

สารบัญ

หน้า

ในรับรองโครงงาน

ก

บทคัดย่อภาษาไทย

ข

Abstract

ค

กิตติกรรมประการ

ง

สารบัญ

จ

สารบัญตาราง

ฉ

สารบัญรูปภาพ

ญ

คำดับศัพท์กลยุทธ์

ธ

บทที่ 1 บทนำ

น

 1.1 ที่มาและความสำคัญของโครงงาน

๑

 1.2 วัตถุประสงค์

๑

 1.3 ขอบข่ายของโครงงาน

๒

 1.4 กิจกรรมการดำเนินงาน

๒

 1.5 ผลที่คาดว่าจะได้รับ

๒

บทที่ 2 หลักการและทฤษฎี

 2.1 สรุป

๓

 2.1.1 คุณสมบัติและวัสดุที่ใช้ทำสรุป

๓

 2.2 ระบบนิวแมติกส์

 2.2.1 สาเหตุที่นำระบบนิวแมติกส์มาใช้ในงานอุตสาหกรรม

๗

 2.2.2 คุณสมบัติของระบบนิวแมติกส์เมื่อเปรียบเทียบกับระบบไฮดรอลิก

๘

 2.2.3 การเปรียบเทียบระบบนิวแมติกส์กับระบบการทำงานอื่นๆ

๘

 2.2.4 อุปกรณ์ของระบบนิวแมติกส์

๑๐

 2.2.5 กฎเบื้องต้นของระบบนิวแมติกส์

๑๒

 2.2.6 กฎเบื้องต้นของลมอัด

๑๔

 2.2.7 ชุดปรับปรุงคุณภาพลมอัด

๑๘

 2.2.8 วิเคราะห์ความคุมการไฟล

๔๑

หน้า

2.3 แม่พิมพ์	49
2.4 ทฤษฎีของแข็ง	
2.4.1 คุณสมบัติของของแข็ง	50
2.4.2 การออกแบบงาน	51
2.4.3 การออกแบบเสา	53
2.5 การกำหนดค่าความปลดภัย	54
2.6 การเชื่อมต่อ	55
บทที่ 3 วิธีการดำเนินโครงการ	
3.1 สำรวจรวมรวมข้อมูล	57
3.1.1 การขึ้นรูป	57
3.1.2 ระบบออกแบบ	58
3.1.3 เครื่องปั๊มสูญญานุภาพแบบใช้เท้าเหยียบ	58
3.2 ขั้นตอนการออกแบบเสา การคำนวณ และการดำเนินการสร้าง	61
3.2.1 แม่พิมพ์	61
3.2.2 สูญ	61
3.2.3 ระบบออกแบบนิวเมติกส์	62
3.2.4 วาล์วเปลี่ยนทิศทางลม	65
3.2.5 ถังเก็บลม	70
3.2.6 วาล์วควบคุมทิศทางการไหล	70
3.2.7 อุปกรณ์ควบคุมความเร็วของระบบออกแบบ	70
3.2.8 คานรับน้ำหนักระบบออกแบบ	74
3.2.9 เสา	77
3.2.10 คานรองรับชุดปั๊มขึ้นรูป	80
3.2.11 เสารับแรงทึบหมุด	83
3.2.12 ฐานรองรับชุดแม่พิมพ์ส่วนบน	86
3.2.13 ระบบควบคุม	88
3.2.14 โครงสร้าง	89
3.2.15 การประกอบเครื่อง	93
3.3 วิธีการทำงานของเครื่องปั๊มสูญญานุภาพ	96

	หน้า
3.4 การทดสอบเครื่องปั๊มขึ้นรูปสบู่สมุนไพรระบบนิวเมติกส์	
3.4.1 วัสดุและอุปกรณ์	97
3.3.2 การทดสอบหาเวลาในการปั๊มขึ้นรูปสบู่	98
บทที่ 4 ผลการทดสอบและการวิเคราะห์	
4.1 ลักษณะและข้อจำกัดในการปฏิบัติงาน	99
4.2 ความสามารถในการปฏิบัติงาน	
4.2.1 จำนวนรอบของเกลียวบังคับวัวล็อคควบคุม	101
4.2.2 เวลาในการปั๊มขึ้นรูปสบู่แต่ละก้อน	102
4.2.3 เวลาที่ใช้ในการปั๊มขึ้นรูปสบู่ในการปฏิบัติงานจริง	102
4.3 ปัจจัยที่ส่งผลกระทบต่อการสูญเสียปริมาณของเนื้อสบู่	
4.3.1 ความหนาของสบู่	103
บทที่ 5 สรุปผลการทำโครงการ	
5.1 สรุปผลการทดสอบ	104
5.2 ข้อเสนอแนะ	104
เอกสารอ้างอิง	
ภาคผนวก ก. ตาราง รูป	106
ภาคผนวก ข. ลัญลักษณ์ที่สำคัญในระบบนิวเมติกส์	113
ภาคผนวก ค. วิธีการใช้เครื่องปั๊มขึ้นรูปสบู่	125
ภาคผนวก ง. DRAWING	129
ประวัติผู้จัดทำโครงการ	160

สารบัญตาราง

	หน้า
ตาราง 1.1 กิจกรรมการดำเนินงาน	2
ตาราง 2.1 ปริมาณค่างที่ทำปฏิกิริยากับไขมัน จำนวน 100 กรัม สนับที่ได้มีไขมันเหลือประมาณ 5-8 %	5
ตาราง 2.2 เปรียบเทียบการบังคับการทำงานด้วยระบบต่าง ๆ	9
ตาราง 2.3 ขนาดและความสามารถของเครื่องอัดลม	11
ตาราง 2.4 การเปรียบเทียบหน่วยวัดค่าความดัน	13
ตาราง 2.5 หน่วยต่าง ๆ ในระบบนิวแมติกส์	14
ตาราง 2.6 การแบ่งลำดับของการกรอง	23
ตาราง 2.7 ความละเอียดของไส้กรองลักษณะต่าง ๆ	23
ตาราง 2.8 สัญลักษณ์ของระบบอกลอนชนิดมีกันกระแทกลักษณะต่าง ๆ	26
ตาราง 2.9 การแบ่งช่วงระดับการปรับเวลาของวาล์วลดความดัน	29
ตาราง 2.10 ระยะกระแทกตามขนาดเส้นผ่านศูนย์กลาง	31
ตาราง 2.11 การแบ่งชนิดของวาล์วลดความดัน	36
ตาราง 2.12 การกำหนดสัญลักษณ์ของวาล์ว	42
ตาราง 2.13 การกำหนดสัญลักษณ์รูอุปกรณ์	42
ตาราง 2.14 เส้นและหัวสูกครึ่งที่เปลี่ยนเป็นสัญลักษณ์ของวาล์วควบคุมทิศทาง	43
ตาราง 2.15 สัญลักษณ์ของวาล์วควบคุมทิศทาง	44
ตาราง 2.16 การบังคับการเดื่อนของวาล์วควบคุมโดยใช้กล้ามเนื้อ	45
ตาราง 2.17 การบังคับการเดื่อนของวาล์วควบคุมโดยใช้กลไก	46
ตาราง 2.18 การบังคับการเดื่อนของวาล์วควบคุมโดยใช้ลมควบคุมทางตรง	47
ตาราง 2.19 การบังคับการเดื่อนของวาล์วควบคุมโดยใช้ลมควบคุมทางอ้อม	47
ตาราง 2.20 การบังคับการเดื่อนของวาล์วควบคุมโดยใช้ไฟฟ้า	48
ตาราง 2.21 การบังคับการเดื่อนของวาล์วควบคุมโดยใช้วิธีแบบผสม	48
ตาราง 2.22 คำความปลอกถ่าย	55
ตาราง 3.1 การหาจุดกพร่องและการแก้ไขระบบออกสูบชนิดทำงานสองทาง	65
ตาราง 3.2 การหาจุดกพร่องและการแก้ไขโดยลีนอยด์วาล์ว	69
ตาราง 4.1 แสดงความสัมพันธ์ระหว่างวาล์วควบคุมอัตราการไหลกับเวลาที่ระบบออกสูบ เคลื่อนที่ขึ้น และลง	101

สารบัญตาราง (ต่อ)

	หน้า
ตาราง 4.2 เวลาในการปั้มน้ำรูปแต่ละก้อน	102
ตาราง 4.3 แสดงความสัมพันธ์ระหว่างความหนาของสนับกับปริมาณเนื้อสนับที่สูญเสีย	103
จากการลบรายละเอียด้านข้าง	

สารบัญรูปภาพ

	หน้า
รูป 2.1 อุปกรณ์และระบบนิวแมติกส์	10
รูป 2.2 กฏของป่าสักคາล	15
รูป 2.3 การถ่ายทอดแรง	16
รูป 2.4 ปริมาตรและความดันตามกฏของบอยส์	16
รูป 2.5 ชุดปรับปรุงคุณภาพลมอัด	18
รูป 2.6 รูปโครงสร้างของตัวกรองและตัวทึ้งอัตโนมัติ	19
รูป 2.7 โครงสร้างตัวกรองเมน	20
รูป 2.8 โครงสร้างตัวกรองชนิดกำจัดน้ำมันและน้ำมันดิบ	20
รูป 2.9 ตัวกรองที่สามารถกำจัดควัน	21
รูป 2.10 ตัวกรองที่สามารถกำจัดกลิ่น	21
รูป 2.11 ลักษณะ ไส้กรองที่ใช้ระบบนิวแมติกส์	22
รูป 2.12 การระบายน้ำทึ้งอัตโนมัติโดยใช้ลูกกลอย	25
รูป 2.13 การระบายน้ำทึ้งแบบใช้ไฟฟ้า	25
รูป 2.14 ลักษณะของระบบออกสูบชนิดทำงานสองทางแบบสองตอน	26
รูป 2.15 ว่าล็อกความดันชนิดใช้แรงดันของสเปรย์สมดุลกับแรงดันในระบบ	27
รูป 2.16 ว่าล็อกความดันชนิดใช้แรงดันสมดุลทึ้งสองข้าง	27
รูป 2.17 ลักษณะ โครงสร้างของระบบออกสูบลม	30
รูป 2.18 ลักษณะของระบบออกสูบแบบทำงานทางเดียว	31
รูป 2.19 ลักษณะของระบบออกสูบแบบทางเดียวที่มีใช้ในการทำงานทั่วไป	32
รูป 2.20 ลักษณะของระบบออกสูบแบบทางเดียวชนิดไดอะแฟรม	33
รูป 2.21 ลักษณะของระบบออกสูบแบบทางเดียวชนิดไดอะแฟรมม้วน	33
รูป 2.22 ลักษณะระบบออกสูบลมแบบสองทาง	34
รูป 2.23 ลักษณะของระบบออกสูบลมแบบสองทางที่มีเบาลอกกันกระแทก	35
รูป 2.24 ลักษณะของระบบออกสูบทึ้งงานแบบสองตอน	37
รูป 2.25 ลักษณะและการนำไปใช้งานของระบบออกสูบชนิดทำงานสองทาง	38
รูป 2.26 ลักษณะของระบบออกสูบชนิดช่วงชักหลายตำแหน่ง	38
รูป 2.27 ลักษณะของระบบออกสูบแบบกระแทก	39

สารบัญรูปภาพ(ต่อ)

	หน้า
รูป 2.28 ลักษณะและการนำไปใช้งานของระบบอกรสูบแบบก้านสูบอยู่กับที่ลูกสูบเคลื่อนที่	40
รูป 2.29 ระบบอกรสูบลักษณะพิเศษเฉพาะงาน	40
รูป 2.30 สัญลักษณ์ของวาล์ว 3/2	44
รูป 2.31 แม่พิมพ์สูญ	49
รูป 2.32 แสดงพื้นที่หน้าตัดรับแรงเฉือน	51
รูป 2.33 แสดงแรงกระชายปั๊ยคานยึดแน่น	52
รูป 2.34 แสดงการยึดเตาด้วยวิธีต่างๆ	53
รูป 2.35 การเชื่อมไฟฟ้า	56
รูป 2.36 การเชื่อมด้วยแก๊ส	56
รูป 3.1 เครื่องปืนสนับสนุนไพรแบบใช้เท้าเหยียบ	59
รูป 3.2 เครื่องทดสอบแรงกด (UTM)	60
รูป 3.3 แม่พิมพ์ (เบ้า)	61
รูป 3.4 ขนาดปร่างสนับสนุนปืนทำการขึ้นรูป	62
รูป 3.5 กราฟแสดงแรงกดสนูปที่ได้จากการทดสอบ	63
รูป 3.6 ระบบอกรสูบนิวแมติกส์	64
รูป 3.7 วาล์วควบคุมทิศทางลม	66
รูป 3.8 วาล์วแบบนั่งบ่า แบบลูกบอนด์	66
รูป 3.9 วาล์วแบบลูกสูบเดื่อน	67
รูป 3.10 วาล์ว 5 ทาง 2 ตำแหน่ง โซลินอยด์เปิดทางลมและลมเป็นตัวเดื่อนวาล์วกลับสู่สภาพเดิมด้วย สปริง ในภาวะปกติ	68
รูป 3.11 วาล์ว 5 ทาง 2 ตำแหน่ง โซลินอยด์เปิดทางลมและลมเป็นตัวเดื่อนวาล์วกลับสู่สภาพเดิมด้วยสปริง ในภาวะทำงาน	68
รูป 3.12 ถังเก็บลม	70
รูป 3.13 แสดงสภาวะการทำงานของวาล์วเมื่อแรงดันลมเข้ามาทางด้าน X จะเห็นว่า ปริมาณของลมที่ไหลผ่านไปยังด้าน Y จะถูกควบคุมด้วยการปรับสเกลอร์องค่าง	71
รูป 3.14 แสดงสภาวะการทำงานของวาล์วเมื่อแรงดันลมเข้ามาทางด้าน Y จะเห็นว่า ปริมาณของลมที่ไหลผ่านไปยังด้าน X ไม่สามารถควบคุมได้ เนื่องจากลมสามารถไหลผ่านทางด้าน check valve ได้	71
รูป 3.15 วาล์วควบคุมการไหลทางเดียว (One way flow control valve) แบบต่างๆ	72

สารบัญรูปภาพ (ต่อ)

	หน้า
รูป 3.16 การควบคุมปริมาณลมไห้กลเข้า(Meter in method หรือ Inlet air controller)	73
รูป 3.17 การควบคุมปริมาณลมไห้กลออก(Meter out method หรือ outlet air controller)	73
รูป 3.18 (1) canon (2) ชุดแม่พิมพ์ส่วนบน	74
รูป 3.19 เสารับแรงกด	77
รูป 3.20 canon รองรับชุดปืนขึ้นรูป	80
รูป 3.21 เสารับแรงทึบหมด	83
รูป 3.22 ฐานรองรับแม่พิมพ์ส่วนถ่าง	86
รูป 3.23 ระบบควบคุม	88
รูป 3.24 โครงสร้าง	89
รูป 3.25 เครื่องปืนสนับ	93
รูป 3.26 การใส่แม่พิมพ์ส่วนล่าง	94
รูป 3.27 การประกอบชุดกระบอกสูบกับแม่พิมพ์ส่วนบน	94
รูป 3.28 การประกอบสายส่งลม ไปยังตัวเครื่อง	95
รูป 3.29 การทดสอบขณะเครื่องทำงาน	95
รูป 3.30 วิธีการการทำงานของเครื่องปืนสนับสนุนไฟร	96
รูป 3.31 วงจรควบคุม	96
รูป 3.32 อุปกรณ์ที่ใช้ทดสอบ	98
รูป 4.1 แสดงขนาดของเครื่องปืนสนับสนุนไฟร	99
รูป 4.2 แม่พิมพ์สนับ	100
รูป 4.3 ระยะห่างระหว่างแม่พิมพ์ส่วนบนและล่าง ณ ตำแหน่งที่เหมาะสม	100

ลำดับสัญลักษณ์

		หน่วย
A	พื้นที่	mm ²
A_s	พื้นที่รับแรงเฉือน	mm ²
b	ความกว้าง	mm
c	ระยะแกนสะเทิน	mm
d	เส้นผ่านศูนย์กลาง	mm
E	โมดูลความยืดหยุ่น	GN/m ²
F	แรง	N
h	ความหนา	mm
I	โมเมนต์ความเฉื่อยของพื้นที่	mm ⁴
k	รัศมีไจเรชัน	mm
L	ความยาว	mm
L_e	ความยาวสมมุติ	mm
M	โมเมนต์	Nm
m	มวล	kg
N	แรงปฎิกิริยา	N
N_y	ค่าความปลดออก	-
S	แรงเฉือน	N
v	ความเร็ว	m/s
V	ปริมาตร	m ³
X	ระยะทาง	m
σ	ความเค้น	N/mm ²
σ_c	ความเค้นกกด	N/mm ²
σ_{max}	ความเค้นสูงสุด	N/mm ²
σ_u	ความเค้นออกแบบ	N/mm ²
σ_y	ความต้านแรงดึงคราก	N/mm ²
τ	ความเค้นเฉือน	N/mm ²
τ_y	ความต้านแรงเฉือนคราก	N/mm ²