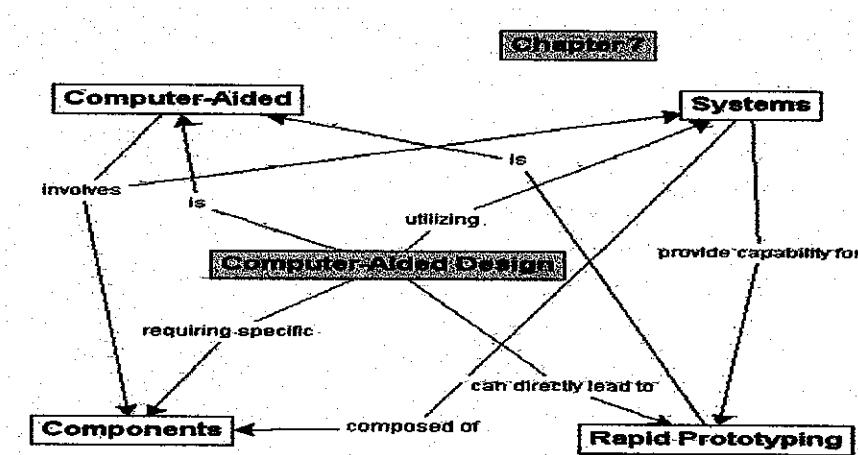


บทที่ 2

หลักการและทฤษฎี

ผลิตภัณฑ์ใหม่ ๆ ในปัจจุบัน มีการพัฒนาการขยายผลของการออกแบบที่มากต่างไปจากผลิตภัณฑ์ในอดีต ซึ่งมักจะเน้นกันที่ปรับใช้ให้สอดคล้องกับความต้องการของผู้ใช้งาน ด้วยการประยุกต์ศาสตร์ในด้านต่าง ๆ ร่วมกับเทคโนโลยีที่ทันสมัย เพื่อออกแบบหรือปรับปรุงผลิตภัณฑ์ โดยเน้นคุณลักษณะสามประการ คือ ประกอบแบบ *function* ควรทำงานตามกำหนด ประการที่สอง คือ มีฐานะทางสังคมงานหน้าที่ ที่เป็นการเพิ่มศูนย์กลางให้กับตัวผลิตภัณฑ์ และเพิ่มอุปสงค์ในการเดือกรื้อ ประการสุดท้ายคือมีราคาที่สูงรินายอยู่ได้ อุปสรรคสำคัญของการออกแบบผลิตภัณฑ์ประเภทนี้ขึ้นอยู่กับการเขียนแบบซึ่งจำเป็นจะต้องทำการวางแผนทางภาษาภาพให้เห็นเด่นชัด นอกจากนั้นกระบวนการออกแบบ ไปจนถึงการผลิตเป็นผลิตภัณฑ์ของสู่ตลาดยังถูกจำกัดด้วยค่าใช้จ่ายและระยะเวลาเพื่อสนองต่อกลยุทธ์ในการแข่งขัน เมื่อจากปัญหาดังกล่าวทำให้ภาคอุตสาหกรรมต่าง ๆ จะต้องทำการปรับเปลี่ยนวิธีการในการออกแบบและวิธีในการผลิต จากเดิมที่ใช้แรงงานและเครื่องจักรซึ่งควบคุมด้วยคน เป็นหลัก มาเป็นการนำเทคโนโลยีสมัยใหม่เข้ามาได้แก่ คอมพิวเตอร์และเครื่องจักรกล ทัตโนมัติมาช่วยในขั้นตอนต่าง ๆ เพื่อให้ได้ผลิตภัณฑ์ที่มีความสดคดซึ่งกับคุณลักษณะ 3 ประการข้างต้น ซึ่งการใช้คอมพิวเตอร์ช่วยในการออกแบบ เป็นอีกปัจจัยหนึ่งที่ทำให้แนวคิดนี้ประสบความสำเร็จ



รูปที่ 2.1 การเชื่อมโยงระบบเทคโนโลยีการผลิตต่าง ๆ เข้าด้วยกัน

2.1 ความรู้เบื้องต้นเกี่ยวกับ CAD- CAM- Rapid Prototyping

2.1.1 Computer-Aided Design (CAD)

ในกระบวนการทาง CAD นอกจากระบบใช้คอมพิวเตอร์ช่วยในการออกแบบแล้วยังรวมไปถึงการใช้คอมพิวเตอร์ช่วยในการวิเคราะห์ ดัดแปลงเพื่อหาแนวทางที่ดีที่สุดสำหรับการออกแบบ โดยระบบ CAD จะต้องมีส่วนที่เป็นทั้ง hardware และ software โดยยกเว้นของ CAD นอกจากระบบ CAD จะต้องมีส่วนที่เป็นทั้ง hardware และ software โดยยกเว้นของ CAD นอกจากระบบ CAD จะต้องมีประสิทธิภาพสูงแล้ว ยังจะต้องมีซอฟต์แวร์ที่สามารถอุปกรณ์ในการรับข้อมูลต่าง ๆ เช่น มาสเตอร์ ดิจิทัล เซอร์ฟ สำหรับด้านของซอฟต์แวร์ CAD นั้นจะเป็นโปรแกรมสร้างภาพกราฟฟิกและโปรแกรมช่วยงานต่าง ๆ เช่นโปรแกรมวิเคราะห์โครงสร้าง เช่น finite element analysis หรือเรียกอีกอย่างว่า คอมพิวเตอร์ช่วยในงานวิศวกรรม (CAE)

2.1.2 Computer-Aided Manufacturing (CAM)

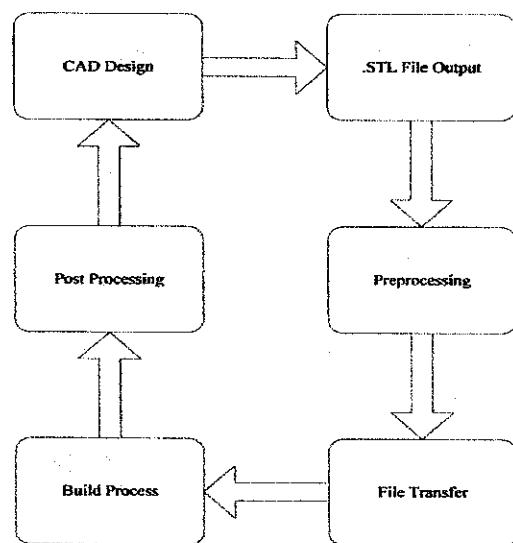
การใช้คอมพิวเตอร์เพื่อช่วยในการจัดการด้านกระบวนการผลิตในโรงงานอุตสาหกรรม โดยอาจทำให้การควบคุมตั้งแต่การวางแผนจนกระทั่งการจัดการผลิต ซึ่งกระบวนการ CAM นั้นถูกแบ่งเป็นสองส่วนหลัก คือ การใช้คอมพิวเตอร์ช่วยในการผลิตโดยตรง เป็นการใช้คอมพิวเตอร์ในลักษณะของงานตรวจสอบ โดยระบบคอมพิวเตอร์ที่ได้เขียนโปรแกรมกับกระบวนการผลิตนี้จะทำหน้าที่ในการตรวจสอบหรือเก็บข้อมูลจากกระบวนการผลิต

2.1.3 Rapid Prototyping (RP)

Rapid Prototype เป็นกระบวนการทางภาคแยกแห่งประดิษฐ์ ชิ้นงานในรูปักษณ์พิเศษ พัฒนาและสร้างรูปแบบของต้นแบบทางด้านวิศวกรรมโดยที่ใช้เวลาให้น้อยที่สุดบนพื้นฐานของ Computer-Aided-Design (CAD) โดยวิธีการดึงเดินของปรำบประดิษฐ์ชิ้นส่วนต้นแบบ คือ การใช้ Machine ซึ่งจำเป็นต้องใช้เวลาหลายสัปดาห์ หรือ บางครั้งนั้นอาจนานกว่า และปัญหาอีกประการของการ Machine คือเราไม่สามารถเขียนรูปชิ้นงานบางประเภทที่มีความหนาแน่นอยู่ หรือ มีความละเอียดสูงๆได้ เช่น ในพัดลม รวมไปถึงการกัดลายบางชนิดเทคโนโลยี Rapid Prototype ถูกผลิตขึ้นเพื่อรองรับการผลิตต้นแบบหรือชิ้นงานที่มีความ слับซับซ้อน เป็นเทคนิคการผลิตชิ้นงานโดยการตัดแผ่นกระดาษ ไม้ พลาสติก โฟม เป็นต้น ซึ่งแต่ละแผ่นจะเท่ากับรูปร่างหน้าตัดของชิ้นงานในแต่ละชิ้น จากนั้นจะถูกนำมารวบกันด้วยการติดที่ละชิ้น จากล่างสุดถึงบนสุดโดยหลักการทำงานแบบนี้ ทำให้เราสามารถเขียนรูปชิ้นงานได้ทุกชนิด ส่วนความเรียบด้านข้างของชิ้นงานนั้น จะขึ้นอยู่กับความหนาของแต่ละชิ้น

2.2 ขั้นตอนในการทำ rapid prototype

- มีกระบวนการหลักๆ 5 ประการคือ
- ทำการออกแบบโดยใช้ CAD
- ทำการแปลงจากไฟล์ของ CAD ไปอยู่ในรูปของ STL
- แบ่งไฟล์ของ STL เป็นชิ้นเล็กๆ
- ทำการสร้างตัวชิ้นงานนำชิ้นงานออกจากเครื่องเพื่อมาทำความสะอาดและเจาะรู



รูปที่ 2.2 แผนผังแสดงขั้นตอนการทำงานของเทคโนโลยี rapid prototyping

2.2.1 การออกแบบโดยใช้ CAD

ขั้นแรกต้องทำการสร้างโมเดลโดยใช้โปรแกรมที่เกี่ยวกับ CAD ต่าง ๆ เช่น Solid modelers, Pro/ENGINEER, Solid works, โดยโปรแกรมเหล่านี้ค่อนข้างมีความยุ่งยากกว่า มีลูกเล่นและรายละเอียดมากกว่า โปรแกรม AutoCAD โดยที่นักออกแบบสามารถให้โปรแกรมต่าง ๆ ที่มีอยู่ตามความเหมาะสมตามลักษณะและประเภทของชิ้นงาน ขั้นตอนของการสร้างภาพหรือโมเดลโดยระบบ CAD นั้นแบ่งเป็นประเภทได้ดังนี้

2.2.1.1 การออกแบบรูปทรงเรขาคณิต

โดยทั่วไปแล้วจะเป็นการจัดการกีฬากับสมการทางคณิตศาสตร์ ซึ่งใช้แทนรูปทรงนั้น ๆ โดยชุดโปรแกรม CAD จะมีอยู่ 3 ลักษณะ คือ

- ชุดคำสั่งเกี่ยวกับการสร้างรูปทรงเรขาคณิต เช่น เส้นตรง วงกลมฯลฯ
- ชุดคำสั่งเกี่ยวกับการจัดรูปทรง เช่น การหมุน การปรับขนาด การเปลี่ยนตำแหน่ง
- ชุดคำสั่งการเชื่อมโยงส่วนต่าง ๆ เข้าด้วยกัน การสร้างทรงเรขาคณิตในโปรแกรม CAD แบ่งออกเป็น 2 ชนิด คือ การเขียนแบบภาพ 2 มิติ และการเขียนภาพ 3 มิติ

2.2.1.2 การวิเคราะห์ทางวิศวกรรม

ในการออกแบบทางวิศวกรรมนั้นอย่างน้อยจะต้องมีบางส่วนที่มาทำจากวิเคราะห์อย่างละเอียด เช่น การคำนวณความตื้น ความเครียด คุณสมบัติทางกลศาสตร์ โดยการวิเคราะห์การออกแบบส่วนมากจะวิเคราะห์ใน สองลักษณะ คือ การวิเคราะห์ทั่ว ๆ ไป เกี่ยวกับลักษณะคุณสมบัติของวัสดุ เช่น พื้นที่ ปริมาตร น้ำหนัก จุดศูนย์ถ่วง โมเมนต์กับการวิเคราะห์คุณสมบัติของวัสดุ เช่น พื้นที่ ปริมาตร น้ำหนัก จุดศูนย์ถ่วง ส่วนลักษณะอีกอย่างที่จะต้องทำการวิเคราะห์คือคุณสมบัติของวัสดุเมื่อมีแรงหรืออุณหภูมิมากระทำ

2.2.1.3 การตรวจและการประเมิน

เป็นขั้นตอนการตรวจสอดความถูกต้องของแบบ เช่นขนาด หน่วยการวัดโดยในโปรแกรม CAD นั้นสามารถที่จะทำการจำลองการทำงานหรือจำลองการประกอบกันของชิ้นส่วนเพื่อให้มองเห็นภาพพจน์ได้ดังข้าง

2.2.1.4 การเขียนแบบสั่งงานโดยอัตโนมัติ

ในขั้นตอนของแบบสั่งงานนี้ประกอบด้วยแบบแยกชิ้นและภาพประกอบ รายละเอียดของแบบสั่งงาน รายละเอียดเกี่ยวกับชื่อของชิ้นส่วนวัสดุ

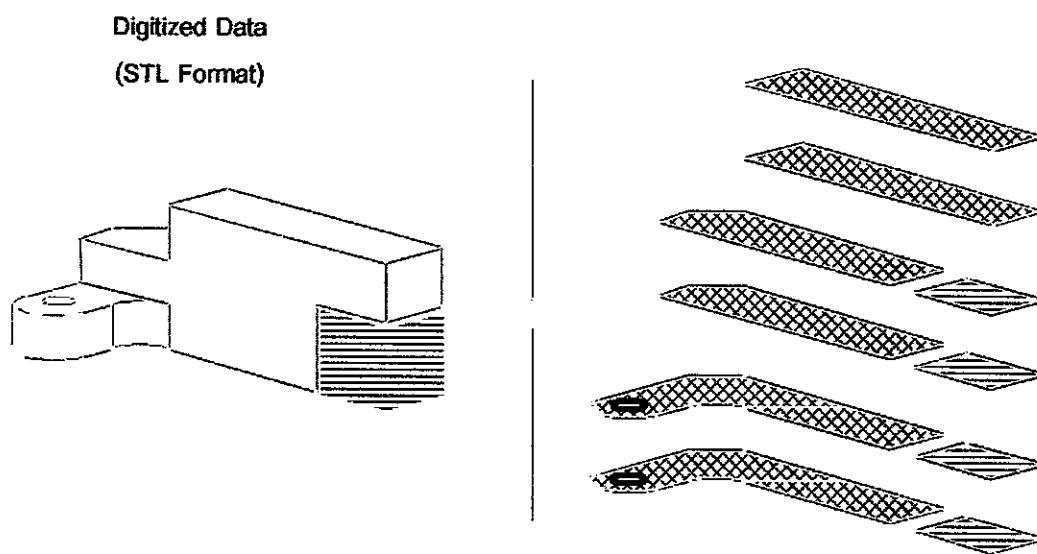
2.2.2 การแปลงโมเดลให้อยู่ในรูปของ STL file

จะเริ่มจากการส่งไฟล์ข้อมูลของตัวต้นแบบที่ได้รับจากระบบ CAD เข้ามาที่โปรแกรมข่องเครื่อง RP รูปแบบของ STL(Stereolithography) ซึ่งรูปแบบนี้เป็นที่นิยมและได้รับมาตรฐานอุตสาหกรรมเกี่ยวกับการทำต้นแบบ เมื่อแปลงแพ้มารของ CAD เข้าไปอยู่ในรูปของไฟล์ STL แล้ว มันจะแสดงลักษณะของพื้นผิวสามมิติและองค์ประกอบต่าง ๆ ในแนวราบ เมื่อกันด้านของเพชรที่ได้รับการเจียร์ในแล้ว หลังจากนั้นตัวแฟ้มจะทำการบรรจุพิกัด ทิศทาง และความถูกต้องของมุม

ต่าง ๆ เมื่อจาก STL file เป็นไฟล์ที่แสดงผลในแนวราบ จึงไม่สามารถทำการนำเสนอด้วยจะต้องพิมพ์เป็นแผ่นได้才จะเลี้ยงดู

2.2.3 การแปลงไฟล์ของ STL เป็นชิ้นเด็ก ๆ

ในขั้นตอนที่สามนี้ ก่อนที่โปรแกรมต่าง ๆ จะเริ่มต้นทำการประมวลผล เพื่อเตรียมสร้างชิ้นงานต้นแบบ ผู้ใช้จะต้องทำการป้อนขนาด ตำแหน่ง ต่าง ๆ ให้เหมาะสมเพื่อเตรียมเข้าสู่กระบวนการในการใช้งาน โดยตัวเครื่องจะทำการหันมุมเดลที่ได้ ออกเป็นชิ้นบาง ๆ ถ้าอย่างความสามารถของเครื่องสามารถหันได้บางเท่าไรชิ้นงานที่ได้ก็จะยิ่งมีความละเอียดมากขึ้น

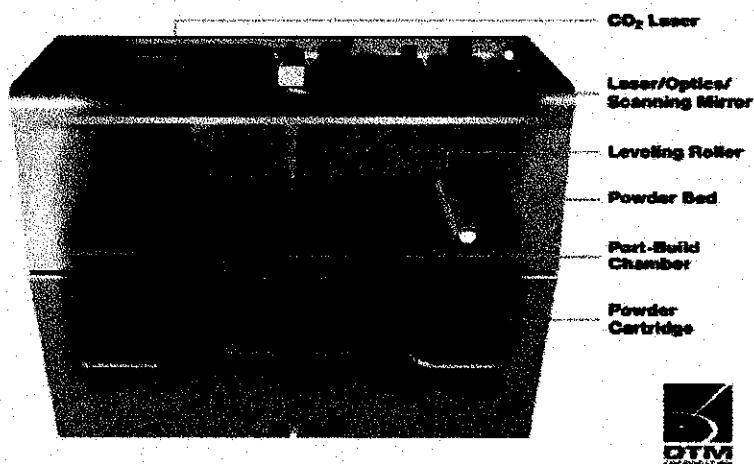


รูปที่ 2.3 แสดงการแปลงโมเดลออกเป็นชิ้น ๆ

2.2.4 ทำการสร้างตัวชิ้นงาน

สำหรับขั้นตอนนี้เป็นการนำผลไฟล์ STL ที่ได้จากการ slicing มาประมวลผลเพื่อใช้ในการควบคุมระบบการทำงานต่าง ๆ ของเครื่องให้มีความสอดคล้องกัน โดยจะค่อย ๆ ทำเป็นชิ้น ๆ ไปโดยคุณภาพของชิ้นงานที่ออกแบบ จะขึ้นอยู่กับปัจจัย

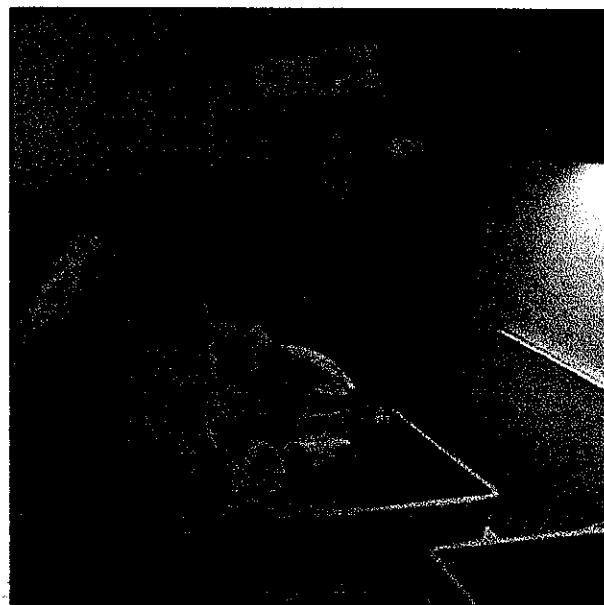
The Sinterstation® 2500 System Process Chamber



รูปที่ 2.4 แสดงวิธีการผลิตตัวชิ้นงาน

2.2.5 ทำการตกแต่งและทำความสะอาดตัวชิ้นงาน

เมื่อจากชิ้นงานที่ได้ภายนลังจากการใช้เครื่อง rapid prototype ยังไม่มีความสมบูรณ์เพียงพอที่จะนำไปใช้งาน เช่น อาจมีคราบสกปรกต่าง ๆ เช่นคราบจาก เรซินเหลว หรือคราบที่เกิดจากการเคลียร์เศษวัสดุในระหว่างที่ทำการตัด หรืออาจจำเป็นจะต้องมีระยะเมื่อสำหรับงานสวมต่าง ๆ



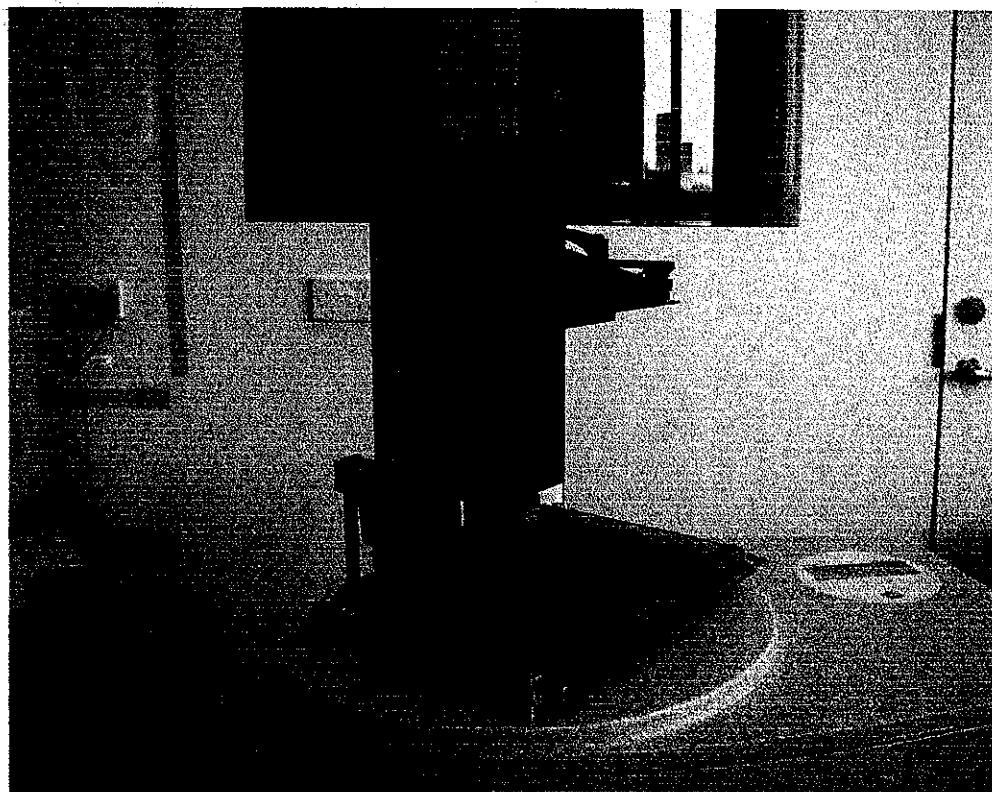
รูปที่ 2.5 ทำการตกแต่งชิ้นงาน

2.3 Rapid Prototyping Techniques

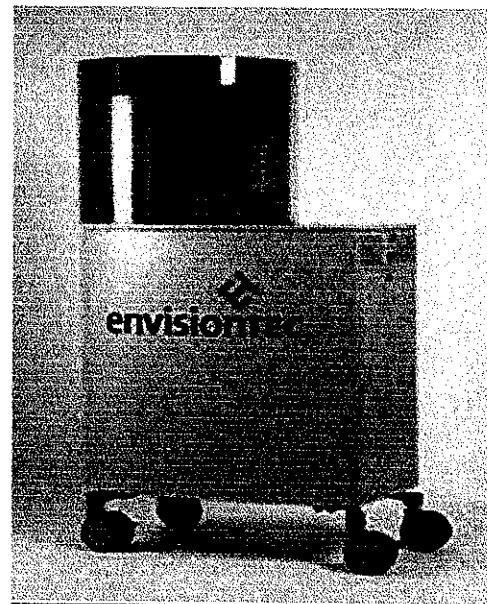
เครื่อง rapid prototyping techniques ที่นิยมใช้ในกับปัจจุบัน โดยหลักๆมี 6 แบบดังนี้

2.3.1 Envisiontec

เป็นเทคโนโลยีในการสร้างชิ้นงานต้นแบบ (Prototype) 3 มิติ จากคอมพิวเตอร์กราฟฟิก (CAD :Computer-aided Design) โดยตรง โดยใช้หลักการวัสดุที่逐ชั้น(Layer-by-Layer) ตามภาคตัดขวาง (Cross-section) ของชิ้นงานจนได้ชิ้นงานต้นแบบที่สมบูรณ์ เทคโนโลยีดังกล่าวสามารถสร้างชิ้นงานต้นแบบที่ซับซ้อน (Free Form Fabrication) ได้ในระยะเวลาอันสั้น ปัจจุบันมีการพัฒนาและนำมาประยุกต์ใช้ร่วมกับ Medical Image Processing (CT, MRI) เพื่อใช้ในการสร้างชิ้นงานต้นแบบทางการแพทย์ (Medical Model) ใน การวิเคราะห์และวางแผนการผ่าตัดที่ซับซ้อนตลอดจนการนำมาประยุกต์ใช้ในการออกแบบ Implant และ Surgical aids ในการศัลยกรรมต่อไป



รูปที่ 2.6 ภายในของเครื่อง Envisiontec



รูปที่ 2.7 เครื่อง Envisiontec

2.3.1.1 ขนาดและขีดความสามารถของเครื่อง

Lens system	lens f=25~15 mm (1"~1.7")
Build envelope XYZ	190 x 152 x 230 mm to 120 x 96 x 230 mm (7.5" x 6" x 9" to 4.7" x 3.7" x 9")
Pixel size XY	148 µm to 90 µm (0.0057" to 0.0036")
Layer thickness Z	15 µm to 150 µm (0.0005" to 0.0058")
Resolution SXGA	1280 x 1024 pixels

ตารางที่ 2.1 แสดงขนาดและขีดความสามารถของเครื่อง

2.3.1.2 System Properties

- เทคนิคในการสร้างชิ้นงานค่อนข้างคงที่คือ 1 นิวต่อ 1 ชั่วโมงโดยแต่ละชิ้นที่สร้างจะมีขนาดประมาณ 0.1 มม.

- มีระบบ Auto Zoom และระบบไฟกษาทำงานที่ต้องการคุณภาพที่ดี

- ไม่สัมภาระเปลืองตัววัสดุหรือข้ามายาที่ใช้ผลิตชิ้นงาน
- ผู้ใช้สามารถซ้อมแม่น ส่วนเล็กเล็กน้อยๆ ได้ด้วยตนเอง
- ไม่เคลื่อนที่ได้สามารถนำไปใช้ในกระบวนการการหล่อชิ้นงานได้
- สามารถเลือกวัสดุได้จากหน้าที่การใช้งานของตัวชิ้นงาน
- ชิ้นงานที่ได้ออกมาจากการผลิตไม่มีพิษภัยต่อร่างกาย
- ลักษณะการเคลื่อนที่จะเคลื่อนที่ในแนวแกน Z โดยการเลื่อนขึ้นที่ละน้อย

น้อย

- วัสดุที่ใช้เป็นโพลิเมอร์ที่มีความไวต่อแสง
- ใช้หลักการ DLP (Digital Light Signal Processing)
- โปรแกรมที่จะนำมาใช้กับเครื่องนี้จะต้องอยู่ในรูปของไฟล์ STL.

ข้อดีของเครื่อง Envisiontec

- ทำการ Build side แก้ไขได้ง่าย(สามารถแก้ไขได้ในขั้นตอน perfactory RP (CAM))
- ไม่ต้องเดิน Tool ในแนวแกน X, Y ชิ้นรูปชิ้นงานในแนวแกน Z อย่างเดียว
- ทำการเคลื่อนย้ายเครื่องได้ง่ายเพราะมีขนาดเล็ก
- การขึ้นรูปชิ้นงานมีความละเอียดและได้ชิ้นงานออกตามความต้องการสูง

ข้อเสียของเครื่อง Envisiontec

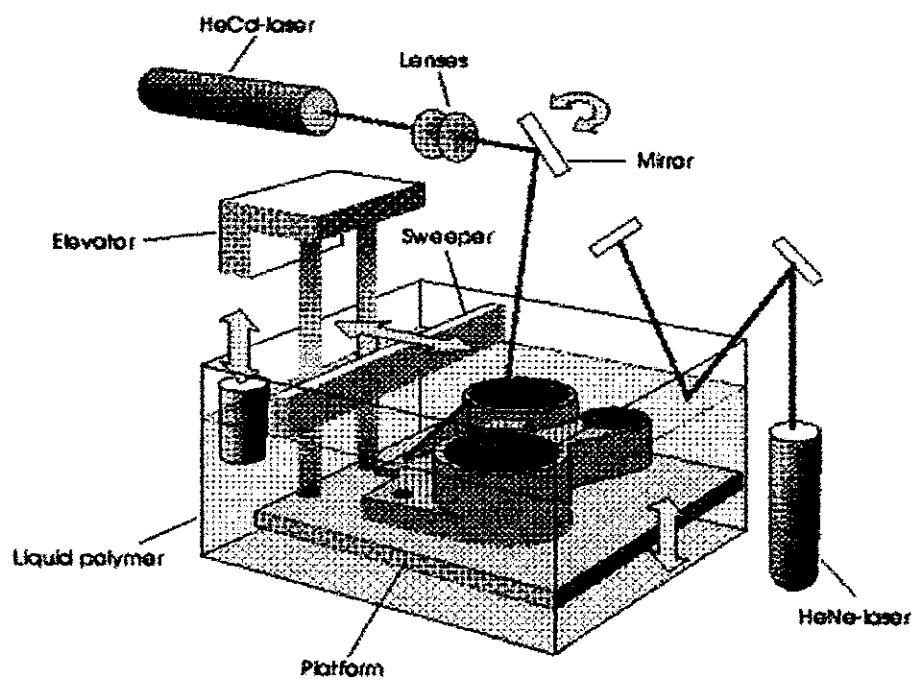
- วัสดุที่ใช้ผลิตชิ้นงานมีราคาแพง (Resin) เล็ก
- ระบบปฏิบัติการในการผลิตชิ้นงานมีราคาสูง
- การบำรุงรักษายากและถ้ามีซ่อมแซมส่วนที่เสียจะต้องส่งชิ้นเป็นชุดไปกรณ์ชุดถ้าเกิดการชำรุด

ชำรุด

- หายใจไม่ได้หากต้องสั่งซื้อจากบริษัทที่ผลิตเท่านั้น

2.3.2 Stereolithography (SLA)

ในปี 1986 SLA ได้มีการคิดค้นขึ้นเป็นครั้งแรก ผลิตโดยบริษัท 3-D System สนับสนุนบริการ วัสดุที่ใช้จะเป็นเรซินเหลว ซึ่งจะแข็งตัวเมื่อได้รับพลังงานแสงเลเซอร์ การทำงานจะเริ่มโดยแบ้ว แท่นจะทำการลดระดับให้ต่ำลงเพื่อให้ตัวเรซินแพร่ไปปกคลุม ซึ่งมีความหนาเท่ากับการปรับตัวแท่นให้เรซินเหลว ปกคลุมเป็นชั้นบางๆ จากนั้นหัวของเลเซอร์จะยิงลำแสงยูวี ไปในตำแหน่งของชั้นงาน ที่ได้จากการคำนวณของโปรแกรม Slicing นี่คือลำแสงถูกยิงไปในตำแหน่งต่าง ๆ ควบความหนาของชั้นนั้น ๆ จากนั้นจะทำการยิงเลเซอร์เพื่อให้เรซินแข็งทับชั้นเดิม เพื่อเพิ่มความหนาอีกชั้น

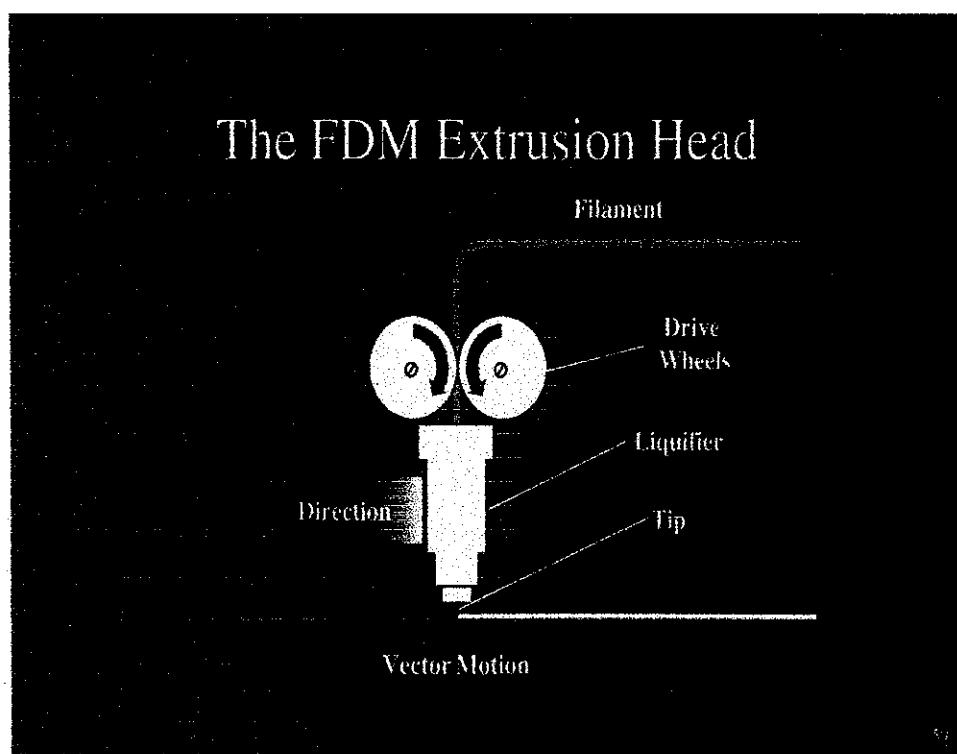


รูปที่ 2.8 แสดงรูปแบบวิธีการทำงานของ SLA

โดยอุปกรณ์ประเภท Stereolithography Apparatus ที่ถูกผลิตขึ้นตั้งแต่ปี 1988 โดยบริษัท 3-D system ในปัจจุบันบริษัทนี้ได้กลายเป็นผู้นำในด้านอุตสาหกรรมเครื่องมืออุตสาหกรรม RP สูงกว่าบริษัทอื่น ๆ

2.3.3 Fused Deposition Modeling (FDM)

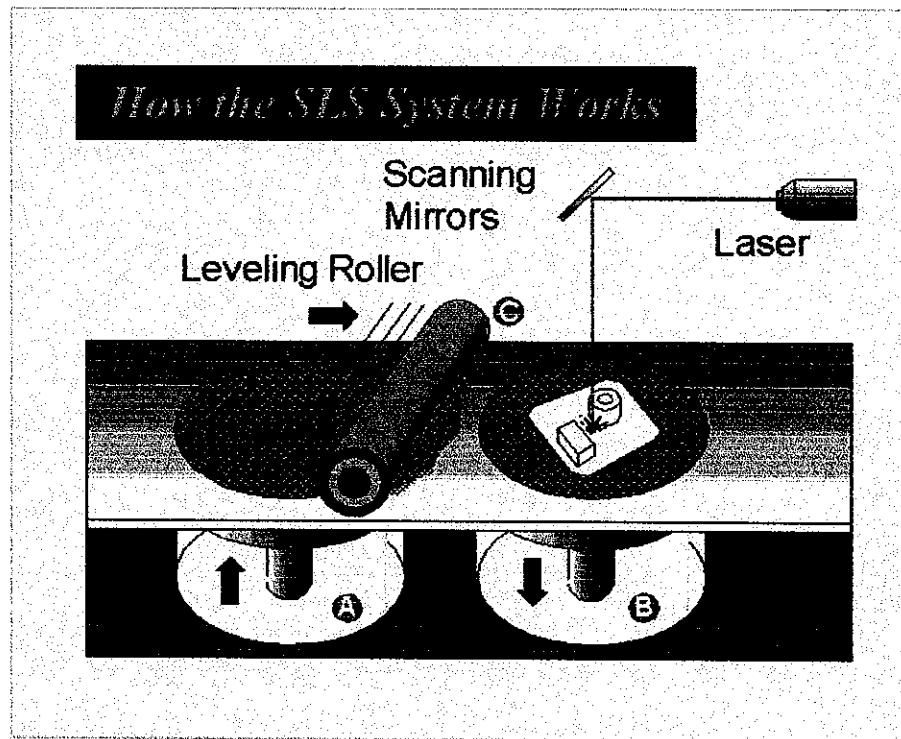
บริษัท Stratasys, Inc. ในสหรัฐอเมริกาเป็นผู้ผลิต เทคโนโลยีนี้จะแตกต่างจากเทคโนโลยีประเภทอื่น ๆ ตรงที่เทคนิคนี้จะใช้ Heater และหัวรีด โดยจะใช้เส้นเทอร์มoplastิกหรือไนลอน ผ่านหัวรีดที่มีตัวทำการร้อนให้ในการหลอมเหลววัสดุ จากนั้นจะถูกรีดออกมาเป็นเส้นໄ耶 (ขนาดเส้นผ่านศูนย์กลางประมาณ 0.2 mm.) หัวรีดจะเคลื่อนที่ไปในแนวแกน X-Y โดยจะทำงานคล้ายๆ กับการแทงหน้าตัก เพื่อให้เส้นໄ耶เคลื่อนที่ไปครุ่นพืนที่หน้าตัดของขั้นงานในแต่ละชั้น



รูปที่ 2.9 แสดงรูปแบบวิธีการทำงานของ FDM

2.3.4 Selective Laser Sintering (SLS)

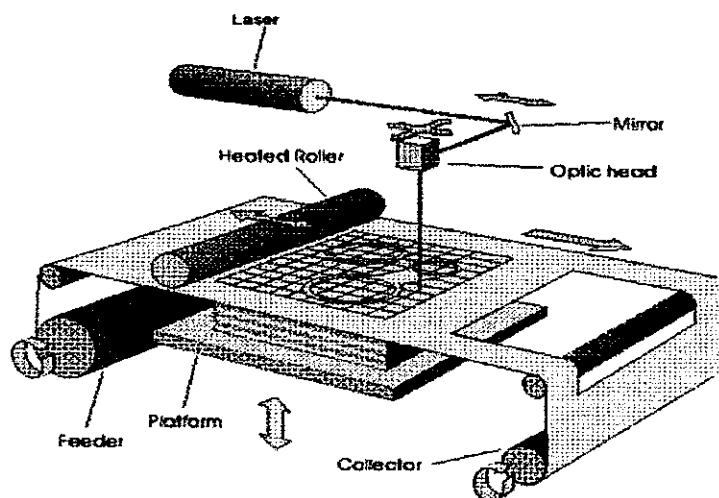
ผลิตโดยบริษัท DTM Corporation ซึ่งได้รับการรับรองจากมหาวิทยาลัยของ tekss เทคโนโลยีประเภทนี้จะใช้หลักการของ Laser scnani เป็นชั้นบาง ๆ ของผละเอียดของวัสดุ เพื่อให้หลอม เหลวและแข็งตัวเป็นเนื้อเดียวกันระหว่างผิวชั้นล่างและด้านข้างโดยเครื่องจะทำการ วัดลายและฉลุลายไปพร้อม ๆ กัน โดยจะมี Leveling drum ทำหน้าที่ในการ平坦化ให้เรียบ



รูปที่ 2.10 ส่วนประกอบและระบบการทำงานของ SLS

2.3.5 Laminated Object Manufacturing (LOM)

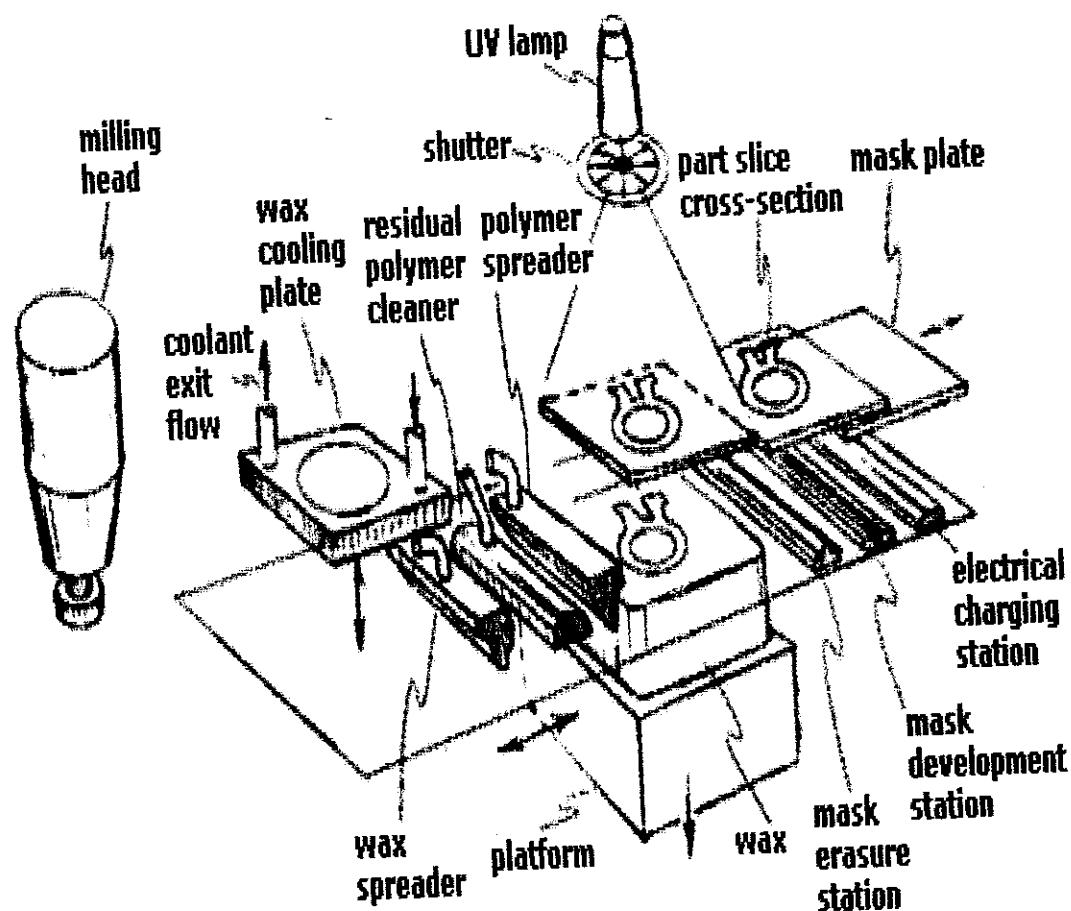
ทำการผลิตโดยบริษัท Helisya ประเทศสวีเดน ใช้กระดาษเป็นวัสดุและนำเข้าแสง เดชอร์ตัดเฉพาะขอบของพื้นที่หน้าตัดแทนการสแกนเต็มพื้นที่เหมือน SLA สำหรับกระดาษที่ให้น้ำด้านล่างจะเป็นการจะเกิดความเหนี่ยวน่าอึดอัดความร้อน



รูปที่ 2.11 แสดงส่วนประกอบและลักษณะการทำงานของ LOM

2.3.6 Solid Ground Curing (SGC)

ถูกพัฒนาขึ้นโดยบริษัท Cubital โดยเทคนิคนี้จะใช้หลักการคล้ายๆ Stereolithography (STL) คือการใช้ลำแสง Ultraviolet เมื่อตกกับตัวกันตรวจลักษณะของแสงที่ส่องลงมาสู่ตัวรีซิน งานนั้น ของ STL จะใช้แสงเลเซอร์ที่เป็นเล็นส์เล็กๆ จึงมายังจุดที่ต้องการทำ การกัด แต่ SGC เป็นการเอาแสง UV มาทำให้อยู่ในรูปคล้ายคลื่นดิไฟฟ์ เมื่อจะใช้งาน จะมีตัว shutter เป็นตัวควบคุมแสง



รูปที่ 2.12 แสดงวิธีการทำงานของเทคนิคแบบ SGC

2.4 การประยุกต์ใช้เทคโนโลยี rapid prototype

Rapid prototype ถูกใช้อุปกรณ์ที่มีความแม่นยำและรวดเร็วในการผลิตชิ้นงานต้นแบบซึ่งจะทำให้องค์กรต่าง ๆ สามารถลดภาระความล่าช้าในการผลิตงานต้นแบบได้ RP ได้รับความนิยมอย่างรวดเร็วจากโรงงานต่าง ๆ เนื่องจากชิ้นงานที่ผลิตออกมาไม่ลักษณะเป็นสามมิติ ทำให้เข้าใจได้ง่ายกว่า การเปลี่ยนแบบแปลงมิติ จึงทำให้เป็นการลดต้นทุนในด้านค่าใช้จ่าย และในด้านเวลา

2.4.1 การผลิตต้นแบบ

จุดประสงค์หลักของการใช้เทคโนโลยี Rapid Prototyping คือ ความเร็วในการผลิตชิ้นงานต้นแบบซึ่งจะทำให้องค์กรต่าง ๆ สามารถลดภาระความล่าช้าในการผลิตงานต้นแบบได้ RP ได้รับความนิยมอย่างรวดเร็วจากโรงงานต่าง ๆ เนื่องจากชิ้นงานที่ผลิตออกมาไม่ลักษณะเป็นสามมิติ ทำให้เข้าใจได้ง่ายกว่า การเปลี่ยนแบบแปลงมิติ จึงทำให้เป็นการลดต้นทุนในด้านค่าใช้จ่าย และในด้านเวลา

2.4.2 Rapid Tooling

ขั้นตอนในการ Tooling เป็นอีกหนึ่งขั้นตอนที่มีความซับซ้อน อีกทั้งยังมีค่าใช้จ่ายสูง ในกระบวนการผลิตเนื่องมาจากความต้องการในด้านคุณภาพของเครื่องมือมีค่าข้างสูง ซึ่งบ่อยครั้ง เครื่องมือที่พับมีลักษณะรูปร่างที่สลับซับซ้อน แต่ยังคงต้องการความแม่นยำของขนาดที่ได้ถึง 1 ใน 100 ส่วนของมิลลิเมตร อีกทั้งตัวเครื่องมือมีความแข็ง ความต้านทานการสึกหรอนสูง และมีความหมายของพื้นผิวที่ต่ำมากยกตัวอย่าง Mold และ die ถูกผลิตโดยเครื่องจักร CNC, EDM หรือแม้กระทั่งการทำด้วยมือด้วยกระบวนการผลิตแบบต่าง ๆ เหล่านี้เป็นการสืบเปลี่ยนหันในด้านเงินลงทุนและเวลา ดังนั้นจึงทำให้ผู้ผลิตนิยมที่จะใช้ Rapid Prototype เพื่อความรวดเร็ว ปีเตอร์ ชิล ตัน ที่ปรึกษาด้านกลยุทธ์ทางเทคโนโลยีกล่าวว่า “ค่าใช้จ่ายเกี่ยวกับการผลิตเครื่องมือ และเวลา ที่ใช้ในการพัฒนา สามารถทำให้ลดลงไปได้ถึง 75 เปอร์เซ็นต์ หรือมากกว่านั้น โดยอาศัย Rapid Tooling และ การ related technologies