั้งแต่ 1 ลักซ์ ถึง 20,000 ลักซ์ การต่อสายสามารถมีความยาวสายสูงสุด 100 เมตรและการติดตั้งต้องแน่ใจว่า เซนเซอร์ตรวจวัดปริมาณแสงสว่าง (Brightness Sensor) ไม่มีการถูกบดบังจากเจ้า

- ด้านเซนเซอร์ตรวจวัดปริมาณแสงสว่าง (Brightness Sensor) ใช้สำหรับ เปิด-ปิด แสงสว่าง ภายนอกอาคารจะต้องหันไปทางทิศตะวันออกเพื่อรับแสงจากดวงอาทิตย์
- ด้านเซนเซอร์ตรวจวัดปริมาณแสงสว่าง (Brightness Sensor) ใช้สำหรับ เปิด-ปิด แสงสว่าง ภายในอาคารจะต้องหันไปทางทิศเหนือหรือใต้เพื่อหลีกเลี่ยงแสงสว่างจากภายนอกอาคาร

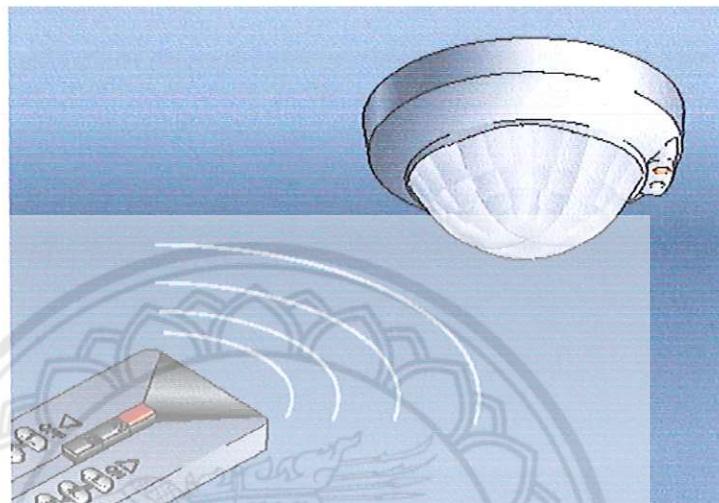
คำสั่ง เปิด – ปิด เชนเซอร์ตรวจวัดปริมาณแสงสว่าง (Brightness Sensor) จะทำการ เปิด – ปิด หลอดไฟเมื่อค่าความสว่างมีค่ามากกว่าหรือน้อยกว่าค่าความสว่างที่กำหนด โดยค่าความสว่างสามารถกำหนดโดยใช้ค่าความต้านทานของเซนเซอร์ตรวจวัดปริมาณแสงสว่าง (Brightness Sensor) เป็นตัวกำหนดดังตารางที่ 3.2

ตารางที่ 3.2 ตารางความสัมพันธ์ระหว่างค่าความต้านทานกับค่าความสว่าง

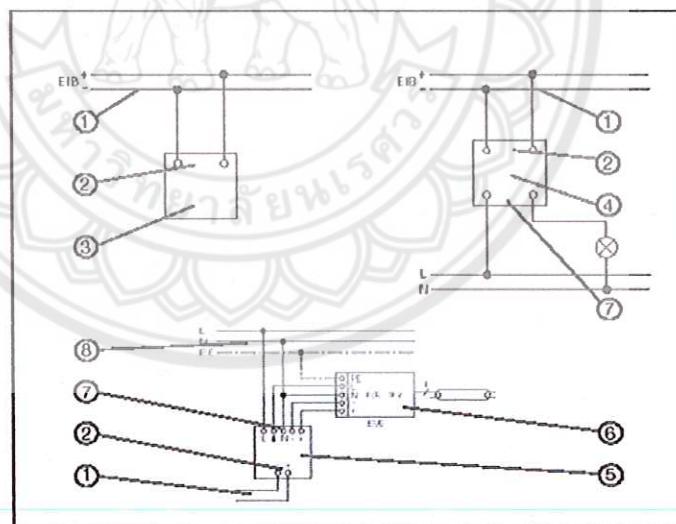
ค่าความสว่าง / ลักซ์ (Lux)	ค่าความต้านทาน / โอห์ม (Ohm)
1	2.4 M
1.5	2.0 M
2	1.5 M
3	1.0 M
5	700.0 k
7	460.0 k
10	340.0 k
20	200.0 k
30	140.0 k
50	100.0 k
200	30.0 k
300	19.6 k
500	12.8 k
700	10.4 k
1000	8.4 k
1500	6.0 k
2000	5.2 k
2500	4.0 k
5000	2.8 k
7000	2.4 k
10000	2.0k

3.4 ตัวตรวจจับความเคลื่อนไหว (Busch-Watchdog Presence)

การตรวจจับความเคลื่อนไหวของบุคคล ซึ่งรวมถึงการเคลื่อนเพียงเล็กน้อยในขณะใช้คอมพิวเตอร์ในที่ทำงาน สิ่งที่มีอิทธิพลต่อการทำงานของตัวตรวจจับการเคลื่อนไหว (Busch-Watchdog Presence) เช่น ความสูงในการติดตั้งและสภาพแวดล้อมของตัวตรวจจับการเคลื่อนไหว (Busch-Watchdog Presence) เธอ



รูปที่ 3.5 ตัวตรวจจับความเคลื่อนไหว (Busch-Watchdog Presence)

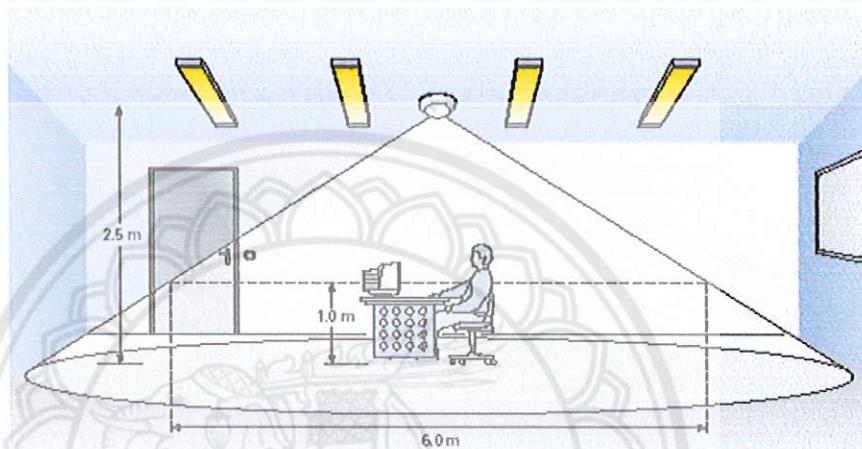


- | | |
|----------------------|--|
| 1 Bus cable | 5 Switch/dim actuator FM |
| 2 Bus terminal | 6 Electronic ballast with 0 (1) - 10 V control input |
| 3 Bus coupler FM | 7 Supply terminals |
| 4 Switch actuator FM | 8 230 V mains voltage |

รูปที่ 3.6 ส่วนประกอบภายในตัวตรวจจับความเคลื่อนไหว (Busch-Watchdog Presence)

3.4.1 การตรวจจับความเคลื่อนไหวบริเวณภายในห้องที่คนนั่งอยู่

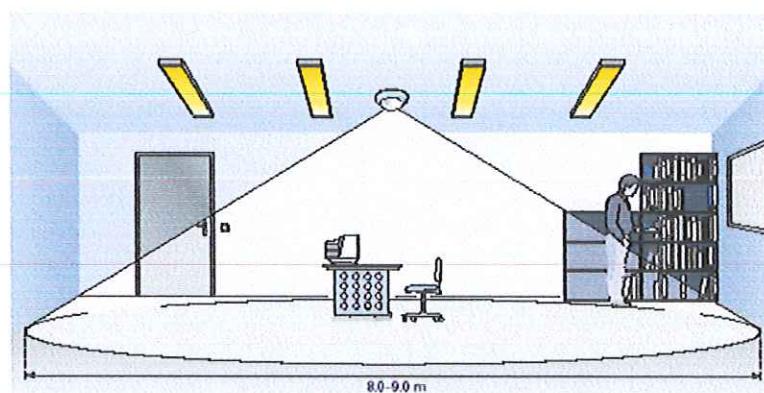
การตรวจจับความเคลื่อนไหวบริเวณภายในห้องที่คนนั่งอยู่ในตำแหน่งๆ ก็ต้องมีความกว้าง 6 เมตร และสูง 2.5 เมตร ขณะที่คนนั่งอยู่ในตำแหน่งๆ ก็ต้องมีความกว้าง 6 เมตร และสูง 2.5 เมตร ขณะที่คนนั่งอยู่ในตำแหน่งๆ ก็ต้องมีความกว้าง 6 เมตร และสูง 2.5 เมตร (ติดตั้งตัวตรวจจับความเคลื่อนไหวบริเวณเพดานห้องที่มีความสูง 2.5 เมตร) การทำงานของตัวตรวจจับความเคลื่อนไหว (Busch-Watchdog Presence) ยังคงทำงานได้อย่างสมบูรณ์ ถึงแม้มีการเคลื่อนไหวเพียงเล็กน้อย ตัวตรวจจับความเคลื่อนไหวก็ยังคงตรวจจับอยู่ดังรูปที่ 3.7



รูปที่ 3.7 การทำงานของตัวตรวจจับความเคลื่อนไหวในขณะที่นั่งอยู่

3.4.2 การตรวจจับความเคลื่อนไหวเมื่อมีคนเดินอยู่บริเวณรอบๆ ห้อง

การตรวจจับความเคลื่อนไหวบริเวณภายนอกห้อง คือการตรวจจับความเคลื่อนไหว (Busch-Watchdog Presence) ที่ยังคงทำงานได้ เพราะตัวตรวจจับจะตรวจจับบริเวณพื้นห้องซึ่งมีความกว้าง 6 เมตร สูง 2.5 เมตร ตั้งแต่ 8.0-9.0 เมตร ดังรูปที่ 3.8



รูปที่ 3.8 การทำงานของตัวตรวจจับความเคลื่อนไหวรอบๆ ห้อง

3.4.3 ความสูงกับการติดตั้ง

คุณลักษณะของย่างของตัวตรวจจับจะเปลี่ยนไปตามความสูงของการติดตั้ง เช่น ถ้าความสูงเพิ่มขึ้น ปฏิกิริยาการตอบรับ และความกว้างของพื้นที่ในการตรวจจับจะเพิ่มขึ้น แต่ไม่ควรติดสูงเกินไปดังตารางที่ แสดงระยะในการติดตั้งตัวตรวจจับการเคลื่อนไหว

15.

14.95

25.98

c

ตารางที่ 3.3 ระยะในการติดตั้งตัวตรวจจับความเคลื่อนไหวกับความกว้างในการตรวจจับ

ความสูงของตัวตรวจจับ การเคลื่อนไหว (เมตร)	ระยะความกว้างของการ ตรวจจับเมื่อมีคนนั่งอยู่ (เมตร)	ระยะความกว้างของการ ตรวจจับเมื่อมีคนยืนหรือเดิน อยู่ (เมตร)
2.0	4	8
2.5	6	10
3.0	8	12
3.5	10	14
4.0	12	16
5.0	16	20

3.4.4 ขอบเขตการทำงานของตัวตรวจจับความเคลื่อนไหว (Busch-Watchdog Presence)

บริเวณที่ทำงานของตัวตรวจจับความเคลื่อนไหว (Busch-Watchdog Presence) นั้นสามารถปิดกันได้โดยใช้วัสดุต่างๆ เช่น ตันไม้ กระจก กัน

3.4.5 แหล่งความร้อนภายนอก

การเปลี่ยนแปลงอุณหภูมิอย่างรวดเร็วในบริเวณรอบๆ ของตัวตรวจจับความเคลื่อนไหว (Busch-Watchdog Presence) ซึ่งมีความรวดเร็วและมีผลต่อการทำงานของตัวตรวจจับความเคลื่อนไหว เช่น การเพิ่มอุณหภูมิความเย็นในห้อง หรือความร้อนจากหลอดไฟ

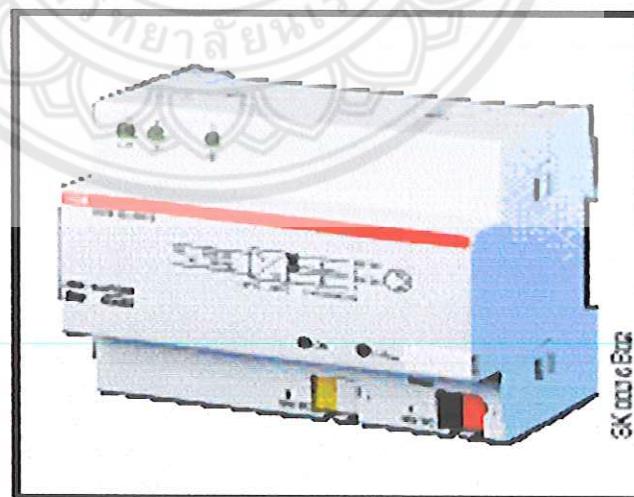
ถ้าอุณหภูมิในห้องลดลงอย่างช้าๆ จะไม่มีอิทธิพลต่อการทำงานของตัวตรวจจับความเคลื่อนไหว (Busch-Watchdog Presence) เช่น ตัวปล่อยรังสี (ระยะ > 0.5 เมตร) ความร้อนจากแสงอาทิตย์ ความร้อนจากคอมพิวเตอร์

3.5 เพาเวอร์ซัพพลาย (Power Supply)

เป็นอุปกรณ์ที่ใช้แปลงแรงดันกระแสสลับจาก 230 VAC ให้แรงดันออกมาจ่ายให้กับ อุปกรณ์บัสดีไวซ์ (Bus Device) ประมาณ 24 โวลต์ ซึ่งจำเป็นต่อการทำงานของระบบ ในสายแต่ ละสายก็จะมีแหล่งจ่ายสำหรับบัสดีไวซ์ (Bus Device) แหล่งจ่ายแรงดันมีการรวมแรงดันและมีการ ควบคุมกระแสเพื่อป้องกันการลัดวงจร สามารถที่จะเก็บพลังงานได้ภายในเวลา 100 ไมโครวินาที บัสดีไวซ์ (Bus Device) จะมีความต้องการแรงดันในการทำงานที่ต่ำที่สุดที่ 21 โวลต์ และสามารถที่ จะรับโหลดได้ 200 มิลลิวัตต์ บนบัส ยกเว้นดีไวซ์ (Devices) บางตัว ที่ต้องการพลังงานในการ ทำงานที่แตกต่างกันตามคุณภาพการทำงานของอุปกรณ์นั้นๆ (ตัวอย่างเช่น Drive Actuators) เพาเวอร์ ซัพพลายขนาด 640 มิลลิแอม培ร์ สามารถที่จะติดต่อกับดีไวซ์ (Device) ได้ 64 ตัว มีความจุสูงสุดที่ 200 มิลลิวัตต์ และเก็บจะเท่ากับที่ส่งไปตามสาย

การป้องกันการไฟลุกของกระแสในสายไฟบน Bus Side เพาเวอร์ซัพพลายจะมีความ ต้านทานที่มีค่าสูงในการต่อจากแบนบัส ถึงสายกราว เพาเวอร์ซัพพลายจะมีสายกราว ดังนี้ จุดที่ใช้ เชื่อมต่อสายกราวจะมีแรงดันต่ำ การต่อผ่านระบบจะเป็นสายสีเหลืองกับสีเขียว

การรีเซ็ตของเพาเวอร์ซัพพลายขนาด 640 มิลลิแอมเบร็ฟ จะมีปุ่มรีเซ็ตและหลอด LED สี แดงแสดงในการควบคุม การต่อสายสามารถที่จะตั้ง ค่าแรงดันให้เป็น 0 โวลต์ กับสวิตช์ การ ป้องกันการลัดวงจรของบัสข้อมูล (ให้เลือกแรงดันที่ความถี่ 9,600 Hz) ผ่านทางไฟว์ฟิลด์หรือตัวเก็บ ประจุของเพาเวอร์ซัพพลาย



รูปที่ 3.9 เพาเวอร์ซัพพลาย (Power Supply)

3.5.1 ขนาดของเพาเวอร์ชัพพลายที่ใช้งาน

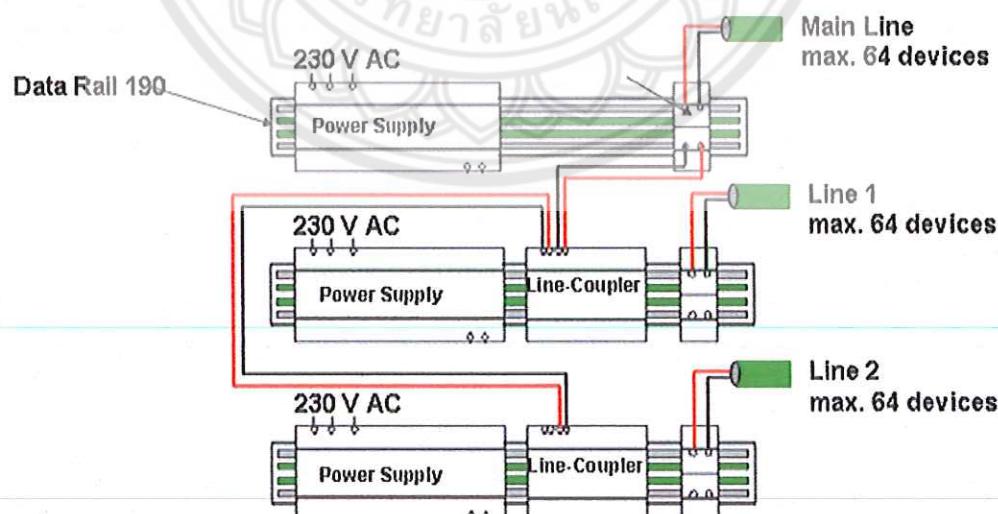
1. เพาเวอร์ชัพพลายน้ำด 320 มิลลิแอมเปร่: อุปกรณ์สามารถที่จะผลิตแรงดันบัส เมื่อต่อเข้ากับ โช๊ค (Choke) บนตัว DIN rail (เป็น 2 ทางออกที่สื่อไฟฟ้าของรางข้อมูลทำการติดต่อกับเพาเวอร์ชัพพลาย)
2. เพาเวอร์ชัพพลายน้ำด 640 มิลลิแอมเปร่ ค่าแรงดันที่ออกมากและสามารถที่เป็นตัวอย่างสำหรับสายอื่นๆ ที่ใช้ที่อยู่ภายนอก

การแสดงผลของเพาเวอร์ชัพพลายจะมีหลอด LED ใช้แสดงสภาพการทำงานดังนี้

- สีเขียว แสดงว่าเพาเวอร์ชัพพลายกำลังทำงานอยู่
- สีแดง แสดงว่า มีการเกิดโอลิเวอร์โหลด (Overload) และเกิดการลัดวงจรที่สายบัส
- สีเหลือง แสดงว่า มีแรงดันเกิดขึ้นเกิน 30 โวลต์ ซึ่งเกินขนาดของบัสที่จะรับได้

3.5.2 การต่อ กันของเพาเวอร์ชัพพลาย

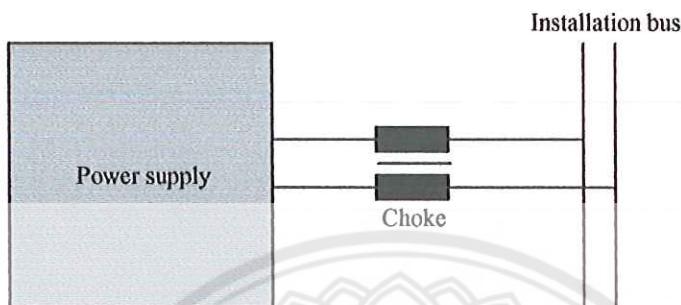
การต่อ กันของเพาเวอร์ชัพพลายโดยที่เพาเวอร์ชัพพลาย 1 ตัวจะสามารถที่จะมีการต่อ กันของบัสค์บัส (Bus Device) ที่ต่อ กันมากที่สุดไม่เกิน 64 ตัวต่อเพาเวอร์ชัพพลาย 1 ตัวบนสาย 1 สาย ระยะห่างของเพาเวอร์ชัพพลายแต่ละตัวจะต้องอยู่ห่างกันประมาณ 200 เมตร (ความยาวบนสายบัส) สำหรับระยะห่าง 200 เมตรนี้จะเป็นระยะที่เหมาะสมต่อการไหลของกระแส



รูปที่ 3.10 การต่อ กันของเพาเวอร์ชัพพลาย

3.5.3 การต่อ กันของเพาเวอร์ซัพพลายกับบัสโดยผ่านโซล์ฟิลด์

โซล์ฟิลด์ (Choke) มีความสำคัญในการป้องกันแรงดันกระชากรเพื่อป้องกันไม่ให้อุปกรณ์เกิดความเสียหาย และเพื่อให้อุปกรณ์ในระบบเข้าสู่ตำแหน่งที่ปลอดภัย (Fail Safe Position) กรณีที่ไฟดับ



รูปที่ 3.11 การต่อ กันของเพาเวอร์ซัพพลายกับบัสโดยผ่านโซล์ฟิลด์

จากรูปที่ 3.11 เพาเวอร์ซัพพลายจะติดต่อกับบัสโดยผ่านโซล์ฟิลด์ (Choke) เมื่อแรงดันไฟฟ้ากระแสเดียว (DC) จากเพาเวอร์ซัพพลายถูกส่งไปโดยผ่านโซล์ฟิลด์ (Choke) โดยโซล์ฟิลด์ (Choke) จะทำหน้าที่เป็นตัวต้านทานขนาดต่ำ (ความถี่เป็น 0)

เมื่อข้อมูลถูกส่งในรูปของแรงดันไฟฟ้ากระแสเดียว (DC) (ด้วยความถี่ที่ไม่เท่ากับ 0) โซล์ฟิลด์ (Choke) จะทำหน้าที่เป็นตัวต้านทานขนาดสูง ด้วยเหตุนี้เพาเวอร์ซัพพลายจะส่งผลกระทบต่อข้อมูลเพียงเล็กน้อยเท่านั้น

3.5.4 การป้องกันระบบโดยการทำงานที่ใช้แรงดันต่ำ (Safety Low Voltage Networks (SELV))

ระบบควบคุมแสงสว่างอัตโนมัติจะมีความปลอดภัยของระบบและสามารถที่จะป้องกันอันตรายต่างๆ ที่อาจจะเกิดขึ้น เนื่องจากมีการแปลงแรงดันจาก 230 VAC ให้ลงมาประมาณ 24 VDC โดยมีเพาเวอร์ซัพพลายขนาด 640 มิลลิแอมป์ เป็นอุปกรณ์ที่ใช้ในการแปลงแรงดัน ซึ่งจะเป็นการป้องกันของระบบดังนี้

1. สามารถป้องกันกระแสไฟฟ้าจากระบบอื่นๆ
2. ทำให้การเชื่อมต่อของสายเมนมีความคงทน

3.6 การติดตั้งสายเคเบิล (Installation of Cables)

3.6.1 รูปแบบของสายเคเบิลบัส (Types of Bus Cable)

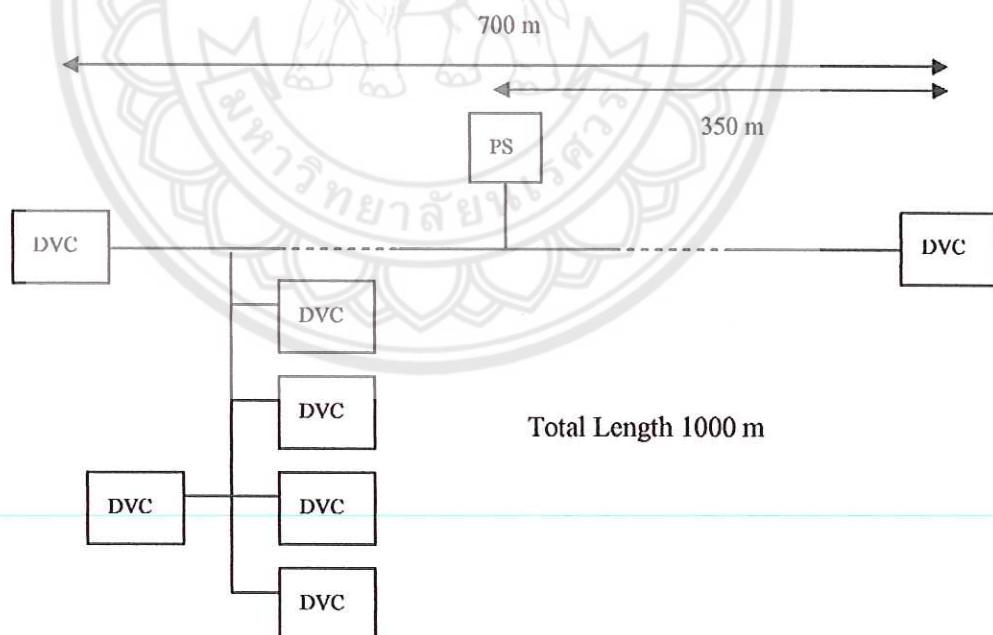
โดยปกติจะเป็นสายสีเขียว ใน 1 ลุ่วจะจะมีค่าความต้านทานของสาย 72 โอห์ม และค่าความจุ 0.12 ใน โครงสร้างต่อความยาวสาย 1,000 เมตร เมื่อทำการติดตั้งสายเคเบิล โดยปกติจะมีการทดสอบแรงดันที่ 4 กิโล โวลต์ ตามเงื่อนไขดังต่อไปนี้

1. สายที่ใช้จะเป็นสายสีแดงที่เป็นบวก และ สายสีดำที่เป็นลบ
2. ส่วนที่เป็นสายสำรองจะไม่ต่อ กับ อุปกรณ์ตัวใด

การติดตั้งสายเคเบิลบัสโดยทั่วไปจะติดตั้งโดยใช้ระดับแรงดันที่ 230/400 โวลต์ สิ่งที่จำเป็นสำหรับการติดตั้ง

1. ต้องมีจำนวนป้องกันหุ้มสายเคเบิลที่เป็นสายเมน และ สายบัส
2. สายจะมีช่องว่างระยะห่างต่ำสุด 4 มิลลิเมตรของการติดตั้ง ระหว่างแกนจำนวนป้องกัน ของสายบัสและ ปลอกหุ้มสายเมน ซึ่งจะเป็นการป้องกันสายภายนอกได้เงื่อนไขที่เหมือนกันของการ ป้องกันด้วยฉนวน

3.6.2 ความยาวของสายเคเบิล (Cable Lengths)



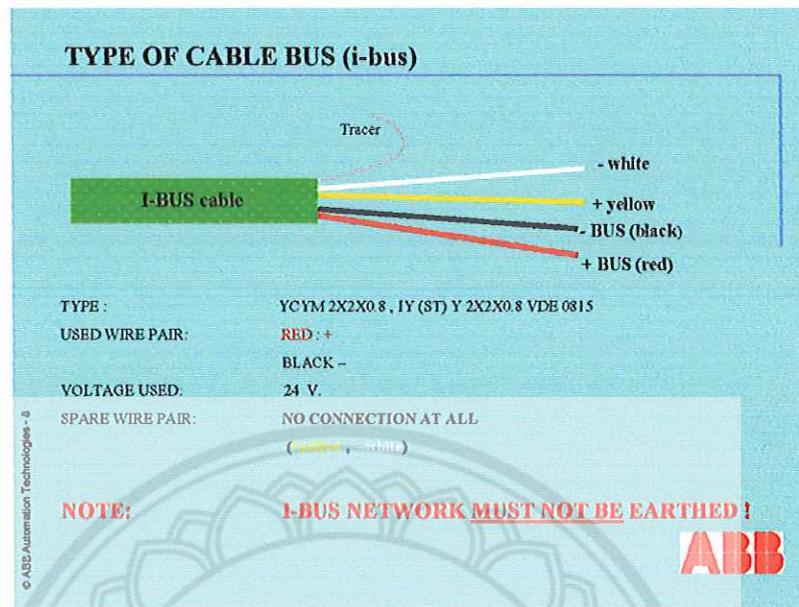
รูปที่ 3.12 การต่อสายเคเบิลที่ต่อระหว่างเพาเวอร์ซัพพลายกับบัสดีไวซ์

ระยะห่างระหว่างเพาเวอร์ซัพพลายถึงบัสดีไวซ์ จะมีระยะห่าง	350	เมตร
ระยะห่างระหว่างบัสดีไวซ์ถึงบัสดีไวซ์ แต่ละตัวจะมีระยะห่างกัน	700	เมตร

สายเคเบิลบัสจะมีความยาวรวม

1000

เมตร



รูปที่ 3.13 สายเคเบิลบัส

สายเคเบิลบัส (I-Bus) จะประกอบไปด้วยสายย้อมๆ กายใน 5 สาย โดยจะมีสายสีแดง, ดำ, เหลือง, ขาว และ เทา โดยสายที่ใช้รับไฟกระแสตรง (DC) ขนาด 24 โวลต์ คือ สายสีแดง และสีดำ ส่วนสายเหลืองและสีขาว จะเป็นสายสำรอง ดังรูปที่ 3.13

3.7 คอมพิวเตอร์

คอมพิวเตอร์ควบคุมที่ส่วนกลาง พร้อมโปรแกรมควบคุมแบบการแสดงกราฟิก เพื่อให้ใช้งานได้ง่ายมีรายละเอียดดังนี้

- สามารถทำโปรแกรมและเปลี่ยนแปลงโปรแกรมของอุปกรณ์ในระบบได้ เช่น กำหนดรหัสของอุปกรณ์ต่างๆ ในระบบ, กำหนดหน้าที่ของอุปกรณ์แต่ละชนิด, กำหนดตารางการเปิด-ปิด อุปกรณ์ไฟฟ้าต่างๆ ในระบบ ระบบแสดงสว่าง เพื่อให้สามารถใช้พลังงานไฟฟ้าอย่างประหยัดและมีประสิทธิภาพสูงสุด

- แสดงสภาพการทำงานเป็นแผนภาพการแสดงกราฟิกที่จากคอมพิวเตอร์ส่วนกลาง
- สามารถควบคุมการทำงานของอุปกรณ์ต่างๆ ในระบบได้จากคอมพิวเตอร์ ซึ่งสามารถควบคุมได้ง่ายเนื่องจาก จะแสดงเป็นรูปภาพที่จากคอมพิวเตอร์ หรือสามารถสั่งเปิด-ปิดที่อุปกรณ์นั้นได้

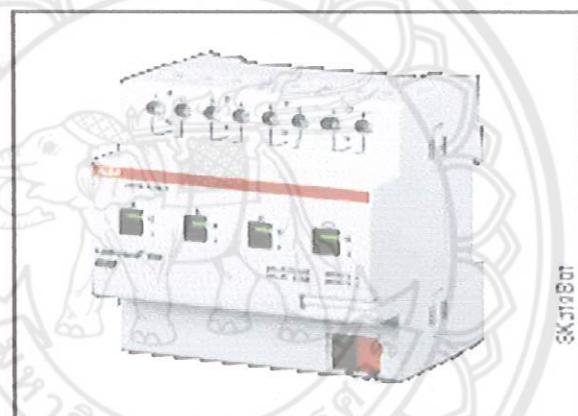
- สามารถควบคุมอุปกรณ์หรือเปลี่ยนแปลงโปรแกรมการทำงานได้จากคอมพิวเตอร์ส่วนกลาง หรือ จากพื้นที่ต่างๆ ในอาคารด้วยคอมพิวเตอร์แบบโน้ตบุ๊ก (Notebook) ได้โดยเสียง

คอมพิวเตอร์แบบโน้ตบุ๊ก (Notebook) เข้ากับช่องรับสัญญาณของบัสคัพเพอร์ (Bus Coupler) ซึ่งติดตั้งอยู่กับสวิตช์ตามจุดต่างๆ ในอาคาร การผ่านเข้าสู่ระบบในแต่ละระดับต้องใช้รหัสผ่านเท่านั้น

- หากไฟฟ้าดับโปรแกรมจะไม่สูญหาย และอุปกรณ์ประเภทไบนาเรียตพุต (Binary Output) หรือแอคทูอเอเตอร์ (Actuators) จะคงภาวะเดิม โดยมีหน่วยความจำแบบ EEPROM ซึ่งจะจดจำรหัสและกลุ่มรหัส ของตนเองได้ และถ้ามีปัญหาเกี่ยวกับการควบคุมจากซอฟแวร์ (Software) จะต้องวงจรแบบบายพาส (By-Pass) ให้สามารถ เปิด-ปิดได้ที่ห้องควบคุมโหลดส่วนกลาง (Load Center) ของวงจรควบคุมแสงสว่าง

3.8 สวิตช์แอคทูอเอเตอร์ (Switch Actuator)

สวิตช์แอคทูอเอเตอร์ (Switch Actuator) ซึ่งเป็นไบนาเรียตพุตสำหรับตัดต่อวงจรไฟฟ้าตามโปรแกรมที่กำหนดดังนี้



รูปที่ 3.14 สวิตช์แอคทูอเอเตอร์ (Switch Actuator)

1. สวิตช์แอคทูอเอเตอร์ 4 ชุด และ สวิตช์แอคทูอเอเตอร์ 8 ชุดจะทำหน้าที่ตัดต่อวงจรไฟฟ้าที่ไม่ง่ายให้อุปกรณ์ไฟฟ้าแต่ละชนิดโดยรับคำสั่งจากบัสคัพเพอร์ (Bus Coupler) หรือไบนาเรียตพุต หรือทำงานตามโปรแกรมที่กำหนดไว้ โดยมีข้อกำหนดทางเทคนิคดังนี้

- พิกัดแรงดันด้านเข้า

24 VDC

- เอาท์พุต

สวิตช์ควบคุมจะมีกระแสต่ำที่สุดที่ 5 โวลต์ 480 มิลลิแอม培ร์

สวิตช์ควบคุมจะมีกระแสต่ำที่สุดที่ 10 โวลต์ 240 มิลลิแอม培ร์

สวิตช์ควบคุมจะมีกระแสต่ำที่สุดที่ 24 โวลต์ 100 มิลลิแอม培ร์

- การแสดงผล	สวิทช์ควบคุมจะมีกระแสสูงที่สุดที่ 230 โวลต์
- สวิทช์	กระแสสัมบูรณ์ (AC) 20 A/AC1, 10A/AC3
- ระดับการป้องกัน	LED สีแดง และ ปุ่มกด
- อุณหภูมิใช้งานปกติ	เพื่อกำหนดแอคเดรส
- ลักษณะการติดตั้ง	IP20 ตามมาตรฐาน DIN
- เป็นรูปแบบ	-5 ถึง 45 องศาเซลเซียส
	เป็นการติดตั้งโมดูล (Modular) ยึดบนรางขนาด 35 มิลลิเมตร
	พลาสติก

3.9 Line Coupler และ Bus Coupler

3.9.1 Line Coupler

เป็นอุปกรณ์ที่ทำหน้าที่กรองสัญญาณภายใน และต่อเขื่อนระหว่างสายต่างๆ ซึ่งมีข้อกำหนดทางเทคนิคดังนี้



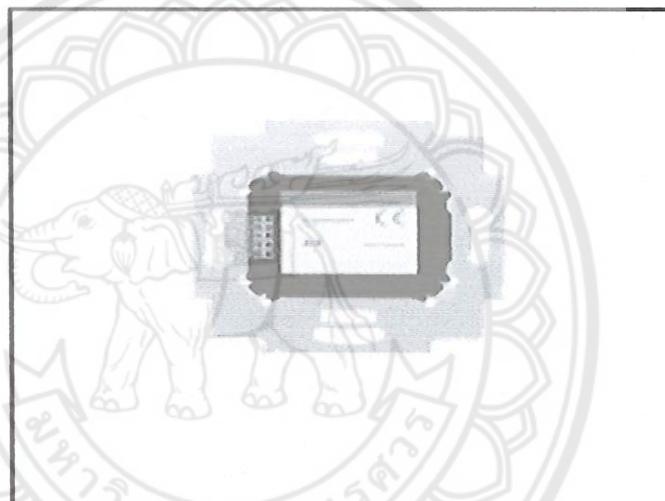
รูปที่ 3.15 Line Coupler

- พิกัดแรงดันด้านเข้า	24 VDC
- การแสดงผล	LED สีเหลือง หมายถึง มีการส่งสัญญาณทาง Secondary Line
- สวิทช์กด	LED สีเขียว หมายถึง ทำงานปกติ
- ระดับการป้องกัน	LED สีเหลือง หมายถึง มีการส่งสัญญาณทางสายเมน เพื่อกำหนดแอคเดรส
	IP20 ตามมาตรฐาน DIN

- | | |
|----------------------|---|
| - อุณหภูมิใช้งานปกติ | -5 ถึง 45 องศาเซลเซียส |
| - ลักษณะการติดตั้ง | เป็นการติดตั้ง โมดูล (Modular) ยึดบนราง ขนาด 35 มิลลิเมตร |
| - เป็นวัสดุแบบ | พลาสติก |

3.9.2 บัสคัพเพอร์ (Bus Coupler)

มีหน้าที่รับสัญญาณจากอุปกรณ์ควบคุม เช่น สวิตช์เปิด/ปิด สวิตช์ที่ใช้หรี่ไฟ อุปกรณ์ตรวจจับการเคลื่อนไหว เป็นต้น แล้วต่อสัญญาณต่อให้อุปกรณ์ที่เกี่ยวข้องเพื่อดำเนินการต่อไป โดยมีความต้องการทางเทคนิคดังนี้



รูปที่ 3.16 บัสคัพเพอร์ (Bus Coupler)

- | | |
|-----------------------|---|
| - พิกัดแรงดันด้านเข้า | 24 VDC |
| - การแสดงผล | LED สีแดง หมายถึง การ โปรแกรมแอ็คเดรสของบัสคัพเพอร์ |
| - สวิตช์ | เพื่อกำหนดแอ็คเดรส |
| - ระดับการป้องกัน | IP20 ตามมาตรฐาน DIN |
| - อุณหภูมิใช้งานปกติ | -5 ถึง 45 องศาเซลเซียส |
| - ลักษณะการติดตั้ง | เป็นแบบ Flush-Mounted บนผนังกำแพง |
| - เป็นวัสดุแบบ | พลาสติก |

3.10 สวิทช์เซ็นเซอร์ (Switch Sensor)

สวิทช์ควบคุมการเปิดปิดต้องมีไฟ LED เพื่อบอกสถานการณ์ทำงานที่ต้องถูกต้องตามความเป็นจริง และต้องถูกต้องตามที่แสดงไปยังคอมพิวเตอร์ส่วนกลางด้วย ซึ่งสวิทช์ควบคุมการเปิด - ปิด สามารถตั้งค่าโปรแกรมสำหรับเลือกความสว่างของแสงได้

3.10.1 สวิทช์เซ็นเซอร์แบบ 4 ชุด

เป็นสวิทช์แบบ 4 ชุดที่ส่งสัญญาณให้บัสคัพเพอร์เพื่อสั่งงานให้อุปกรณ์ต่างๆเปลี่ยนแปลง เช่น เปิด-ปิด/หรือล็อกไฟ เลื่อนม่านไฟฟ้า เปิด-ปิดเครื่องปรับอากาศ เป็นต้น โดยที่สวิทช์เซ็นเซอร์จะต้องติดตั้งบนบัสคัพเพอร์ สามารถถอดเปลี่ยนเป็นสวิทช์เซ็นเซอร์แบบอื่นๆ ได้ง่ายโดยไม่ต้องมีการเดินสายไฟฟ้าใหม่ โดยมีข้อกำหนดทางเทคนิคดังนี้

- พิกัดแรงดันด้านเข้า	24 VDC
- การแสดงผล	ด้วย LED 2 สี คือ แดงและเขียว
- สวิทช์	มีจำนวนปุ่มกด 4 ปุ่ม ในการเปิด/ปิด
- ลักษณะการติดตั้ง	ติดบนบัสคัพเพอร์ (Bus Coupler)
- เป็นวัสดุแบบ	พลาสติก
- สี	ดำ
	ขาว

3.10.2 สวิทช์เซ็นเซอร์แบบ 2 ชุด

เป็นสวิทช์แบบ 2 ชุดที่ส่งสัญญาณให้บัสคัพเพอร์เพื่อสั่งงานให้อุปกรณ์ต่างๆเปลี่ยนแปลง เช่น เปิด-ปิด/หรือล็อกไฟ เลื่อนม่านไฟฟ้า เปิด-ปิดเครื่องปรับอากาศ เป็นต้น โดยที่สวิทช์เซ็นเซอร์จะต้องติดตั้งบนบัสคัพเพอร์ สามารถถอดเปลี่ยนเป็นสวิทช์เซ็นเซอร์แบบอื่นๆ ได้ง่ายโดยไม่ต้องมีการเดินสายไฟฟ้าใหม่ โดยมีข้อกำหนดทางเทคนิคดังนี้

- พิกัดแรงดันด้านเข้า	24 VDC
- การแสดงผล	ด้วย LED 2 สี คือ แดงและเขียว
- สวิทช์	มีจำนวนปุ่มกด 2 ปุ่ม ในการเปิด/ปิด
- ลักษณะการติดตั้ง	ติดบนบัสคัพเพอร์
- เป็นวัสดุแบบ	พลาสติก
- สี	ดำ
	ขาว

3.10.3 สวิทช์เซ็นเซอร์แบบ 1 ชุด

เป็นสวิทช์แบบ 1 ชุดที่ส่งสัญญาณให้บล็อกพะเยอร์เพื่อสั่งงานให้อุปกรณ์ต่างๆเปลี่ยนแปลง เช่น เปิด-ปิด/หรือหลอดไฟ เลื่อนม่านไฟฟ้า เปิด-ปิดเครื่องปรับอากาศ เป็นต้น โดยที่สวิทช์เซ็นเซอร์ จะต้องติดตั้งบนบล็อกพะเยอร์ สามารถดูดเปลี่ยนเป็น สวิทช์เซ็นเซอร์แบบอื่นๆ ได้ง่ายโดยไม่ต้องมี การเดินสายไฟฟ้าใหม่ โดยมีข้อกำหนดทางเทคนิคดังนี้

- พิกัดแรงดันด้านเข้า	24 VDC
- การแสดงผล	ด้วย LED 2 ตี คือ แดงและเขียว
- สวิทช์	มีจำนวนปุ่มกด 2 ปุ่ม ในการเปิด/ปิด
- ลักษณะการติดตั้ง	ติดบนบล็อกพะเยอร์
- เป็นวัสดุแบบ	พลาสติก
- ตี	คำ
	ขาว

3.10.4 สวิทช์เซ็นเซอร์แบบ 5 ชุดพร้อมด้วยเทอร์โมสตัต (Thermostat)

เป็นสวิทช์แบบ 5 ชุดที่ส่งสัญญาณให้บล็อกพะเยอร์เพื่อสั่งงานให้อุปกรณ์ต่างๆเปลี่ยนแปลง เช่น เปิด-ปิด/หรือหลอดไฟ เลื่อนม่านไฟฟ้า เปิด-ปิดเครื่องปรับอากาศ เป็นต้น โดยที่สวิทช์เซ็นเซอร์ จะต้องติดตั้งบนบล็อกพะเยอร์ สามารถดูดเปลี่ยนเป็น สวิทช์เซ็นเซอร์แบบอื่นๆ ได้ง่ายโดยไม่ต้องมี การเดินสายไฟฟ้าใหม่ นอกจากนี้ยังสามารถแสดงค่าอุณหภูมิห้องหรือมีเครื่องมืออัตโนมัติที่ใช้ในการควบคุมในตัว โดยมีข้อกำหนดทางเทคนิคดังนี้

- พิกัดแรงดันด้านเข้า	24 VDC
- การควบคุมและแสดงผล	- LCD 1 จอ และ แสดงค่าอุณหภูมิห้อง
- ลักษณะการติดตั้ง	- LED 2 ตี แดง/เขียว 5 ชุด
- เป็นวัสดุแบบ	- แบบแสดงชื่อกลุ่มสวิทช์ 5 ชุด
- ตี	ติดบนบล็อกพะเยอร์
	พลาสติก
	คำ
	ขาว

3.11 ตัวเชื่อมต่อสัญญาณ RS232 (Interface RS232)



รูปที่ 3.17 ตัวเชื่อมต่อสัญญาณ RS232 (Interface RS232)

เป็นอุปกรณ์ที่ใช้เชื่อมต่อกับคอมพิวเตอร์หรืออุปกรณ์อื่นๆ ที่รับสัญญาณของ RS232 ให้ช่องมีคุณสมบัติทางเทคนิคดังนี้

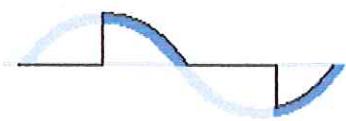
- พิกัดแรงดันด้านเข้า	24 VDC
- การเชื่อมต่อ	RS232 ตามมาตรฐาน DIN 66 259
- การแสดงผล	LED สีแดง หมายถึง การโปรแกรมแอคเดรสของ อุปกรณ์
- สวิตช์	เพื่อกำหนดแอคเดรส
- ระดับการป้องกัน	IP20 ตามมาตรฐาน DIN 60 529
- อุณหภูมิใช้งานปกติ	-5 ถึง 45 องศาเซลเซียส
- ลักษณะการติดตั้ง	เป็นการติดตั้งไมโครดูล (Modular) ปีกบานรง ขนาด 35 มิลลิเมตร
- เป็นวัสดุแบบ	พลาสติก

3.12 พื้นฐานการดิมมิ่ง (Dimming Basics)

ในห้องโถงต้องมีอุปกรณ์แต่ละชนิดแตกต่าง และต้องการดิมเมอร์ (Dimmer) ที่แตกต่างกัน ด้วย โดยมีหัวข้อดังนี้

3.12.1 หลอดอินแคนเดสเซนต์ (Incandescent)

เป็นหลอดที่มีส่วนประกายของฮาโลเจน (Halogen) และจะแสดงคุณสมบัติเป็นตัวต้านทานโดยจะมีลักษณะกราฟดังรูปที่ 3.18

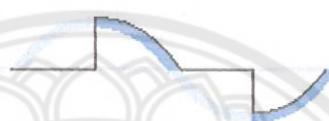


Forward Phase-Control

รูปที่ 3.18 ลักษณะกราฟของหลอดอินแคนเดสเซนต์ (Incandescent)

3.12.2 หม้อแปลงไฟฟ้าแรงดันต่ำ (Magnetic Low Voltage)

จะแสดงคุณลักษณะเป็นหนึ่งเท่านั้น เป็นลักษณะการปิดแบบราบรื่น (Smooth Turn Off) โดยครึ่งคลื่นบวกจะเท่ากับครึ่งคลื่นลบเพื่อป้องกันหน้าแปลงเสียหายดังรูปที่ 3.19



Symmetric Forward Phase-Control

รูปที่ 3.19 ลักษณะกราฟของหน้าแปลงไฟฟ้าแรงดันต่ำ

3.12.3 หม้อแปลงอิเล็กทรอนิกส์แรงดันต่ำ (Electronic Low Voltage)

จะแสดงคุณลักษณะเป็นตัวเก็บประจุ เป็นลักษณะการเปิดแบบราบรื่น (Smooth Turn On) ที่ศักย์ไฟฟ้าเท่ากับ 0 ไวลด์ต์ มีลักษณะกราฟดังรูปที่ 3.20



Reverse Phase-Control

รูปที่ 3.20 ลักษณะกราฟของหน้าแปลงอิเล็กทรอนิกส์แรงดันต่ำ

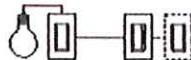
3.12.4 หลอดนีออน (Neon)

จะแสดงคุณลักษณะเป็นตัวหนึ่งเท่านั้น นำขนาดสูง เป็นลักษณะการปิดแบบราบรื่น (Very Smooth Turn Off)

3.12.5 หลอดฟลูออเรสเซนต์ (Fluorescent)

มีการใช้คิมมิ่งบัลลัส (Dimming Ballast) ในการทำงานซึ่งแบ่งออกเป็น 3 ชนิดดังแสดงในตารางที่ 3.4

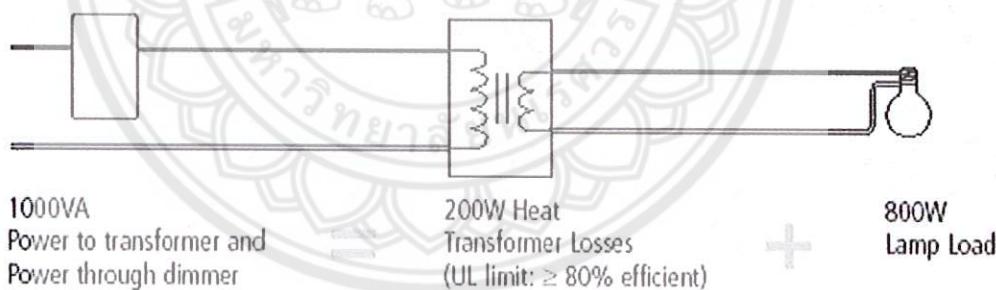
ตารางที่ 3.4 คิมมิ่งบัลลัสต์ (Dimming ballast)

Single Pole	3-Way	Multi-Location
Single-Pole Dimmer  คิมเมอร์ (Dimmer) ใช้ สำหรับควบคุมแสง สว่าง 1 พื้นที่	3-Way Dimmer with Switches  คิมเมอร์ 3 ทาง (3-way dimmer) ใช้สำหรับปรับ ความสว่างของแสงใน 1 พื้นที่	Multi-Location Control from Each Location  ใช้ในการควบคุมแสง สว่างได้มากถึง 10 พื้นที่

3.12.6 การสูญเสียความร้อนของคิมมิ่ง (Dimming)

ขณะที่คิมมิ่ง (Dimming) ทำงานจะมีความร้อนเกิดขึ้น ซึ่งคิมมิ่ง (Dimming) จะมีประสิทธิภาพเพียง 99 เปอร์เซ็นต์ และอีก 1 เปอร์เซ็นต์จะสูญเสียไปกับความร้อน เช่น คิมมิ่ง (Dimming) ที่มีขนาด 600 วัตต์ จะสูญเสียกำลัง 6 วัตต์ เนื่องจากความร้อนที่เกิดขึ้น

กำลังไฟฟ้าที่จ่ายให้กับคิมมิ่ง (Dimming) จะมีขนาดเท่ากับกำลังไฟฟ้าที่สูญเสียไปรวมกับ
 กำลังไฟฟ้าที่ใช้จริงในโหลดดังรูปที่ 3.21



รูปที่ 3.21 กำลังไฟฟ้าที่ใช้ในการคิมมิ่ง (Dimming)

3.12.7 สวิทช์คิมมิ่ง (Dim Actuator)

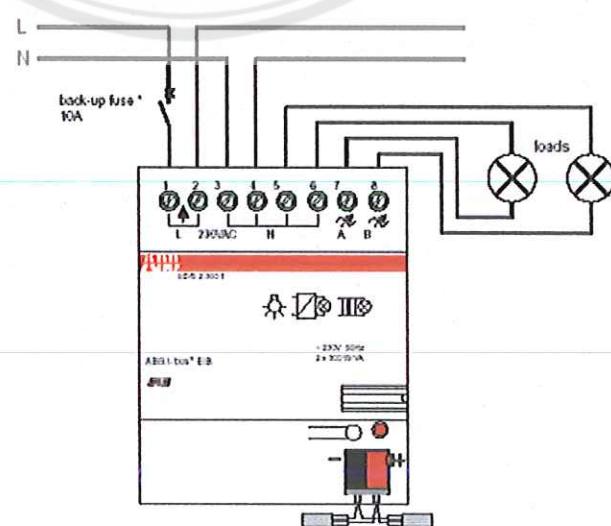
ทำหน้าที่ควบคุมวงจรไฟฟ้าแสงสว่าง (Dimming) โดยรับคำสั่งจากบัสดัฟเพอร์หรือในรีเอยน์ฟุตและทำงานตามโปรแกรมที่กำหนดไว้



รูปที่ 3.22 คิมมิ่งแอคทูอเรอร์ (Dimming Actuator)

โดยมีข้อกำหนด

- พิกัดแรงดันเข้า 24 VDC
- ระดับการป้องกัน IP20 ตามมาตรฐาน DIN 40 050
- อุณหภูมิใช้งานปกติ -5 ถึง 45 องศาเซลเซียส
- อุณหภูมิในการเก็บรักษา -25 ถึง 55 องศาเซลเซียส
- อุณหภูมิระหว่างการขนส่ง -25 ถึง 70 องศาเซลเซียส
- ลักษณะการติดตั้ง เป็นการติดตั้งโมดูล (Modular) ยึดบนราง ขนาด 35 มิลลิเมตร
- เป็นวัสดุแบบ พลาสติก



รูปที่ 3.23 ส่วนประกอบภายในคิมมิ่งแอคทูอเรอร์ (Dimming Actuator)

ดิมเมอร์ (Dimmer) เป็นอุปกรณ์ในการควบคุมแสงสว่างที่รวมคำสั่งต่างๆ ไว้ภายในอุปกรณ์ ที่มีกำลังสูงสุด 300 วัตต์ ชนิดของโหลดที่ต้องจะมีอยู่ 3 ชนิดคือ โหลดความต้านทาน โหลดตัวเหนี่ยวแน่น และโหลดตัวเก็บประจุดังตัวอย่างในตารางที่ 3.5

ตารางที่ 3.5 ชนิดของโหลดที่ต้องกับดิมเมอร์ (Dimmer)

ชนิดอุปกรณ์	ชนิดโหลด
หลอดไฟ	ตัวต้านทาน
หลอดยาโลเจน 230 โวตต์	ตัวต้านทาน
หม้อแปลงแรงดันต่ำ	ตัวเหนี่ยวแน่น
หม้อแปลงอิเลคทรอนิกส์แรงดันต่ำ	ตัวเก็บประจุ

ดิมเมอร์ (Dimmer) มีขนาดกำลังไฟฟ้าสูงสุด 300 วัตต์ (กำลังปรากฏ) ต่อ 1 สัญญาณขาออก ถ้ามีเพียง 1 สัญญาณขาออกในการเรื่องต่อกำลังสูงสุดจะมีขนาดถึง 500 วัตต์ และกำลังต่ำสุด ต่อ 1 สัญญาณขาออกนีขนาด 40 วัตต์

ดิมเมอร์ (Dimmer) จะมีคำสั่ง “ซอฟต์สตาร์ท (Soft Start)” เพื่อใช้ในการป้องกันอุปกรณ์เสียหายขณะเริ่มการใช้งาน เมื่อเกิดข้อผิดพลาด ดิมเมอร์ (Dimmer) จะหยุดการทำงานทั้งหมดและเก็บข้อมูลถาวรไว้ในหน่วยความจำ

ในกรณีเมื่อเกิดความผิดพลาดดิมเมอร์ (Dimmer) จะหยุดการทำงานทั้งหมดใน 2 กรณีคือ

- เมื่อมีการหยุดการทำงานไม่เกิน 10 วินาทีข้อมูลถาวรจะถูกเก็บไว้ในหน่วยความจำและกลับมาทำงานใหม่ตามปกติ

- เมื่อมีการหยุดการทำงานมากกว่า 10 วินาที ดิมเมอร์ (Dimmer) จะทำการรีเซ็ต (Reset)

ตัวอย่าง

โดยสาเหตุของการทำงานผิดพลาดมี 2 ลักษณะคือ

1. อุณหภูมิสูงกว่าที่กำหนด

ถ้าความสว่างจะลดลงมาที่ 30% และส่งข้อมูลว่ามีข้อผิดพลาดเกิดขึ้น ถ้าหากมีข้อผิดพลาดเกิดขึ้นอีกจะทำการเก็บข้อมูลไว้ในหน่วยความจำและหยุดการทำงาน และจะกลับมาทำงานอีกรอบเมื่อสูญเสียปัจจัย

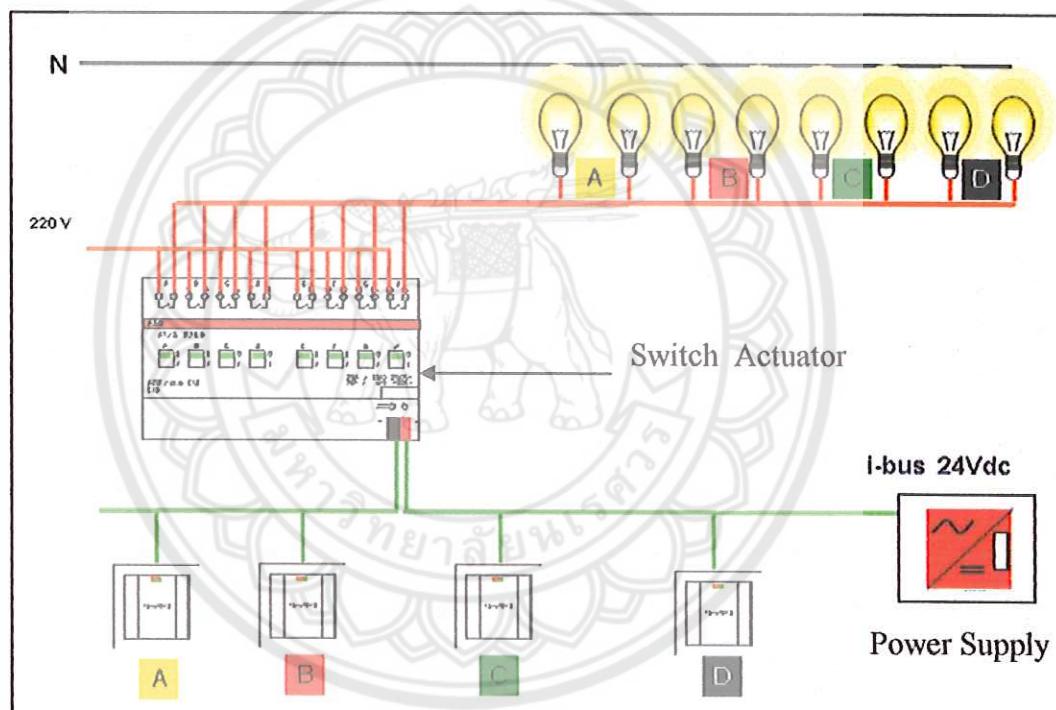
2. แรงดันเกินพิกัด

เมื่อเกิดแรงดันเกินพิกัดดิมเมอร์ (Dimmer) จะส่งข้อมูลรายงานออกไปว่าอุปกรณ์มีความเสียหายเกิดขึ้นและหยุดการทำงานตัวอย่างของความผิดพลาดนี้

เช่น หม้อแปลงเกิดความเสียหาย

3.13 วงจรควบคุมการเปิด/ปิดไฟ

จะเป็นการทำงานของระบบโดยผ่านสวิตช์ควบคุมการเปิด/ปิดไฟ ซึ่งสวิตช์แต่ละตัว เป็นเดバイซ์ (Device) ตัวหนึ่ง โดยที่จะมีเพาเวอร์ซัพพลายเป็นตัวแปลงแรงดันให้มีค่าประมาณ 24 VDC และจ่ายแรงดันให้กับอุปกรณ์เดバイซ์ (Device) ที่ต่ออยู่ในสายบัสนั้นๆ เพาเวอร์ซัพพลาย 1 ตัว จะมีจำนวนอุปกรณ์เดバイซ์ (Device) ได้มากที่สุด 64 ตัว จากวงจรสวิตช์เปิด/ปิดไฟจะติดบนบัสคัพเพอร์ (Bus Coupler) ซึ่งเป็นอุปกรณ์ที่โหลดคำสั่งต่างๆ จากโปรแกรมจะต่ออยู่กับสายบัส 24 VDC และสวิตช์แต่ละตัวจะต่อเข้ากับสวิตช์แอคทูเอเตอร์ (Switch Actuator) โดยที่สวิตช์แอคทูเอเตอร์ (Switch Actuator) จะทำหน้าที่ตัดต่อวงจรไฟฟ้าที่ไปจ่ายให้หลอดไฟฟ้าหรือโหลดอื่นๆ โดยรับคำสั่งจากบัสคัพเพอร์ (Bus Coupler) หรือใบนารีเอต้าชูต หรือทำงานตามโปรแกรมที่กำหนดไว้



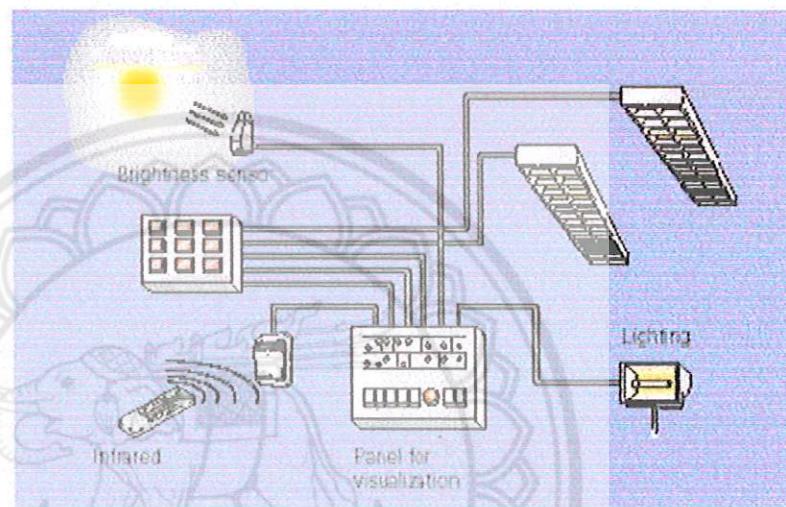
รูปที่ 3.24 วงจรไฟฟ้าควบคุมการเปิด/ปิดไฟ

จากรูปที่ 3.24 จะเป็นวงจรไฟฟ้าที่มีสวิตช์ควบคุม 4 ตัว คือ สวิตช์ A, B, C, และ D โดยที่สวิตช์ A จะควบคุมการเปิด/ปิด หลอดไฟในกลุ่ม A, สวิตช์ B จะควบคุมการเปิด/ปิด หลอดไฟในกลุ่ม B, สวิตช์ C จะควบคุมการเปิด/ปิด หลอดไฟในกลุ่ม C, และ สวิตช์ D จะควบคุมการเปิด/ปิด หลอดไฟในกลุ่ม D ดังรูปที่ 3.24 โดยการสั่งงานผ่านสวิตช์แอคทูเอเตอร์ (Switch Actuator) ที่ทำหน้าที่ตัดต่อวงจรไฟฟ้า โดยที่วงจร 1 วงจรจะมีความสามารถที่จะรับโหลดได้ไม่เกิน 16 แอม培ร์ ต่อ 1 วงจรต่อสวิตช์แอคทูเอเตอร์ (Switch Actuator) 1 ช่องสัญญาณ

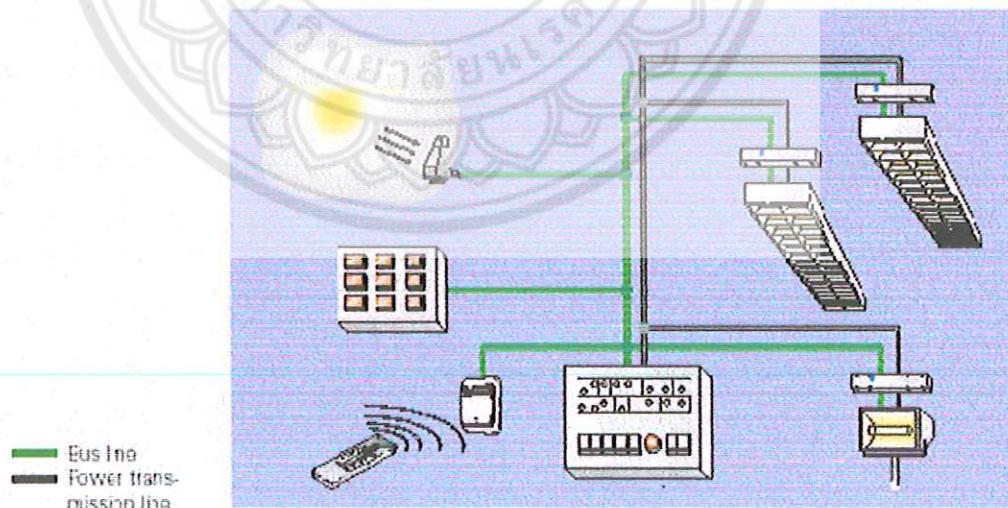
บทที่ 4

การอธิบายข้อดีข้อเสียของระบบและการประเมินราคา

4.1 การอธิบายการควบคุมแสงสว่างอัตโนมัติ i-bus กับการควบคุมแสงสว่างแบบใช้งานทั่วไป



รูปที่ 4.1 การติดตั้งระบบควบคุมโดยทั่วไป



รูปที่ 4.2 การติดตั้งระบบควบคุมที่มี i-bus ทำหน้าที่ควบคุม

จากูปที่ 4.1 และ 4.2 จะเป็นการเปรียบเทียบระหว่าง 2 ระบบ คือ การติดตั้งระบบควบคุมทั่วไป โดยการต่อวงจร โดยตรงกับสายเพาเวอร์ 220 โวลต์ กับการติดตั้งระบบควบคุม i-bus ซึ่งมีมาตรฐานของ EIB โดยจะทำการอธิบายลักษณะของแต่ละระบบเพื่อทำให้เห็นข้อแตกต่างได้ชัดเจนยิ่งขึ้น

4.1.1 การติดตั้งระบบควบคุมแสดงสว่างແນບใช้งานทั่วไป

การติดตั้งแบบนี้จะเห็นได้ตามปกติทั่วไปตามบ้านเรือนส่วนมากและจะใช้การควบคุมแบบมือ(Manual) โดยการติดตั้งแบบนี้อุปกรณ์ไฟฟ้าต่างๆ จะทำการต่อสายโดยตรงกับสายเพาเวอร์ 220 โวลต์

ซึ่งข้อดีของระบบนี้คือ มีราคาถูก ไม่มีความยุ่งยากซับซ้อน ง่ายในการติดตั้ง แต่ก็มีข้อเสียคือ มีความอันตรายมากกว่า เพราะอุปกรณ์ไฟฟ้าต่อสายโดยตรงกับเพาเวอร์ขนาด 220 Vac และเมื่อเกิดการชำรุดหรือต้องการปรับปรุงแก้ไขจะเกิดความยุ่งยาก เพราะจะต้องทำการเดินสายใหม่และยากในการตรวจหาจุดที่เกิดการผิดพลาดทำให้ใช้เวลานานและลำบาก

4.1.2 การติดตั้งระบบควบคุมแสดงสว่างແນບอัตโนมัติ i-bus

การติดตั้งโดย i-bus จากูปจะเห็นได้ว่าอุปกรณ์ที่ไม่จำเป็นต้องเชื่อมต่อกับสายเพาเวอร์โดยตรงจะถูกแทนที่ด้วยสาย i-bus โดยจะเห็นว่าส่วนที่ต้องการการเชื่อมต่อโดยตรงกับสายเพาเวอร์นั้นคือ โหลดทางไฟฟ้าซึ่งได้แก่ห้องไฟฟ้า ส่วนสวิตช์หรือตัวเซนเซอร์นั้นจะเป็นส่วนที่ทำหน้าที่ในการรับและส่งข้อมูล สายที่ใช้เชื่อมต่อจึงสามารถถูกแทนที่ด้วยสาย i-bus ซึ่งมีขนาดแรงดัน 24 Vdc เท่านั้น จึงทำให้มีความปลอดภัยมากกว่าการติดตั้งแบบปกติเมื่อเกิดไฟฟ้าลัดวงจร อีกทั้งยังสามารถปรับปรุงและเปลี่ยนแปลงลักษณะการติดตั้งตามความต้องการได้ง่าย รวมทั้งเมื่อเกิดข้อผิดพลาดก็จะมีหน่วยแสดงผลทำให้สามารถแก้ไขข้อผิดได้ง่ายและสะดวกรวดเร็ว ซึ่งมีความจำเป็นมากในหน่วยงานที่ต้องการความรวดเร็ว

การติดตั้งโดย i-bus ของบริษัท ABB นั้นเป็นเทคโนโลยีที่พัฒนาขึ้นโดยมีมาตรฐาน EIB ซึ่งเป็นมาตรฐานของยุโรปและสามารถใช้ร่วมกับอุปกรณ์ที่มีมาตรฐาน EIB เมื่อนอกกัน ซึ่งอุปกรณ์แต่ละชนิดก็มีลักษณะอย่างเดียวกัน ที่จะสามารถเลือกใช้ได้ถูกต้องตามความต้องการ

ข้อดีของระบบนี้คือ มีความปลอดภัย มีความสะดวกรวดเร็วในการปรับปรุงและแก้ไข สามารถเพิ่มประสิทธิภาพในการประยัดดังงานเพรำสามารถกำหนดรูปแบบการทำงานของอุปกรณ์ได้ และสามารถควบคุมระบบทางไกลได้ เช่น การใช้โทรศัพท์ รีโมทคอนโทรล การควบคุมทางไกลด้วย แสง เสียงหรือการจับการเคลื่อนไหว

ข้อเสียที่เกิดขึ้นคือ มีราคาแพงกว่าการติดตั้งแบบปกตินามาก และมีความจำเป็นที่จะต้องศึกษาการทำงานของอุปกรณ์แต่ละชนิดรวมทั้งตัวซอฟแวร์ที่ใช้ในการติดตั้งควบคุมการทำงานของ

ระบบให้เข้าใจก่อนการติดตั้งเพื่อการทำงานของอุปกรณ์นั้น ใช้หลักการของไมโคร โปรเซสเซอร์ ซึ่งมีความยุ่งยากกว่าแบบปกติ



รูปที่ 4.3 สายสัญญาณ i-bus ของบริษัท ABB

4.2 การประเมินราคา

จากการอธิบายข้างต้นจะพบว่าการควบคุมระบบไฟฟ้าอัตโนมัติโดย i-bus ของบริษัท ABB นั้นมีความสะดวกสบายแต่มีราคาค่าอุปกรณ์ที่สูงมาก จึงได้แสดงวิธีการประเมินราคาของการติดตั้งโดย i-bus ของบริษัท ABB ดังนี้

วิธีการประเมินราคานี้สามารถแบ่งออกเป็น 2 แบบหลักคือ

- การวางแผนประเมินราคอล่วงหน้า
- การประเมินราคابนสำเร็จ

ทุกอย่างที่มีข้อจำกัดของการประเมินราคาก็คือการคำนวณถึงการทำงานและการทำงานและการติดตั้งที่จะต้องใช้จ่ายโดยตามปกติแล้วเราไม่สามารถทราบราคาที่แน่นอนได้ก่อนการติดตั้งแต่ละครั้ง การประเมินราคายังใช้ในการเปรียบเทียบกับระบบอื่นเพื่อใช้ในการตัดสินใจเลือกใช้ ต่อไปนี้จะเป็นการแสดงวิธีการประเมินราคางานติดตั้ง i-bus ของบริษัท ABB โดยมีมาตรฐานของ EIB

4.2.1 การวางแผนประเมินราคอล่วงหน้า

ในการติดตั้งระบบไฟฟ้า การวางแผนประเมินราคอล่วงหน้าแบบง่ายๆ ในทางที่เป็นไปได้จะทำให้สามารถคาดการณ์ราคอล่วงหน้าได้แบบคร่าวๆ วิธีการประเมินจะคิดเป็นพื้นที่ตารางเมตร และจะไม่ระบุรายละเอียดที่แน่นอน ซึ่งวิธีการประเมินราคอล่วงหน้านี้จะเป็นการคาดการณ์ราคอล่วงหน้าของการติดตั้งหรือสำหรับผู้ลงทุนในการคาดคะเนราคาน้ำที่จะต้องใช้จ่ายซึ่งเกี่ยวข้องกับผลกำไรในการลงทุน

4.2.2 การประเมินราคابนสำเร็จ

ในการประเมินราคางานติดตั้งจะต้องทราบถึงความต้องการของผู้ซื้อว่าต้องการติดตั้งอะไรบ้าง รวมทั้งรายละเอียดของอุปกรณ์ และจำนวนอุปกรณ์ที่ใช้ โดยการคาดคะเนราคานี้อยู่กับการตัดสินใจระหว่างผู้ติดตั้งกับผู้ซื้อว่าซึ่งที่จะต้องมีความเห็นตรงกัน น้อยครั้งที่มีการประเมินราคาก็ติดพลาดเนื่องจากไม่คำนึงถึงรายละเอียดของส่วนประกอบปัจจัยอื่นในการติดตั้ง ผลที่ตามมาคือหลังจากการติดตั้งเสร็จจะพบว่ามีราคางานเกินไป วิธีการแก้ไขเพื่อให้การประเมินราคามีความถูกต้องแม่นยำคือการคิดคำนวณแบบพื้นที่ โดยหน่วยเงินมาตรฐานจะคิดเป็นหน่วยเมตร

การคำนวณจะมี 4 ขั้นตอนคือ

- คิดราคาของแอคทีฟดีไวซ์ (Active Device)
- คิดราคาของชิสต์เดมดีไวซ์ (System Device) รวมทั้งส่วนประกอบ
- คิดราคาของการติดตั้งโปรแกรมการทำงาน
- คิดราคาของอุปกรณ์พิเศษ

ตัวอย่างต่อไปนี้เป็นการอธิบายถึงกระบวนการประเมินราคา

ตัวอย่าง จะมีการสร้างโรงเรียนแห่งใหม่ขึ้นซึ่งมีการนัดพบกันระหว่างผู้ติดตั้งและผู้ว่าจ้างเพื่อทำการทดลองรายละเอียด โดยได้ข้อทดลองว่าจะทำการติดตั้งระบบควบคุมไฟฟ้าอัตโนมัติ i-bus ของบริษัท ABB โดยมีรายละเอียดดังนี้

รายละเอียดที่ต้องการ

1. ในห้องเรียนจะต้องมีการเปิด-ปิดหลอดไฟแบบอัตโนมัติโดยวัดจากแสงสว่างภายในห้อง
2. ในห้องปฏิบัติการจะมีการติดตั้งผ้าม่านแบบอัตโนมัติเพื่อควบคุมความสว่างภายในห้อง
3. ห้องพักผ่อนจะให้เปิดไฟเมื่อมีคนเข้ามาภายในห้องและปิดไฟเมื่อไม่มีคนอยู่ในห้อง
4. ส่วนรายละเอียดเกี่ยวกับห้องอื่นๆที่เหลืออย่างไม่ระบุ ซึ่งผู้ติดตั้งสามารถติดตั้งได้ตามมาตรฐานที่มีได้

รายการจำนวนห้อง

1. ห้องเรียนมาตรฐาน	จำนวน	40	ห้อง
2. ห้องปฏิบัติการ	จำนวน	10	ห้อง
3. ห้องพักผ่อน	จำนวน	1	ห้อง
4. ห้องโถง	จำนวน	1	ห้อง
5. ห้องพักครู	จำนวน	2	ห้อง
6. ห้องสำนักงาน	จำนวน	5	ห้อง

จากรายละเอียดที่ได้จะทำการประเมินราคาก้างต่อไปนี้

A. คิดราคาของแอคทีฟดีไวซ์ (Active device)

แอคทีฟดีไวซ์ (Active Device) คือ แอคทูเอเตอร์ และเซนเซอร์ที่มีมาตรฐาน EIB โดยคิดทุกตัวที่ใช้ในการติดตั้ง โดยมีการกำหนดราคาก้างนี้

- | | | | |
|--------------|---------|-----|------|
| - สวิตช์โหลด | หน่วยละ | 120 | บูโร |
| - คิมโหลด | หน่วยละ | 220 | บูโร |

- อุปกรณ์ควบคุมผ้าม่าน หน่วยละ	180	ยูโร	
- วงจรทำความร้อน			
แบบมีวอล์ว์ควบคุมต่อเนื่อง	หน่วยละ	400	ยูโร
แบบมีวอล์ว์ทองแดง	หน่วยละ	260	ยูโร
- จอดควบคุม	หน่วยละ	60	ยูโร

ตัวอย่างการประเมินราคา

สิ่วตัวชี้ให้ลด

ห้องเรียนรวมห้องปฏิบัติการทั้งหมด 50 ห้อง แต่ละห้องมี 2 กลุ่มวงจร รวมทั้งหมดเท่ากับ $50 \times 2 = 100$ กลุ่มวงจร

ห้องพักผ่อน 1 ห้องมี 4 กลุ่มวงจร

รวมทั้งหมดเท่ากับ $100 + 4 = 104$ วงจร

คิดเป็นราคา $104 \times 120 = 12480$ ยูโร

วงจรควบคุมผ้าม่านอัตโนมัติ

ห้องปฏิบัติการมีทั้งหมด 10 ห้อง แต่ละห้องมี 1 กลุ่มวงจร รวมทั้งหมดเท่ากับ $10 \times 1 = 10$ กลุ่มวงจร

คิดเป็นราคา $10 \times 180 = 1800$ ยูโร

วงจรทำความร้อน

เนื่องจากผู้ว่าฯ ไม่มีการระบุให้คิดตั้งวงจรทำความร้อน ดังนั้นจึงไม่มีการประเมินราคา

จอดควบคุม

สมมุติว่ามีการติดตั้ง 5 ตัว

คิดเป็นราคา $5 \times 60 = 300$ ยูโร

รวมราคาทั้งหมดเท่ากับ $12480 + 1800 + 300 = 14580$ ยูโร

B. คิดราคาของชิสเต็มดีไวซ์ (System device) รวมทั้งส่วนประกอบ

ชิสเต็มดีไวซ์ (System device) คือ อุปกรณ์ที่นักออกแบบนิ่องจากแอคทูเอเตอร์ และเซนเซอร์ เช่น

RS232 เพาเวอร์ซัพพลาย IP Gateway คอนเนคเตอร์ เป็นต้น

ในการคิดราคากลางของชิสเต็มดีไวซ์ เราจะทำการประเมินราคาโดยคิดเป็นร้อยละ 7 ของแอคทีฟดีไวซ์

ราคาทั้งหมดของแอคทีฟดีไวซ์ เท่ากับ 14580 ยูโร

เพราระมาณน้ำน้ำราคาของชิสเต็มดีไวซ์จะเท่ากับ $14580 \times 7\% = 1020.60$ ยูโร

รวมราคาทั้งหมดเท่ากับ $14580 + 1020.60 = 15600.60$ ยูโร

C. คิดราคาค่าบริการ

การคิดราคาค่าบริการจะประกอบด้วยราคาในการ โปรแกรมอุปกรณ์และการบำรุงรักษา โดยมีหลักดังนี้

การ โปรแกรมอุปกรณ์จะคิดราคาเป็นร้อยละ 10 ของแอคทีฟดีไวซ์และการบำรุงรักษาจะคิดเป็นร้อยละ 5 ของแอคทีฟดีไวซ์

ราคากำลังหมุนของแอคทีฟดีไวซ์ เท่ากับ 14580 ยูโร

เพรากะนั่นราคากองการ โปรแกรมจะเท่ากับ $14580 \times 10\% = 1458$ ยูโร

เพรากะนั่นราคากองการบำรุงรักษาจะเท่ากับ $14580 \times 5\% = 729$ ยูโร

รวมเป็นราคาก่าบริการเท่ากับ $1458 + 729 = 2187$ ยูโร

รวมราคากำลังหมุนเท่ากับ $15600.60 + 2187 = 17787.60$ ยูโร

ในการ โปรแกรมอุปกรณ์นั่นสามารถเปลี่ยนแปลงได้ตลอดเวลาขึ้นอยู่กับความต้องการของผู้อุปถัมภ์ ซึ่งราคาของการ โปรแกรมอาจจะสูงถึงร้อยละ 20 ของแอคทีฟดีไวซ์ถ้าหากมีการเปลี่ยนแปลงน้อย

D. คิดราคาอุปกรณ์พิเศษ

อุปกรณ์พิเศษนั่นยกตัวอย่างเช่น หน้าจอสัมผัส หน้าจอแสดงผล เป็นต้น โดยจะทำการสมนูหิว่ามีการติดตั้งหน้าจอสัมผัสโดยจะทำการคิดราคาดังนี้

ราคากองอุปกรณ์หน้าจอสัมผัสเท่ากับ 1000 ยูโร

ราคากองการบริการอุปกรณ์ 500 ยูโร

รวมเป็นราคาก่าอุปกรณ์พิเศษเท่ากับ $1000 + 500 = 1500$ ยูโร

***รวมราคาก่าที่ประเมินได้ทั้งหมดเท่ากับ $17787.60 + 1500 = 19287.60$ ยูโร

หมายเหตุ 1 ยูโรเท่ากับ 49 บาท

4.3 สถานที่ต่างๆ ที่ได้มีการติดตั้งระบบควบคุมแสงสว่างอัตโนมัติ

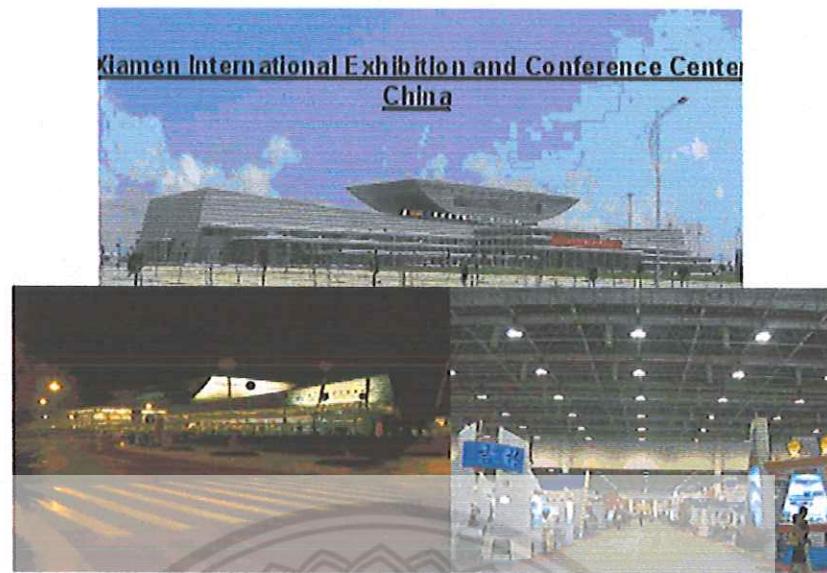
จากที่ได้ทำการศึกษาค้นคว้าข้อมูลของสถานที่ที่ได้มีการทำการติดตั้งระบบควบคุมแสงสว่างอัตโนมัติและได้มีการใช้งาน ซึ่งมีการทำการติดตั้งและใช้งานมากกว่า 4,000,000 ราย ทั้งที่เป็นที่อยู่อาศัยและสำนักงานอาคารต่างๆ สถานที่ที่ได้มีการทำการติดตั้งระบบนี้จากข้อมูลของบริษัท ABB ซึ่งเป็นบริษัทที่ผลิตสินค้าและอุปกรณ์ที่ใช้ในการติดตั้งระบบ ดังรูปที่แสดงดังต่อไปนี้



รูปที่ 4.4 สนามบินสุวรรณภูมิประเทศไทย



รูปที่ 4.5 อาคาร Applied Materials SEA Pte Ltd ประเทศไทย



รูปที่ 4.6 อาคาร Xiamen International Exhibition and Conference Center ประเทศจีน



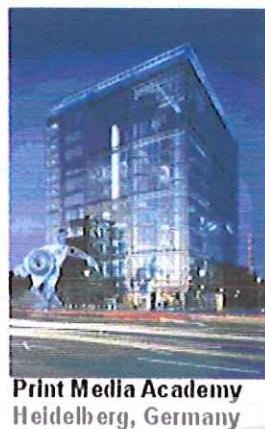
Koln/Bonn Airport
Germany

Theatre of Udine Italy



Gastehaus Petersbert
Hotel, Germany

รูปที่ 4.7 สนามบิน Koln/Bonn ประเทศเยอรมัน, โรงละคร Udine ประเทศอิตาลี, โรงแรม
Gastehaus Petersbert ประเทศเยอรมัน



Print Media Academy
Heidelberg, Germany



VOEST-ALPINE Factory, Germany



TNRD, Malaysia

รูปที่ 4.8 อาคาร Print Media Academy Heidelberg ประเทศเยอรมัน, โรงงาน Voest- Alpine ประเทศเยอรมัน, อาคาร TNRD ประเทศไทยมาเลเซีย



บทที่ 5

วิเคราะห์และ สรุปผล

5.1 วิเคราะห์ผลการศึกษา

จากการศึกษาหลักการและทฤษฎีการควบคุมระบบควบคุมแสงสว่างอัตโนมัติตามมาตรฐาน EIB ทำให้ทราบถึงหลักการทำงาน ประโยชน์และข้อดีข้อเสียต่างๆ ของระบบควบคุมแสงสว่างอัตโนมัติตามมาตรฐาน EIB ซึ่งทำให้สามารถนำไปใช้ในการออกแบบและระบบควบคุมระบบควบคุมแสงสว่างได้มีประสิทธิภาพมากขึ้น

5.2 สรุปผลของโครงงาน

เข้าใจหลักการทำงานของ i-bus ตามมาตรฐาน EIB และนำไปใช้ในการออกแบบระบบควบคุมระบบควบคุมแสงสว่างได้มีประสิทธิภาพมากขึ้น

5.3 ข้อเสนอแนะ

5.3.1 เนื่องจากอุปกรณ์ที่ใช้การควบคุมโดย i-bus ตามมาตรฐาน EIB นั้นมีหลากหลายชนิดจึงต้องอาศัยระยะเวลาและประสบการณ์เพื่อที่จะให้มีความเข้าใจกับระบบควบคุมแสงสว่างอัตโนมัติตามมาตรฐาน EIB มากขึ้น

5.3.2 ระบบควบคุมแสงสว่างอัตโนมัติตามมาตรฐาน EIB ยังเป็นระบบที่ยังไม่แพร่หลายภายในประเทศไทยจึงควรที่จะมีการศึกษาและพัฒนาระบบควบคุมแสงสว่างอัตโนมัติให้มีประสิทธิภาพมากขึ้น

เอกสารอ้างอิง

- [1] Dr. Siegfried Wacker. **Project Engineering for EIB Installation Basic principles.** 1998.
- [2] **Building Management System.** 1997.
- [3] ABB Industry Pte Ltd. “ETS 2 Software Training Manual.” 2004.
- [4] “The KNX / EIB system.” [Online]. Available :
<Http://www.eiba.com/en/index.html>. 2005
- [5] “See the world in a new light.” [Online]. Available :
<Http://www.osram.com./products/automotive/why.html>. 2005
- [6] “Clipsal Electrical Accessories.” [Online]. Available :
Http://www.clipsal.com./trade/about_us/structure/divisions/clipsal_electrical_accessories.
2005



ภาคผนวก

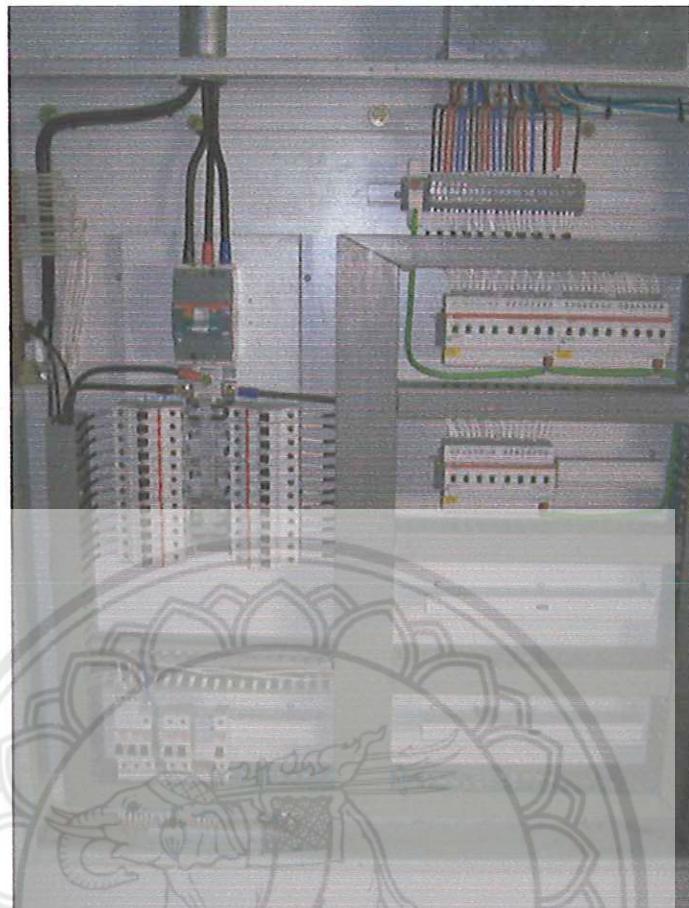
รูปการติดตั้ง ณ สถานบินสุวรรณภูมิ



รูปที่ 6.1 บริเวณลานจอดรถที่สถานบินสุวรรณภูมิ



รูปที่ 6.2 ตำแหน่งห้องควบคุมบริเวณลานจอดรถที่สถานบินสุวรรณภูมิ



รูปที่ 6.3 อุปกรณ์ที่ติดตั้งภายในตู้ควบคุมบริเวณลานจอดรถ



รูปที่ 6.4 ดำเนินการติดตั้งหลอดไฟ ณ อาคารรับ-ส่งผู้โดยสาร



รูปที่ 6.5 ดำเนินการติดตั้งศูนย์ควบคุม ณ อาคารรับ-ส่งผู้โดยสาร



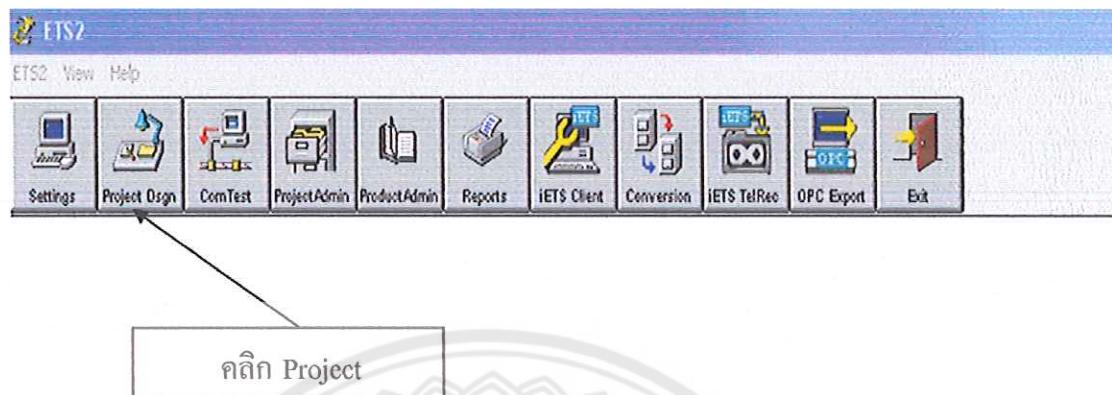
รูปที่ 6.6 ทดสอบการทำงานของระบบควบคุม ณ อาคารรับ-ส่งผู้โดยสาร



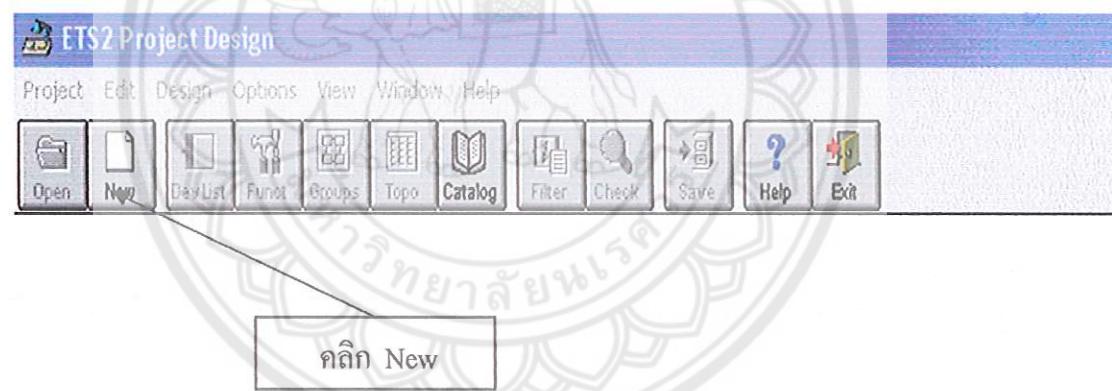
รูปที่ 6.7 ทดสอบการทำงานของระบบควบคุม ณ อาคารรับ-ส่งผู้โดยสาร

โปรแกรม ETS 2 Version 1.3 ที่ใช้ในการควบคุมระบบควบคุมแสงสว่างอัตโนมัติ
ขั้นตอนการทำโปรแกรม

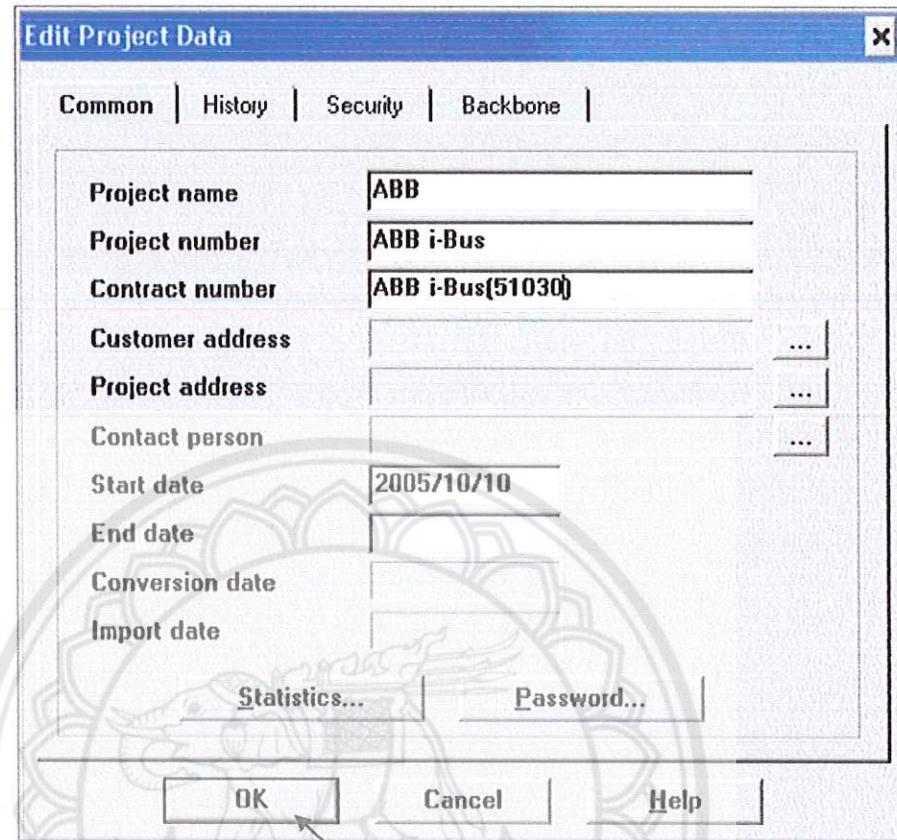
- เริ่มต้นการทำงานด้วยการคลิกที่ไอคอน Project Design



- เลือกทำโปรเจกใหม่โดยคลิกที่ไอคอน New

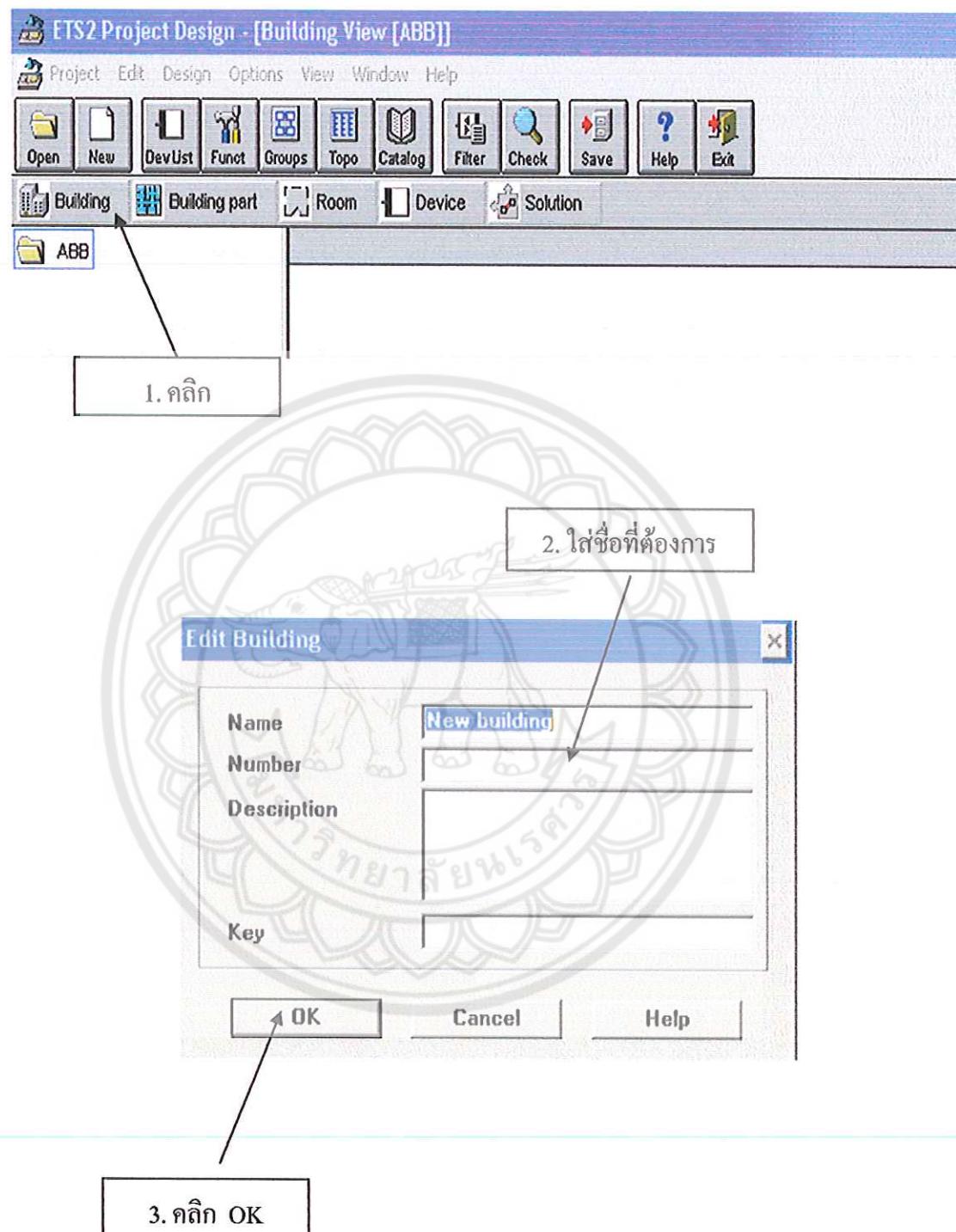


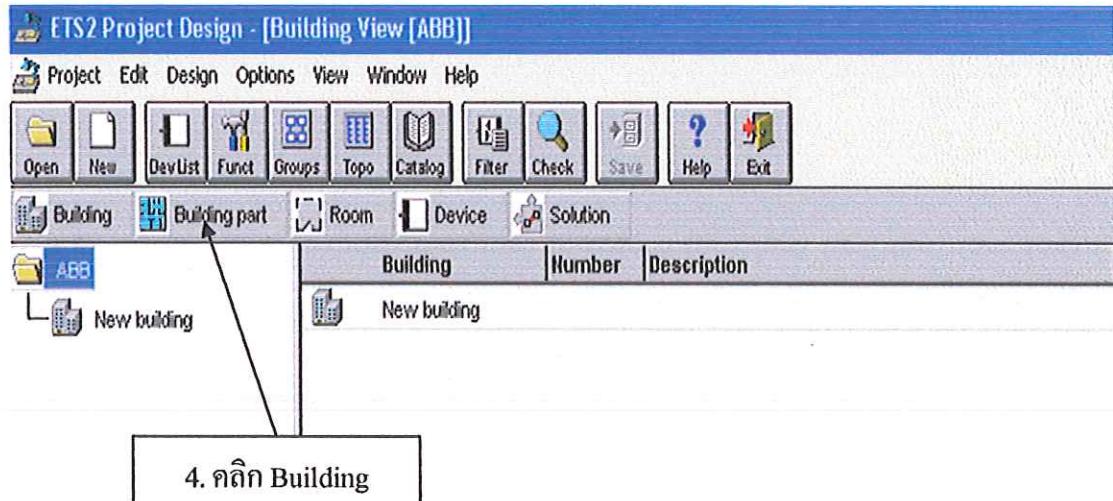
3. เมื่อทำการเลือกทำโปรเจคใหม่แล้วจะมีหน้าต่างเพื่อที่จะต้องทำการใส่ชื่อ โปรเจค

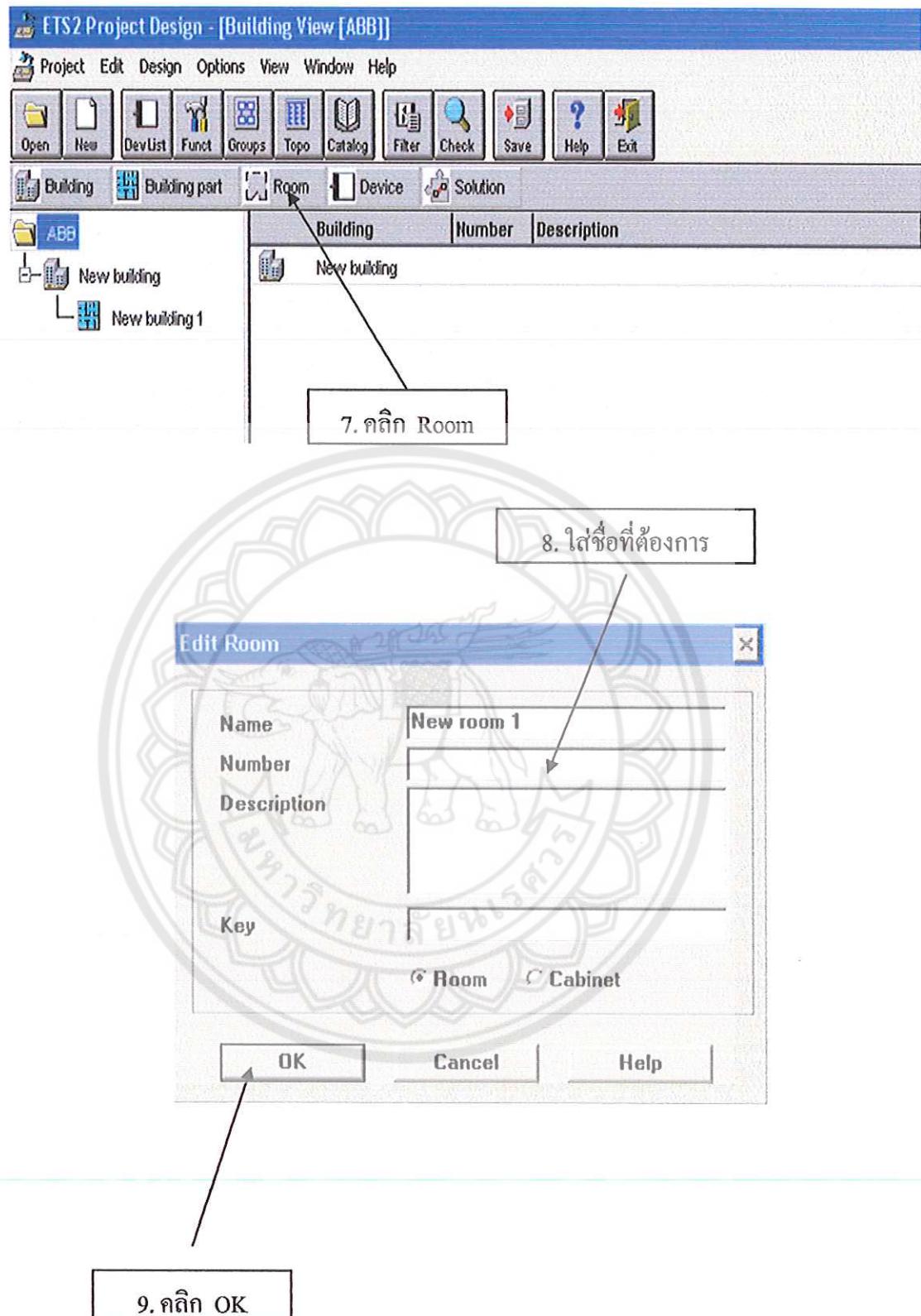


เมื่อใส่ชื่อแล้วคลิก OK

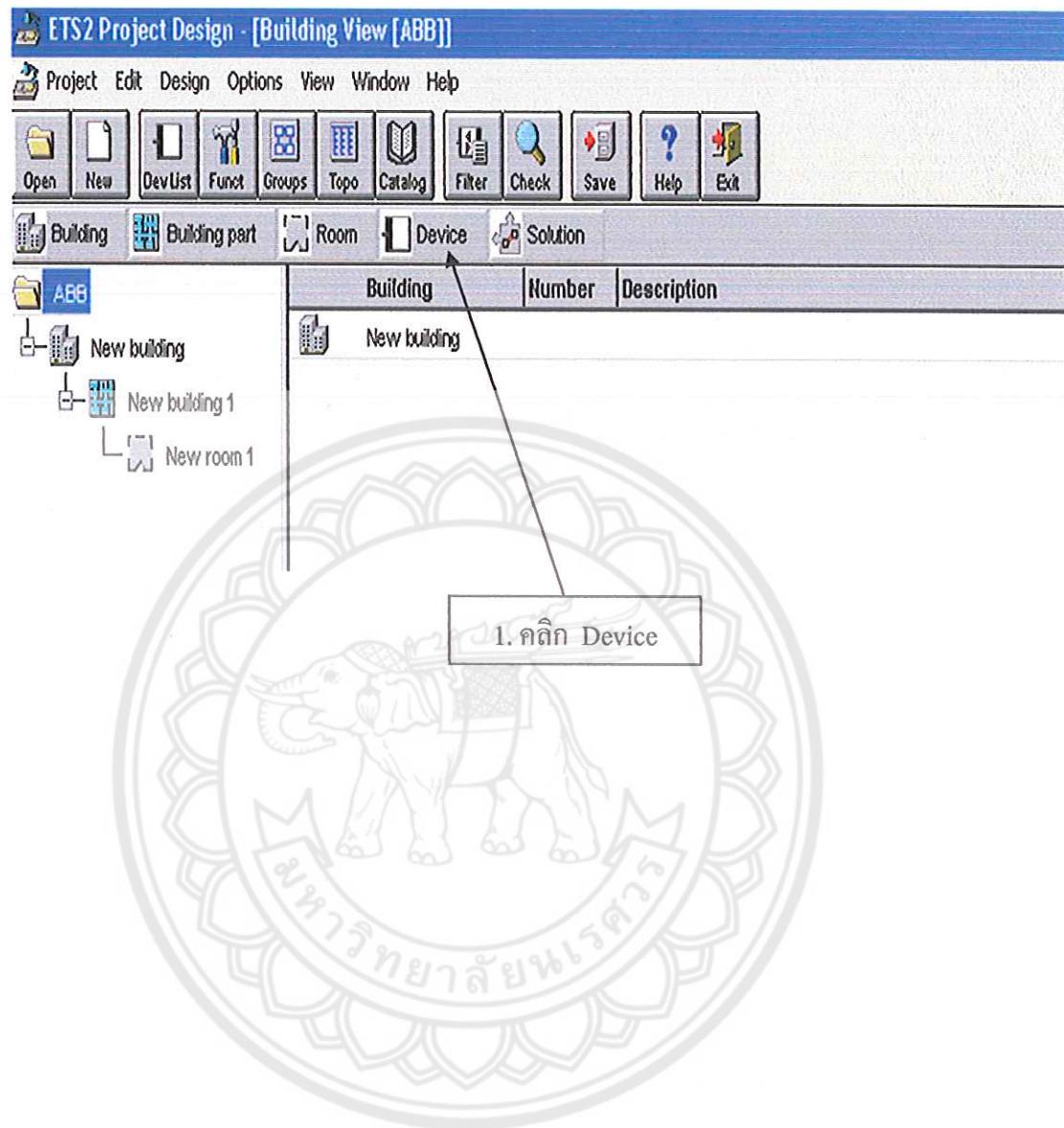
4. เริ่มทำการสร้างโครงสร้างของโปรแกรมโดยทำตามขั้นตอนดังนี้



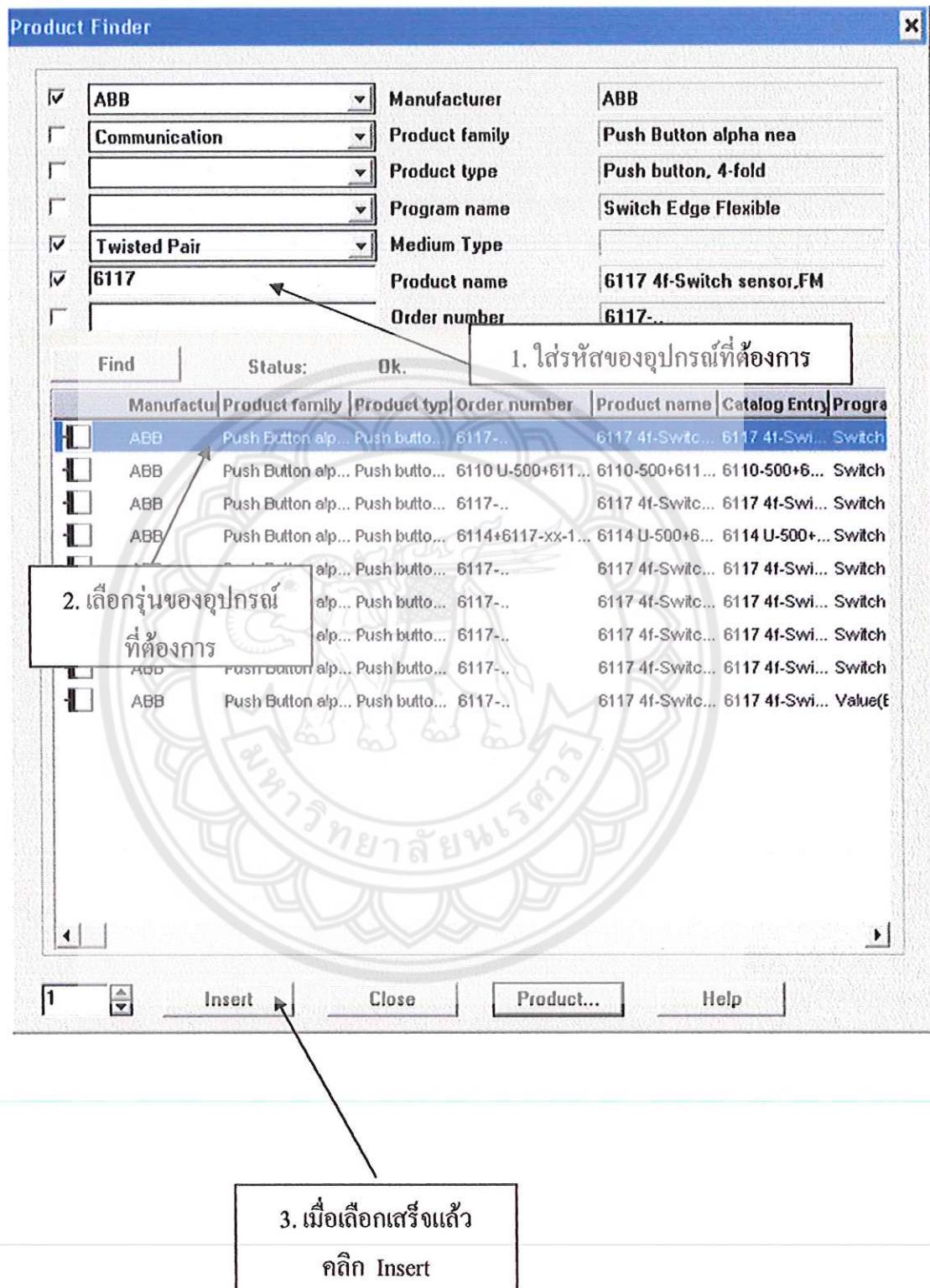


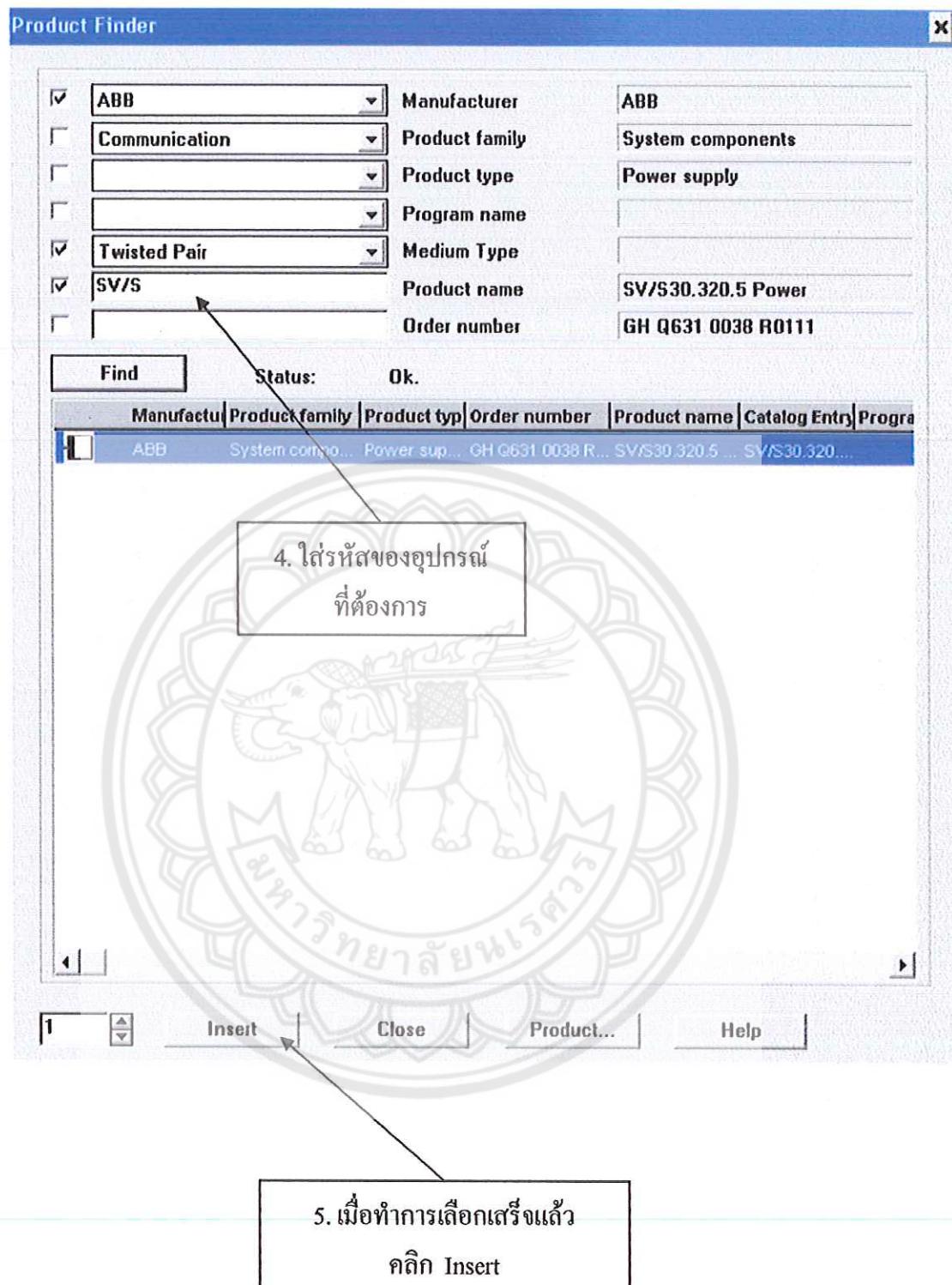


5. ทำการเลือกอุปกรณ์ที่ต้องการใช้

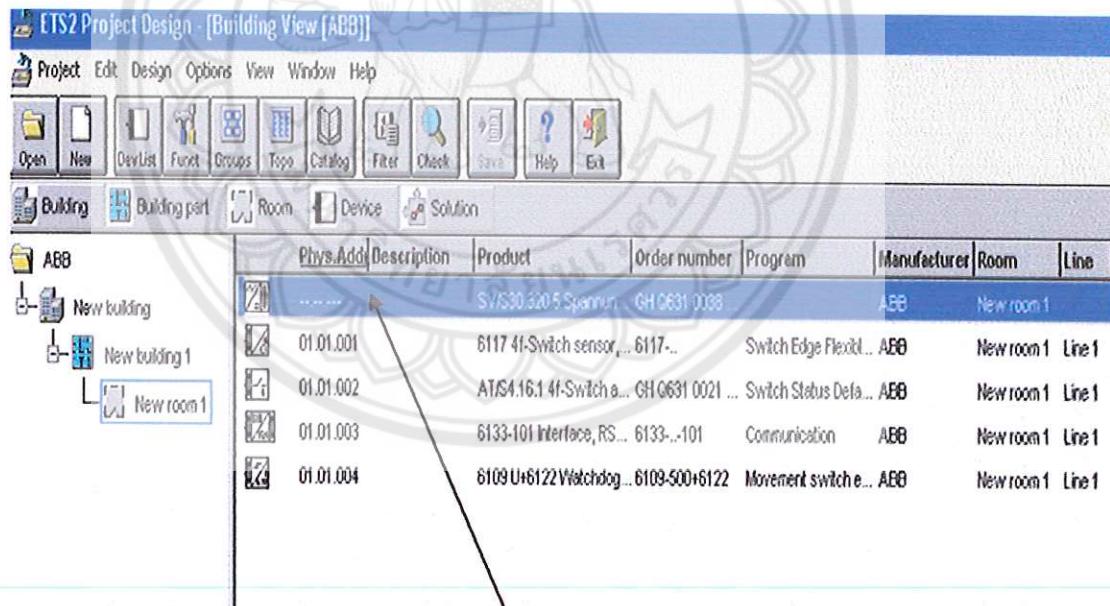
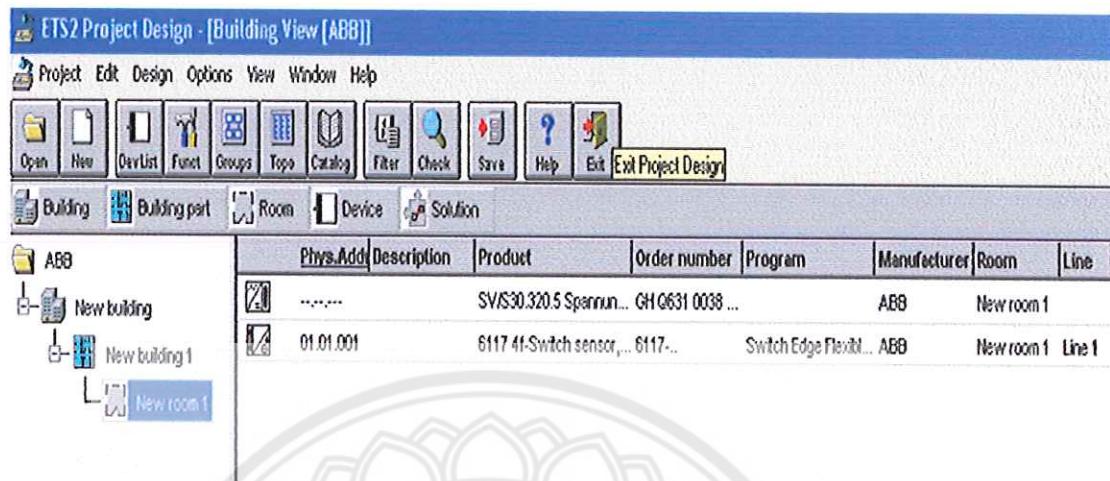


6. ขั้นตอนต่อไปก็จะเป็นการใส่รหัสของอุปกรณ์และเลือกรุ่นของอุปกรณ์ที่ต้องการ

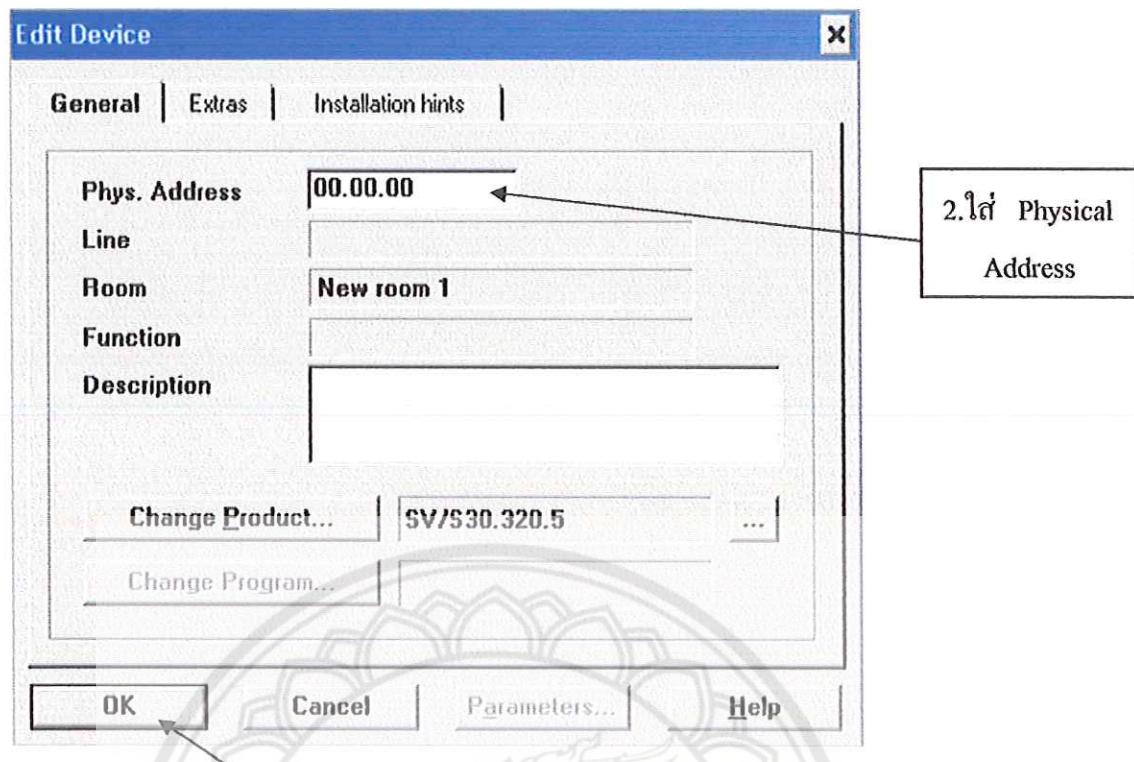




7. อุปกรณ์ที่เลือกจะถูกเก็บไว้และแสดงบนหน้าจอของตัวโปรแกรมและกำหนด Physical Address ของตัวอุปกรณ์แต่ละตัว



1. ดับเบิลคลิก



ETS2 Project Design - [Building View [ABB]]

Project Edit Design Options View Window Help

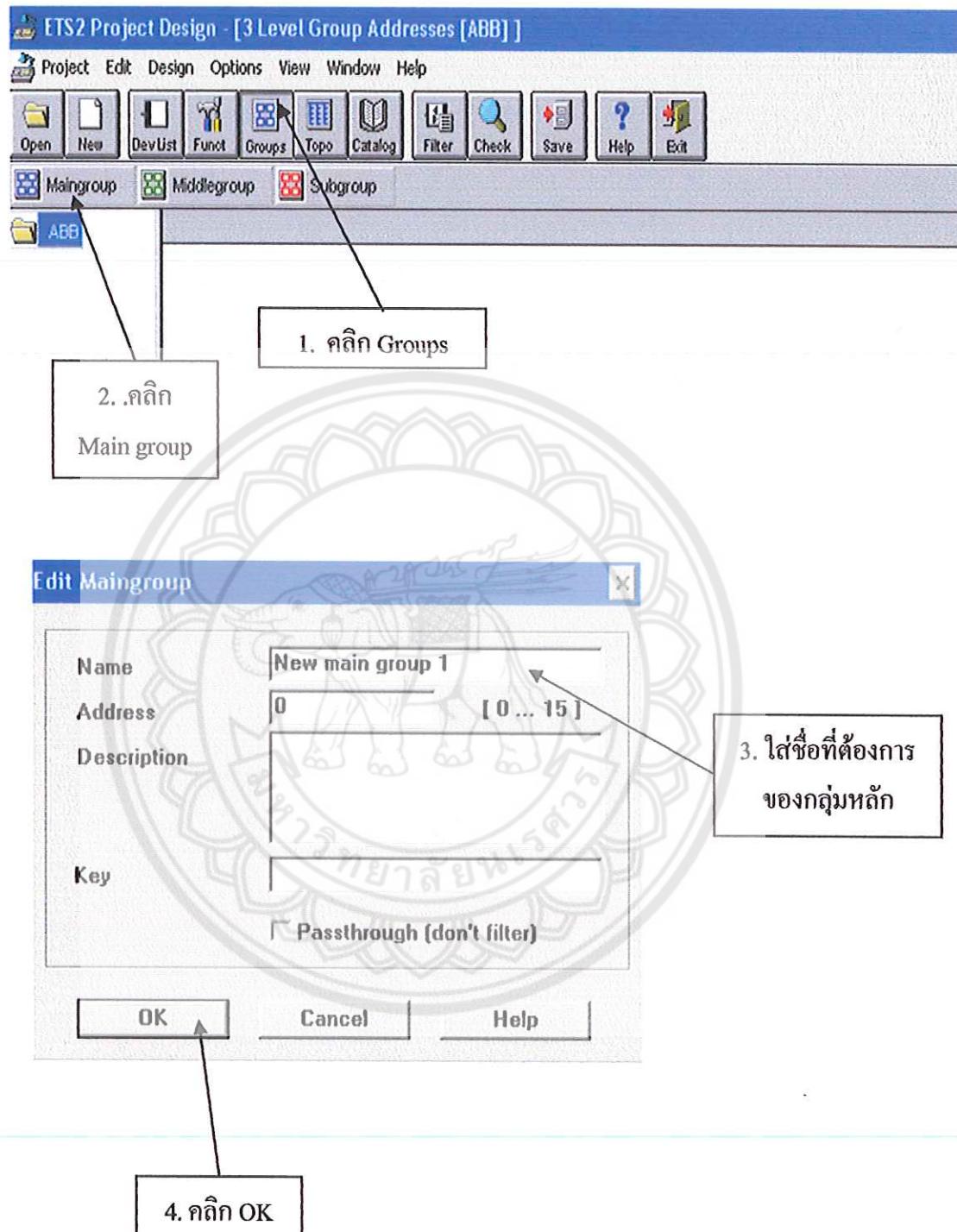
Open New DevList Funct Groups Topo Catalog Filter Check Save Help Exit

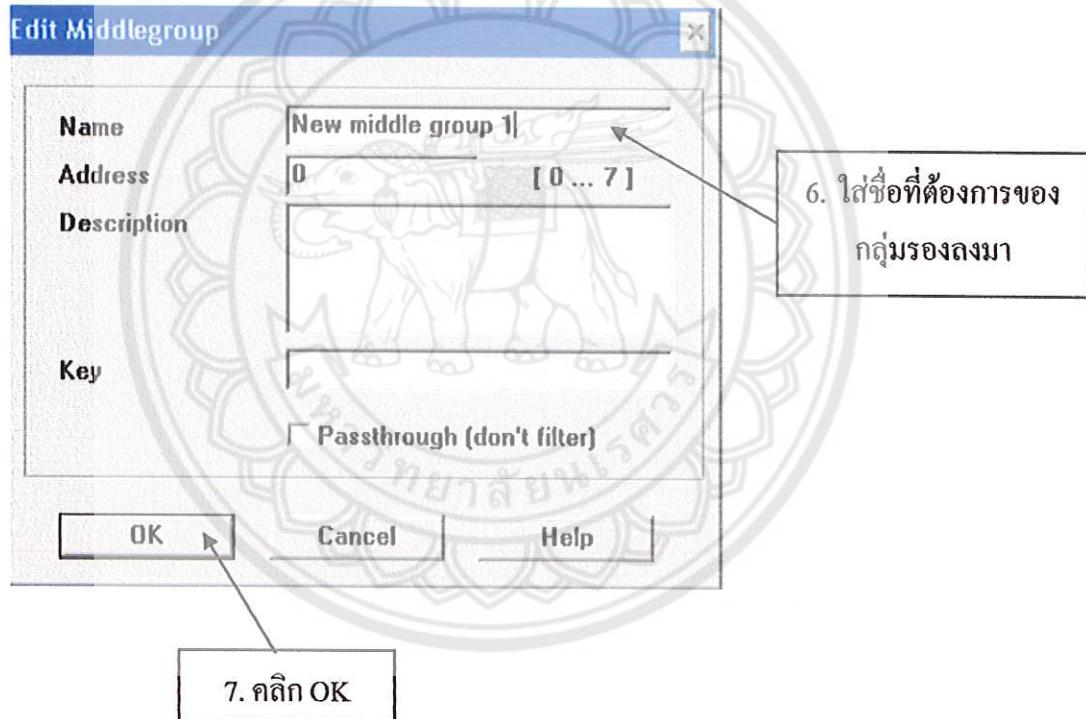
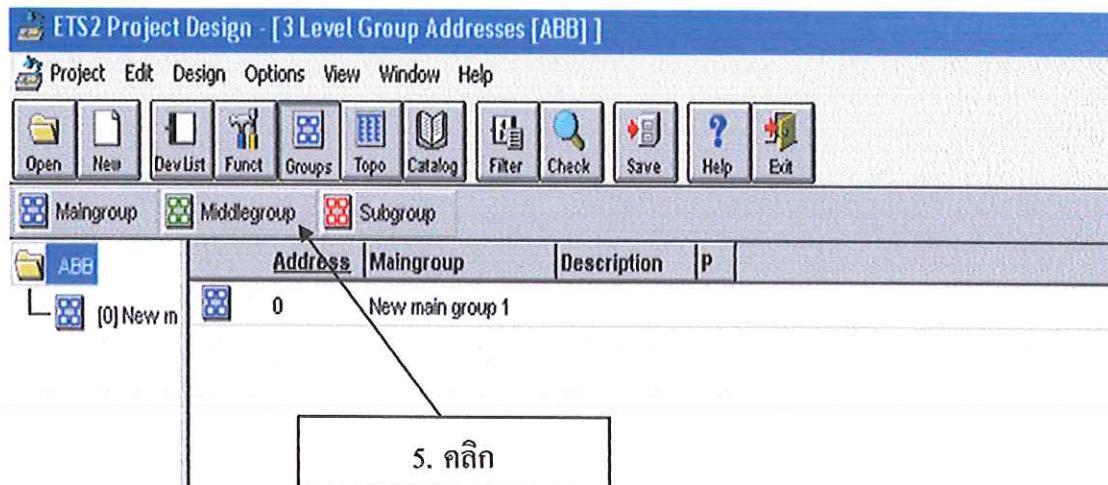
Building Building part Room Device Solution

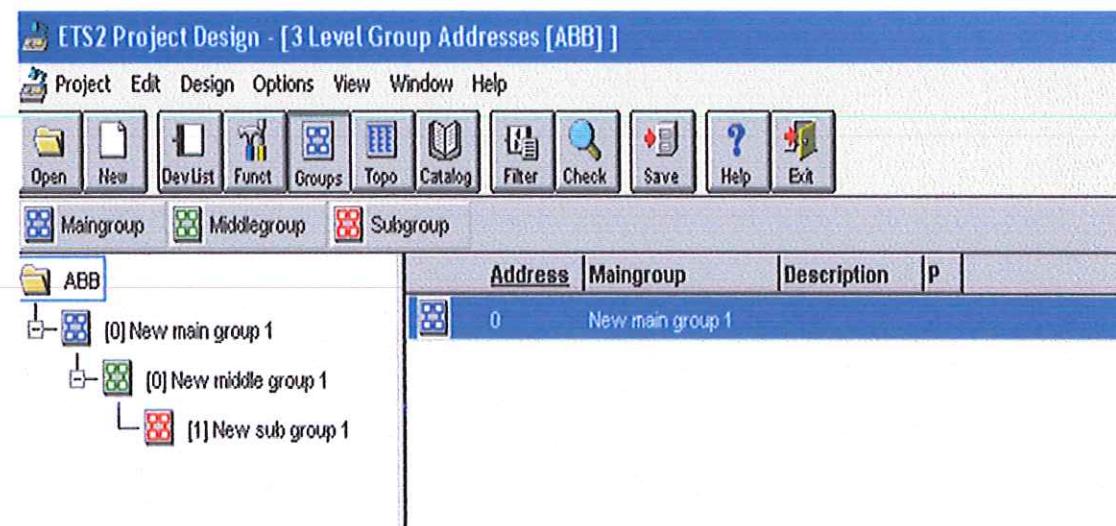
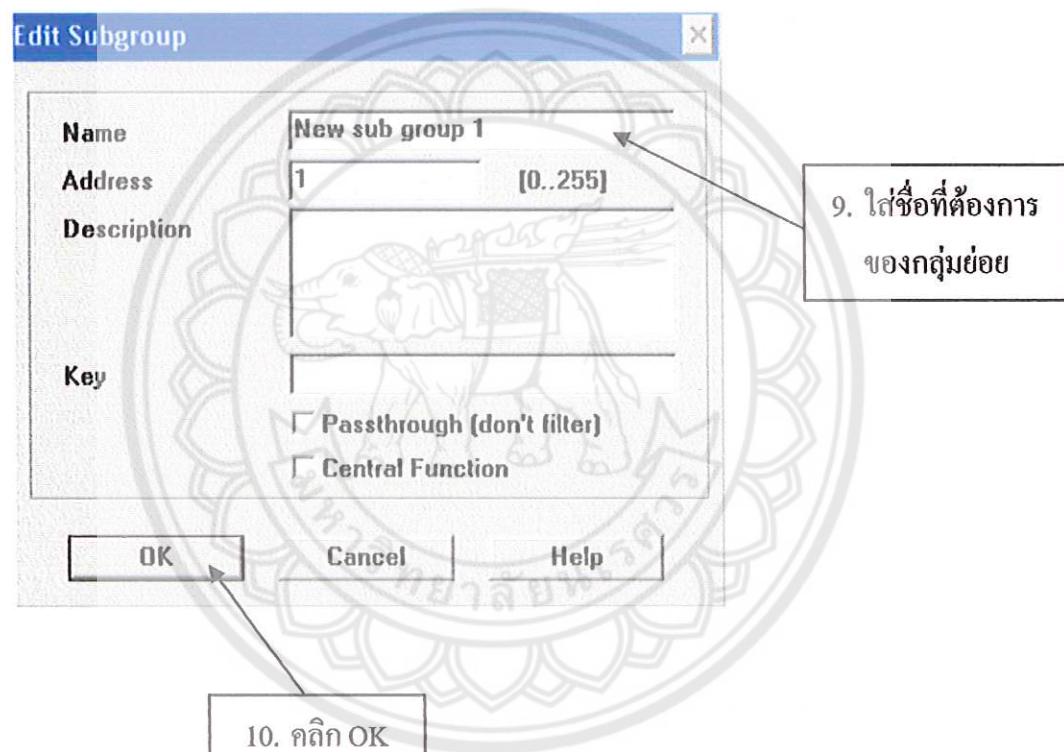
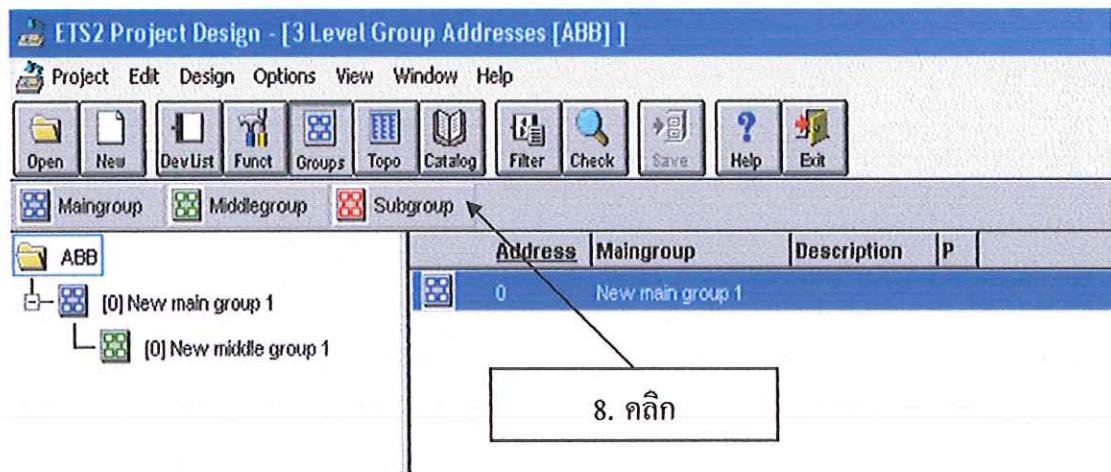
Phys.Add	Description	Product	Order number	Program	Manufacturer	Room	Line
00.00...	SV/S30.320.5 Spannun...	GH Q631.0038			ABB	New room 1	Backb
01.01.001	6117 4I-Switch sensor,...	6117...	Switch Edge Flexibl...	ABB		New room 1	Line 1
01.01.002	AT/S4.16.1 4I-Switch a...	OH Q631.0021 ...	Switch Status Defa...	ABB		New room 1	Line 1
01.01.003	6133-101 Interface,RS...	6133-101	Communication	ABB		New room 1	Line 1
01.01.004	6109 U+6122 Watchdog...	6109-500+6122	Movement switch e...	ABB		New room 1	Line 1

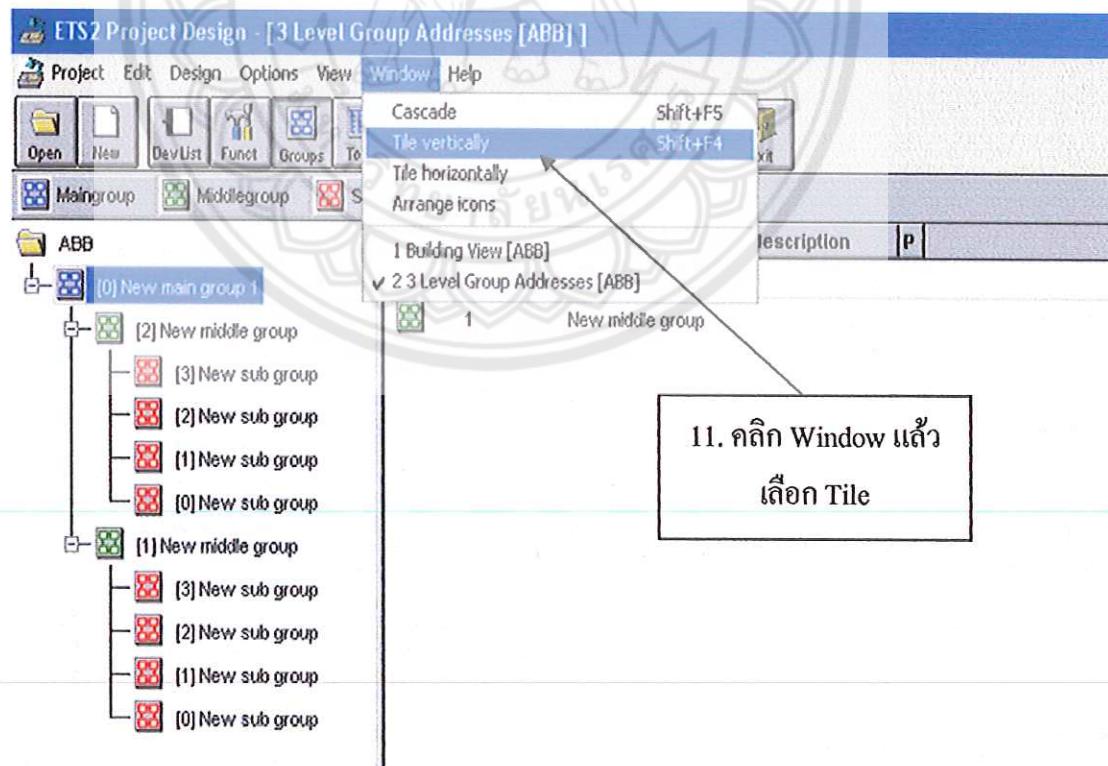
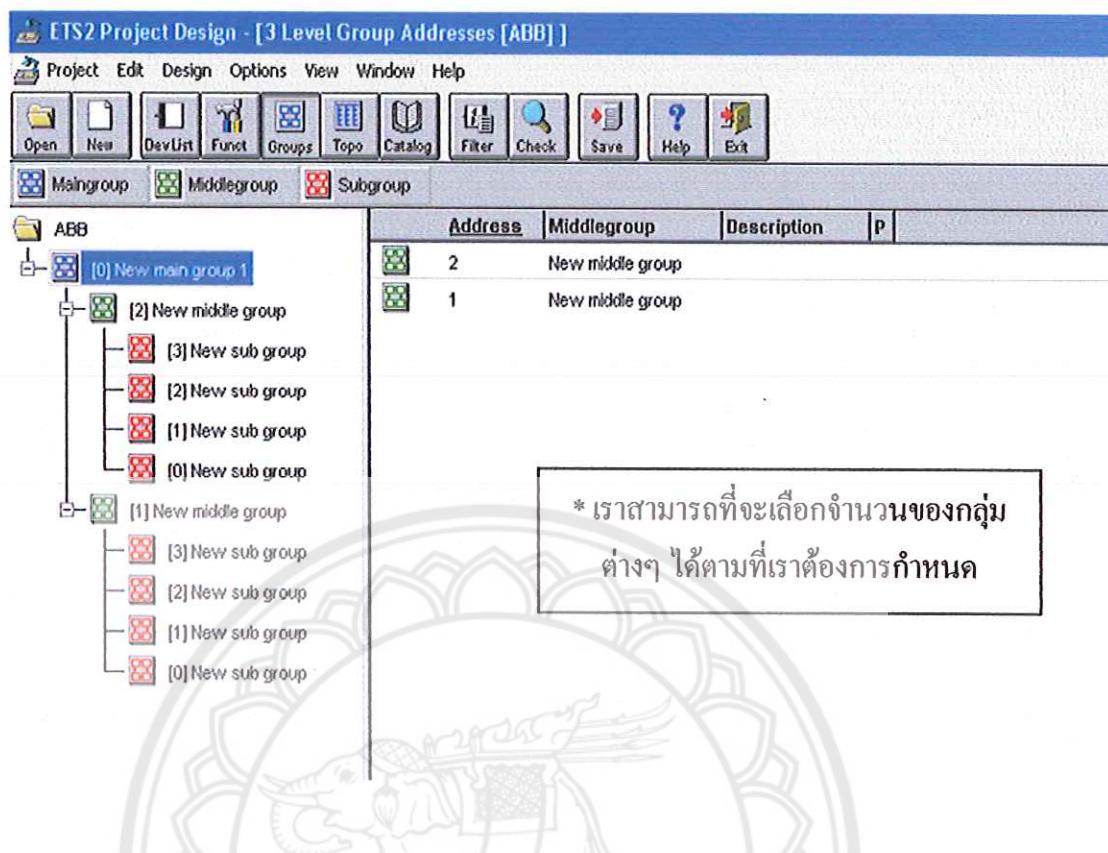
The screenshot shows the ETS2 Project Design interface. On the left, there's a tree view of the project structure under 'ABB': 'New building' has 'New building 1' which contains 'New room 1'. In the main area, a table lists device components. The first row is highlighted with a blue border. The columns are labeled: Phys.Add, Description, Product, Order number, Program, Manufacturer, Room, and Line.

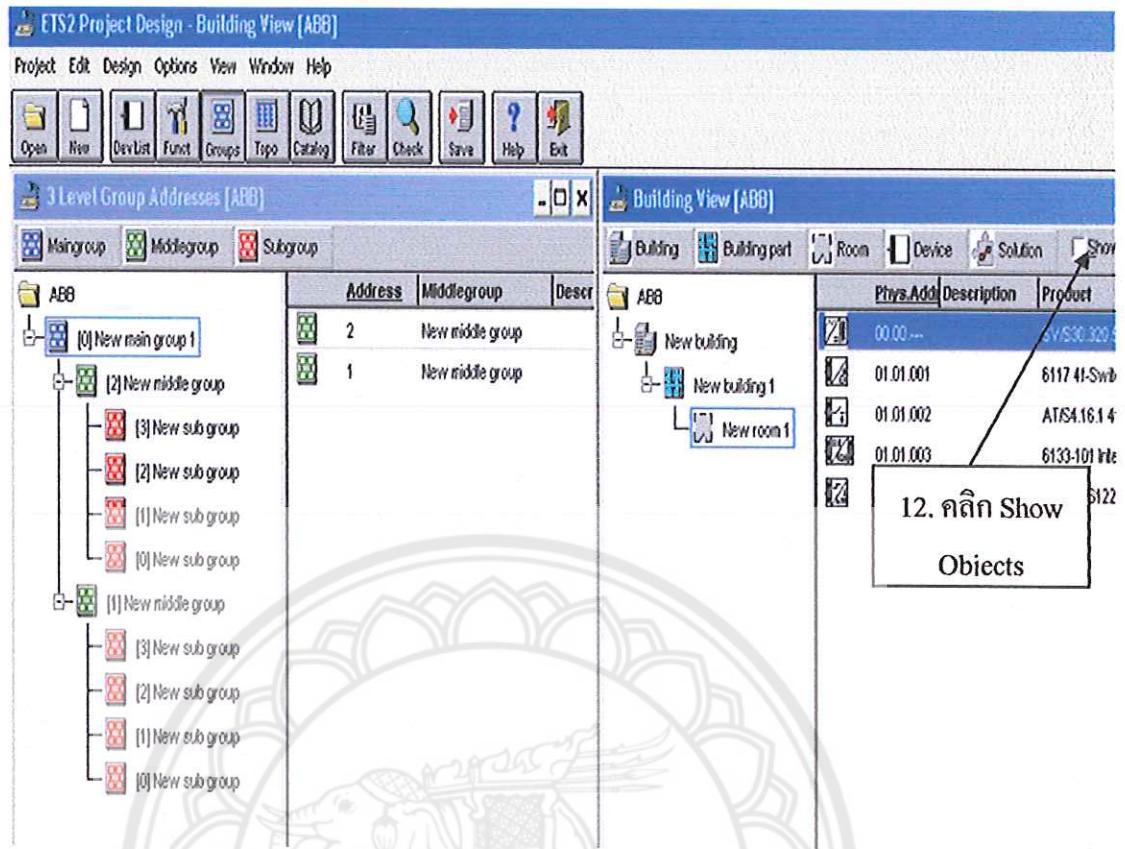
8. ทำการสร้าง Groups











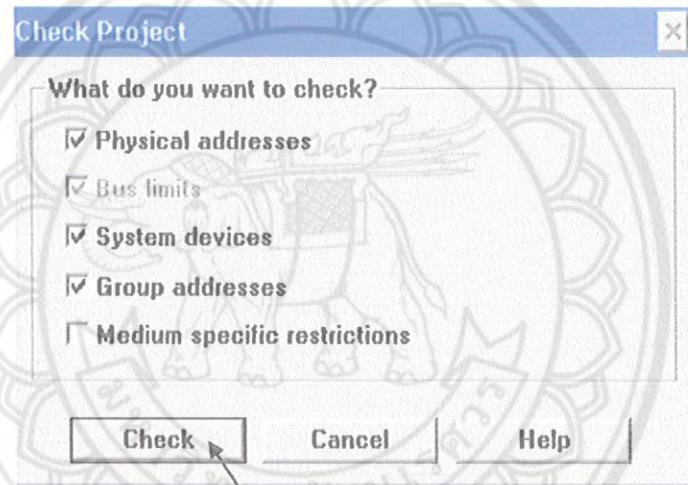
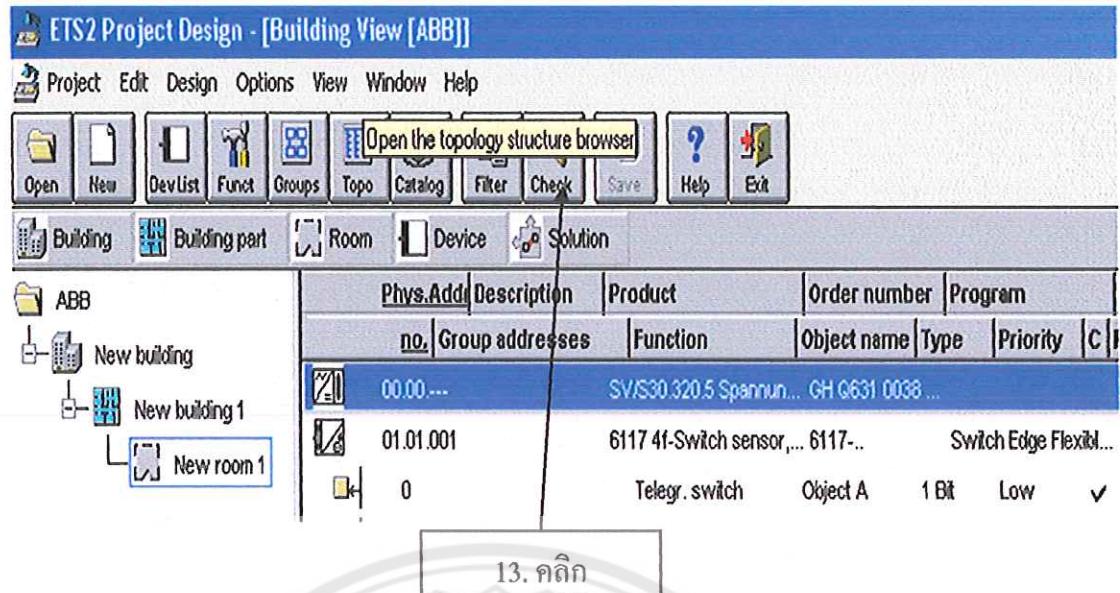
ETS2 Project Design - [Building View [ABB]]

Project Edit Design Options View Window Help

Open New DevList Funct Groups Topo Catalog Filter Check Save Help Exit

Building Building part Room Device Solution Show

Phys.Add	Description	Product	Order number	Program	Manufacturer	Room	Line	Function
no.	Group addresses	Function	Object name	Type	Priority	C R W T U		
00.00 ...	SV/S30.320 S	SV/S30.320 S	CH 0631.0038	ABB	New room 1	Backib		
01.01.001	6117 4I-Switch sensor...	6117...	Switch Edge Flexbl...	ABB	New room 1	Line 1		
0	Teigr. switch	Object A	1 Bit	Low	✓	✓ ✓ ✓		
1	Teigr. switch	Object B	1 Bit	Low	✓	✓ ✓ ✓		
2	Teigr. switch	Object C	1 Bit	Low	✓	✓ ✓ ✓		
3	Teigr. switch	Object D	1 Bit	Low	✓	✓ ✓ ✓		
4	Teigr. switch	Object E	1 Bit	Low	✓	✓ ✓ ✓		
5	Teigr. switch	Object F	1 Bit	Low	✓	✓ ✓ ✓		
6	Teigr. switch	Object G	1 Bit	Low	✓	✓ ✓ ✓		
7	Teigr. switch	Object H	1 Bit	Low	✓	✓ ✓ ✓		
01.01.002	AT/S4.16.1 4I-Switch a...	CH 0631.0021 ...	Switch Status Defa...	ABB	New room 1	Line 1		
0	Switch	Output A	1 Bit	Low	✓	✓ ✓ ✓		
1	Switch	Output B	1 Bit	Low	✓	✓ ✓ ✓		
2	Switch	Output C	1 Bit	Low	✓	✓ ✓ ✓		
3	Switch	Output D	1 Bit	Low	✓	✓ ✓ ✓		
4	Teigr. Status	Output A	1 Bit	Low	✓	✓ ✓ ✓		
5	Teigr. Status	Output B	1 Bit	Low	✓	✓ ✓ ✓		
6	Teigr. Status	Output C	1 Bit	Low	✓	✓ ✓ ✓		
7	Teigr. Status	Output D	1 Bit	Low	✓	✓ ✓ ✓		



ETS2 Project Design - [Checking Errors [ABB]]

Category	Address	Name	Description
System Devices	Line 1.0	Main line	Missing power supply
System Devices	Line 1.0	Main line	Missing choke
System Devices	Line 1.0	Main line	Missing coupler
System Devices	Line 1.1	Line 1	Missing power supply
System Devices	Line 1.1	Line 1	Missing choke
System Devices	Line 1.1	Line 1	Missing coupler
Group Addresses	Sub group 0/I/O	New sub group	Unused group address
Group Addresses	Sub group 0/I/I	New sub group	Unused group address

9. จะเป็นการทดสอบโปรแกรมและทำการโหลดโปรแกรมเพื่อนำไปใช้งาน

ETS2

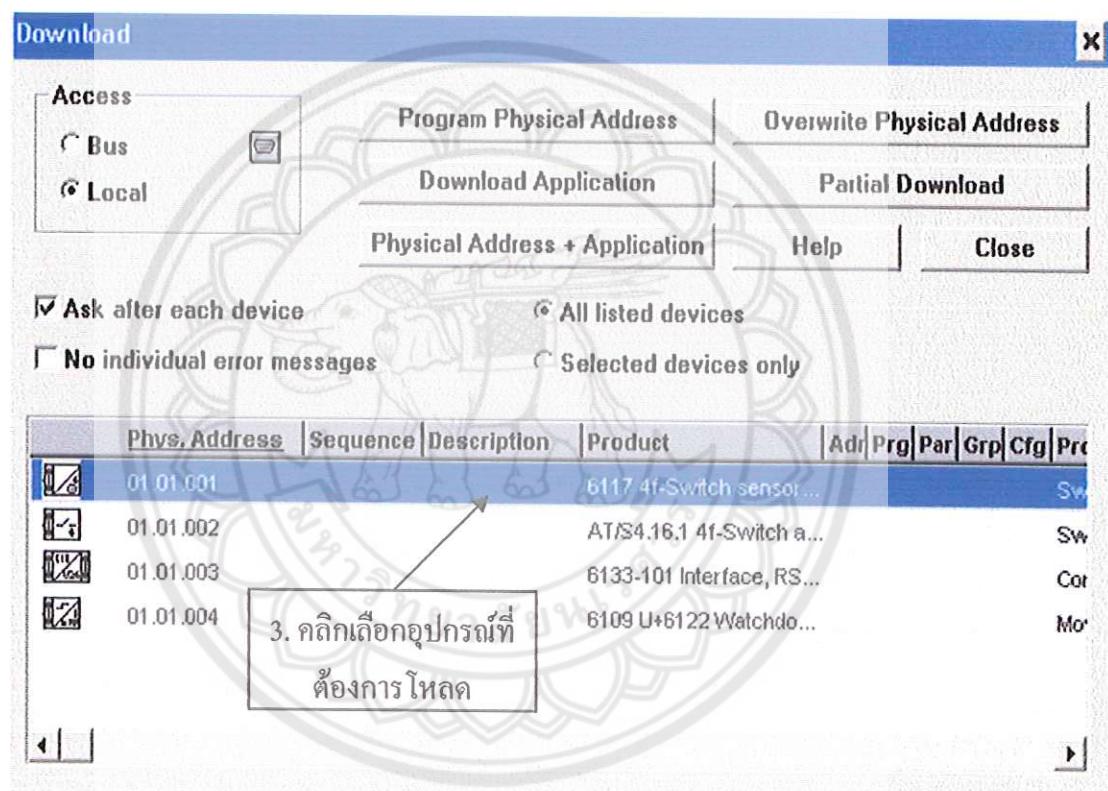
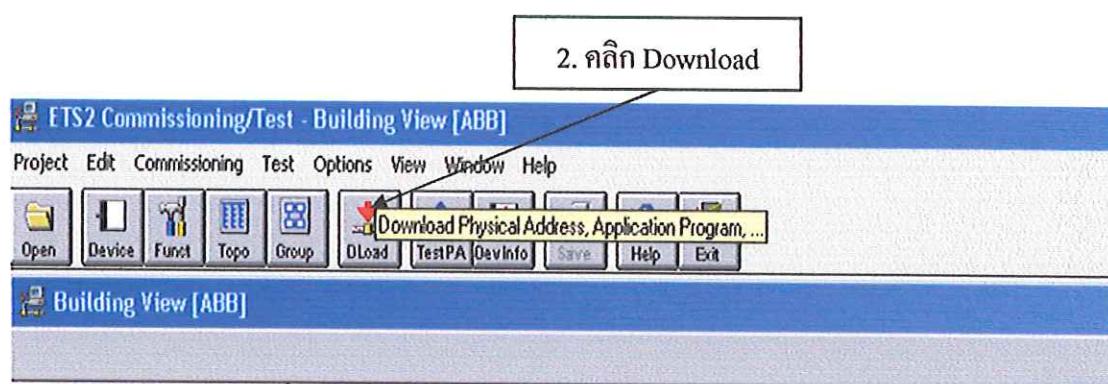
ETS2 View Help

1. คลิก Com Test

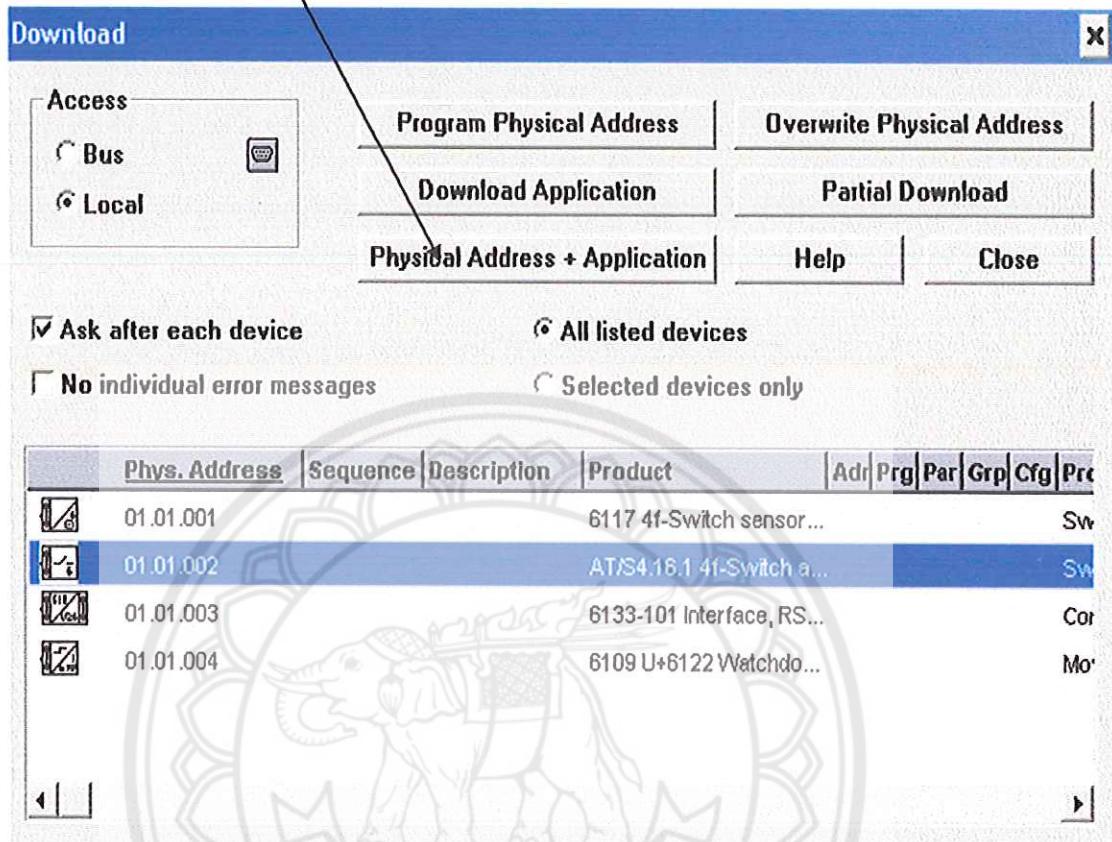
ETS2 Commissioning/Test - Building View [ABB]

Project Edit Commissioning Test Options View Window Help

Phys. Address	Description	Product	Order number	Program	Manufacturer	Seq	Adr	Prg
00.00---	SVS30.320.5 Spann... GH 0631 0038 ...				ABB			
01.01.001	6117 4f-Switch sens... 6117-..	Switch Edge Flexib...	Switch Edge Flexib...	ABB				
01.01.002	AT/S4.16.1 4f-Switc...	GH 0631 0021 ...	Switch Status Def...	ABB				
01.01.003	6133-101 Interface, ...	6133-..-101	Communication	ABB				
01.01.004	6109 U+6122 Watch...	6109-500+6122	Movement switch ...	ABB				



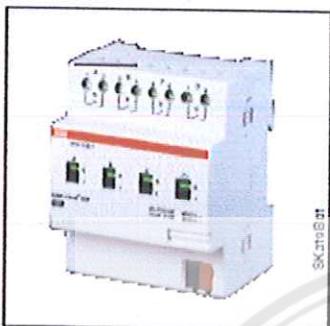
4. คลิก Physical Address + Application



รูปภาพแสดงอุปกรณ์ของ ABB i-bus ที่มีมาตรฐาน EIB

ABB i-bus® EIB

Switch Actuator, 4-fold, 20 A, MDRC AT/S 4.20.1, GH Q631 0028 R0111



The 4-fold switch actuator is a DIN rail-mounted device for insertion in the distribution board. It is connected to the EIB via a bus connecting terminal.

It is particularly suited for switching loads with high switch-on peaks such as shunt compensated fluorescent lamps.

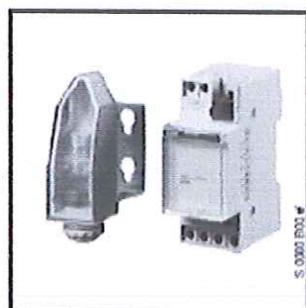
Should the bus voltage fail, the actuator can activate the load circuit (e.g. for functional or emergency lighting). The output states are displayed at the front. Manual operation is also possible at any time, even without bus voltage.

The device does not require an additional power supply.

Technical Data

Power supply	24 VDC, via the bus line
Outputs	230 VAC 400 VAC 16 A/AC1 10 A/AC1 10 A/AC3 6 A/AC3 500 A typically 20 ms per relay
Operating and display elements	> 5 x 10 ⁴ > 10 ⁵ 3 x 10 ⁴ (according to VDE 0632 Section 1, April 1996) for assigning the physical address also used for manual operation two screw terminals each, Wire range 0.5 ... 2.5 mm ² finely-stranded 0.5 ... 4.0 mm ² single-core Bus terminal
Connections	- EIB - 4 floating contacts - Switching voltage - Switching current - Max. switch-on current - Basic time delay on single operation - Mechanical contact endurance - Electrical contact endurance at 230 VAC, 16 A/AC 1 - Electrical contact endurance under fluorescent lamp load, C=200μF - red LED and push button - 4 switch position indicators - Load circuit
Type of protection	- 5 °C ... 45 °C
Ambient temperature range	-25 °C ... 55 °C -25 °C ... 70 °C
Design	- IP 20, EN 60 529
Housing, colour	- Operation
Mounting	- Storage
Dimensions	- Transport
Mounting depth/width	- modular installation device, profile
Weight	- Plastic housing, grey
Certification	- on 35 mm mounting rail, DIN EN 50022
CE norm	- 90 x 72 x 64 mm (H x W x D) - 68 mm / 4 modules at 18 mm - 0.3 kg - EIB-certified - in accordance with the EMC guideline and the low voltage guideline

ABB i-bus® EIB

Brightness sensor, 3-channel, MDRC
HS/S 3.1, GH Q605 0063 R0001

The brightness sensor is a DIN rail mounted device for insertion in the distribution board. The connection to the EIB is established via a bus connecting terminal.

The supplied light sensor for recording the ambient brightness level is mounted on the outside of the building and connected via two screw terminals.

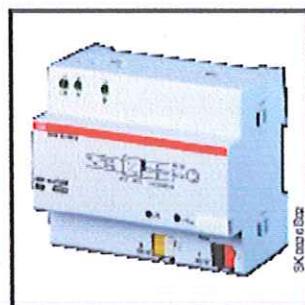
The brightness sensor can send switching telegrams to EIB actuators when the brightness exceeds or falls below a specified threshold.

Three different threshold values between 1 ... 20,000 lux can be set via the ETS2 program.

Technical Data

Power supply	- EIB	24 V DC, via the bus line
Inputs	- Brightness ranges	1 ... 100 lux 100 ... 20,000 lux can be selected via software
Operating and display elements	- Cable length - Red LED and push button	max. 100 m for assigning the physical address
Connections	- Light sensor	2 screw terminals Wire range 0.5 ... 2 mm ²
Type of protection	- EIB	Pins for bus connecting terminal
Ambient temperature range	- Control unit - Light sensor - Operation of control unit - Operation of light sensor - Storage - Transport	IP 20, EN 60 529 IP 54, EN 60 529 - 5 °C ... 45 °C - 40 °C ... 70 °C - 25 °C ... 55 °C - 25 °C ... 70 °C
Design	- Modular installation device, proM	
Housing, colour	- Plastic housing, grey	
Mounting	- Control unit	on 35 mm mounting rail, DIN EN 50022
Dimensions	- Light sensor	with mounting bracket on vertical surface
Mounting depth/width	- Control unit	86 x 36 x 64 mm (H x W x D)
Weight	- Light sensor	74 / 118 x 27 x 36 / 62 mm (H x W x D)
Certification	- Control unit	69 mm / 2 modules at 19 mm
CE norm	- Light sensor	0.180 kg
Special features	- EIB-certified - in accordance with the EMC guideline and the low voltage guideline - Inputs	0.04 kg
		1, for light sensor

ABB i-bus® EIB

EIB Power Supply, 640 mA, MDRC
SV/S 30.640.5, GH Q631 0048 R0111

The EIB Power Supply produces and monitors the EIB system voltage. The bus line is decoupled from the power supply with the integrated choke.

The power supply is connected to the bus line with a bus connection terminal. A reset is triggered by pressing the reset push button and lasts for 20 seconds (regardless of the duration of the push button action). The bus line is disconnected from the power supply and the bus devices connected to this bus line are returned to their initial state. If the line should be discon-

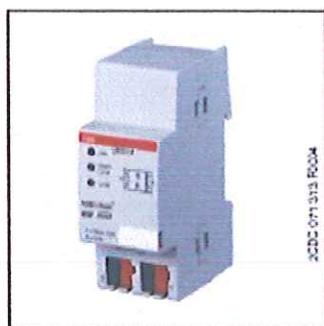
ted for a longer period, the bus connection terminal must be removed from the power supply.

A 30 V DC auxiliary voltage is made available via an additional connection terminal. This voltage can be used to supply a further bus line (in connection with a separate choke). The 30 V DC auxiliary voltage may not be used for other purposes.

Technical data

Power supply	<ul style="list-style-type: none"> - Power supply 230 VAC +10/-15%, 45 ... 65 Hz - Power consumption < 45 VA - Power loss < 6 W
Outputs	<ul style="list-style-type: none"> - EIB output 1 line with integrated choke - EIB nominal voltage 30 VDC +/- 1/2 V, SELV - Auxiliary voltage output 1 (without choke) 30 VDC +/- 1 V, SELV - Nominal current (total of EIB and auxiliary voltage output) 640 mA, short-circuit-proof
Operating and display elements	<ul style="list-style-type: none"> - Sustained short-circuit current < 1.5 A - Mains failure back-up time 200 ms - Green LED ON: output voltage is OK - Red LED .1-1% overload or short circuit - Reset push button Reset at the EIB output (starts when the push button is pressed and lasts 20 s)
Connections	<ul style="list-style-type: none"> - Red LED Reset at the EIB output - Power supply 3 screw terminals <p>Cable cross-section: multi-core 0.2 – 2.5 mm² single-core 0.2 – 4.0 mm²</p> <p>Bus connection terminal (black/red) Connection terminal (yellow/grey)</p>
Type of protection	<ul style="list-style-type: none"> - IP 20, EN 60 629
Ambient temperature range	<ul style="list-style-type: none"> - Operation - 5 °C ... + 45 °C - Storage - 25 °C ... + 65 °C - Transport - 25 °C ... + 70 °C
Design	<ul style="list-style-type: none"> - Modular installation device, profile
Housing, colour	<ul style="list-style-type: none"> - Plastic housing, grey
Mounting	<ul style="list-style-type: none"> - On 35 mm mounting rail, DIN EN 50 022
Dimensions	<ul style="list-style-type: none"> - 99 x 108 x 64 mm (H x W x D)
Mounting depth/width	<ul style="list-style-type: none"> - 68 mm/ 6 modules at 18 mm
Weight	<ul style="list-style-type: none"> - 0.35 kg
Certification	<ul style="list-style-type: none"> - EIB-certified
CE norm	<ul style="list-style-type: none"> - In accordance with the EMC guideline and the low voltage guideline

ABB I-bus® EIB / KNX

Line Coupler, MDRC
LK/S 4.1, 2CDG 110 027 R0011

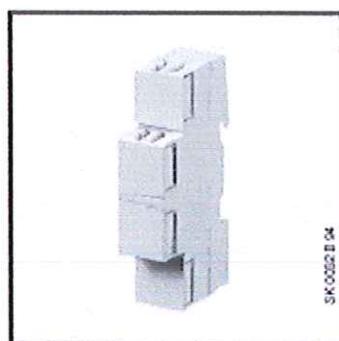
The coupler can be used as a line/backbone coupler or as a line repeater. Used as a line coupler, it links a line to a main line. Used as an backbone coupler, it links a main line to the backbone line. In this respect it provides electrical isolation.

At the same time telegrams can be filtered. In this way only the telegrams can be passed on, which are intended for the other respective line. For diagnostic purposes all telegrams can also be passed on or blocked.

Technical data

Supply voltage	24 V DC, via the bus line	
Operating and display elements	ON, device is ready for operation	For programming the physical address
	Telogram traffic on the primary line (main line)	Telogram traffic on the secondary line (line)
Connections	Left bus connection terminal	Right bus connection terminal
Type of protection	- IP 20, EN 60 529	
Ambient temperature range	-5 °C ... 45 °C	-25 °C ... 70 °C
Design	Modular installation device proM, MDRC	
Housing, color	Plastic housing, grey	
Mounting	On 35 mm mounting rail, DIN EN 60715	
Dimensions	90 x 36 x 64 mm (H x W x D)	
Mounting depth/width	2 modules at 18 mm	
Weight	0.075 kg	
Certification	EIB-certified	
Electrical safety	- Degree of pollution (in acc. with IEC 60664-1): 2 - Type of protection (in acc. with EN 60529): IP 20 - Protection class (in acc. with IEC 61140): III - Overvoltage category (in acc. with EN 60664-1): III - Bus: safety extra low voltage SELV DC 24 V - Device complies with EN 50090-2-2 and IEC 60664-1	
EMC requirements	Complies with EN 61000-6-2, EN 61000-6-3 and EN 60090-2-2	

ABB i-bus® EIB

Connector, 2-pole, MDRC
VB/S 2.2.2, GH Q605 0017 R0002

The connector links the bus cable to the data rail.

At the same time it enables several data rails to be connected within a distribution board.

Technical Data

Connections	– EIB	Pressure contacts on the data rail and 2 x 2-fold screwless terminals for solid conductors 0.6 to 0.8 mm Ø
Type of protection	– IP 20, EN 60 529	- 5 °C ... 45 °C
Ambient temperature range	<ul style="list-style-type: none"> – Operation – Storage – Transport 	-25 °C ... 55 °C
Design	– modular installation device, proM	-25 °C ... 70 °C
Housing, colour	– Plastic housing, grey	
Mounting	<ul style="list-style-type: none"> – on 35 mm mounting rail, DIN EN 50022 	
Dimensions	– 90 x 18 x 64 mm (H x W x D)	
Mounting depth/width	– 68 mm / 1 module at 18 mm	
Weight	– 0.04 kg	
Certification	– EIB-certified	
CE norm	<ul style="list-style-type: none"> – in accordance with the EMC guideline and the low voltage guideline 	

ABB i-bus® EIB

Time Switch, 4-channel, MDRC
SW/S 4.5, GH Q605 0061 R0001

The 4-fold week time switch with a day, week and year program is a DIN rail mounted device for insertion in the distribution board. Connection to the EIB is carried out via the bus connecting terminal at the front of the device.

There are 324 memory locations available with free weekday block formation. Using a program for use during holidays, the execution of the programming can be interrupted for up to 45 days. A lead time of up to 21 days until the start of the holiday

program can be entered. With a quick adjustment, the clock can be put forward or back by 1 hour (conversion to summertime). The time switch has a priority switching operation (single operation) for special days and Bank Holidays. It is also possible to program switching impulses (1 to 59 seconds).

The cover in front of the keypad and the display can be sealed.

The time switch can send switching or value telegrams to EIB actuators at the specified times.

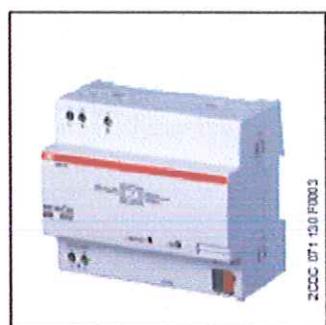
Technical Data

Power supply	– EIB	24 V DC, via the bus line
Operating and display elements	<ul style="list-style-type: none"> – Red LED and push button – 16 push buttons – LCD 	<ul style="list-style-type: none"> for assigning the physical address for setting the time for displaying the time and the switching state
Connections	– EIB	Bus connecting terminal
Type of protection	– IP 20, EN 60 529	
Protection class	– II	
Ambient temperature range	<ul style="list-style-type: none"> – Operation – Storage – Transport 	<ul style="list-style-type: none"> – 5 °C ... 45 °C –25 °C ... 55 °C –25 °C ... 70 °C
Design	– Modular installation device, profile	
Housing, colour	– Plastic housing, grey	
Mounting	– on 35 mm mounting rail, DIN EN 50022	
Dimensions	– 86 x 108 x 64 mm (H x W x D)	
Mounting depth/width	– 68 mm / 6 modules at 18 mm	
Weight	– 0.340 kg	
Certification	– EIB-certified	
CE norm	– in accordance with the EMC guideline and the low voltage guideline	
Special features	<ul style="list-style-type: none"> – Memory locations – Time base – Accuracy – Min. switching interval – Switching accuracy – Power reserve – Programming of the clock 	<ul style="list-style-type: none"> 324 Quartz < 1 s per day 1 second exact to the second Lithium cell, approx. 1.5 years via the keypad or with PC software and memory card

ABB i-bus® EIB / KNX

IP gateway, MDRC

IG/S 1.1, GH Q631 0067 R0001



The IP gateway IG/S is the interface between EIB / KNX installations and IP networks. Data can thus be exchanged between EIB devices and devices on the IP network.

The IP gateway can also be used as a line or backbone coupler and thereby use the LAN (10 Mbit) for the rapid exchange of telegrams between the lines/areas. Together with the iETS Software, EIB / KNX devices can be programmed from the LAN side via the IG/S.

The IP address of the IG/S can be fixed or received from a DHCP server. The power supply can be carried out via 230 V AC and/or 12 V DC. The IP gateway is a DIN rail mounted device for insertion in the distribution board. The connection to the ABB i-bus is established via the bus connection terminal.

Technical data

Power supply	<ul style="list-style-type: none"> – Operating voltage: 230 V AC + 10 % / - 15 %, 45...65 Hz or 12 V DC (10...30 V DC) – Power consumption: ca. 22 mA at 230 V, ca. 130 mA at 12 V – Power consumption via EIB: < 250 mW
Operating and display elements	<ul style="list-style-type: none"> – Red LED and push button (5) – ON LED (7) – LAN/Link LED (8)
Connections	<ul style="list-style-type: none"> – LAN: RJ45 socket for connection to an Ethernet network (10 BASE-T, IEEE 802.3) – 230 V AC: 1 screw terminal for L, 1 screw terminal for N, 1 screw terminal for PE – 12 V DC: Wire range: finely stranded: 0.2 – 2.5 mm² single-core: 0.2 – 4.0 mm² – Bus connection terminal (black/red): 1 screw terminal for + 12 V, 1 screw terminal for 0 V
Type of protection	– EIB
Ambient temperature range	<ul style="list-style-type: none"> – Operation: 0 °C ... + 50 °C – Storage: - 25 °C ... + 55 °C – Transport: - 25 °C ... + 70 °C
Design	– Modular installation device, proM
Housing, colour	– Plastic housing, grey
Installation	– on 35 mm mounting rail, DIN EN 60715
Dimensions	– 90 x 108 x 64 mm (H x W x D)
Mounting depth/width	– 60 mm/6 modules at 18 mm
Weight	– 0.4 kg
Mounting position	– as required
Certification	– EIB- and KNX-certified
CE norm	– in accordance with EMC guideline and low voltage guideline

ABB I-bus® EIB

Bus coupler, FM

Type: 6120 U-102-500



The bus coupler FM is the connection between the bus cable and the various application units:

- switch sensors alpha nea®, 1-fold,
2-fold, 4-fold,
- Busch-triton® switch sensors, 1-fold,
3-fold, 5-fold,
- switch sensors solo[®],
- movement sensor,
- presence detector,
- room thermostat,
- RS 232 interface,
- IR interface.

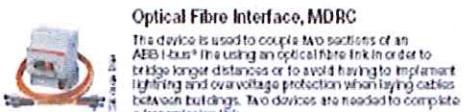
It has a retaining ring for screw fixing in standard flush-mounted or cavity wall switch boxes and in surface-mounted housing.

Technical Data

Power supply	- EIB	24 V DC, via the bus line
Operating and display elements	- Red LED and push button	for entering the physical address
Connections	- EIB	Plug for bus terminal
Type of protection	- Application unit	10-pole socket connector
Ambient temperature range	- IP 20, EN 60 529 with connected application unit	- 5 °C ... 45 °C
Design	- Operation	
Housing, colour	- Flush-mounted device	
Mounting	- Plastic housing, grey	
Dimensions	- in standard flush-type box, screw fixing using a retaining ring	48 x 44 x 33 mm (H x W x D)
Weight	- Unit	71 x 71 mm
Certification	- Retaining ring	
CE norm	- 0.06 kg	
	- EIB-certified	
	- in accordance with the EMC guideline and the low voltage guideline	

Type	Detail	Order code	MW	
	EIB Power Supply, 320 mA, MDRC Power supply with integrated choke for production and monitoring of the ABB I-bus® system voltage. The power supply is connected to the bus line via a bus connecting terminal.	GH Q681 0088 R0111	4	
	EIB Power Supply, 640 mA, MDRC Power supply with integrated choke for production and monitoring of the ABB I-bus® system voltage. Additional 30 V DC output to supply a second line in connection with a separate choke. The power supply is connected to the bus line via a bus connecting terminal.	GH Q681 0088 R0111	6	
	Uninterruptible EIB Power Supply, 640 mA, MDRC Power supply with integrated choke for production and monitoring of the ABB I-bus® system voltage. The power supply is connected to the bus line via a bus connecting terminal. In order to supply the EIB bus voltage in case of a mains failure, a 12 V DC sealed lead acid battery can be connected to the unit. Via a potential free charge-over contact, EIB power supply fault conditions can be transmitted for further information.	GH Q681 0089 R0111	8	
	Battery Module, 12 VDC, MDRC Sealed lead acid battery module for maintaining the ABB I-bus® system voltage (for up to a maximum of 10 minutes) in case of a mains failure in connection with the Uninterruptible EIB Power Supply SU/S 30.640.1. Connection is made via standard cables.	GH Q681 0089 R0111	8	
	AM/S 12.1	GH Q681 0092 R0111	8	
	Cable Sets For connection of sealed lead acid batteries SAK7, SAK12 and SAK17 to the Uninterruptible EIB power supply SU/S 30.640.1. In case only one battery is connected, the basic cable set KSK4.1 with integrated temperature sensor is to be used. In case two batteries are connected in parallel, the basic cable set KSK4.1 is to be used for the first battery and the extension cable set KSK2.1 is to be used for the second battery. It is not allowed to connect more than two batteries.	GH Q681 0101 R0001 GH Q681 0101 R0011	-	
	Diagnosis Unit, 2-pol., MDRC For rapid checking of the most important bus functions in the distribution board. Display of bus voltage and telegram traffic, as well as disruption of the power supply. Integrated connector function. Connection via spring terminals and/or data link.	GH Q681 0013 R0111	1	
	Wiring Jumpers For the interconnection of devices with a bus connection terminal on the front of the device. Prefabricated jumpers for connecting the devices horizontally or vertically.	GH Q690 1908 R0003 GH Q690 1908 R0001 GH Q690 1908 R0002	-	
	Sealed Lead Acid Batteries, 12 VDC Sealed lead acid batteries for maintaining the ABB I-bus® system voltage in case of a mains failure in connection with the Uninterruptible EIB power supply SU/S 30.640.1. Up to two batteries can be connected in parallel (any type to be used). For connection to the SU/S 30.640.1 the cable sets KSK 4.1 and KSK 2.1 are to be used.	GH V924 0001 R0011 GH V924 0001 R0012 GH V924 0001 R0013	-	
	Choke, MDRC For decoupling the bus line from the power supply. The device can be used together with the SU/S 30.640.0 to supply a second line. Integrated reset button for isolating the bus voltage and resetting the bus devices. Connection to SU/S via connection terminals on front.	DRS 4.1	2	
	Power Supply Units, MDRC Two power supply units that can be used universally as auxiliary power supply in EIB installations or other SELV applications. The devices supply a regulated output voltage of 12 V DC or 24 V DC with a maximum output current of 1.0 A or 0.8 A. The units are protected against overload, the output being able to sustain a continuous short circuit. The devices are connected via screw terminals.	NT/S 12.1600 NT/S 24.8000	12 V DC, 1.6 A 24 V DC, 0.8 A GH Q685 0086 R0002 GH Q685 0087 R0002	4 4
	Bus Connection Terminals For connecting bus devices to the ABB I-bus® EIB as well as for looping through or branching the bus cable. Available in black/red for use as EIB bus connecting terminal and in white/yellow for use as a connecting terminal for auxiliary voltages and signals.	BUSKLEMME KLEMME	red/black white/yellow GH Q680 1901 R0001 GH Q680 1902 R0001	-
	Surge Arrestor Protects EIB components against overvoltage.	US/E1	GH Q681 0039 R0001	-

Type	Detail	Order code	MW
 ABB I-bus [®] bus coupler	EIB Bus Coupler, FM For connecting operating elements such as a push button (1-, 2-, 4-fold), dimmer/master switches, motion sensors, room thermometers, RS 232 interfaces and infrared interfaces to the ABB I-bus [®] . Replaces former type 6120 U-104-500. Suitable for all different sensors like switch, Busch-Jetton [®] and so on.	6120 U-104-500	6120-0-006
 ABB I-bus [®] bus coupler	Line Coupler, MDRC The line coupler is used in larger installations to connect EIB/KNX lines or areas. The lines or areas are galvanically isolated from one another. Filter tables can be used to reduce the telegram traffic between lines or areas. Connection to main and sub bus connection terminals. Within a line, the DVS 4.1 can also be used as a repeater.	LVS 4.1	2CDG 110 027 R0111
 ABB I-bus [®] bus coupler	IP Gateway, MDRC The IP Gateway V3/S is the interface between EIB/KNX installations and IP networks. This enables data exchange between EIB components and IP devices. The IP Gateway can be used as a fast EIB/KNX gateway or as a full EIB bus coupler for fast telegram exchange between lines or areas. Together with the ETS the V3/S allows EIB devices to be programmed via LAN using the ETS-Software. The IP address can be freely assigned or obtained by a DHCP server. The device is suitable for 230 VAC and/or 12 VDC power supply.	KVS 4.1	GH Q031 6027 R0111
 ABB I-bus [®] bus coupler	EIBPort LAN, MDRC (to be discontinued) The EIBPort LAN is the interface between EIB/KNX installations and an Ethernet network. All transmitted data are buffered. In addition to the line-coupler functionality are the following features included: Browser visualization (Access of up to 50 clients at once and fully possible simultaneously), Trend functions, Logical functions, Scene storage, Current monitoring, Applications, Interconnection of buildings and building segments, remote maintenance via ETS (using LAN or EDS), visualization. An independent power supply of 15–30 V DC is necessary.	EIB84-L	6138-0-0116
 ABB I-bus [®] bus coupler	EIBPort LAN/ISDN, MDRC (to be discontinued) The EIBPort LAN/ISDN is the interface between EIB/KNX installations and an Ethernet network and/or an ISDN line. All transmitted data are buffered. In addition to the line-coupler functionality are the following features included: Browser visualization (Access of up to 50 clients at once and fully possible simultaneously), Trend functions, Logical functions, Scene storage, Current monitoring, Applications, Interconnection of buildings and building segments, remote maintenance via ETS (using LAN or EDS), visualization. An independent power supply of 15–30 V DC is necessary.	EIB84-L/I	6138-0-0117
 ABB I-bus [®] bus coupler	Interfaces RS 232, FM Flush-mounted Interface RS 232 for ABB I-bus [®] devices 6120 U-104-500. For coupling a PC to ABB I-bus [®] . With automatic changeover switch for laptop operation.	6133-0-0120	6133-0-0120
 ABB I-bus [®] bus coupler	Interface RS 232, 2-fold, MDRC For interfacing a PC or an RS 232 printer to the ABB I-bus [®] . The device can be used both for assigning parameters to an EIB installation and for logging events, e.g. fault signals, on a printer.	EA/S 232.5	GH Q031 0043 R0111
 ABB I-bus [®] bus coupler	USB Interface, MDRC The USB Interface enables the communication between the PC and the EIB/KNX system. Display of data transfer via EIB LED and USB LED. The USB Interface can be used starting with ETS3 V1.0.	USB/S 1.1	2CDG 110 008 R0911
 ABB I-bus [®] bus coupler	Interface USB, FM Flush-mounted USB Interface for ABB I-bus [®] bus couplers 6120 U-104-500. For coupling a PC to ABB I-bus [®] . Two status LEDs inside.	future ^a	
6129 USB-82	savanna/ivory	6133-0-0179	-
6129 USB-84	devos/studio white	6133-0-0180	-
6129 USB-85	manhattan/graphite	6133-0-0181	-
6129 USB-89	stone/light gray	6133-0-0185	-
6129 USB-82*	savanna/ivory	6133-0-0179	-
6129 USB-84*	devos/studio white	6133-0-0180	-
6129 USB-85*	manhattan/graphite	6133-0-0181	-
6129 USB-89*	stone/light gray	6133-0-0182	-
6129 USB-87	toscana/purple	6133-0-0183	-
6129 USB-88	attica/neon blue	6133-0-0184	-
coral			
6129 USB-81	anthracite	6133-0-0181	-
6129 USB-82	savanna/ivory	6133-0-0179	-
6129 USB-84	devos/studio white	6133-0-0180	-
6129 USB-85	manhattan/graphite	6133-0-0181	-
6129 USB-89	stone/light gray	6133-0-0185	-
alpha exclusive ^b			
6139 USB-22.0	ivory	6133-0-0168	-
6139 USB-23.0	bronstein	6133-0-0169	-
6139 USB-25.0	obsidian	6133-0-0170	-
6139 USB-26.0	platinum	6133-0-0171	-
6139 USB-26.0	titanium	6133-0-0172	-
alpha near ^c			
6139 USB-20.0	platinum	6133-0-0173	-
6139 USB-21	bronze	6133-0-0174	-
6139 USB-24	studio white, matt	6133-0-0175	-
6139 USB-24.0	studio white, high gloss	6133-0-0176	-
6139 USB-28	mahogany brown	6133-0-0180	-
6139 USB-28	haze blue	6133-0-0178	-
alpha exclusive ^b			
6133-223-101	ivory	6133-0-0152	-
6133-233-101	bronstein	6133-0-0153	-
6133-255-101	obsidian	6133-0-0154	-
6133-260-101	platinum	6133-0-0155	-
6133-266-101	titanium	6133-0-0156	-
alpha near ^c			
6133-20-101	platinum	6133-0-0157	-
6133-21-101	bronze	6133-0-0158	-
6133-24-101-500	studio white, matt	6133-0-0163	-
6133-24-101	studio white, high gloss	6133-0-0169	-
6133-26-101	mahogany brown	6133-0-0167	-
6133-28-101	haze blue	6133-0-0161	-
Optical Fibre Interface, MDRC			



LL/S 1.1 GH Q005 0053 R0001 4



Room Controller

The Room Controller controls all the functions in the room as a central device. Due to its modular design, it adapts itself flexibly to the required functionality. On-site installation enables short assembly and commissioning times. A structured cable entry creates clarity and flexibility for changes in function – both during planning and operation.

Special features

- Overall height of 50 mm; optimised for underfloor installation
- Room Controller counts as one bus device
- Supply voltage can be 1-, 2- or 3-phase
- Robust housing, protection type IP 54
- Manual operation for immediate testing – even without bus voltage
- Comprehensive software functionality



Room Controller, Basis Device for 8 Modules, SM

The Room Controller Basis Device RGA 8.1 accommodates up to 8 plug-in modules. It controls their function and communicates as a bus device via the ABB I-bus*. Any module type can be plugged into each module slot. The inserted module is detected automatically and linked with the supply voltage and incoming supply. The manual operation enables an immediate functional test, even without the bus voltage being applied.

RGA 8.1

20DG 110 001 R0011



Binary Input Module, 4-fold

Modules for plugging into the Room Controller Basis Device. Each of the devices has 4 inputs. There are 3 module types available for the connection of 115/230 V, 12/24 V AC or DC, or floating contacts.

BE/M 4.230.1
BE/M 4.24.1
BE/M 4.12.1115/230 V 20DG 110 005 R0011
12/24 V 20DG 110 005 R0011
Contact Scanning 20DG 110 007 R0011

Switch Actuator Module, 2-fold, 6 A

Modules for plugging into the Room Controller Basis Device. It switches currents up to 16 A with two relays. The maximum continuous current is 6 A.

SA/M2A.1

20DG 110 002 R0011



Shutter Actuator Modules, 2-fold

Modules for plugging into the Room Controller Basis Device. They control two independent blind or shutter drives. There are two module types available for 115/230 V AC or 24 V DC drives.

JA/M 2.230.1
JA/M 2.24.1230 V AC 20DG 110 003 R0011
24 V DC 20DG 110 004 R0011

Switch/Dim Actuator Module, 2-fold, 1 – 10 V, 6 A

Module for plugging into the Room Controller Basis Device. It enables the switching and dimming of two groups of luminaires in connection with electronic ballasts via a 1...10 V control voltage.

SD/M 2.6.1

20DG 110 010 R0011



Light Controller Module, 1-fold, 1 – 10 V, 6 A

Module for plugging into the Room Controller Basis Device. It enables the switching and dimming of one group of luminaires via a 1...10 V control voltage. The device can be used for constant lighting control in connection with a light sensor LFU 1.1.

LR/M 1.6.1

20DG 110 011 R0011



Universal Dim Actuator Module, 1-fold, 300 VA

Module for plugging into the Room Controller Basis Device. It dims incandescent lamps, 230 V or low halogen lamps with up to 300 W/VA. Suitable for different load types (automatic load detection). The device is largely compensated against supply control signals and voltage fluctuations. The minimum load is only 2 W.

UD/M 1.300.1

20DG 110 012 R0011



Electronic Switch Actuator Modules, 2-fold

Modules for plugging into the Room Controller Basis Device. The electronic switch actuator modules have 2 overload-proof and noise-free outputs. They control heating systems and cooling settings via electrothermal valve drivers. There are two module types available for voltages of 115/230 V and 12/24 V AC or DC.

ES/M 2.230.1
ES/M 2.24.1115/230 V AC/DC 20DG 110 013 R0011
12/24 V AC/DC 20DG 110 014 R0011



Binary Inputs, 4-fold, MDRC

For the detection of 230 V AC/DC (BE/S 4.230.1), 24 V AC/DC (BE/S 4.24.1) signals or the interrogation of floating contacts (BE/S 4.20.1) using an internally generated scanning voltage. The state of the inputs is displayed via 4 LEDs. The binary inputs enable the detection of totally 4 signals (in 2 groups). Each channel has a push button for manual operation. The devices are supplied by the ABB I-bus², there is no additional power supply necessary. Bus connection via bus connection terminals.

BE/S 4.230.1	230 V	2CDG 110 051 R0011	2
BE/S 4.24.1	24 V	2CDG 110 052 R0011	2
BE/S 4.20.1	Contact Scanning	2CDG 110 053 R0011	2



Binary Inputs, 8-fold, MDRC

For the detection of 230 V AC/DC (BE/S 8.230.1), 24 V AC/DC (BE/S 8.24.1) signals or the interrogation of floating contacts (BE/S 8.20.1) using an internally generated scanning voltage. The state of the inputs is displayed via 8 LEDs. The binary inputs enable the detection of totally 8 signals. Each channel has a push button for manual operation. The devices are supplied by the ABB I-bus², there is no additional power supply necessary. Bus connection via bus connection terminals.

BE/S 8.230.1	230 V	2CDG 110 054 R0011	4
BE/S 8.24.1	24 V	2CDG 110 055 R0011	4
BE/S 8.20.1	Contact Scanning	2CDG 110 056 R0011	4



Binary Inputs, 4-fold, LF

For the detection of 230 V AC or 24 V AC/DC signals. The device 6158 EB-500 can also be used for the interrogation of floating contacts using the integrated 24 V supply when the device is connected to 230 V AC.

6158 EB-500	230 V AC	6158-0-0020	-
6158 EB-500	24 V AC/DC	6158-0-0020	-



Universal Interfaces, FM

The Universal Interface has 2 or 4 channels respectively which can be parameterized as inputs or outputs. Conventional push-transistors, auxiliary contacts, LEDs and the Electronic Relay ERV 1.1 can be used together with the device to fulfill a wide variety of applications. The connecting cables can be soldered up to 10 m. The contact scanning voltage and the supply voltage for the LEDs are made available by the device.

US/U 2.2	2-fold	GH 0681 0074 R0011	-
US/U 4.2	4-fold	GH 0681 0070 R0011	-



Analogue Input, 4-fold, MDRC

The analogue input AE/S 4.2 is used to detect and process 4 independent input signals acc. DIN IEC 600881 (0 – 1 V, 0 – 5 V, 0 – 10 V, 0 – 20 mA, 4 – 20 mA, 0 – 1000 Ohm, PT 100 in 2-wire technology and floating contacts). Integrated power supply to generate the 24 V DC voltage for external sensors. The device can be operated in the supply voltage of 110 to 230 V, 50/60 Hz. Maximum 200 mA supplied on the complete voltage range. Application software adjusted for detection and processing of analogue variables.



Analogue Input, 4-fold, LF

This 4-fold analogue input is used to detect and process analogue variables. The four measurement channels can be configured for various current or voltage signals e.g. 0...20 mA, 0...1 V, 0...10 V, etc. The device requires a 230 V AC power supply. A 24 V DC auxiliary voltage for the supply of external sensors is generated by the device.

6157 EB-500

6157-0-0028



Weather Station, 4-fold, MDRC

The weather station WZ/S 4.1 is used to detect and process 4 independent input signals acc. DIN IEC 600881 (0 – 1 V, 0 – 5 V, 0 – 10 V, 0 – 20 mA, 4 – 20 mA, 0 – 1000 Ohm, PT 100 in 2-wire technology and floating contacts). Integrated power supply to generate the 24 V DC voltage for external sensors. The device can be operated with a supply voltage of 115 to 230 V, 50/60 Hz. Maximum 300 mA supplied on the complete voltage range. Application software adjusted for detection and processing of weather data. All common weather sensors for wind speed, wind direction, rain, amount of rain, brightness, light intensity, rainfall, air pressure, humidity or temperature can be connected to the device.

WZ/S 4.1

2CDG 110 052 R0011



Weather Unit, MDRC

The weather unit WZ/S 1.1 is used to detect and process weather data from the weather sensor. The weather sensor is providing data for: twilight, brightness in 3 directions, rain, temperature, information on daylight, wind speed, date and time. The weather unit WZ/S 1.1 can only be used with the Weather sensor WES/A 1.1. An integrated power supply is supplying the voltage for the weather sensor. The device can be operated with a supply voltage of 115 to 230 V, 50/60 Hz.

2CDG 110 054 R0011

WZ/S 1.1

WES/A 1.1

2CDG 120 008 R0011

Weather Sensor

The weather sensor WES/A 1.1 records twilight, brightness in 3 directions, rain (upper sensor surface permanently heated, lower surface at temperature < 10 °C or rain), temperature, information on daylight, wind speed, date and time (DCF radio receiver). An additional heating transistor is not needed. The weather sensor WES/A 1.1 can only be used with the weather unit WZ/S 1.1.

	Switch Actuator, 4-fold, 6 A, MDRC Uses potential free contacts to switch 4 independent electrical loads via the ABB I-bus*. Every 2 contacts have a common supply phase. The 6A-AX device is especially suited for switch resistive, inductive or capacitive loads.		Switch Actuator, 2-fold, 16 A, MDRC Uses potential free contacts to switch 2 independent electrical loads via the ABB I-bus*. Manual operation and display of the switching state of the contacts. The 16A-AX device is especially suited for resistive loads.
	Switch Actuator, 8-fold, 6 A, MDRC Uses potential free contacts to switch 8 independent electrical loads via the ABB I-bus*. Every 2 contacts have a common supply phase. The 6A-AX device is especially suited for switch resistive, inductive or capacitive loads.		Switch Actuator, 4-fold, 16 A, MDRC Uses potential free contacts to switch 4 independent electrical loads via the ABB I-bus*. Manual operation and display of the switching state of the contacts. The 16A-AX device is especially suited for resistive loads.
	Switch Actuator, 12-fold, 6 A, MDRC Uses potential free contacts to switch 12 independent electrical loads via the ABB I-bus*. Every 2 contacts have a common supply phase. The 6A-AX device is especially suited for switch resistive, inductive or capacitive loads.		Switch Actuator, 8-fold, 16 A, MDRC Uses potential free contacts to switch 8 independent electrical loads via the ABB I-bus*. Manual operation and display of the switching state of the contacts. The 16A-AX device is especially suited for resistive loads.
	Switch Actuator, 2-fold, 10 AX, MDRC Uses potential free contacts to switch 2 independent electrical loads via the ABB I-bus*. Manual operation and display of the switching state of the contacts. The 10AX device is especially suited for loads with high surge currents e.g. fluorescent lighting (W) acc. EN 60259.		Switch Actuator with Current Detection, 2-fold, 16 AX, C-Load, MDRC Uses potential free contacts to switch 2 independent electrical loads via the ABB I-bus*. Each output has an independent load current detection. Manual operation and display of the switching state of the contacts. The 16AX-AXS (C-load) device is especially suited for loads with high surge currents e.g. fluorescent lighting (W) acc. EN 60259.
	Switch Actuator, 4-fold, 10 AX, MDRC Uses potential free contacts to switch 4 independent electrical loads via the ABB I-bus*. Manual operation and display of the switching state of the contacts. The 10AX device is especially suited for loads with high surge currents e.g. fluorescent lighting (W) acc. EN 60259.		Switch Actuator with Current Detection, 4-fold, 16 AX, C-Load, MDRC Uses potential free contacts to switch 4 independent electrical loads via the ABB I-bus*. Each output has an independent load current detection. Manual operation and display of the switching state of the contacts. The 16AX-AXS (C-load) device is especially suited for loads with high surge currents e.g. fluorescent lighting (W) acc. EN 60259.
	Switch Actuator, 8-fold, 10 AX, MDRC Uses potential free contacts to switch 8 independent electrical loads via the ABB I-bus*. Manual operation and display of the switching state of the contacts. The 10AX device is especially suited for loads with high surge currents e.g. fluorescent lighting (W) acc. EN 60259.		Switch Actuator with Current Detection, 8-fold, 16 AX, C-Load, MDRC Uses potential free contacts to switch 8 independent electrical loads via the ABB I-bus*. Each output has an independent load current detection. Manual operation and display of the switching state of the contacts. The 16AX-AXS (C-load) device is especially suited for loads with high surge currents e.g. fluorescent lighting (W) acc. EN 60259.
	Switch Actuator, 12-fold, 10 AX, MDRC Uses potential free contacts to switch 12 independent electrical loads via the ABB I-bus*. Manual operation and display of the switching state of the contacts. The 10AX device is especially suited for loads with high surge currents e.g. fluorescent lighting (W) acc. EN 60259.		Switch Actuator with Current Detection, 8-fold, 16 AX, C-Load, MDRC Uses potential free contacts to switch 8 independent electrical loads via the ABB I-bus*. Each output has an independent load current detection. Manual operation and display of the switching state of the contacts. The 16AX-AXS (C-load) device is especially suited for loads with high surge currents e.g. fluorescent lighting (W) acc. EN 60259.
	Switch Actuator, 2-fold, 10 AX, MDRC Uses potential free contacts to switch 2 independent electrical loads via the ABB I-bus*. Manual operation and display of the switching state of the contacts. The 10AX device is especially suited for loads with high surge currents e.g. fluorescent lighting (W) acc. EN 60259.		



Internet Gateway EIB, MDRC

The Internet Gateway enables the operation of an IEEE 802.11 station from any Internet access point or a local network. 255 group addresses can be used for data exchange. In addition to displaying the current state of the installation in a browser window, the device can also send messages via e-mail. In order to report events and alarms. Special functions can be implemented due to the integrated timer switch and a macro editor. An external 12-24 V DC SELV power supply is required (e.g. NTUS 12.1200 or NTUS 24.800).

DNS 3.1 ISDN GH Q805 6009 R0101 9
DNS 4.1 analog GH Q805 6009 R0101 9



Video Module

Video module
Together with the Internet gateway, the video module can stream live video pictures.
Any video camera with 1/3pp, 75 Ohm can be connected. The connection between the video module and the Internet gateway is made via USB cable (supplied with the VMS).

VMS 1.1 GH 0406 0008 BM111 3



Telephone Gateway Basis-MDB

Telephone Gateway, basic module
With the Telephone Gateway, configurable voice messages can be sent via the telephone network. 40 group addresses are available in the ETS program as input/outputs.
Apart from the voice messages, e-mail or SMS messages can be sent. If the device is called, states can be polled via HTTP, RTIME and commands can be executed.
The device has an integrated web server which enables simple operation and parameterization via the LAN and/or a graphical front-end.

10331 2013 GHORIANI ET AL.



EIBPart LAN, MDRC to be discontinued

The EIBPort LAN is the Interface between EIB/NET Mainstations and an Ethernet network. All transmitted data are buffered. In addition to the one-couple functionality are the following features included: Browser visualisation (pages of up to 50 clients on one unit is possible simultaneously), Timer functions, Logical functions, Scene storage, Camera monitoring, Applications: Intercommunication of buildings and building segments, remote maintenance via ETS, Visualisation (Independent power supply of 15 - 36 VDC is necessary).

61064 6136-0-0116



EIPPA LAN/ISDN-MBRC data acquisition

The EEPoN LAN/EDTnE Interfacing between EEPoN LAN and an Ethernet network and also an EDTnE LAN. All frames are buffered. In addition to the Unicast, Multicast and Broadcast traffic, the interface supports Quality of Service (QoS) up to 50 slots in one unit is possible simultaneously. Three functions: Logical functions, State storage, Camera monitoring, MAC/WAN Applications: Infrastructure of building and building segments, remote maintenance via EEPoN LAN or EDTnE, Visualization. An independent power supply of 15...24V DC is necessary.

6136-1/1 6136-0-0117 8

ประวัติผู้เขียนโครงการ



นาย ชนพงษ์ จอนพงษ์
ภูมิลำเนา 777/193 หมู่ที่ 9 ต.อรัญญิก อ.เมือง
จ.พิษณุโลก 65000
โทรศัพท์ 01-3241956

ประวัติการศึกษา

- จบระดับมัธยมศึกษาจากโรงเรียนนครสวรรค์
- ปัจจุบันกำลังศึกษาในระดับปริญญาตรีชั้นปีที่ 4
สาขาวิชาวารกรรมไฟฟ้า คณะวิศวกรรมศาสตร์
มหาวิทยาลัยนเรศวร

E-mail: champy132@hotmail.com



นาย อภิชาติ จันทร์เพ็ง
ภูมิลำเนา 406/3025-8 ต.สนานบิน ต.อรัญญิก อ.เมือง
จ.พิษณุโลก 65000
โทรศัพท์ 01-3959432

ประวัติการศึกษา

- จบระดับมัธยมศึกษาจากโรงเรียนพิษณุโลกพิทยาคม
- ปัจจุบันกำลังศึกษาในระดับปริญญาตรีชั้นปีที่ 4
สาขาวิชาวารกรรมไฟฟ้า คณะวิศวกรรมศาสตร์
มหาวิทยาลัยนเรศวร