

## ภาคผนวก ก

# โปรแกรมที่เขียนควบคุมการทำงานของ Microprocessor

```
led var portc.0          'Rename portc.0 as led
led1 var portc.4
led2 var portc.5
trisc = %11001110      'กำหนดให้พอร์ต c.0,c.4,c.5 เป็นเอาต์พุตพอร์ตที่เหลือเป็นอินพุต
trisb.1 = 1           'กำหนดให้พอร์ต b.1 เป็นอินพุต
A var word             'ประกาศตัวแปร A
B var word
C var word
D var word
X var word
F var word
G var word
W1 var word
A = 1150
B = 1400
C = 1650
D = 1960
Loop: F = 60
    G = 0
    Count portb.1,10000,W1      'Count # of pluse on pin 1 in 10000 millisecond
    If (W1>=1) and (W1<3) then
        X = A
    Endif
    If (W1>=3) and (W1<5) then
        X = B
    Endif
    If (W1>=5) and (W1<7) then
        X = C
```

Endif

If  $(W1 \geq 7)$  and  $(W1 < 9)$  then

$X = D$

Endif

Loop1:

High portc.0      ‘ส่งค่าลอจิก 1 ไปที่ขาสัญญาณ c.0

High portc.5

High portc.4

Pauseus X

Low portc.0      ‘ส่งค่าลอจิก 0 ไปที่ขาสัญญาณ c.0

Low portc.5

Low portc.4

Pauseus 20000 - X

If  $G < F$  then

$G = G + 1$

Goto Loop1

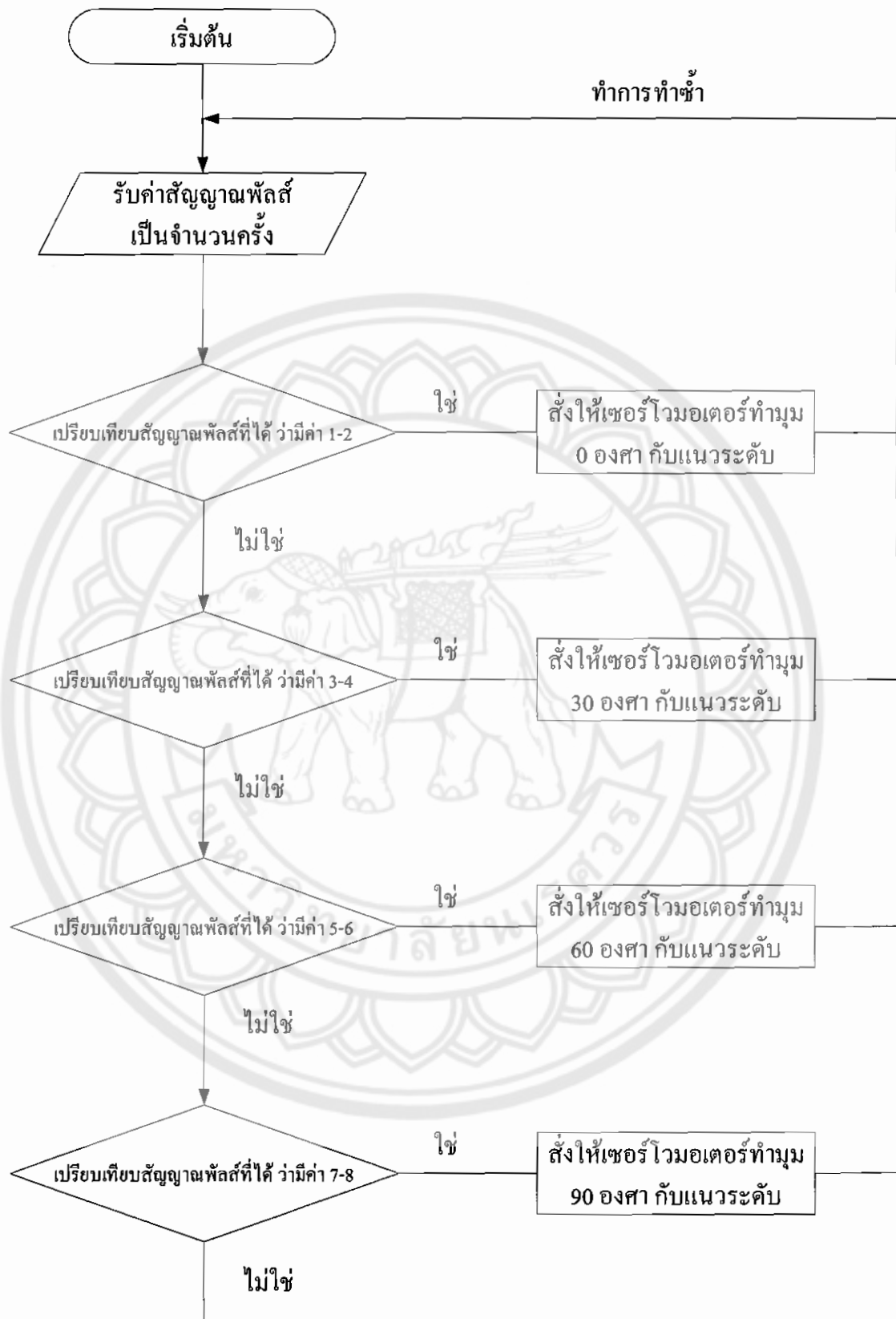
Endif

If  $G \geq F$  then

Goto Loop

Endif





รูปที่ 1 โพลีชาร์ทขั้นตอนการทำงานในโปรแกรม