

การปรับปรุงคุณภาพการผลิตในกระบวนการเบงค์  
Quality Product Improvement in Blank Process

นายภูสิต ปิยะวงษ์  
นายอดิศักดิ์ ไชยมงคล

14047436

ห้องสมุดคณะวิศวกรรมศาสตร์  
วันที่รับ..... 2,3 พ.ย. 2548 .....

เลขทะเบียน..... 4900199 .....

เลขเรียกหนังสือ..... ฟ.ร. ....

มหาวิทยาลัยนครสวรรค์ ๘๗๑๗

2548

ปริญญานิพนธ์นี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรปริญญาวิศวกรรมศาสตรบัณฑิต  
สาขาวิศวกรรมเครื่องกล ภาควิชาวิศวกรรมเครื่องกล  
คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยนครสวรรค์  
ปีการศึกษา 2548



## ใบรับรองโครงการงาน

หัวข้อโครงการ : การปรับปรุงคุณภาพการผลิตในกระบวนการเบงก์  
(Quality Product Improvement in Blank Process)

ผู้ดำเนินโครงการ : นายภูสิต ปิยะวงษ์ รหัส 45361631  
นายอดิศักดิ์ ไชยมงคล รหัส 45361847

อาจารย์ที่ปรึกษาโครงการ : อาจารย์สุรัตน์ ปัญญาแก้ว

ภาควิชา : วิศวกรรมเครื่องกล

ปีการศึกษา : 2548

คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีพระจอมเกล้าธนบุรี อนุมัติให้โครงการฉบับนี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตร วิศวกรรมศาสตรบัณฑิต สาขาวิศวกรรมเครื่องกล

คณะกรรมการสอบโครงการ

.....  
..... ประธานกรรมการ  
(อาจารย์สุรัตน์ ปัญญาแก้ว)

.....  
..... กรรมการ  
(อาจารย์รัตนา การุญบุญญานันท์)

.....  
..... กรรมการ  
(อาจารย์วัฒน์ คำสนาม)

หัวข้อโครงการงาน	: การปรับปรุงคุณภาพการผลิตในกระบวนการเบงก์
ผู้ดำเนินโครงการงาน	: นายภูสิต ปิยะวงษ์ รหัส 45361631 นายอดิศักดิ์ ไชยมงคล รหัส 45361847
อาจารย์ที่ปรึกษาโครงการงาน	: อาจารย์สุรัตน์ ปัญญาแก้ว
ภาควิชา	: วิศวกรรมเครื่องกล
ปีการศึกษา	: 2548

### บทคัดย่อ

โครงการนี้มีจุดมุ่งหมายเพื่อแก้ไขกระบวนการผลิตใน Blank process โดยทำการศึกษาเครื่องจักรทั้ง 4 เครื่อง โดยทำการเก็บข้อมูลการผลิต เก็บข้อมูลการเปลี่ยนใบมีด และจากข้อมูลการผลิตพบว่าปัญหาเกิดจาก 3 สาเหตุหลัก คือ 1.การ Setting ของ Technician 2. กระบวนการผลิตของ Machine 3. การทำงานของ Operator โดยการ Setting ของ Technician นั้นทำให้ชิ้นงานเสียคิดเป็นอัตราส่วนงานเสีย 0.37 และการผลิตของ Machine คิดเป็นอัตราส่วนงานเสีย 8.43 การทำงานของ Operator คิดเป็นอัตราส่วนงานเสีย 0.10 ซึ่ง

โครงการนี้จะทำการปรับปรุงเฉพาะกระบวนการผลิตของ Machine ซึ่งมีอัตราส่วนงานเสียที่สูงที่สุด ซึ่งชิ้นงานเสียส่วนใหญ่เกิดจากเศษโลหะไปติดที่ หัวจับชิ้นงาน Chuck และใบมีดกลึง bite ดังนั้นจึงคิดวิธีการลดของเสียที่เกิดจาก Machine ลง โดยการติดตั้งอุปกรณ์เป่าเศษโลหะ Air Blow ขึ้นมา อุปกรณ์เป่าเศษโลหะนั้นมีแรงดัน 4.5 MPa ซึ่งใช้โปรแกรม PLC เป็นตัวควบคุม Solenoid valve ในการปิดเปิด การเปิดลมแต่ละครั้งใช้เวลาในการเป่า 1 วินาที ตามจังหวะของชิ้นงาน ลมที่ถูกเป่าออกไปจะผ่านหัวฉีด ขนาดเส้นผ่านศูนย์กลาง 8 มิลลิเมตร จำนวน 2 หัว

ก่อนการติดตั้งจากผลการทดลองพบว่ามีเปอร์เซ็นต์ของชิ้นงานเสียอยู่ที่ 7.67 เปอร์เซ็นต์ และหลังการติดตั้งแล้ว สามารถลดของเสียจากกระบวนการผลิตใน Blank process นั้นได้ 1.61 เปอร์เซ็นต์

<b>Project Title</b>	: Quality product improvement in Blank process
<b>Name</b>	: Mr. Phusit Piyawong code 45361631 Mr. Adisak chaimongkol code 45361847
<b>Project Advisor</b>	: Mr. Surat panyakeaw
<b>Major</b>	: Mechanical Engineering
<b>Department</b>	: Mechanical Engineering
<b>Academic Year</b>	: 2548

**Abstract**

The objective of this project is to improve the quality of product in Blank process. Study in 4 machine by keep data production and change bite. From the data production we found that the problem of defective part has 3 stage, the first Technician setting, the second production of machine, the third Operator working. The ratio work failure of Technician setting 0.37 and production machine 8.43 and operator to work failure 0.10.

The project just improve specific process for machine has ratio to work the most failure, the most work failure make by chip obstruction chuck and bit, So thinking method decrease to work failure by install Air blow. The Air blow have pressure 4.5 MPa use PLC control Solenoid valve for open and close. Every open air used 1 second. Air blow will pass Nozzle diameter 8 mm 2 Number. Before install from testing percent of failure 7.67 % after install can decrease process failure to produce Blank process 1.61%

## กิตติกรรมประกาศ

### (Acknowledgement)

การที่คณะผู้จัดทำได้มาปฏิบัติงาน ณ บริษัท นิเดค พริซิชั่น (ประเทศไทย) จำกัด ตั้งแต่ วันที่ 25 ตุลาคม พ.ศ. 2548 ถึง วันที่ 5 สิงหาคม พ.ศ. 2548 ส่งผลให้คณะผู้จัดทำได้รับความรู้และประสบการณ์ต่างๆ ที่มีค่ามากมาย สำหรับปริญญาโทฉบับนี้ สำเร็จลงได้ด้วยดีจากความร่วมมือและการสนับสนุนจากหลายฝ่ายดังนี้

1. Mr. Yoshio Mizushiri (ผู้จัดการ โรงงาน) ที่เห็นความสำคัญของระบบศึกษา และให้โอกาสที่มีคุณค่ายิ่งแก่ทางคณะผู้จัดทำ
2. อาจารย์ สุรัตน์ ปัญญาแก้ว อาจารย์ที่ปรึกษาโครงการ ที่ให้คำแนะนำและปรับปรุงโครงการ
3. คุณพิชาญ ปิยะสมบุรณ์ ผู้ช่วยผู้จัดการแผนก FDB
4. คุณวิโรจน์ ศักดิ์ศุภกุล (Senior Supervisor, Final NPT-4)

และบุคคลท่านอื่นที่ไม่ได้กล่าวนามทุกท่านที่ให้คำแนะนำ ช่วยเหลือในการจัดทำโครงการ คณะผู้จัดทำขอขอบพระคุณทุกท่าน ที่มีส่วนร่วมในการให้ข้อมูล เป็นที่ปรึกษาในโครงการฉบับนี้จนเสร็จสมบูรณ์ ตลอดจนให้การดูแล และให้ความเข้าใจเกี่ยวกับชีวิตการทำงานจริง คณะผู้จัดทำขอขอบคุณไว้ ณ ที่นี้

นาย ภูสิต ปิยะวงษ์

นาย อธิศักดิ์ ไชยมงคล

คณะผู้จัดทำโครงการ

20 มีนาคม 2549

## สารบัญ

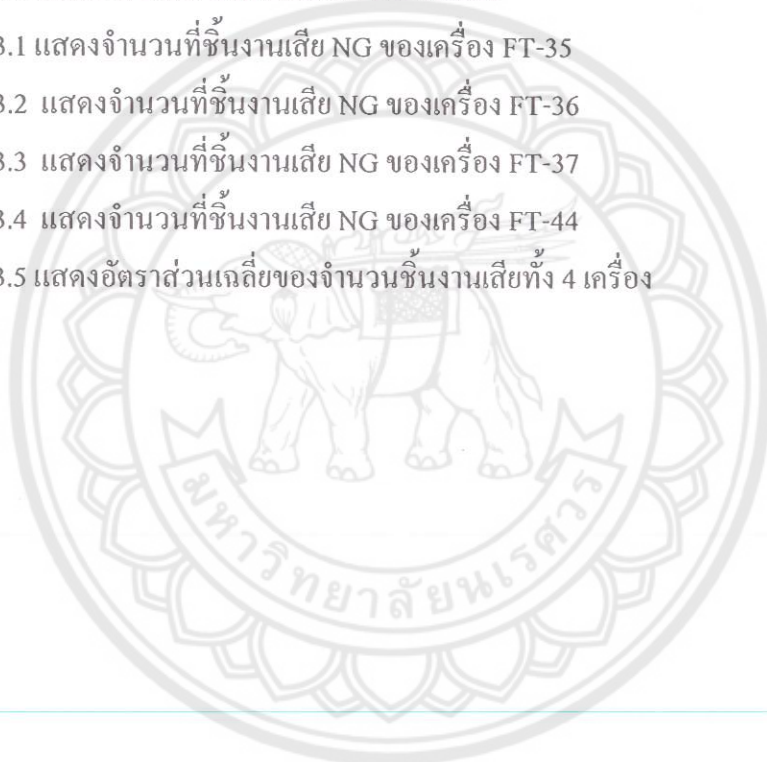
	หน้า
ใบรับรองโครงการ	ก
บทคัดย่อ	ข
Abstract	ค
กิตติกรรมประกาศ	ง
สารบัญ	จ
สารบัญตาราง	ช
สารบัญรูปภาพ	ซ
สารบัญกราฟ	ฅ
คำศัพท์นิยาม	ญ
<b>บทที่ 1 บทนำ</b>	
1.1 ที่มาและความสำคัญของโครงการ	1
1.2 วัตถุประสงค์	1
1.3 ขอบข่ายของโครงการ	1
1.4 ขั้นตอนการดำเนินงาน(ตารางกิจกรรม)	2
1.5 ผลที่คาดว่าจะได้รับ	3
1.6 อุปกรณ์ที่ใช้ในการติดตั้งเครื่องเป่าเศษโลหะ Air Blow	3
<b>บทที่ 2 หลักการและทฤษฎี</b>	
2.1 PLC (programmable logic controller)	4
2.2 ระบบนิวแมติกส์	12
2.3 หลักการทำงานของ โซลินอยด์วาล์ว (solenoid valve)	15
2.4 วาล์วควบคุมความดันของลมอัด (Air Regulator)	17
2.5 ความหมายของเครื่องจักรซีเอ็นซี	20
<b>บทที่ 3 การดำเนินการ</b>	
3.1 ศึกษาขั้นตอนการผลิต Sleeve ใน NPT-4	25
3.2 การเก็บข้อมูล	26

## สารบัญ (ต่อ)

	หน้า
3.3 การวิเคราะห์สาเหตุที่ทำให้มีชิ้นงานเสีย NG	31
3.4 การปรับปรุงเครื่องจักร โดยการติดตั้งเครื่องเป่าเศษ โลหะ Air blow	32
3.5 LADDER DIAGRAM ของ PLC	38
3.6 อธิบายโปรแกรม CNC ในการตัดของชิ้นงาน โดยใช้ M 200 เป็นตัวควบคุม การทำงานของเครื่องเป่าเศษโลหะ (Air blow)	41
3.7 ระบบควบคุมของเป่าเครื่องเศษโลหะ (Air blow)	50
3.8 อธิบายหลักการทำงานของ โปรแกรม PLC ในส่วนที่ใช้ควบคุมโซลินอยด์วาล์ว	51
3.9 สถานที่ทำโครงการ	52
<b>บทที่ 4 การวิเคราะห์ผล</b>	
4.1 การวิเคราะห์ชิ้นงานเสีย NG เนื่องจากเครื่องจักร	53
<b>บทที่ 5 สรุปและวิจารณ์โครงการ</b>	
5.1 สรุปและวิจารณ์โครงการ	58
5.2 วิจารณ์โครงการ	59
5.3 ข้อเสนอแนะ	59
<b>บรรณานุกรม</b>	60
<b>ภาคผนวก</b>	61
ภาคผนวก ก.	62
ภาคผนวก ข.	68
ประวัติผู้จัดทำโครงการ	77

## สารบัญตาราง

	หน้า
ตารางที่ 1.1 แผนการดำเนินงาน	2
ตารางที่ 2.1 แสดงการใช้คำสั่ง LOAD , AND และ OR ร่วมกับอุปกรณ์ต่างๆ	8
ตารางที่ 2.2 แสดงอักษร (Address)	22
ตารางที่ 2.3 แสดง G-Codeเบื้องต้น	23
ตารางที่ 2.4 แสดง M-Codeเบื้องต้น	23
ตารางที่ 2.5 แสดง M-Code สำหรับเครื่อง TSUGAMI	24
ตารางที่ 3.1 แสดงจำนวนที่ชิ้นงานเสีย NG ของเครื่อง FT-35	27
ตารางที่ 3.2 แสดงจำนวนที่ชิ้นงานเสีย NG ของเครื่อง FT-36	28
ตารางที่ 3.3 แสดงจำนวนที่ชิ้นงานเสีย NG ของเครื่อง FT-37	29
ตารางที่ 3.4 แสดงจำนวนที่ชิ้นงานเสีย NG ของเครื่อง FT-44	30
ตารางที่ 3.5 แสดงอัตราส่วนเฉลี่ยของจำนวนชิ้นงานเสียทั้ง 4 เครื่อง	31





## สารบัญรูปภาพ

	หน้า
รูปที่ 2.1 แสดง โครงสร้างของ PLC	4
รูปที่ 2.2 แสดงการปฏิบัติลอจิก AND	7
รูปที่ 2.3 แสดงการปฏิบัติลอจิก OR	7
รูปที่ 2.4 แสดงการปฏิบัติลอจิก Load, And และ OR	8
รูปที่ 2.5 แสดงการปฏิบัติลอจิก NOT	9
รูปที่ 2.6 แสดงอุปกรณ์เบื้องต้นของระบบนิวแมตริก	13
รูปที่ 2.7 แสดงอุปกรณ์เบื้องต้นของระบบนิวแมตริก ที่แสดงด้วยสัญลักษณ์	13
รูปที่ 2.8 แสดง โซลินอยด์วาล์วชนิด 2 รู	16
รูปที่ 2.9 แสดง โซลินอยด์วาล์วชนิด 3 รู	16
รูปที่ 2.10 วาล์วควบคุมความดันของลมอัด (Air Regulator)	17
รูปที่ 2.11 ตัวกรองลมอัด (Air Filter)	18
รูปที่ 2.12 เกจวัดความดันลมอัด (Pressure Gauge)	19
รูปที่ 2.13 ชุดบริการลมอัด(FR+G)	19
รูปที่ 2.14 แสดงหลักการทำงานของ โปรแกรมซีเอ็นซี	21
รูปที่ 2.15 แสดงการขั้นตอนการทำงานของ โปรแกรมซีเอ็นซี	22
รูปที่ 3.1 แสดงการต่อสายลมเข้ากับท่อ Main AIR	32
รูปที่ 3.2 แสดงการเดินสายท่อลม	32
รูปที่ 3.3 แสดงการติดตั้ง Regulator	33
รูปที่ 3.4 แสดงการ Mark จุดในการเจาะรู	34
รูปที่ 3.5 แสดงการเจาะนำศูนย์	34
รูปที่ 3.6 แสดงการติดตั้ง Solenoid Valve	34
รูปที่ 3.7 แสดงการต่อข้อต่อเข้ากับหัวแยกลม (Duleen)	35
รูปที่ 3.8 แสดงภาพหัวแยกลม	35
รูปที่ 3.9 แสดงการเจาะรูฝาครอบ (cover)	36
รูปที่ 3.10 แสดงการติดตั้งหัวแยกลม	36
รูปที่ 3.11 แสดงการต่อสายลมเข้ากับหัวแยกลม	37
รูปที่ 3.12 แสดงการต่อสายไฟของโซลินอยด์วาล์ว (Solenoid valve)	37
รูปที่ 3.13 Block diagram ของระบบควบคุมของอุปกรณ์เป่าเศษโลหะ (Air blow)	50
รูปที่ 3.14 แสดงการตั้งเวลา Timer	51

## สารบัญกราฟ

	หน้า
กราฟที่ 4.1 แสดงความสัมพันธ์ระหว่างเปอร์เซ็นต์ชิ้นงานเสีย(%NG) กับจำนวนวัน ของเครื่อง FT- 35	54
กราฟที่ 4.2 แสดงความสัมพันธ์ระหว่างเปอร์เซ็นต์ชิ้นงานเสีย(%NG)กับจำนวนวัน ของเครื่องFT- 36	55
กราฟที่ 4.3 แสดงความสัมพันธ์ระหว่างเปอร์เซ็นต์ชิ้นงานเสีย(%NG) กับจำนวนวัน ของเครื่องFT- 37	56
กราฟที่ 4.4 แสดงความสัมพันธ์ระหว่างเปอร์เซ็นต์ชิ้นงานเสีย(%NG) กับจำนวนวัน ของเครื่องFT- 44	57



## คำศัพท์นิยาม

คำศัพท์	ความหมาย
Air blow	เครื่องเป่าเศษ โลหะ
Bar	วัตถุดิบเหล็กเส้น
Curret Chuck	หัวจับชิ้นงานที่ใช้จับวัตถุดิบเหล็กเส้น
Day shift	พนักงานงานกะกลางวัน
Dent	มีหลุมบนผิวชิ้นงาน
Duleen	หัวแยกลม
Groove	ร่องบริเวณด้านในของชิ้นงาน
ID	ขนาดด้านในของชิ้นงาน
Input	จำนวนชิ้นงานที่เข้าไปในกระบวนการ
Inspection	ชิ้นงานที่อยู่ในมาตรฐานที่กำหนด
M/c	เครื่องจักร
NG	ชิ้นงานที่เสียหรือชิ้นงานที่ไม่ได้ตามมาตรฐาน
Night shift	พนักงานกะกลางคืน
NPT – 4	นิคมพีริชชั่น โรงที่ 4
OD	ขนาดด้านนอกของชิ้นงาน
Offset	การชดเชยระยะในกระบวนการผลิต
Output	จำนวนชิ้นงานที่ได้มาตรฐานออกจากกระบวนการ
Operation standard	ขนาดมาตรฐานของชิ้นงาน
Operator	พนักงาน
Regulator	ตัวควบคุมแรงดันลม
SCAP	รอยขีดข่วนบนผิวของชิ้นงาน
Shaft	ชิ้นงานมีลักษณะเป็นเพลลา
Ship	เศษ โลหะที่เกิดจากการตัด
Sleeve	ชิ้นงานมีลักษณะเป็นปลอกเพลลา
Spindle Motor	มอเตอร์ที่ใช้ขับฮาร์ดดิสก์
Sub Chuck	หัวจับชิ้นงานสำรอง
Technician	ผู้ควบคุมเครื่องจักร

# บทที่ 1

## บทนำ

### 1.1 ที่มาและความสำคัญของโครงการ

จากการที่ได้มาปฏิบัติงานใน บริษัท นิเคค พรีซิชั่น (ประเทศไทย) จำกัด ซึ่งประกอบกิจการเกี่ยวกับการผลิตชิ้นส่วน Spindle Motor ของฮาร์ดดิสก์ ทั้งแบบที่ใช้ตั้งโต๊ะ ฮาร์ดดิสก์ในโน้ตบุ๊ค และปาล์ม ในส่วนของ Spindle Motor นั้นทางบริษัท ได้ใช้หลักการของ FDB ( Fluid Dynamic Baring ) ซึ่งเป็นหัวใจหลักของบริษัท จากหลักการของ FDB ( Fluid Dynamic Baring ) นั้นทำให้ Spindle Motor หมุนด้วยความเร็วสูงๆได้ และมีความเที่ยงตรง แม่นยำสูงในการเข้าถึงข้อมูลได้อย่างรวดเร็ว ดังนั้นการผลิตชิ้นส่วนจึงต้องมีความละเอียดสูง ซึ่งทางบริษัทได้แบ่งออกเป็น 3 แผนกใหญ่ คือ 1. แผนก HUB 2. แผนก FDB 3. แผนก BAST ซึ่งกลุ่มผู้จัดทำโครงการนั้นได้เข้าไปฝึกงานในส่วนของแผนก FDB ซึ่งผลิตชิ้นส่วนที่เรียกว่า Sleeve และ Shaft ซึ่งในกระบวนการผลิต Sleeve นั้นมีปัญหาในส่วนของกระบวนการล้างเศษโลหะเนื่องจากแรงดันของน้ำมันที่ใช้ล้างเศษโลหะนั้นมีแรงดันไม่มากพอจึงทำให้ชิ้นงานเกิดเป็นร่องรอย Scap และหลุมบนชิ้นงาน Dent ที่เกิดจากเศษโลหะ Slip ซึ่งชิ้นงานที่ได้ออกมานั้นเป็นชิ้นงานเสีย NG ดังนั้นผู้จัดทำโครงการและทางฝ่ายวิศวกรแผนก FDB จึงได้จัดทำโครงการนี้ขึ้นมา โดยการปรับปรุงในส่วนของเครื่องจักร โดยการติดตั้งเครื่องเป่าเศษโลหะ (Air blow) ที่ใช้ลมที่มีความเร็วสูงเป่าเศษโลหะตามจังหวะของ Model ของชิ้นงานรวมทั้งศึกษาผลที่เกิดขึ้นหลังการติดตั้งและก่อนการติดตั้งด้วย

### 1.2 วัตถุประสงค์

- 1.2.1 เพื่อศึกษาปรับปรุงเครื่องจักร โดยการติดตั้งเครื่องเป่าเศษโลหะ (Air blow)
- 1.2.2 เพื่อลดปริมาณของเสียเนื่องจากเครื่องจักร (M/C)

### 1.3 ขอบข่ายของโครงการ

- 1.3.1 สร้างเครื่องเป่าเศษโลหะให้ใช้ได้กับแรงดันลมขนาดประมาณ 4.5 MPa

#### 1.4 ขั้นตอนการดำเนินงาน(ตารางกิจกรรม)

- 1.4.1 ศึกษากระบวนการผลิต Sleeve ในส่วนของกระบวนการ Blank
- 1.4.2 เก็บข้อมูลการผลิตในแต่ละวันของเครื่องจักร ยี่ห้อ TSUGAMI รุ่น BC 18 ทั้ง 4 เครื่อง คือ FT-35, FT-36, FT-37, FT-44
- 1.4.3 วิเคราะห์ปัญหาที่เกิดขึ้นในกระบวนการผลิต Sleeve ในส่วนของกระบวนการ Blank
- 1.4.4 ทำการแก้ไขปัญหาโดยการปรับปรุงเครื่องจักร โดยการติดตั้งเครื่องเป่าเศษโลหะ(Air blow)
- 1.4.5 เก็บข้อมูลการผลิตหลังการติดตั้งเครื่องเป่าเศษโลหะ (Air blow)
- 1.4.6 แก้ไขและปรับปรุงโครงการ

ตารางที่ 1.1 แผนการดำเนินงาน

แผนการ/เดือน	พ.ย.	ธ.ค.	ม.ค.	ก.พ.
1. ศึกษากระบวนการผลิต Sleeve ในส่วนของกระบวนการ Blank	→			
2. เก็บข้อมูลการผลิตในแต่ละวันของเครื่องจักร ยี่ห้อ TSUGAMI รุ่น BC 18 ทั้ง 4 เครื่อง คือ FT-35, FT-36, FT-37, FT-44	→			
3. วิเคราะห์ปัญหาที่เกิดขึ้นในกระบวนการผลิต Sleeve ในส่วนของกระบวนการ Blank		→		
4. ทำการแก้ไขปัญหาโดยการปรับปรุงเครื่องจักร โดยการติดตั้งเครื่องเป่าเศษโลหะ (Air blow)			→	
5. เก็บข้อมูลการผลิตหลังการติดตั้งเครื่องเป่าเศษโลหะ (Air blow)			→	
6. แก้ไขและปรับปรุงโครงการ				→

### 1.5 ผลที่คาดว่าจะได้รับ

1.5.1 ได้เครื่องเป่าเศษโลหะ Air blow ที่ทำให้ประสิทธิภาพผลิตเพิ่มขึ้นและลดปริมาณใบมีดกลิ้งที่ไม่ครบอายุการใช้งาน Accident ลง

### 1.6 อุปกรณ์ที่ใช้ในการติดตั้งเครื่องเป่าเศษโลหะ (Air Blow)

อุปกรณ์ที่ใช้ในการติดตั้งเครื่องเป่าเศษโลหะ Air Blow ทั้งหมดได้นำมาจากห้องสำรองเครื่องมือ (Spar part room)

1.6.1 โซลินอยด์วาล์ว (Solenoid valve)

1.6.2 ตัวควบคุมแรงดันลม (Regulator)

1.6.3 สายลมขนาด 12 มม.

1.6.4 ท่อทองแดงขนาด 8 มม.

1.6.5 ข้อต่อขนาด 3/8 นิ้ว

1.6.6 ข้อต่อ 90 องศาขนาด 3/8 นิ้ว

1.6.7 สายรัด (Cable type) จำนวน 2 คู่

1.6.8 หัวแยกลม (Duleen)

1.6.9 น็อต

1.6.10 สายไฟ 1 ม้วน 100 เมตร

1.6.11 Contactor

## บทที่ 2

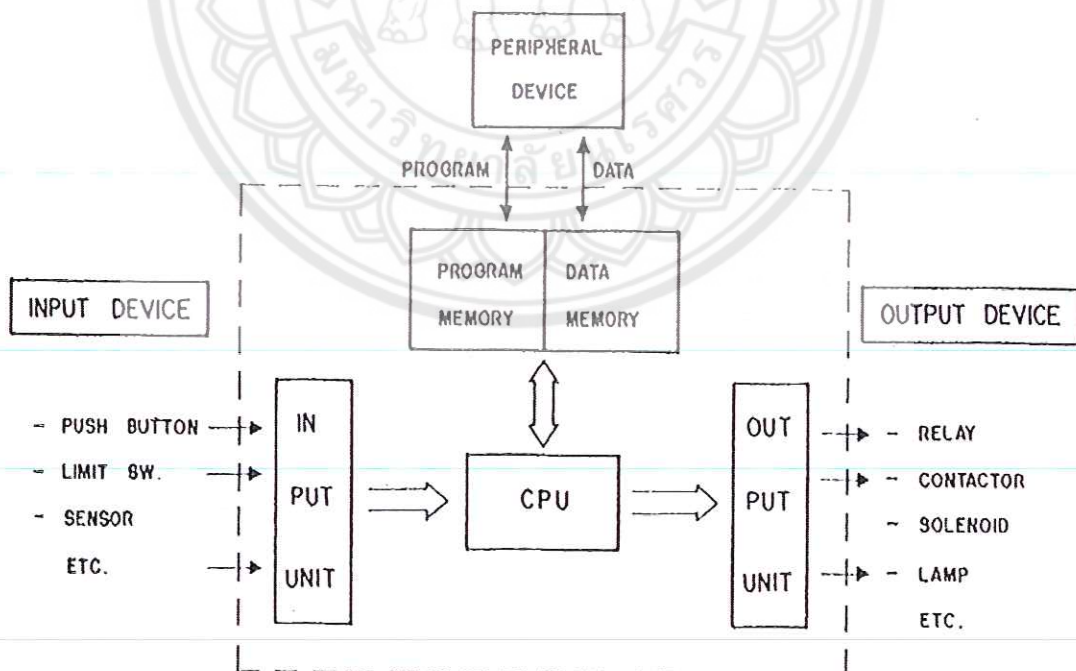
### หลักการและทฤษฎี

#### 2.1 PLC (programmable logic controller)

PLC เป็นอุปกรณ์ที่คิดค้นขึ้นมาเพื่อใช้ควบคุมการทำงานของเครื่องจักรหรือระบบต่างๆ แทนวงจรรีเลย์แบบเก่า ซึ่งวงจรรีเลย์มีข้อเสียคือ การเดินสาย การเปลี่ยนแปลงเงื่อนไขในการควบคุมมีความยุ่งยาก และเมื่อใช้งานไปนานๆ หน้าสัมผัสของรีเลย์จะเสื่อม ดังนั้นในปัจจุบัน PLC จึงเข้ามาทดแทนวงจรรีเลย์ เพราะ PLC ใช้งานได้ง่ายกว่า สามารถต่อเข้ากับอุปกรณ์อินพุต/เอาต์พุตได้ทันที ถ้าต้องการจะเปลี่ยนเงื่อนไขใหม่สามารถทำได้โดยเปลี่ยน โปรแกรมเท่านั้น

นอกจากนี้ PLCยังสามารถใช้งานร่วมกับอุปกรณ์อื่นๆ เช่น เครื่องอ่านบาร์โค้ด (Barcode Reader) เครื่องพิมพ์ (printer) เป็นต้น

ส่วนประกอบของ PLC สามารถแสดงได้ตามแผนภาพในรูปด้านล่าง



รูปที่ 2.1 แสดงโครงสร้างของ PLC  
(ที่มา : ทฤษฎีและการใช้งาน (PC/PLC))

โครงสร้างทางฮาร์ดแวร์ ของ PLC ที่สำคัญแบ่งออกได้เป็น 4 ส่วน ด้วยกัน คือ

1. หน่วยประมวลผลกลาง (CPU)
2. หน่วยความจำ (MEMORY UNIT)
3. หน่วยอินพุต/เอาต์พุต (INPUT/OUTPUT UNIT)
4. หน่วยติดต่อเพื่อความสะดวก (PERIPHERAL DEVICE)

**หน่วยประมวลผลกลาง (CPU, Central Processing Unit)** คือ ส่วนที่ทำหน้าที่ควบคุมการทำงานของ PLC โดยทั่วไปแล้วจะใช้ไมโครโปรเซสเซอร์ชนิด 8 บิต เป็นตัวประมวลผล ปกติหน้าที่ของ CPU คือ รับข้อมูลอินพุตเข้ามาประมวลผลร่วมกับคำสั่ง แล้วส่งผลที่ได้ออกไปยังเอาต์พุต จากนั้นก็จะวนกลับไปรับข้อมูลอินพุตเข้ามาอีก แล้วทำซ้ำๆ ในลักษณะนี้ไปเรื่อยๆ ซึ่งเรียกว่า การสแกน (Scan) การทำงานของ CPU จะอยู่ภายใต้การควบคุมของโปรแกรมคำสั่งที่ผู้ใช้ป้อนเข้า

**หน่วยความจำ (Memory Unit)** หน่วยความจำของ PLC เป็นองค์ประกอบหนึ่งที่สำคัญของระบบ เพราะใช้เป็นที่เก็บ โปรแกรมและข้อมูล หน่วยความจำชนิดต่างๆ ภายใน PLC มีดังนี้คือ

ROM (Read Only Memory) เป็นหน่วยความจำที่ไม่อนุญาตให้ผู้ใช้เปลี่ยนแปลงหรือแก้ไขข้อมูลภายในแต่สามารถเก็บรักษาข้อมูลไว้ได้แม้ว่าจะไม่มีกระแสไฟฟ้า ซึ่งเหมาะสำหรับเก็บโปรแกรมบริหารระบบหรือโปรแกรมผู้ใช้ที่สำเร็จสมบูรณ์ ที่ไม่ต้องการการแก้ไขอีก

RAM (Random Access Memory) เป็นหน่วยความจำที่ผู้ใช้สามารถเปลี่ยนแปลงแก้ไขข้อมูลได้ เหมาะสำหรับเก็บโปรแกรมที่ผู้ใช้อยู่ในช่วงพัฒนา หรือต้องการเปลี่ยนแปลงบ่อยครั้ง ในการใช้งานจริงๆ แล้วจะต้องมีแหล่งจ่ายไฟสำรอง (Battery Back-Up) ต่อไว้เพื่อป้องกันไม่ให้ข้อมูลสูญหายเมื่อเกิดไฟดับ

EPROM (Erasable Programmable Read Only Memory) เป็นหน่วยความจำสำหรับเก็บโปรแกรมที่มีการพัฒนาจนใช้งานได้ดีให้เป็นการถาวรซึ่งในการอัปเดตโปรแกรมจะทำโดยถ่ายข้อมูลจากหน่วยความจำ RAM ลงมาสู่หน่วยความจำ EPROM โดยอาศัยเครื่องอัดชนิดพิเศษ (Prom Writer) ต่อร่วมเข้ากับชุดของ PLC หน่วยความจำประเภทนี้โปรแกรมจะไม่มี การสูญหายเมื่อเกิดไฟดับ แต่ถ้ามีความจำเป็นที่จะลบโปรแกรมภายในก็สามารถทำได้โดยใช้เครื่องล้างโปรแกรม

EEPROM (Electrically Erasable Programmable Read Only Memory) คือหน่วยความจำที่เหมาะสมสำหรับเก็บโปรแกรมผู้ใช้ที่เสร็จสมบูรณ์แล้ว การอัปเดตโปรแกรมจะอาศัยเครื่องอัดโปรแกรมชนิดพิเศษเช่นเดียวกันแต่ตอนลบข้อมูลจะใช้วิธีป้อนสัญญาณพัลส์และการลบข้อมูลเก่าไม่จำเป็นต้องลบทั้งหมดผู้ใช้สามารถแก้ไขเฉพาะตำแหน่งที่ต้องการได้



## หน่วยอินพุต/เอาต์พุต (Input Unit /Output Unit)

อินพุต (Input Unit) ทำหน้าที่เชื่อมต่อระหว่าง CPU กับอุปกรณ์ภายนอกโดยรับค่าสถานะหรือปริมาณทางพีลิกส์ เดมี และปริมาณทางกายภาพต่างๆ จากอุปกรณ์ตรวจวัดของเครื่องจักรหรือกระบวนการที่เป็นสัญญาณทางไฟฟ้าแล้วส่งค่าต่างๆเหล่านี้ไปยัง CPU เพื่อประมวลผลตามคำสั่งของผู้ใช้ต่อไป

เอาต์พุต (Output Unit) ทำหน้าที่รับสัญญาณที่ได้จากการประมวลผลไปขยายสัญญาณออกให้มีขนาดใหญ่พอที่จะขับอุปกรณ์ภายนอก เช่น คอนแทคเตอร์ โซลินอยด์วาล์ว หลอดไฟ เป็นต้น นอกจากนี้แล้วหน่วยเอาต์พุตยังทำหน้าที่แบ่งสัญญาณภายในและภายนอกออกจากกัน เพื่อป้องกันการเสียหายที่อาจเกิดขึ้นได้

ชนิดของเอาต์พุตของ PLC มีให้เลือกใช้อยู่ 2 ลักษณะ คือ

1. ดิจิตอลเอาต์พุต (Digital Output)
2. านาลอกเอาต์พุต (Analog Output)

## หน่วยติดต่อเพื่อความสะดวก (PERIPHERAL DEVICE)

หน่วยติดต่อเพื่อความสะดวกได้แก่ แหล่งจ่ายพลังงาน (Power Supply Unit) แหล่งจ่ายไฟทำหน้าที่จ่ายกำลังไฟฟ้าให้ CPU และส่วนอื่นๆ ใน PLC ส่วนมากแล้วจะมีให้เลือก 3 แบบ คือ 24VDC, 120VAC และ 240VAC ขนาดของแหล่งจ่ายไฟจะมีอยู่ด้วยกัน 3 แบบดังกล่าวแล้ว ซึ่งต้องเลือกให้เหมาะสมทั้งนี้ขึ้นอยู่กับชนิดและจำนวนอินพุตและเอาต์พุต


### 2.1.1 ภาษาแลดเดอร์

คำสั่ง : LOAD

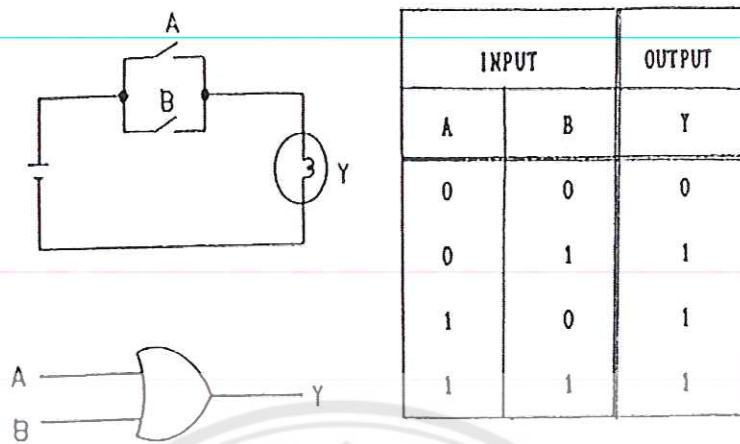
สัญลักษณ์ : 

ความหมาย : เป็นการนำค่าสถานะของอินพุต เอาท์พุต ตัวตั้งเวลา ตัวนับ ซีฟท์รีจิสเตอร์ หรือ รีเลย์ ภายใน ที่กำหนดเข้ามา

คำสั่ง : AND

สัญลักษณ์ : 

ความหมาย : เป็นการนำค่าสถานะของอินพุต เอาท์พุต ตัวตั้งเวลา ตัวนับ ซีฟท์รีจิสเตอร์ หรือ รีเลย์ ภายใน ที่กำหนดเข้ามาทำลอจิก AND กับค่าสถานะปัจจุบัน การปฏิบัติลอจิก AND สามารถแสดงได้ตามรูปที่ 2.2



รูปที่ 2.2 แสดงการปฏิบัติลอจิก AND  
(ที่มา : ทฤษฎีและการใช้งาน (PC/PLC))

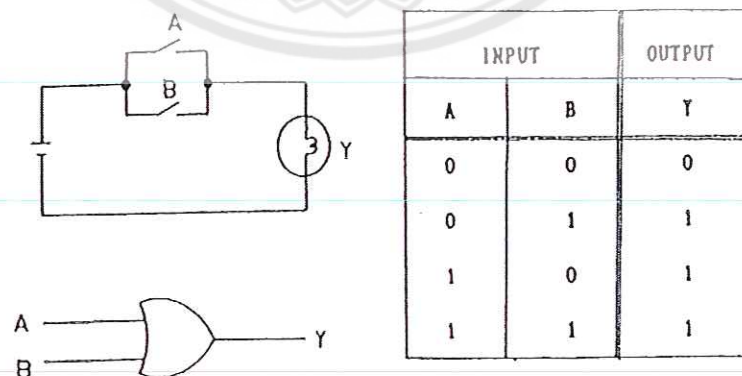
ซึ่งจากรูปจะเห็นว่า การปฏิบัติลอจิก AND เอาท์พุท Y จะมีสถานะลอจิก “1” ถ้าทุกสถานะเป็นลอจิก “1”

คำสั่ง : OR

สัญลักษณ์ :



ความหมาย : เป็นการนำค่าสถานะของอินพุท เอาท์พุท ตัวตั้งเวลา ตัวนับ ซีพียูรีจิสเตอร์ หรือ รีเลย์ ภายในที่กำหนดเข้ามาทำลอจิก OR กับสถานะปัจจุบัน การปฏิบัติลอจิก OR สามารถแสดงได้ตามรูปที่ 2.3



รูปที่ 2.3 แสดงการปฏิบัติลอจิก OR  
(ที่มา : ทฤษฎีและการใช้งาน (PC/PLC))

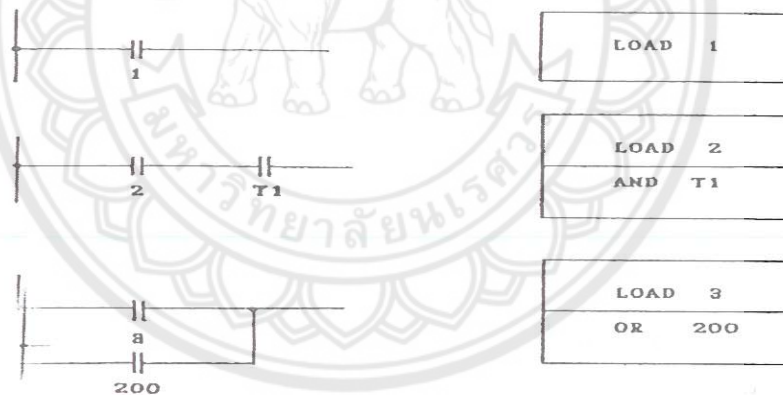
ซึ่งจากรูปจะเห็นว่า การปฏิบัติลอจิก OR เอาท์พุท Y จะมีสถานะ “1” ถ้าอินพุทเพียง 1 อินพุทที่มีสถานะเป็นลอจิก “1”

การใช้คำสั่ง: LOAD, AND, และ OR ร่วมกับอุปกรณ์ต่างๆแสดงได้ตามตารางที่ 2.1

ตารางที่ 2.1 แสดงการใช้คำสั่ง LOAD , AND และ OR ร่วมกับอุปกรณ์ต่างๆ

คำสั่ง	หมายเลขกำหนดตำแหน่งของ
	INPUT
	OUTPUT STATUS
LOAD	INTERNAL RELAY
AND	SPECIAL RELAT
OR	TIMER STATUS
	COUNTER STATUS
	SHIFT REGISTER BIT STATUS

ตัวอย่าง :

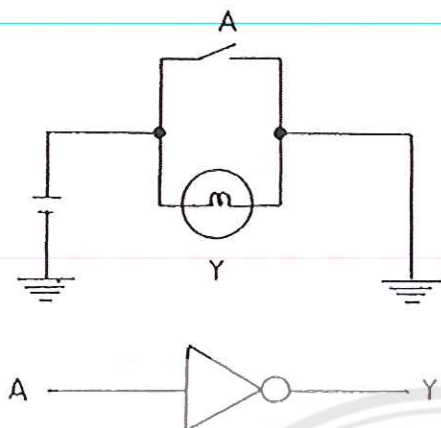


รูปที่ 2.4 แสดงการปฏิบัติลจิก Load, And และ OR  
(ที่มา : ทฤษฎีและการใช้งาน (PC/PLC))

คำสั่ง : NOT

สัญลักษณ์ :

ความหมาย : เป็นการกระทำลจิก NOT กับค่าสถานะปัจจุบัน โดยปกติแล้วคำสั่งนี้จะหมายถึงหน้าสัมผัสปกติปิดของอุปกรณ์ต่างๆ ของ PLC โดยจะใช้ร่วมกับ LOAD, AND และ OR การปฏิบัติลจิก NOT สามารถแสดงได้ตามรูปที่ 2.5



INPUT (A)	OUTPUT (Y)
0	1
1	0

รูปที่ 2.5 แสดงการปฏิบัติลอจิก NOT (ที่มา : ทฤษฎีและการใช้งาน (PC/PLC))

ซึ่งจากรูปจะเห็นว่า การปฏิบัติลอจิก NOT เอาท์พุทจะมีสภาวะตรงข้ามกับสภาวะอินพุท กล่าวคือถ้าอินพุทมีสภาวะ "0" เอาท์พุทจะมีสภาวะ "1" และในทำนองเดียวกันอินพุทมีสภาวะ "1" เอาท์พุทจะมีสภาวะ "0"

ตัวอย่าง :



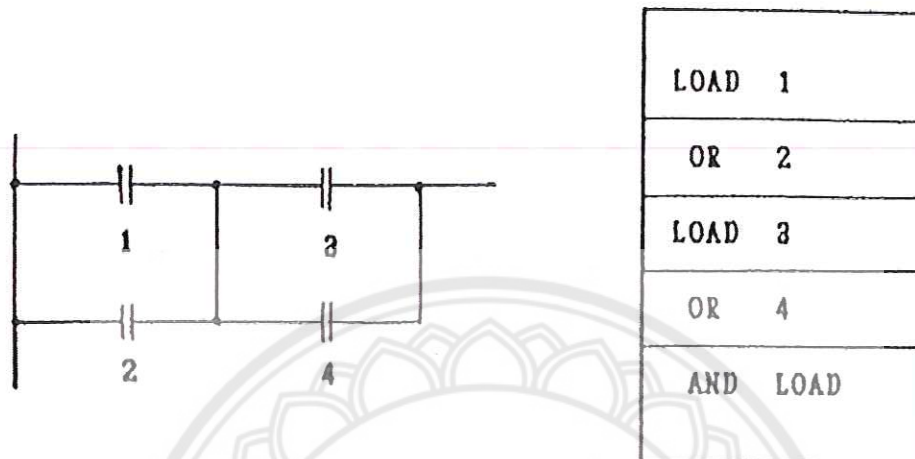
คำสั่ง : AND LOAD



สัญลักษณ์ :

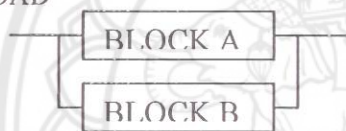
ความหมาย : เป็นการนำค่าสภาวะที่เก็บรักษาไว้มากระทำลอจิก AND กับค่าสภาวะปัจจุบัน

ตัวอย่าง:



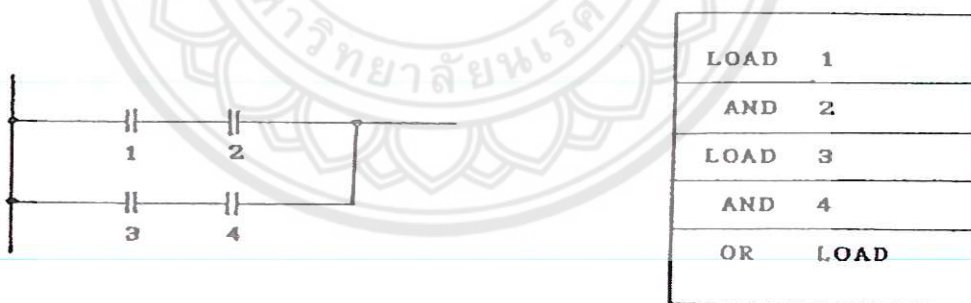
คำสั่ง : OR LOAD

สัญลักษณ์ :



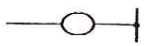
ความหมาย : เป็นการนำค่าสถานะที่เก็บรักษาไว้มากระทำลอจิก OR กับค่าสถานะปัจจุบัน

ตัวอย่าง:



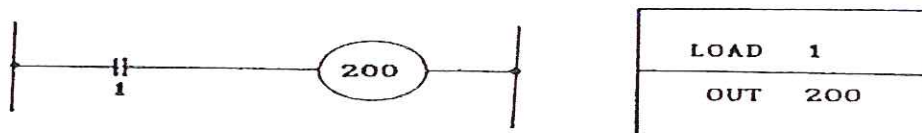
คำสั่ง : OUT

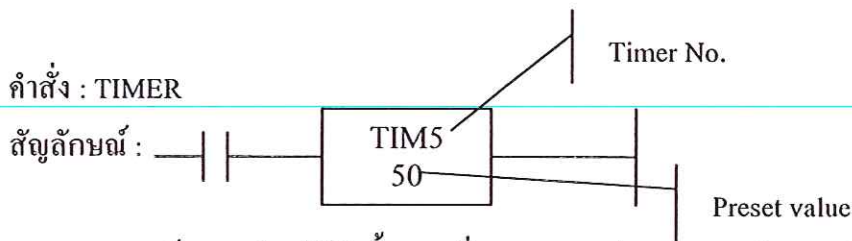
สัญลักษณ์ :



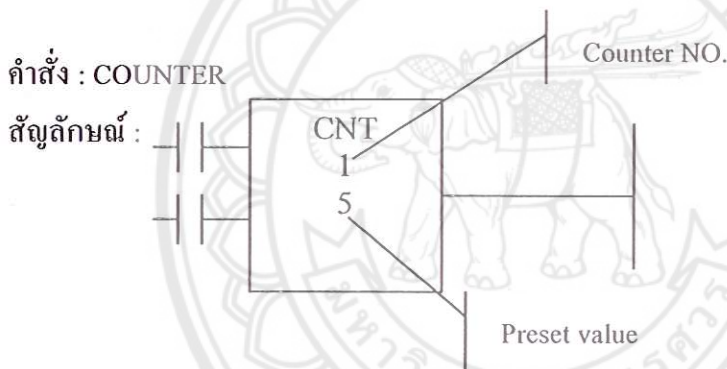
ความหมาย : เป็นการให้ค่าสถานะแก่อุปกรณ์ทางเอาต์พุตต่างๆ โดยทั่วไปจะได้แก่ OUTPUT, INTERNAL RELAY, SPECIAL RELAY

ตัวอย่าง:



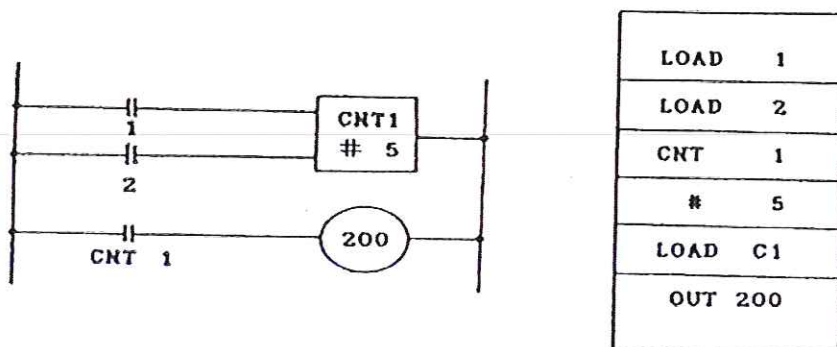


ความหมาย : เป็นการเรียกใช้ตัวตั้งเวลา ซึ่งสามารถนับเวลาการทำงานหรือกำหนดค่าเวลาได้ ซึ่งทั้งนี้จะขึ้นอยู่กับขีดความสามารถของเครื่อง PC ที่ใช้อยู่ เช่น กำหนดเวลาได้ระหว่าง 0.1-999.9 วินาที เมื่อมีการเรียกใช้ตัวตั้งเวลาภายในเครื่อง PC จะทำหน้าที่แทนตัวตั้งเวลาของวงจรรีเลย์ในการเปิด หรือเปิดวงจรไฟฟ้าเมื่อเวลาผ่านไปช่วงระยะเวลาหนึ่งตามที่ได้ตั้งเวลาจะนับสัญญาณนาฬิกาของ CPU ที่มีคาบเวลา 0.1 หรือ 1 วินาที ซึ่งแล้วแต่ความสามารถของเครื่อง เช่น ต้องการนับเวลา 3 วินาที ตัวตั้งเวลาจะนับสัญญาณนาฬิกาที่มีคาบเวลา 0.1 วินาที เป็นจำนวน 30 สัญญาณ หรือ 3 สัญญาณในกรณีสัญญาณนาฬิกาที่มีคาบเวลาเป็น 1 นาที

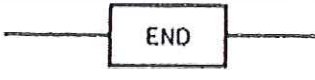


ความหมาย : เป็นการเรียกใช้ตัวนับ ซึ่งทำหน้าที่แทนตัวนับของวงจรรีเลย์ ในการเปิดหรือปิดวงจรไฟฟ้า เมื่อนับได้ตามจำนวนที่ต้องการ ตัวนับจะทำการตรวจนับสัญญาณพัลส์จากอุปกรณ์อินพุท/เอาต์พุท และอุปกรณ์ภายในเมื่อสัญญาณมีการเปลี่ยนแปลง 1 ครั้ง จะนับ 1 ครั้ง เมื่อมีการใช้ COUNTER จะมีการใช้สัญญาณควบคู่กัน 2 สัญญาณ คือ สัญญาณสำหรับ RESET และสัญญาณพัลส์ที่ต้องการนับ

ตัวอย่าง:

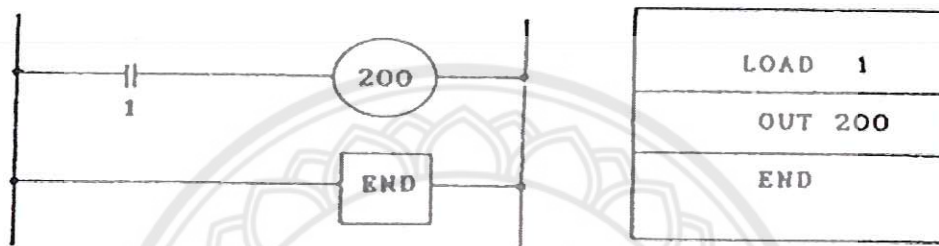


คำสั่ง : END

สัญลักษณ์ : 

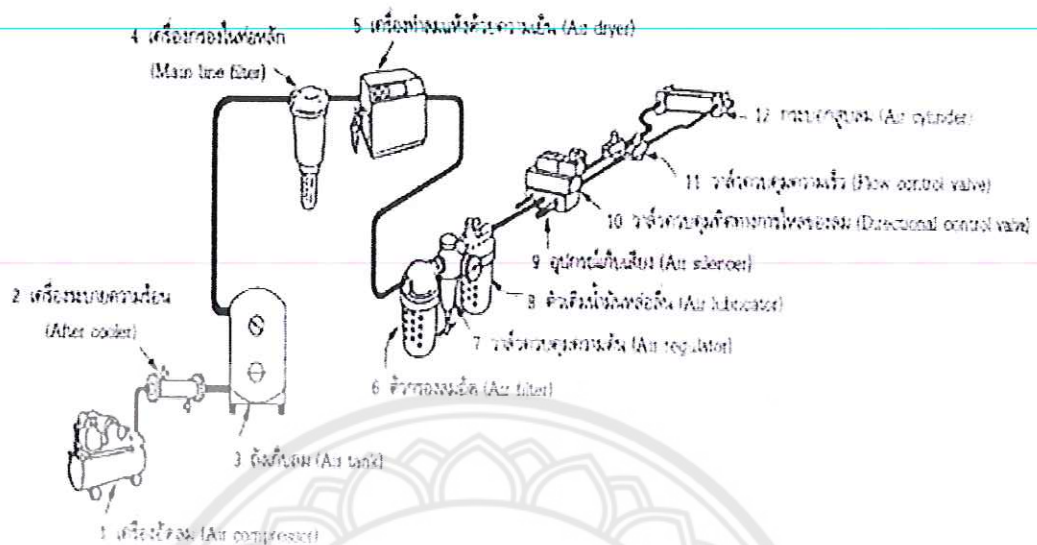
ความหมาย: คำสั่งนี้จะถูกใช้เมื่อสิ้นสุดการเขียนโปรแกรมหรืออาจกล่าวได้ว่าเป็นส่วนสุดท้ายของโปรแกรมนั้นเอง

ตัวอย่าง:

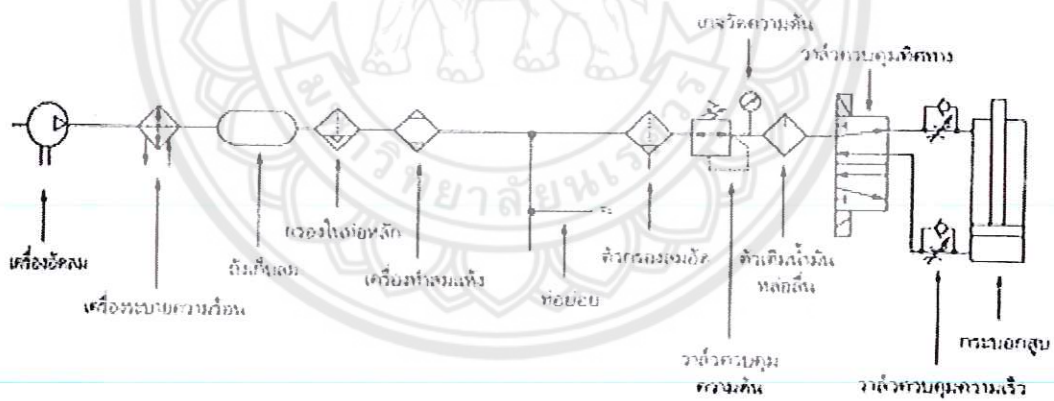


## 2.2 ระบบนิวเมติกส์

อุปกรณ์ในระบบนิวเมติกส์สามารถแบ่งออกเป็นส่วนใหญ่ได้ 2 ส่วน คือ ส่วนที่อยู่นอกวงจร และส่วนที่อยู่ในวงจร (เครื่องจักร) ส่วนที่อยู่นอกวงจร ได้แก่ เครื่องอัดลม ถังเก็บลม เครื่องระบายความร้อน เครื่องกรองในท่อหลัก เครื่องทำลมแห้ง เป็นต้น สำหรับส่วนที่อยู่ในวงจรหรืออยู่ในเครื่องจักร ได้แก่ กรองลมอัด วาล์วควบคุมความดัน อุปกรณ์เติมน้ำมันหล่อลื่น (ทั้ง 3 ตัวนี้รวมเรียกว่า ชุดบริการลมอัด (Service unit) ตัวเก็บเสียง วาล์วควบคุมทิศทางการไหลของลม วาล์วควบคุมความเร็วหรือควบคุมการไหล และกระบอกสูบลม เป็นต้น ซึ่งอธิบายได้ดังรูปที่ 2.6 และแสดงด้วยสัญลักษณ์ดังรูปที่ 2.7



รูปที่ 2.6 แสดงอุปกรณ์เบื้องต้นของระบบนิวแมตริกคส์ (ที่มา : นิวแมตริกคส์-ไฮดรอลิกส์เบื้องต้น)



รูปที่ 2.7 แสดงอุปกรณ์เบื้องต้นของระบบนิวแมตริกคส์ ที่แสดงด้วยสัญลักษณ์ (ที่มา : นิวแมตริกคส์-ไฮดรอลิกส์เบื้องต้น)

ส่วนประกอบในระบบนิวแมตริกคส์ประกอบด้วยส่วนต่างดังนี้

**1. ถังเก็บลม (Air Tanks)** เป็นถังพักลมอัด (Air Receivers) ที่ใช้กักเก็บลมที่ถูกอัดตัวไว้ และส่วนใหญ่มักจะติดตั้งที่ทางลมออกของเครื่องอัดลม อาจจะอยู่ร่วมกับเครื่องอัดลมหรือติดตั้งอีกตัวหนึ่งนอกเครื่องอัดลมก็ได้



## ถึงเก็บลมทำหน้าที่ดังนี้

1. ทำให้ความดันลมที่จ่ายออกจากเครื่องอัดลมมีค่าสม่ำเสมอ
2. ป้องกันการลดลงของความดันลมอัดอย่างรวดเร็ว เมื่อลมอัดถูกนำไปใช้ปริมาณมากภายในช่วงระยะเวลาสั้นๆ
3. ให้ความดันลมอัดได้ในช่วงเวลาหนึ่งในกรณีฉุกเฉิน เช่น การหยุดทำงานของเครื่องอัดลมเนื่องจากไฟฟ้าดับ
4. ทำการแยกน้ำจากลมที่ถูกอัด โดยการทำให้ลมอัดเย็นลงด้วยอากาศที่อยู่รอบๆ ถึงเก็บลม

ถึงเก็บลมจะประกอบด้วยอุปกรณ์ต่างๆ เช่น เกจวัดความดัน วาล์วนิรภัย และสวิตช์ความดัน ดังนั้น ถึงเก็บลมจะต้องเป็นไปตามกฎเกณฑ์ต่างๆ เหมือนกับภาชนะทนความดันอื่นๆ

**2. เครื่องระบายความร้อน (Aftercoolers)** เครื่องระบายความร้อนมักจะติดตั้งอยู่ถัดจากเครื่องอัดลมเพื่อทำลมอัดให้เย็นลง และจำกัด ไอน้ำที่มีความร้อนจำนวนมากที่ผสมรวมอยู่กับลมอัด เพราะถ้าไอน้ำเหล่านี้กลั่นตัวเป็นหยดน้ำในอุปกรณ์นิวแมติกส์ก็จะเกิดการกัดกร่อนหรือความเสียหายได้ เครื่องระบายความร้อนแบ่งได้เป็น 2 แบบคือ แบบใช้น้ำหล่อเย็นและแบบใช้ลมเป่าระบายความร้อน ซึ่งเครื่องระบายความร้อนทั้งสองแบบนี้ควรลดอุณหภูมิของลมอัดให้เหลือประมาณ 40 องศาเซลเซียส

**3. เครื่องกรองในท่อหลัก (Main Line Air Filter)** เครื่องกรองในท่อหลักจะทำการกำจัดฝุ่นละออง น้ำ และคราบน้ำมันที่ปะปนมากับลมอัด ที่อยู่ในท่อหลัก ก่อนที่จะส่งลมอัดนี้ไปใช้งานหรือผ่านการกรองละเอียดอีกครั้งหนึ่ง

**4. เครื่องทำลมแห้งด้วยความเย็น (Refrigerated Air Dryers)** ลมที่ถูกอัดจะมีไอน้ำปะปนมาด้วย เมื่ออุณหภูมิของไอน้ำลดลงถึงระดับอุณหภูมิห้องที่คอนปลายท่อลมอัด ไอน้ำก็จะกลั่นตัวเป็นหยดน้ำซึ่งบางครั้งจะไหลหยดออกทางช่องระบายของวาล์ว ดังนั้น เครื่องทำลมแห้งด้วยความเย็นนี้จะทำให้ลมอัดเย็นลงและจะควบแน่นไอน้ำที่ปะปนมากับลมอัดให้กลายเป็นหยดน้ำ ซึ่งหยดน้ำจะถูกแยกออกและลมแห้งเท่านั้นที่ไหลผ่านออกไปได้

**5. ตัวกรองลมอัด (Air Filter)** เครื่องกรองลมอัดจะทำการกำจัดฝุ่นละออง สนิมภายในท่อหรือสิ่งสกปรกอื่นๆ ที่ติดมากับลมอัด เพื่อป้องกันความเสียหายต่ออุปกรณ์ ถ้าเครื่องกรองลมอัดถูกติดตั้งในท่ลมอัด โดยที่ไม่มีเครื่องทำลมแห้งด้วยความเย็น เครื่องกรองลมอัดนี้จะช่วยกรองน้ำ (หยดน้ำ) ฝุ่นละออง และสนิมภายในท่อลมอัดได้ อัตราการกรองจะละเอียดกว่าเครื่องกรองในท่อหลัก

**6. วาล์วควบคุมความดัน (Air Regulator)** โดยปกติ ลมอัดที่เกิดจากเครื่องอัดลมจะมีค่าความดันค่าหนึ่งซึ่งจะมีค่าสูงกว่าความดันที่ต้องการใช้งานเล็กน้อย ดังนั้น วาล์วควบคุมความดันจะทำหน้าที่ลดความดันลมอัดให้อยู่ในระดับที่ต้องการและรักษาระดับให้คงที่ในการใช้งาน

**7. ตัวเติมน้ำมันหล่อลื่น (Air Lubricator)** อุปกรณ์ผสมน้ำมันหล่อลื่นจะใช้สารหล่อลื่นปนไปกับการไหลของลมอัด เพื่อช่วยให้อุปกรณ์ทำงานอย่างราบรื่นและช่วยยืดอายุการใช้งานของอุปกรณ์

**8. ตัวเก็บเสียง (Air Silencer)** ลมอัดจะมีเสียงดังเมื่อทิ้งออกที่รูระบายของวาล์ว ดังนั้นตัวเก็บเสียงจะช่วยลดเสียงที่เกิดขึ้นนี้ได้ระดับหนึ่ง

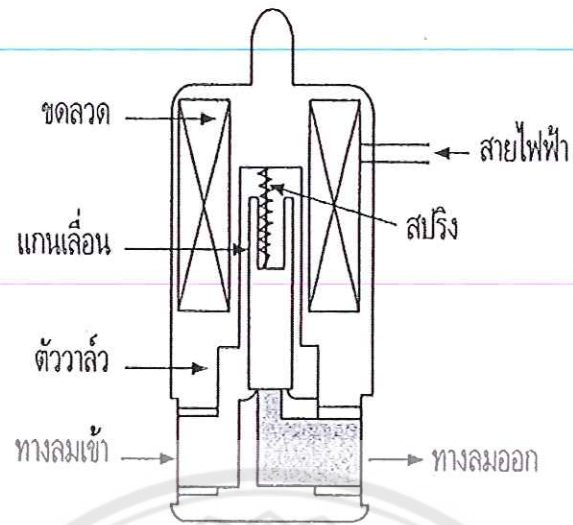
**9. วาล์วควบคุมทิศทางการไหลของลมอัด (Directional Control Valve)** วาล์วชนิดนี้จะเปลี่ยนทิศทางการไหลของลมอัด โดยการเปิด-ปิดวาล์วให้สัมพันธ์กับสัญญาณไฟฟ้าหรือสัญญาณลม

**10. วาล์วควบคุมความเร็ว (Speed Control Valve)** วาล์วนี้จะควบคุมความเร็วของก้านสูบภายในกระบอกสูบ โดยการปรับปริมาตรการไหลของลมอัดที่เข้ากระบอกสูบ

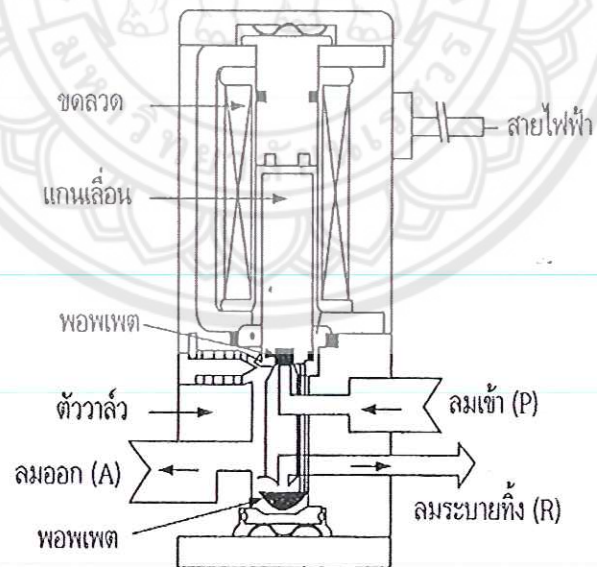
**11. กระบอกสูบ (Air Cylinder)** กระบอกสูบจะทำหน้าที่เปลี่ยนรูปพลังงานลมอัดไปใช้ประโยชน์เป็นแรงให้มีการเคลื่อนที่ในแนวเส้นตรง โดยปกติกระบอกสูบจะมีทั้งชนิดที่ทำงานได้สองทิศทางและชนิดที่ทำงานได้ทิศทางเดียว

### 2.3 หลักการทำงานของโซลินอยด์วาล์ว (solenoid valve)

ส่วนประกอบของโซลินอยด์วาล์วสามารถแสดงได้ตามรูปที่ 2.8 ซึ่งจากรูปเมื่อมีกระแสไฟฟ้าป้อนไปที่ขดลวดแล้วจะทำให้เกิดสนามแม่เหล็กที่แกนเหล็กอ่อนซึ่งจะทำให้แกนเลื่อนถูกยกขึ้น แล้วจะเปิดให้ลมเข้ามาในวาล์วและผ่านช่องภายในของวาล์วออกในทิศทางออกไป แต่เมื่อไม่มีกระแสไฟฟ้าป้อนเข้าไปที่ขดลวดแล้วจะทำให้หมดไป ซึ่งจะทำให้สปริงที่อยู่ภายในวาล์วก็นำให้วาล์วปิดอีกครั้งหนึ่ง สำหรับรูปที่ 2.9 จะเป็นวาล์วชนิดที่มี 3 รู คือ รูลมเข้า (p) รูลมออก (A) และรูระบาย (R) ตามปกติแล้วรู A กับ R จะต่อถึงกัน แต่เมื่อแกนเลื่อนถูกดูดด้วยสนามแม่เหล็กให้ยกขึ้นก็จะเปิดให้ลมจากรู p ต่อกับรู A ส่วนรู R จะถูกปิดด้วยพอพเพด แต่เมื่อตัดสัญญาณไฟฟ้าที่เข้าขดลวดออก จะทำให้วาล์วกลับไปอยู่ในตำแหน่งปกติอีกครั้งหนึ่ง



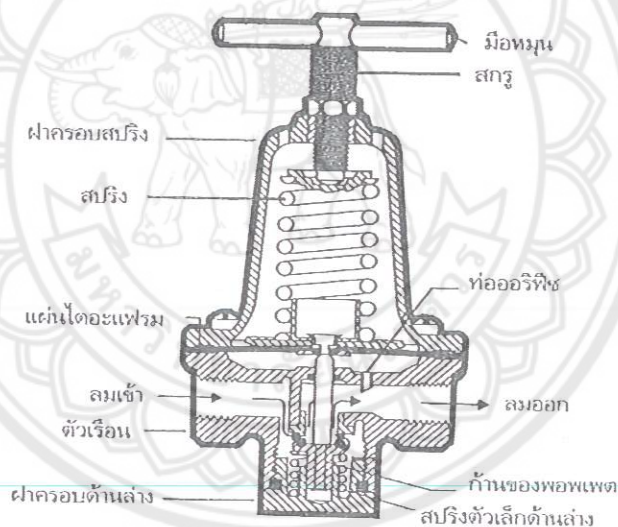
รูปที่ 2.8 แสดง โซลินอยด์วาล์วชนิด 2 รู  
(ที่มา : นิวเมตริกคส์-ไฮดรอลิกส์เบื้องต้น)



รูปที่ 2.9 แสดง โซลินอยด์วาล์วชนิด 3 รู  
(ที่มา : นิวเมตริกคส์-ไฮดรอลิกส์เบื้องต้น)

## 2.4 วาล์วควบคุมความดันของลมอัด (Air Regulator)

ส่วนประกอบของวาล์วควบคุมความดันลมอัดสามารถแสดงได้ตามรูปที่ 2.10 ซึ่งจากรูปความดันลมจะผ่านวาล์วและไหลออกที่ทางออกเพื่อใช้งานต่อไป บริเวณช่องทางออกของลมอัดจะมีช่องออริฟิซ(Orifice) ที่ต่อระหว่างช่องทางออกกับห้องใต้แผ่นไดอะแฟรม ถ้าความดันที่ออกนี้มีค่าสูงกว่าค่าของสปริง (ตัวบน) ก็จะดันแผ่นไดอะแฟรมให้ยกขึ้น เป็นผลให้ก้านของพอพเพตซึ่งเชื่อมต่ออยู่กับชุดของแผ่นไดอะแฟรมถูกยกขึ้นตามไปด้วย ทำให้วาล์วปิดทางลมที่เข้าวาล์ว ซึ่งหมายความว่าค่าของสปริงจะเป็นตัวกำหนดค่าความดันลมที่ออกจากวาล์วนั้นเอง ดังนั้นถ้าต้องการความดันลมใช้งาน 6 บาร์ ก็ต้องปรับค่าสปริงด้วยมือหมุนให้สปริงมีค่าเท่ากับ 6 บาร์ ถ้าตั้งค่าของสปริง 6 บาร์แต่มีความดันลมเข้าเพียง 5 บาร์ ก็จะได้ความดันลมออกเพียง 5 บาร์ เพราะลม 5 บาร์นี้ไม่สามารถไปผลักแผ่นไดอะแฟรมซึ่งถูกสปริงกดอยู่ที่ความดัน 6 บาร์ได้ สำหรับสปริงตัวเล็กจะทำหน้าที่ป้องกันไม่ให้วาล์วสั่นเนื่องจากการปิด-เปิดของวาล์วที่ความถี่มากๆ ในขณะที่ทำงาน

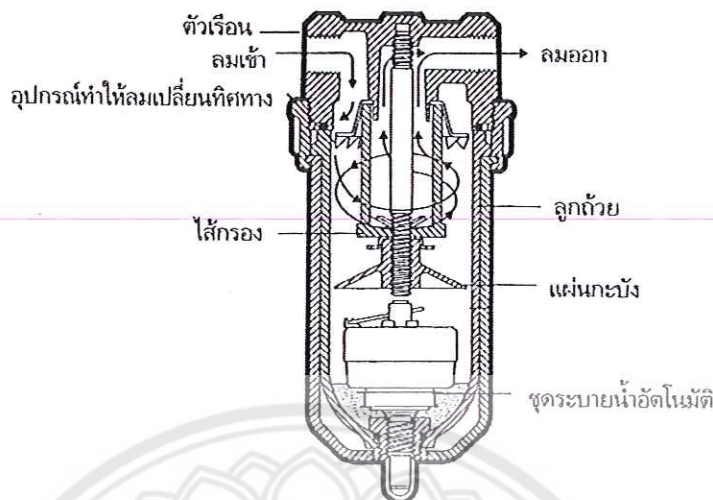


รูปที่ 2.10 วาล์วควบคุมความดันของลมอัด (Air Regulator)

(ที่มา : นิวแมตริกส์-ไฮดรอลิกส์เบื้องต้น)

### 2.4.1 ตัวกรองลมอัด (Air Filter)

เมื่อเครื่องอัดลมทำการอัดลมเพื่อให้มีความดันเพิ่มขึ้นนั้น ลมที่ถูกเครื่องอัดลมดูดเข้าไปเพื่ออัดเก็บลม นั้น จะมีส่วนผสมของมวลสารอื่นๆ ด้วย เช่น ไอน้ำ ฝุ่นผง หรือมวลสารที่ล่องลอยในบริเวณที่เครื่องอัดลมทำงานอยู่ ดังนั้นจึงมีความจำเป็นอย่างยิ่งที่จะต้องเอามวลสารที่ไม่ต้องการเหล่านี้ออกจากลมอัด เพราะวามวลสารและสิ่งสกปรกต่างๆ นี้จะเป็นตัวที่ทำให้อุปกรณ์ทำงานของระบบนิวแมติกส์เสียหายหรือทำงานติดขัด หรืออายุการใช้งานสั้นลงได้

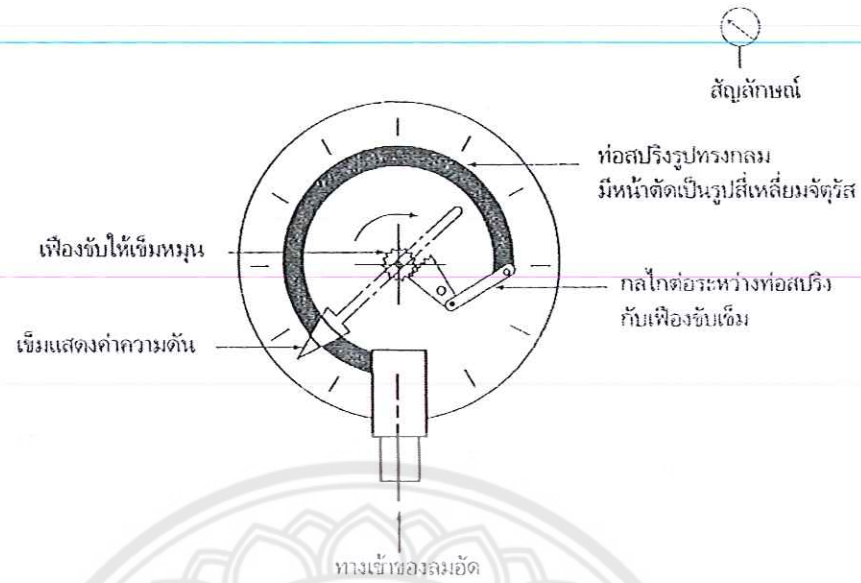


รูปที่ 2.11 ตัวกรองลมอัด (Air Filter)  
(ที่มา : นิวเมตริกส์-ไฮดรอลิกส์เบื้องต้น)

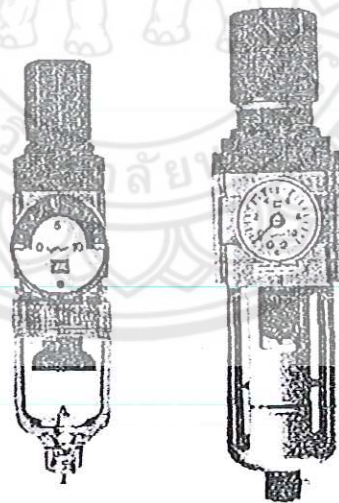
จากรูปที่ 2.11 เมื่อลมอัดเข้ามายังตัวกรองลมอัด ก็จะไหลลงด้านล่างและผ่านไส้กรองเข้าไปด้านใน จากนั้นก็ไหลออกในทิศทางออกไปเข้าว่าดั่วควบคุมความดันต่อไป ในจังหวะที่ลมไหลลงด้านล่างนี้จะทำให้น้ำ หรือสิ่งสกปรก หรือมวลสารที่มีขนาดใหญ่กว่ากรองลมอัดตกลงสะสมอยู่ด้านล่างเพื่อรอการระบายออกทิ้ง นอกจากนี้ยังมีอุปกรณ์ที่เรียกว่า แผ่นกระบัง (Baffle plate) ทำหน้าที่ป้องกันไม่ให้สิ่งสกปรกที่สะสมอยู่ด้านล่างของลูกล้างลอยขึ้นไปปะปนกับลมอัดที่ไหลเข้าไส้กรอง

#### 2.4.2 เกจวัดความดันลมอัด (Pressure Gauge)

ความดันลมที่ออกจากวาล์วควบคุมความดันจะถูกแสดงค่าความดันด้วยเกจวัดความดัน ซึ่งมีหลักการทำงานดังนี้ จากรูปที่ 2.12 เมื่อมีลมผ่านเข้ามาในช่องทางเข้าแล้วจะมาสะสมอยู่ในท่อสปริงซึ่งโค้งเป็นวงกลม(มีหน้าตัดเป็นรูปสี่เหลี่ยมจัตุรัส) ซึ่งจะมีด้านอีกด้านหนึ่งต่ออยู่กับชุดกลไกขับเคลื่อนให้เข็มหมุน เป็นผลให้ลมพยายามที่จะดันให้ท่อสปริงยืดตัวออกเป็นเส้นตรง (ตามหลักของเรื่องความแตกต่างของพื้นที่ระหว่างพื้นที่ด้านนอกและด้านในของวงกลม) ดังนั้นจึงทำให้เข็มหมุนชี้ไปที่ตัวเลขตามค่าของความดันลมที่เข้าเกจวัดนี้ จึงทำให้ทราบค่าความดันของลมได้นอกจากนี้ยังมีชุดบริการลมที่ประกอบด้วย ตัวกรองลมอัด(F), ตัวควบคุมลมอัด(R), เกจวัดความดัน(G) อยู่ในชุดเดียวกันดังรูปที่ 2.13



รูปที่ 2.12 เกจวัดความดันลมอัด (Pressure Gauge)  
(ที่มา : นิวเมตริกคส์-ไฮดรอลิกส์เบื้องต้น)



รูปที่ 2.13 ชุดบริการลมอัด(FR+G)  
(ที่มา : นิวเมตริกคส์-ไฮดรอลิกส์เบื้องต้น)

## 2.5 ความหมายของเครื่องจักรซีเอ็นซี

CNC ย่อมาจากคำว่า Computerized Numerical Control หมายถึง การนำคอมพิวเตอร์ที่มีประสิทธิภาพสูงมาควบคุมเครื่องจักรที่ทำงานด้วยระบบตัวเลข ทำให้สามารถจัดการกับข้อมูลที่ป้อนเข้าไปและประมวลผลข้อมูลเพื่อนำผลลัพธ์ที่ได้ไปควบคุมการทำงานของเครื่องจักร

ข้อดีของเครื่องจักรซีเอ็นซี

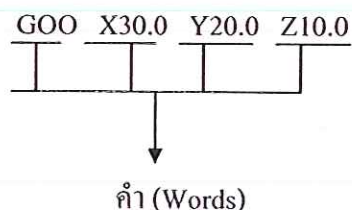
1. มีความเที่ยงตรงสูง
2. ใช้เวลาน้อยกว่าเครื่องจักรธรรมดา
3. ทำการผลิตชิ้นงานที่มีความซับซ้อนมากๆ ได้ง่าย
4. ในการเปลี่ยนงานใหม่จะแก้ไขหรือเปลี่ยนแปลงเฉพาะโปรแกรมเท่านั้น

ข้อเสียของเครื่องจักรซีเอ็นซี

1. ราคาของเครื่องจักรค่อนข้างสูง
2. การบำรุงรักษามีความซับซ้อนมาก
3. พื้นที่ที่ติดตั้งเครื่องจักรต้องทำการควบคุมอุณหภูมิ ความชื้น ฝุ่นละออง
4. ชิ้นส่วนต่างๆของเครื่องจักรซีเอ็นซีไม่สามารถที่ผลิตภายในประเทศได้

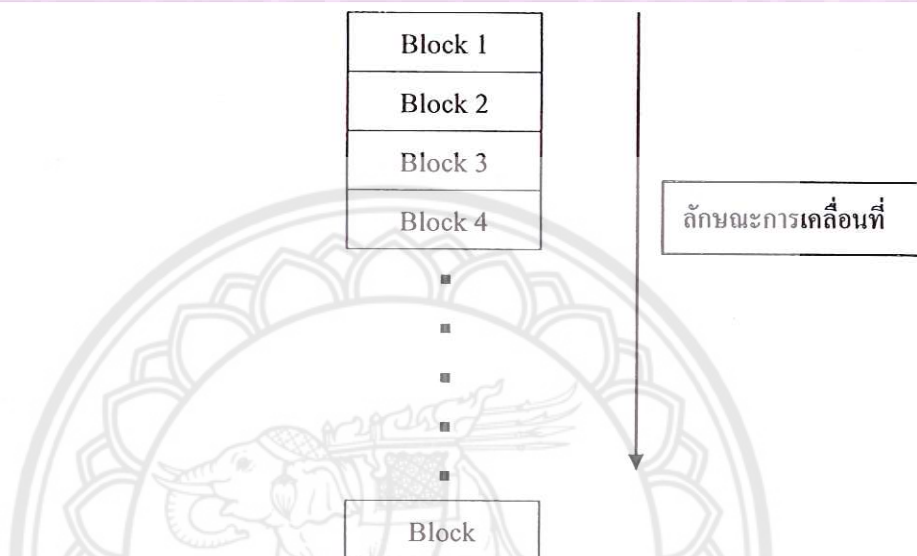
### 2.5.1 ภาษาโปรแกรมซีเอ็นซี

โปรแกรมซีเอ็นซีที่ถูกเขียนขึ้นมาใช้งานนั้นจะประกอบด้วยจำนวน Block หลายๆ Block รวมกันซึ่งภายใน 1 Block นั้นๆจะประกอบด้วยจำนวนคำหลายๆคำ ซึ่งคำ (words) เหล่านี้จะประกอบขึ้นจากอักษร(Address) และตัวเลข (Number) อีกทีหนึ่ง ดังที่แสดงในตัวอย่างด้านล่าง



### 2.5.2 หลักการทำงานของโปรแกรมซีเอ็นซี

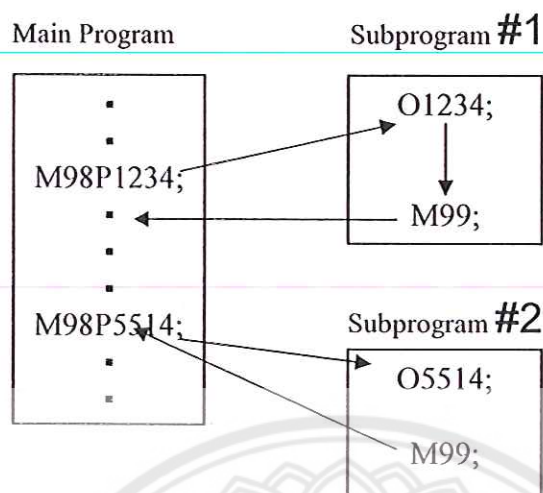
โปรแกรมซีเอ็นซีนั้น จะเป็นโปรแกรมที่รับคำสั่งการทำงานเป็นทีละ Block เมื่อทำงานใน Block ที่หนึ่งเสร็จก็จะทำงานใน Block ถัดไป และจะเป็นเช่นนี้จนสิ้นสุดโปรแกรม ซึ่งสามารถอธิบายได้ดังรูปที่ 2.14



รูปที่ 2.14 แสดงหลักการทำงานของโปรแกรมซีเอ็นซี

ในการเขียน โปรแกรมซีเอ็นซีนั้น สามารถเรียก โปรแกรมอื่นๆ ที่อยู่ภายในหน่วยความจำของเครื่องขึ้นมาใช้งานได้ โดยโปรแกรมที่ถูกเรียกขึ้นมาจะเรียกว่า โปรแกรมย่อย (Subprogram) ส่วนโปรแกรมที่ทำการนั้นเรียกว่า โปรแกรมหลัก (Main Program) ในการทำงานเมื่อโปรแกรมย่อยถูกเรียกและใช้งานเสร็จเรียบร้อยแล้วการทำงานจะกลับไปอยู่ที่โปรแกรมหลักในบรรทัดที่ต่อจากบรรทัดที่ทำการเรียกโปรแกรมย่อย นอกจากนี้ภายในโปรแกรมหลักยังสามารถทำการเรียกโปรแกรมย่อยได้ตลอดเวลาที่เราต้องการใช้งานด้วยตามที่ได้แสดงไว้ในรูปที่ 2.15





รูปที่ 2.15 แสดงการขั้นตอนการทำงานของโปรแกรมซีเอ็นซี

### ตัวอักษร (Address) ที่สามารถใช้กับเครื่องซีเอ็นซี

ตัวอักษร(Address) ตัวใดตัวหนึ่ง จะเป็นตัวกำหนดความหมายของค่าตัวเลขที่ตามหลังมัน มาสำหรับตัวอักษร ที่สามารถนำมาใช้ได้กับเครื่องซีเอ็นซีและความหมายสามารถแสดงได้ตาม ตารางที่ 2.2

ตารางที่ 2.2 แสดงอักษร (Address)

ตัวอักษร (Address)	ความหมาย
O	หมายเลข โปรแกรม
N	หมายเลข Block
G	คำสั่งการเคลื่อนที่
X,Y,Z	การเคลื่อนที่ในแนวแกน X,Y,Z แบบสัมบูรณ์
U,V,W	การเคลื่อนที่ในแนวแกน X,Y,Z แบบเพิ่มขึ้น
A,B,C	การเคลื่อนที่รอบแกน A,B,C
P	กำหนด Number ของ โปรแกรมย่อย
R	รัศมีส่วนโค้ง
I,J,K	Coordinate ศูนย์กึ่งกลางส่วนโค้ง
F	อัตราการป้อน
S	ความเร็วรอบของเพลางาน
T	หมายเลขเครื่องมือ
M	คำสั่งให้ Spindle หมุน

### การเขียนโปรแกรมซีเอ็นซี

การเขียน โปรแกรมซีเอ็นซีนั้นจะต้องรู้จักคำสั่งที่ใช้ในการทำงาน ซึ่งคำสั่งที่ใช้นั้นมีอยู่ 2 แบบ คือ คำสั่งการเคลื่อนที่ (G-Code) และคำสั่งการทำงานเสริม (M-Code) ตารางที่ 2.3 แสดง G-Codeเบื้องต้น

G-Code	ความหมาย
G00	คำสั่งให้มีการเคลื่อนที่อย่างรวดเร็ว โดยไม่คำนึงถึงอัตราป้อน
G01	คำสั่งให้มีการเคลื่อนที่เป็นเส้นตรง โดยมีอัตราการป้อนกำกับ
G02	คำสั่งให้มีการเคลื่อนที่เป็นเส้นโค้งในทิศทางตามเข็มนาฬิกา
G03	คำสั่งให้มีการเคลื่อนที่เป็นเส้นโค้งในทิศทางทวนเข็มนาฬิกา
G28	คำสั่งให้กลับไปสู่จุดอ้างอิง
G40	คำสั่งการยกเลิกการชดเชยหน้า Bite
G41	คำสั่งให้มีการชดเชยหน้า Bite ด้านซ้าย
G42	คำสั่งให้มีการชดเชยหน้า Bite ด้านขวา
G90	คำสั่งการตัดชิ้นงานเป็นวงรอบ
G94	คำสั่งการตัดชิ้นงานเป็นวงรอบ
G98	ความเร็วในการตัดเป็นระยะตัดต่อหน้าที่
G99	ความเร็วในการตัดเป็นระยะตัดต่อความเร็วรอบในการหมุน

ตารางที่ 2.4 แสดง M-Codeเบื้องต้น

M-Code	ความหมาย
M01	คำสั่งให้มีการหยุดการทำงานเมื่อการทำงานใน Block สิ้นสุดลง
M03	Main Spindle หมุนทวนเข็มนาฬิกา
M04	Main Spindle หมุนตามเข็มนาฬิกา
M05	Main Spindle หยุดหมุน
M08	คำสั่งให้น้ำมัน Cutting Oil ไหล
M09	คำสั่งให้น้ำมัน Cutting Oil หยุดไหล
M30	โปรแกรมหยุดการทำงาน
M98	คำสั่งเรียกโปรแกรมย่อย
M99	สิ้นสุดการใช้โปรแกรมย่อย

ตารางที่ 2.5 แสดง M-Code สำหรับเครื่อง TSUGAMI

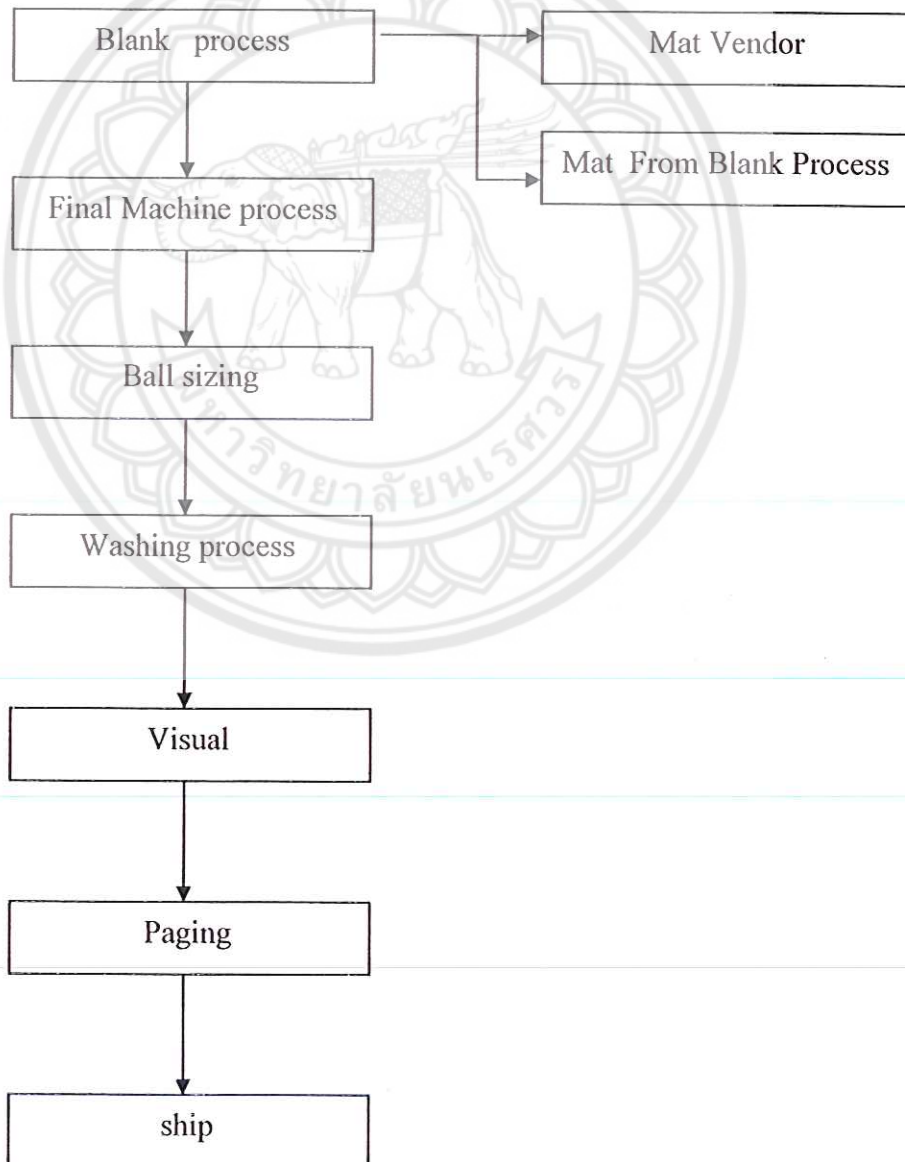
<b>M Code</b>	<b>Function</b>	<b>M Code</b>	<b>Function</b>
M00	Program Stop	M23	Spindle air blow OFF
M01	Optional Stop	M24	Tool base air blow ON
M02	End of program	M25	Tool base air blow OFF
M03	Main spindle CW	M30	End of program
M04	Main spindle CCW	M32	Chamfering ON
M05	Main spindle stop	M33	Chamfering OFF
M08	Coolant ON	M34	Error detect ON
M09	Coolant OFF	M35	Error detect OFF
M10	Chuck clamp	M48	Override cancel OFF
M11	Chuck unclamp	M49	Override cancel ON
M12	Spindle speed arrival confirmation ON	M55	Temporary bench air blow ON
M13	Spindle CW, coolant ON	M56	Temporary bench air blow OFF
M14	Spindle CCW, coolant ON	M57	Loader hand air blow ON
M15	Air/oil blow internal to the spindle ON	M58	Loader hand air blow OFF
M16	Air/oil blow internal to the spindle OFF	M65	Tool base coolant valve ON
M17	Spindle mode ON	M66	Tool base coolant valve OFF
M18	Cs mode ON	M74	Air blow external to the machine ON
M19	Beginning of program check	M75	Air blow external to the machine OFF
M20	Shutter open	M98	Sub Program call
M21	Shutter close	M99	Sub Program end
M22	Spindle air blow ON		

### บทที่ 3

#### การดำเนินการ

##### 3.1 ศึกษาขั้นตอนการผลิต Sleeve ใน NPT-4

บริษัท นิเดค พรซิชั่น( ประเทศไทย) จำกัด ทำการผลิต sleeve ขนาด 3.5 นิ้ว 2.5 นิ้วและ 1.8 นิ้ว โดยใช้เครื่องจักร CNC ( computer numerical control ) 4 ยี่ห้อ คือ Wasino Sebui Tsugami และ Cincom โดยการผลิต Sleeve นี้ต้องใช้ความละเอียดสูง ซึ่งมีกระบวนการผลิตดังนี้



### อธิบายกระบวนการ

Blank Process	คือ กระบวนการที่นำเหล็กเส้นมาตัดขึ้นรูปตาม operation standard
Final Process	คือ การตัดขึ้นรูปในกระบวนการสุดท้าย โดยจะทำเฉพาะด้านในของชิ้นงาน (ร่อง groove) ตาม operation standard
Ball Sizing	คือ กระบวนการ โดยใช้ Ball ขนาดเท่ากับ ID ของชิ้นงานอัดด้วยแรงลม เพื่อที่จะทำให้ ID เรียบ
Washing	คือ กระบวนการล้างชิ้นงานด้วยน้ำยา IPQA
Visual	คือ กระบวนการส่องดูชิ้นงาน เพื่อที่จะทำให้แน่ใจว่าไม่มีเศษฝุ่นอยู่ด้านในชิ้นงาน นอกจากนี้ยังดูลักษณะชิ้นงานทั้งหมดด้วย
Packing	คือ กระบวนการบรรจุใส่กล่อง
Ship	คือ การส่งให้ลูกค้า
Mat Vendor	คือ ชิ้นงานที่ถูกตัดขึ้นรูปมาแล้วตามกระบวนการ Blank Process โดยที่ทางบริษัทซื้อจากผู้ผลิตรายอื่น
Mat From Blank Process	คือ เป็นการตัดขึ้นรูปชิ้นงานมาแล้วตาม Blank Process แต่ผลิตในบริษัทเองโดยผลิตที่โรง 3 (NPT-3)

### 3.2 การเก็บข้อมูล

การเก็บข้อมูลใช้เวลาในการเก็บข้อมูล 1 เดือน โดยทำการเก็บข้อมูลในเดือน พฤศจิกายน พ.ศ. 2548

จากเครื่อง CNC 4 เครื่อง คือ เครื่อง FT-35, เครื่อง FT-36, เครื่อง FT-37 และเครื่อง FT-44

ซึ่งจากข้อมูลที่ได้ค้นพบว่าชิ้นงานเสียส่วนใหญ่เกิดมาจาก 3 สาเหตุหลัก คือ

1. เกิดจากการ Setting ของ Technician
2. เกิดจาก Machine control (m/c)
3. เกิดจากการทำงานของ Operator

ตารางที่ 3.1 แสดงจำนวนที่ชิ้นงานเสีย NG ของเครื่อง FT-35

จำนวนวัน	ชิ้นงานที่เสีย (NG)			TOTAL output
	Setting TECH	M/C	Operator	
1	7	76	0	1144
2	2	116	5	1176
3	5	97	0	1187
4	15	110	0	1153
5	4	95	1	1174
6	5	107	2	1095
7	0	84	1	1166
8	4	93	0	1228
9	3	69	0	1212
10	4	98	0	1181
11	3	125	3	1105
12	3	92	0	1235
13	5	65	3	1212
14	0	70	1	1194
15	4	85	0	1210
16	4	129	0	1136
17	3	85	1	1210
18	6	112	3	1208
19	5	126	1	1143
20	4	120	2	1187
21	6	90	0	1198
22	5	85	0	1188
เปอร์เซ็นต์ชิ้นงาน เสีย NG เฉลี่ย	0.37	8.21	0.09	25942

ตารางที่ 3.2 แสดงจำนวนที่ขึ้นงานเสีย NG ของเครื่อง FT-36

จำนวนวัน	ขึ้นงานที่เสีย (NG)			TOTAL output
	Setting TECH	M/C	Operator	
1	7	93	1	1118
2	26	115	7	1094
3	19	83	3	1240
4	0	27	0	204
5	5	44	0	445
6	0	95	0	749
7	2	74	0	994
8	0	106	1	1161
9	4	80	3	1205
10	9	77	1	1291
11	10	108	1	1230
12	2	79	0	1228
13	4	97	0	1253
14	3	67	1	1225
15	0	93	0	1185
16	2	124	3	1207
17	4	84	0	1188
18	3	77	0	1224
19	0	101	0	1095
20	16	72	2	613
21	5	88	0	612
22	5	104	3	632
เปอร์เซ็นต์ขึ้นงาน เสีย NG เฉลี่ย	0.57	8.51	0.12	22193

ตารางที่ 3.3 แสดงจำนวนที่ชิ้นงานเสีย NG ของเครื่อง FT-37

จำนวนวัน	ชิ้นงานที่เสีย (NG)			TOTAL output
	Setting TECH	M/C	Operator	
1	0	80	2	655
2	2	83	1	1208
3	6	71	1	1248
4	2	72	0	1157
5	0	75	0	739
6	0	72	3	1220
7	2	123	1	1194
8	3	122	1	1176
9	2	95	2	1244
10	0	81	0	1291
11	0	104	0	1198
12	0	140	1	1144
13	0	112	0	1163
14	3	126	0	1093
15	5	108	0	1257
16	6	70	0	1210
17	4	91	0	1094
18	12	58	2	1225
19	3	135	2	1176
20	0	116	1	1224
21	0	118	0	1182
22	0	57	3	1255
เปอร์เซ็นต์ชิ้นงาน เสีย NG เฉลี่ย	0.20	8.32	0.08	25353



ตารางที่ 3.4 แสดงจำนวนที่ชิ้นงานเสีย NG ของเครื่อง FT-44

จำนวนวัน	ชิ้นงานที่เสีย (NG)			TOTAL output
	Setting TECH	M/C	Operator	
1	2	105	3	1118
2	2	92	1	1198
3	7	81	0	1275
4	0	88	0	1138
5	0	79	0	1279
6	0	75	0	1118
7	4	74	0	1188
8	4	78	0	1181
9	9	113	2	1136
10	2	52	0	508
11	0	110	5	1296
12	7	101	0	1097
13	7	121	2	1175
14	0	115	1	1219
15	6	131	2	1242
16	3	108	2	1142
17	0	82	1	1170
18	0	121	2	1229
19	5	93	1	1240
20	8	120	1	1154
21	6	81	0	1138
22	8	138	3	586
เปอร์เซ็นต์ชิ้นงาน เสีย NG เฉลี่ย	0.32	8.69	0.10	24827

ตารางที่ 3.5 แสดงอัตราส่วนเฉลี่ยของจำนวนชิ้นงานเสียทั้ง 4 เครื่อง

NO. Machine	เปอร์เซ็นต์ชิ้นงานเสีย NG เฉลี่ย		
	Setting TECH	M/C	Operator
FT-35	0.37	8.21	0.09
FT-36	0.57	8.51	0.12
FT-37	0.20	8.32	0.08
FT-44	0.32	8.69	0.10
Average Ratio	0.37	8.43	0.10

### 3.3 การวิเคราะห์สาเหตุที่ทำให้มีชิ้นงานเสีย NG

การ Setting ของ Technician เกิดจากการเปลี่ยนใบมีดกลึง Bite แล้วทำการตั้งค่าใบมีดกลึง Set Bite ได้ไม่ดีแล้วทำให้ขนาดของชิ้นงาน ไม่ได้ตามมาตรฐาน Inspection ซึ่งคิดเป็นอัตราส่วนเฉลี่ยเท่ากับ 0.37

ชิ้นงานเสียที่เกิดจาก Machine control (m/c) เกิดจากร่องรอย Scap บนผิวของชิ้นงาน OD และเกิดหลุม Dent บนผิวชิ้นงานนอกจากนี้ยังเกิดจากใบมีดกลึง ที่แตกหักและการสึกหรอ ซึ่งคิดเป็นอัตราส่วนเฉลี่ยเท่ากับ 8.43

เกิดจากการทำงานของ Operator ที่ทำชิ้นงานล้วงลงพื้นและเกิดจากการชดเชย Offset ค่าของใบมีดกลึง และนอกจากนี้ยังเกิดจากการวัดขนาดของชิ้นงานที่ผิดพลาด ซึ่งคิดเป็นอัตราส่วนเฉลี่ยเท่ากับ 0.1 ในส่วนนี้มีปริมาณชิ้นงานเสียน้อยเมื่อเทียบกับส่วนอื่น

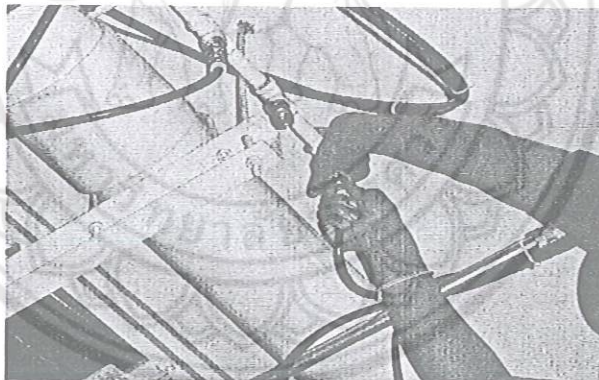
### 3.4 การปรับปรุงเครื่องจักรโดยการติดตั้งเครื่องเป่าเศษโลหะ Air blow

#### 3.4.1 แนวคิดในการสร้างเครื่องเป่าเศษโลหะ Air blow

เนื่องจากชิ้นงานเสียในกระบวนการผลิต Blank process นั้นส่วนใหญ่มีสาเหตุมาจากเครื่องจักร ทั้งนี้เนื่องจากว่าเครื่องจักรนี้มีแรงดันน้ำมันไม่เพียงพอจึงไม่สามารถล้างเศษโลหะที่เกิดจากการตัดออกได้หมด ซึ่งเศษโลหะเหล่านี้ทำให้เกิดร่องรอย Scap และเกิดหลุม Dent บนผิวของชิ้นงาน OD นอกจากนี้เศษโลหะยังทำให้เกิดการหยุดการทำงานของเครื่องจักรเนื่องจาก Robot ไม่สามารถดึงงานออกจาก Sub spindle ได้ดังนั้นก็ทำให้เกิดการชนขึ้นและยังทำให้ใบมีดแตกหักอีกด้วย ซึ่งเป็นสาเหตุทำให้กระบวนการผลิตใน Blank process นั้นไม่สามารถทำงานได้ตามเป้าหมายของแผนกดังนั้นจึงมีแนวคิดที่จะลดชิ้นงานเสียที่เกิดจากเศษโลหะ โดยการสร้างเครื่องเป่าเศษโลหะ Air blow ขึ้นมา

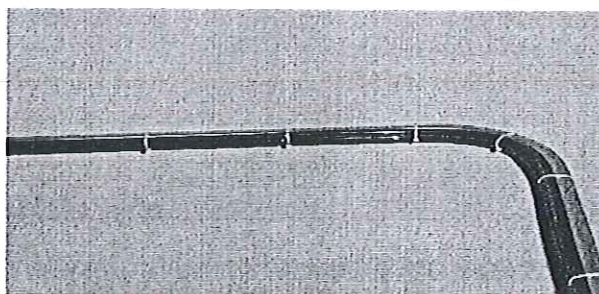
#### 3.4.2 การติดตั้งเครื่องเป่าเศษโลหะ

ในขั้นแรกจะทำการตัดสายลมขนาด 12 มิลลิเมตร ยาว 5.27 เมตร ต่อเข้ากับข้อต่อของ Main air ซึ่งท่อของ Main air นั้นมีขนาด 1 นิ้ว เป็นท่อเหล็ก โดยมีความดันของอากาศที่ปลายท่อ 5.5 bar ตามที่แสดงในรูปที่ 3.1



รูปที่ 3.1 แสดงการต่อสายลมเข้ากับท่อ Main AIR

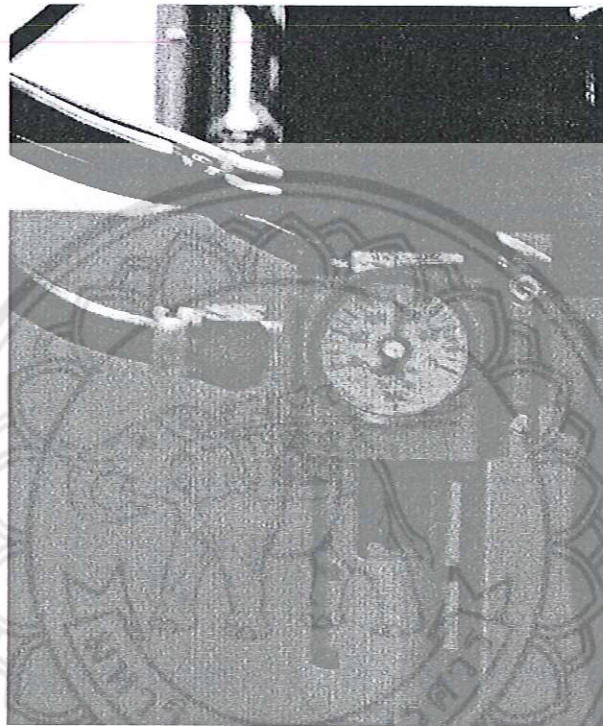
ต่อมาจะใช้สายรัด (Cable type) ผูกมัดเข้ากับท่อเหล็ก แล้วต่อสายลมเข้ากับตัวควบคุมแรงดันลม (Regulator) เพื่อควบคุมแรงดันลมและเพื่อคักน้ำที่มากับอากาศและฝุ่นละอองก่อนที่จะเป่าไปสู่ชิ้นงาน



รูปที่ 3.2 แสดงการเดินสายท่อลม

### 3.4.3 การติดตั้ง Regulator

ทำการต่อ Regulator เข้ากับข้อต่อตรง (Male Connector) ขนาด 3/8 นิ้ว 1 ตัว และข้องอ 90 องศา (Male Elbow) ขนาด 3/8 นิ้ว 1 ตัว แล้วนำไปติดตั้งกับ Bar material แล้วใส่นอตให้แน่น พร้อมใส่สายลมขนาด 12 มิลลิเมตร ดังรูปที่ 3.3

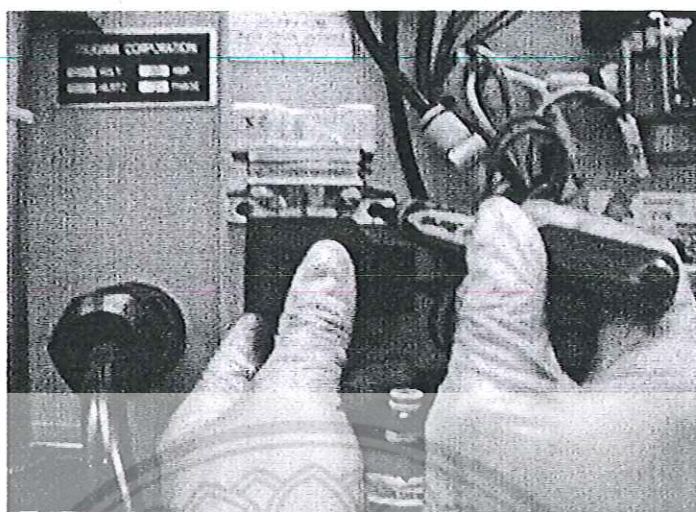


รูปที่ 3.3 แสดงการติดตั้ง Regulator

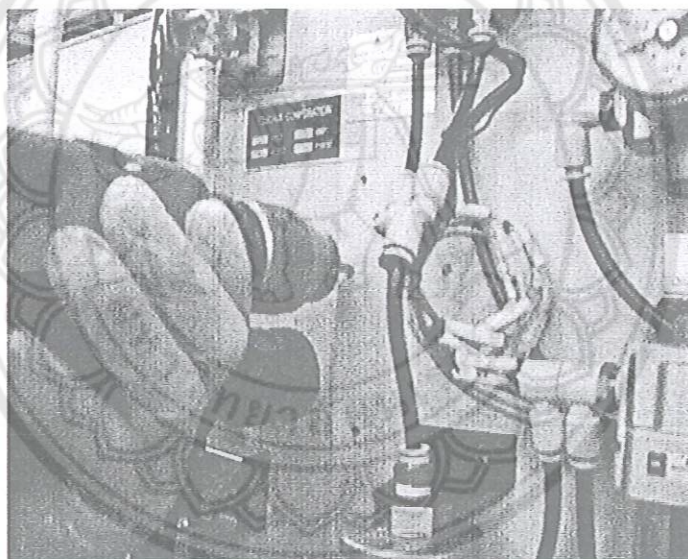
### 3.4.4 การติดตั้งโซลินอยด์วาล์ว (Solenoid valve)

ทำการต่อโซลินอยด์วาล์วเข้ากับข้อต่อตรง (Male Connector) ขนาด 3/8 นิ้ว 1 ตัว และข้องอ 90 องศา (Male Elbow) ขนาด 3/8 นิ้ว 1 ตัว จากนั้นทำการติดตั้งต่อดังนี้

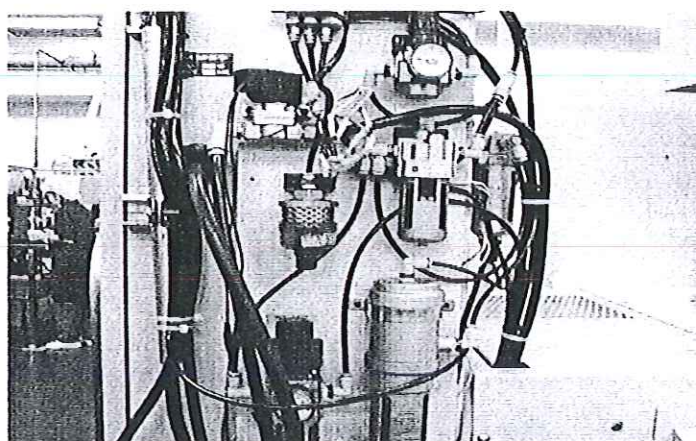
1. ทำการ Mark จุดที่จะเจาะรู ข้างตัวเครื่อง 2 รู ดังรูปที่ 3.4
2. ใช้ดอกสว่านเจาะนำศูนย์ แล้วใช้ดอกสว่านขนาดเส้นผ่านศูนย์กลาง 4.2 เจาะให้ทะลุฝาครอบ (cover)
3. ทำการต๊าบเกลียวด้วยดอกต๊าบขนาด M5\*0.8
4. นำโซลินอยด์วาล์วติดเข้ากับข้างเครื่องพร้อมทั้งใส่นอตให้แน่น
5. นำสายลมขนาด 12 มิลลิเมตรมาต่อเข้ากับโซลินอยด์วาล์ว ดังรูปที่ 3.6



รูปที่ 3.4 แสดงการ Mark จุดในการเจาะรู



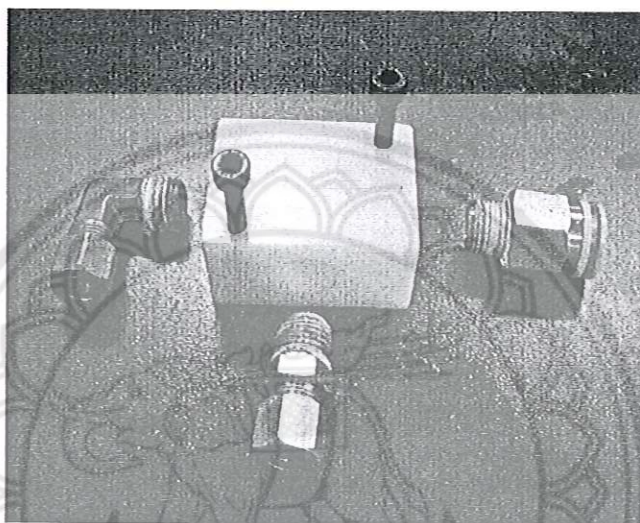
รูปที่ 3.5 แสดงการเจาะนำศูนย์



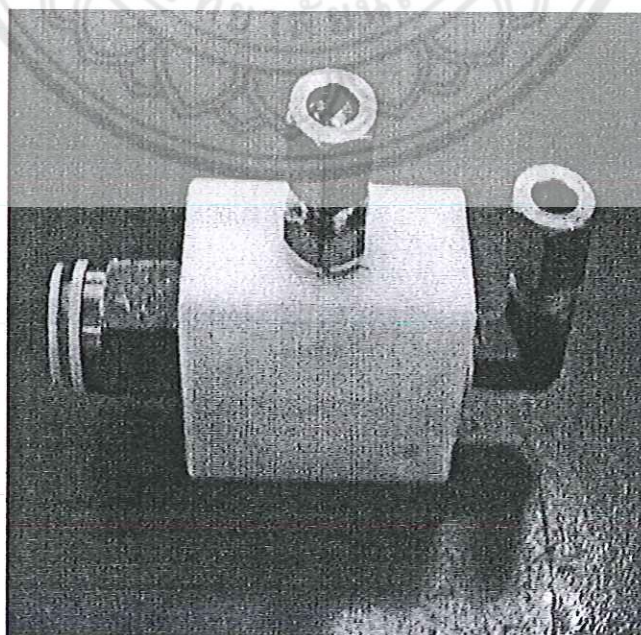
รูปที่ 3.6 แสดงการติดตั้ง Solenoid Valve

### 3.4.5 การประกอบหัวแยกลม (Duleen)

ที่ทางเข้าลมของหัวแยกลมจะใช้ข้อต่อ (Male Connector) ขนาด 3/8 นิ้ว และที่ทางออกของหัวแยกลมจะมี 2 ทาง โดยใช้ข้อต่อตรง 10 มิลลิเมตร และ ข้องอ 90 องศา (Male Elbow) ขนาด 10 มิลลิเมตร ดังรูปที่ 3.7



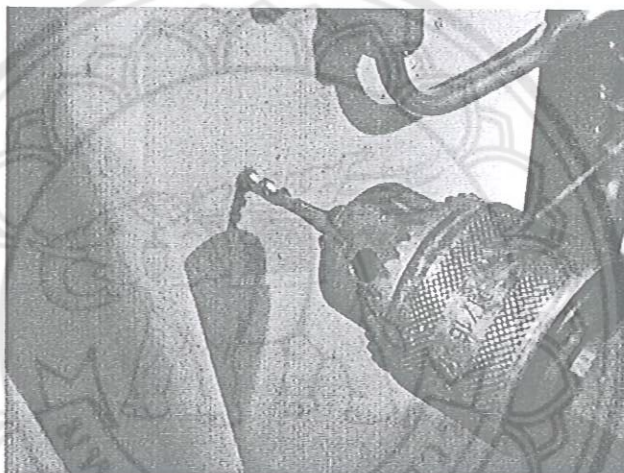
รูปที่ 3.7 แสดงการต่อข้อต่อเข้ากับหัวแยกลม (Duleen)



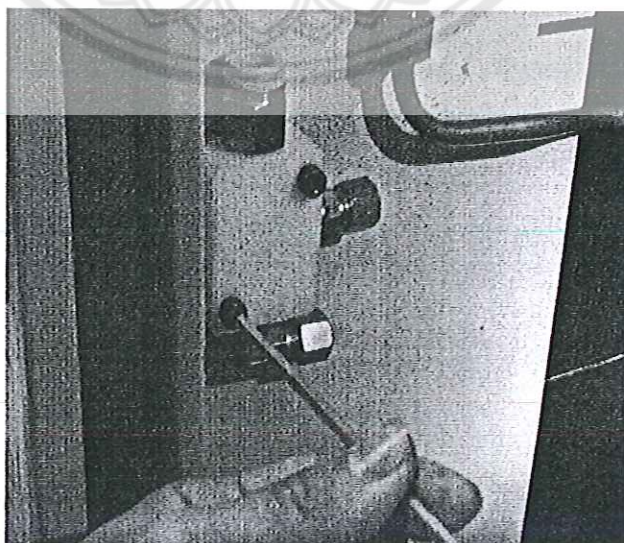
รูปที่ 3.8 แสดงภาพหัวแยกลม

### 3.4.6 การติดตั้งหัวแยกลม (duleen )

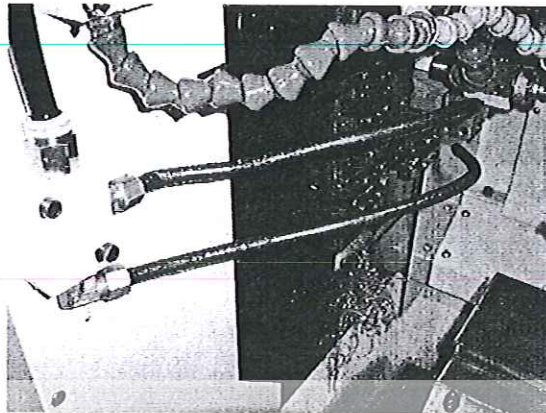
1. ทำการ Mark จุดที่จะเจาะรู ภายในตัวเครื่อง 2 รู
2. ใช้ดอกสว่านเจาะนำศูนย์ หลังจากนั้นใช้ดอกสว่านขนาดเส้นผ่านศูนย์กลาง 4.2 เจาะให้ทะลุฝาครอบ (Cover)
3. ทำการตีابعี่ยวค้ำยคอกด้าบขนาด M5\*0.8
4. นำหัวแยกลม ที่ประกอบเรียบร้อยแล้ว มาติดตั้งพร้อมทั้งใส่สอดขนาด M5 ดังรูปที่ 3.10
5. เดินสายลมมาใส่ แล้วประกอบท่อทองแดงขนาด 8 มิลลิเมตร ดังรูปที่ 3.11



รูปที่ 3.9 แสดงการเจาะรูฝาครอบ (cover)



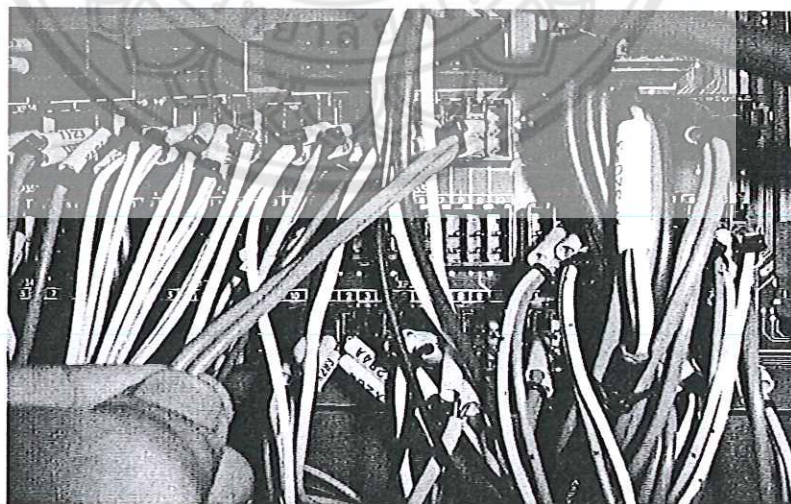
รูปที่ 3.10 แสดงการติดตั้งหัวแยกลม



รูปที่ 3.11 แสดงการต่อสายลมเข้ากับหัวแกลลม

### 3.4.7 เงื่อนไขในการต่อชุดควบคุมเข้ากับโซลินอยด์วาล์ว

1. เช็ควาระบบ PLC ของเครื่องจักร เพื่อดูว่า output มีตัวที่ยังไม่ได้ใช้งานหรือไม่
2. หลังจากนั้นดูว่า Output ออกไปที่ไหน มี Contactor number อะไร
3. ดูระบบว่าต้องการเพิ่ม relay และดูว่า watt ว่าเพียงพอที่จะควบคุม solenoid valve ได้หรือไม่
4. หลังจากดูระบบทุกอย่าง แล้วต่อชุด contactor เข้ากับระบบ
5. Set ค่า Timer และ Keep relay



รูปที่ 3.12 แสดงการต่อสายไฟของโซลินอยด์วาล์ว (Solenoid valve)

### 3.4.8 วิธีการเลือกใช้ PLC เข้ากับ Solenoid Valve

1. จาก Ladder Diagram หน้าที่ 37 เลือก Output ที่ว่าง โดยในเครื่องนี้เลือกที่ Y 15.2 ซึ่งอยู่ที่บรรทัด H4001
2. ตรวจสอบดูว่า Y15.2 มี keep Relay และ Timer ตัวไหนควบคุมอยู่เพื่อจะได้ทำการ Setting ได้

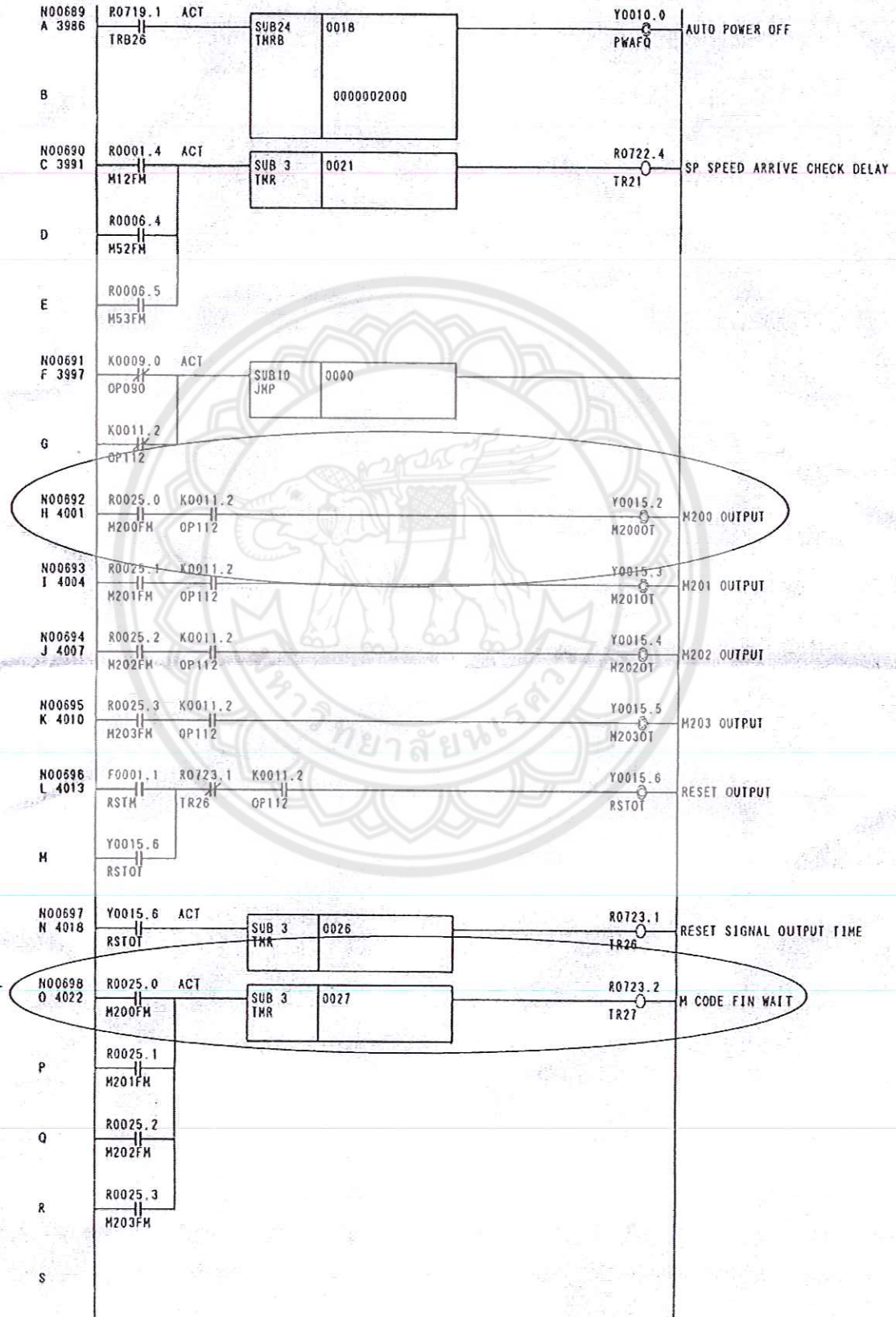




[V00042-1]

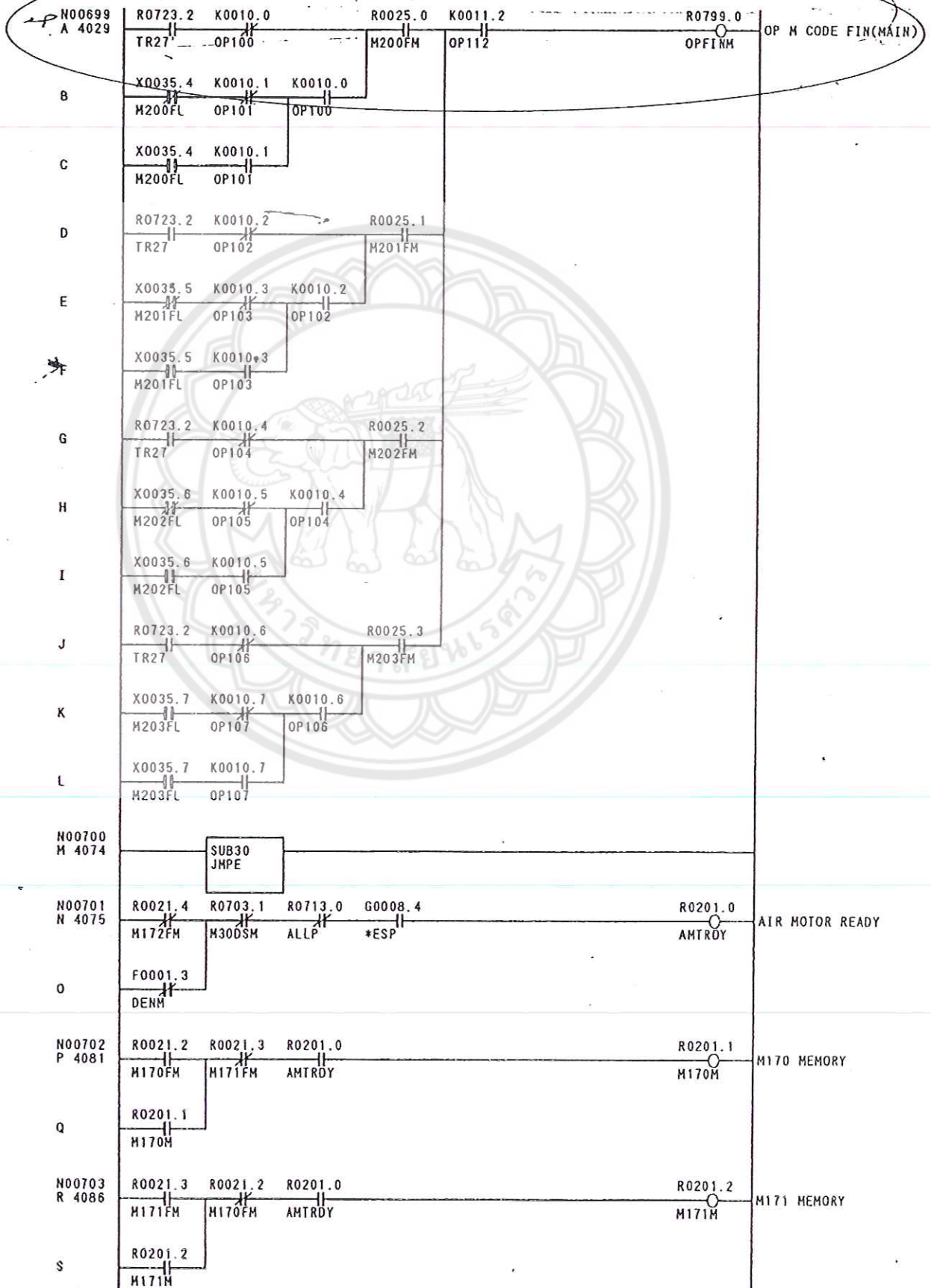
\*\*\* LADDER DIAGRAM \*\*\*

88



[V00042-1]

\*\*\* LADDER DIAGRAM \*\*\*



### 3.6 อธิบายโปรแกรม CNC ในการตัดของชิ้นงาน โดยใช้ M200 เป็นตัวควบคุมการทำงานของเครื่องเป่าเศษโลหะ Air Blow

#### Model Mee sleeve (BLANK)

O3000(MEE SLV.)	ชื่อโปรแกรม O3000(MEE SLV.)
M19	ใส่เพื่อป้องกันเมื่อกระบวนการผลิตเกิดการหยุดระหว่างกระบวนการจะทำการ Reset ในตัวโปรแกรมเอง
M98P9000(START POSITION CHECK)	M98 สั่งให้กระโดดไปที่โปรแกรม P9000 ซึ่งเป็นโปรแกรมที่กำหนดตำแหน่งของแกนต่างๆ ให้อยู่ที่จุดเริ่มต้นของแต่ละแกน
G04G0T0/M8	G04 ให้นั่งเวลา G0T0 เคลียร์โปรแกรมที่ Curret Chuck และ M8 คือสั่งให้เปิดน้ำมัน
G110T0	เป็นคำสั่งเคลียร์โปรแกรมที่ Sub Chuck
G00C185.0	สั่งให้แกน C เคลื่อนที่อย่างรวดเร็วไปที่ 185.0
M11	ให้ Sub Chuck เปิด
G300X1.0Z21.5T0700	เป็นคำสั่งให้ไบมีด T07 เคลื่อนที่ไปที่ X1.0 และ Z21.5 โดยจะเป็นการเคลื่อนที่ไปพร้อมๆกัน
M133	สั่งให้ Robot ยกตัวขึ้น
M135	ให้ Robot เปิดออก
M10	ให้ Chuck ปิด
M60	สั่งให้ Bar Feeder ทำงานแบบอัตโนมัติ
G0X38.0W-1.0T0	กลับมาควบคุมที่ T0 โดยให้เคลื่อนที่อย่างรวดเร็วไปที่ X38.0 และเพิ่มระยะแกน Z ไปอีก -1.0
M8	เปิดน้ำมัน
N1T0813M3S4500P1(DRILL#3.38)	บรรทัดที่ 1 ไบมีด T08 offset No. 13 และให้ spindle หมุนในทิศทางเข็มนาฬิกา โดยที่ความเร็วรอบของ Spindle อยู่ที่ 4500 รอบต่อนาทีในที่นี่เป็นคำสั่งที่ Curret Chuck (เป็นการทำงานโดยการเจาะ)
G99G0X0Z-1.5	ความเร็วในการตัดเป็นระยะตัดต่อความเร็วรอบในการหมุน โดยให้เคลื่อนที่อย่างรวดเร็วไปที่ X0 Z-1.5
G1Z1.5F0.035	สั่งให้เคลื่อนที่โดยมี Feed control คือ 0.035 ไปที่ Z1.5
Z-0.5F2.0	จากนั้นให้เคลื่อนที่ไปยัง Z-0.5 โดยใช้ Feed 2.0

Z1.0	แล้วเคลื่อนที่ไปยัง Z1.0
G1Z8.5F0.1	เคลื่อนที่โดยใช้ Feed 0.1 ไปยัง Z8.5
Z8.0	เคลื่อนที่ไปที่ Z8.0
G1Z14.5F0.1	เคลื่อนที่โดยใช้ Feed 0.1 ไปยัง Z14.5
Z-0.5F2.0	เคลื่อนที่กลับไปที่ Z-0.5 โดยใช้ Feed 2.0
Z14.0	เคลื่อนที่ต่อไปที่ Z14.0
G1Z18.0F0.1	เคลื่อนที่โดยใช้ Feed 0.1 ไปยัง Z18.0
G1Z-1.5F2.0/ <b>M200</b>	เคลื่อนที่โดยใช้ Feed 2.0 ไปยัง Z-1.5 และ M200 เป่าลมเป็นเวลา 1 วินาที
G0X38.0Z-2.0T0	สั่งให้เคลื่อนที่อย่างรวดเร็วไปยัง Z-2.0 และมาควบคุมที่ T0
M01	คำสั่งให้มีการหยุดการทำงานเมื่อการทำงานใน Block สิ้นสุดลง
M8	เปิดน้ำมัน
N2T1111M104S4500P2	บรรทัดที่ 2 โดยใช้ใบมีด No.11 และ Offset No. 11 และให้ Sub spindle หมุนในทิศตามเข็มนาฬิกาด้วยความเร็ว 4500 รอบต่อนาที
/M88	เป็นการสั่งให้น้ำมันที่มีความดันสูงทำงาน
G98G00X0C170.0	ใช้ความเร็วในการตัดเป็นระยะตัดต่อนาทีและให้เคลื่อนที่อย่างรวดเร็ว ไปยัง X0C170.0
G01C153.0F5000	เคลื่อนที่โดยใช้ Feed 5000 ไปยัง C153.0
C146.54F157.5	ใช้ Feed 157.5 และให้เคลื่อนที่ไปยัง C146.5
G04U0.02	หน่วยเวลาไว้ 0.02วินาที
C153.0F4000	ใช้ Feed 4000 ให้เคลื่อนที่ไปยัง C153.0
G110T0	ควบคุมที่ Sub spindle โดย T0
G00C170.0T0	ให้ Sub spindle เคลื่อนที่อย่างรวดเร็วไปยัง C170.0
M01	คำสั่งให้มีการหยุดการทำงานเมื่อการทำงานใน Block สิ้นสุดลง
/M88	เป็นการสั่งให้น้ำมันที่มีความดันสูงทำงาน

M08	เปิดน้ำมัน
N3T1717M104S6000P2	บรรทัดที่ 3 โดยใช้ใบมีด No.17 และ Offset No. 17 และให้ Sub spindle หมุนในทิศตามเข็มนาฬิกาด้วยความเร็ว 6000 รอบต่อนาที
G110T22	ควบคุมที่ Sub spindle โดย T22
G98G0X-5.0C170.0	ใช้ความเร็วในการตัดเป็นระยะตัดต่อนาทีและให้เคลื่อนที่อย่างรวดเร็วไปยัง X-0.5C170.0
G1C160.0F6000	เคลื่อนที่โดยใช้ Feed 6000 ไปยัง C160.0
G98G01C155.0F3000	ใช้ความเร็วในการตัดเป็นระยะตัดต่อนาทีและให้เคลื่อนที่โดยใช้ Feed 3000 ไปยัง C155.0
G01C152.0F500(ROUGH CUT)	เคลื่อนที่โดยใช้ Feed 500 ไปยัง C152.0 (เป็นกระบวนการตัดหยาบ ก่อน)
C146.49F220	เคลื่อนที่โดยใช้ Feed 220 ไปยัง C146.49
X-3.8	จากนั้นเคลื่อนที่ไปยัง X-3.8
C152.0F2000	เคลื่อนที่โดยใช้ Feed 2000 ไปยัง C152.0
X-6.0F300	จากนั้นเคลื่อนที่ไปยัง X-6.0 โดยใช้ Feed 300
C146.49F220	เคลื่อนที่โดยใช้ Feed 220 ไปยัง C146.49
X-4.8	จากนั้นเคลื่อนที่ไปยัง X-4.8
C152.0F2000	เคลื่อนที่โดยใช้ Feed 2000 ไปยัง C152.0
X-7.0F300	จากนั้นเคลื่อนที่ไปยัง X-7.0 โดยใช้ Feed 300
C146.49F220	เคลื่อนที่โดยใช้ Feed 220 ไปยัง C146.49
X-6.8	จากนั้นเคลื่อนที่ไปยัง X-6.8
C152.0F2000	เคลื่อนที่โดยใช้ Feed 2000 ไปยัง C152.0
X-8.0F300	จากนั้นเคลื่อนที่ไปยัง X-8.0 โดยใช้ Feed 300
C148.69F220	เคลื่อนที่โดยใช้ Feed 220 ไปยัง C148.69
X-7.4	จากนั้นเคลื่อนที่ไปยัง X-7.4
C146.49	และเคลื่อนที่ต่อไปยัง C146.49
X-6.8	จากนั้นเคลื่อนที่ไปยัง X-6.8
C152.0F2000	เคลื่อนที่โดยใช้ Feed 2000 ไปยัง C152.0
X-9.0F300	จากนั้นเคลื่อนที่ไปยัง X-9.0 โดยใช้ Feed 300

C148.69F220	เคลื่อนที่โดยใช้ Feed 220 ไปยัง C148.69
X-7.0	จากนั้นเคลื่อนที่ไปยัง X-7.0
C152.0F2000(FINISH)	เคลื่อนที่โดยใช้ Feed 2000 ไปยัง C152.0 (จบกระบวนการตัดหยาบ)
G01X-10.2X[-10.2+#2020]C151.0F300	เคลื่อนที่ไปยัง X-10.2 โดยที่เป็นการ Offset Step หน้าของ ชิ้นงาน โดย Offset ใน Macro No. 20 และเคลื่อนที่ไปยัง C151.0 โดยใช้ Feed 300
X-9.2X[-9.2+#2120]C150.40F175	เคลื่อนที่ไปยัง X-9.2 โดยที่เป็นการ Offset Step หน้าของ ชิ้นงาน โดย Offset ใน Macro No. 20 และเคลื่อนที่ไปยัง C150.40 โดยใช้ Feed 175
C148.69	เคลื่อนที่ต่อไปยัง C148.69
G4U0.02	หน่วงเวลาไว้ 0.02 วินาที
X-7.78	จากนั้นเคลื่อนที่ไปยัง X-7.78
G1X-7.5H-0.14F175	เคลื่อนที่ไปยัง X-7.5 และ H-0.14 โดยใช้ Feed 175
C146.44F175	เคลื่อนที่โดยใช้ Feed 175 ไปยัง C146.44
G4U0.02	หน่วงเวลาไว้ 0.02 วินาที
X-4.14	จากนั้นเคลื่อนที่ไปยัง X-4.14
X-3.8H-0.17	แล้วเคลื่อนที่ไปยัง X-3.8 และ H-0.17
G01C160.0F6000	เคลื่อนที่โดยใช้ Feed 6000 ไปยัง C160.0
<b>M200</b>	คำสั่งให้อุปกรณ์เป่าเศษโลหะทำงานเป็นเวลา 1 วินาที
G110T0	ควบคุมที่ Sub spindle โดยใช้ T0
G00C185.0M105	ให้ Sub spindle เคลื่อนที่อย่างรวดเร็วไปยัง C185.0 และให้ Sub spindle หยุดหมุน
X38.0T0	จากนั้นให้เคลื่อนที่ไปยัง X38.0 โดยใช้ T0 ในการควบคุม
M89	ปิดน้ำมันความดันสูง
M1	คำสั่งให้มีการหยุดการทำงานเมื่อการทำงานใน Block สิ้นสุดลง
/M8	เปิดน้ำมัน

N4T0303M3S5500P1(BORING#4.49)	บรรทัดที่ 4 โดยใช้ใบมีดNo.03 และ Offset No. 03 และให้ spindle หมุนในทิศทางเข็มนาฬิกาด้วยความเร็ว 5500 รอบต่อนาที (เป็นกระบวนการทำบริเวณด้านหลังของชิ้นงาน)
M105	หยุดการหมุนของ Sub spindle
M132	สั่งให้ Robot ต่ำลง
M134	สั่งให้ Robot ปิด
G4U0.5	หน่วงเวลาไว้ 0.5วินาที
C165.0F5000	เคลื่อนที่โดยใช้ Feed 5000 ไปยัง C165.0
G4U0.5	หน่วงเวลาไว้ 0.5วินาที
M135	สั่งให้ Robot เปิด
G4U0.5	หน่วงเวลาไว้ 0.5วินาที
C185.0F5000	เคลื่อนที่โดยใช้ Feed 5000 ไปยัง C185.0
M133	สั่งให้ Robot ยกตัวขึ้น
G99G0X4.577Z-1.5	สั่งให้ความเร็วในการตัดเป็นระยะตัดต่อความเร็วรอบในการหมุนและให้เคลื่อนที่อย่างรวดเร็วไปยัง X4.577 และ Z-1.5
G42G1Z-0.5F1.5	ชดเชยด้านซ้ายของใบมีดและให้เคลื่อนที่ไปยัง Z-0.5 โดยใช้ Feed 1.5
X3.8Z1.571F0.035	เคลื่อนที่โดยใช้ Feed 0.035 ไปยัง X3.8 และ Z1.571
G40G1Z-1.0F2.0	ยกเลิกการชดเชยของใบมีดและให้เคลื่อนที่ไปยัง Z-1.0 โดยใช้ Feed 2.0
G0X5.54	ให้เคลื่อนที่อย่างรวดเร็วไปยัง X5.54
G42G1X5.04Z-0.25F0.05	ชดเชยด้านซ้ายของใบมีดและให้เคลื่อนที่ไปยัง X5.04 และ Z-0.25 โดยใช้ Feed 0.05
X4.46Z0.04F0.008	เคลื่อนที่โดยใช้ Feed 0.008 ไปยัง X4.46 และ Z0.04
X3.8Z1.8834F0.02	เคลื่อนที่โดยใช้ Feed 0.02 ไปยัง X3.8 และ Z1.8834
G4U0.05	หน่วงเวลาไว้ 0.05วินาที



G40Z-1.0F2.0	ยกเลิกการชดเชยของใบมีดและให้เคลื่อนที่ไปยัง Z-1.0 โดยใช้ Feed 2.0
G0X38.0Z-1.5	ให้เคลื่อนที่อย่างรวดเร็วไปยัง X38.0 และ Z-1.5
<b>M200</b>	คำสั่งให้อุปกรณ์เป่าเศษโลหะทำงานเป็นเวลา 1 วินาที
M1	คำสั่งให้มีการหยุดการทำงานเมื่อการทำงานใน Block สิ้นสุดลง
/M8	เปิดน้ำมัน
N5T12I2M3S5000P1(FRONT TURNING)	บรรทัดที่ 5 โดยใช้ใบมีด No.12 และ Offset No. 12 และให้ spindle หมุนในทิศทางเข็มนาฬิกาด้วยความเร็ว 5000 รอบต่อนาที (เป็นกระบวนการทำบริเวณด้านหน้าของชิ้นงาน)
G99G00X12.5Z0	สั่งให้ความเร็วในการตัดเป็นระยะตัดต่อความเร็วรอบในการหมุนและให้เคลื่อนที่อย่างรวดเร็วไปยัง X12.5 และ Z0
G1X3.5F0.02	ให้เคลื่อนที่ไปยัง X3.5 โดยใช้ Feed 0.02
G01Z-0.25F0.03	ให้เคลื่อนที่ไปยัง Z-0.25 โดยใช้ Feed 0.03
X9.0F0.2	ให้เคลื่อนที่ไปยัง X9.0 โดยใช้ Feed 0.2
G41G1X10.5Z0F0.03	ชดเชยด้านขวาของใบมีดและให้เคลื่อนที่ไปยัง X10.5 และ Z0 โดยใช้ Feed 0.03
G2G1X11.5Z0F0.03	ให้ Spindle หมุนในทิศทางเข็มนาฬิกาและเคลื่อนที่ไปยัง X11.5 และ Z0 โดยใช้ Feed 0.03
G1Z17.5F0.05	ให้เคลื่อนที่ไปยัง Z17.5 โดยใช้ Feed 0.05
X12.5W0.5F0.3	ให้เคลื่อนที่ไปยัง X12.5 และเพิ่มระยะแกน Z อีก 0.5 โดยใช้ Feed 0.3
<b>M200</b>	คำสั่งให้อุปกรณ์เป่าเศษโลหะทำงานเป็นเวลา 1 วินาที
G40G0X38.0T0	ยกเลิกการชดเชยของใบมีดและให้เคลื่อนที่อย่างรวดเร็วไปยัง X38.0 โดยใช้ T0 ในการควบคุม
M1	คำสั่งให้มีการหยุดการทำงานเมื่อการทำงานใน Block สิ้นสุดลง
/M8	เปิดน้ำมัน

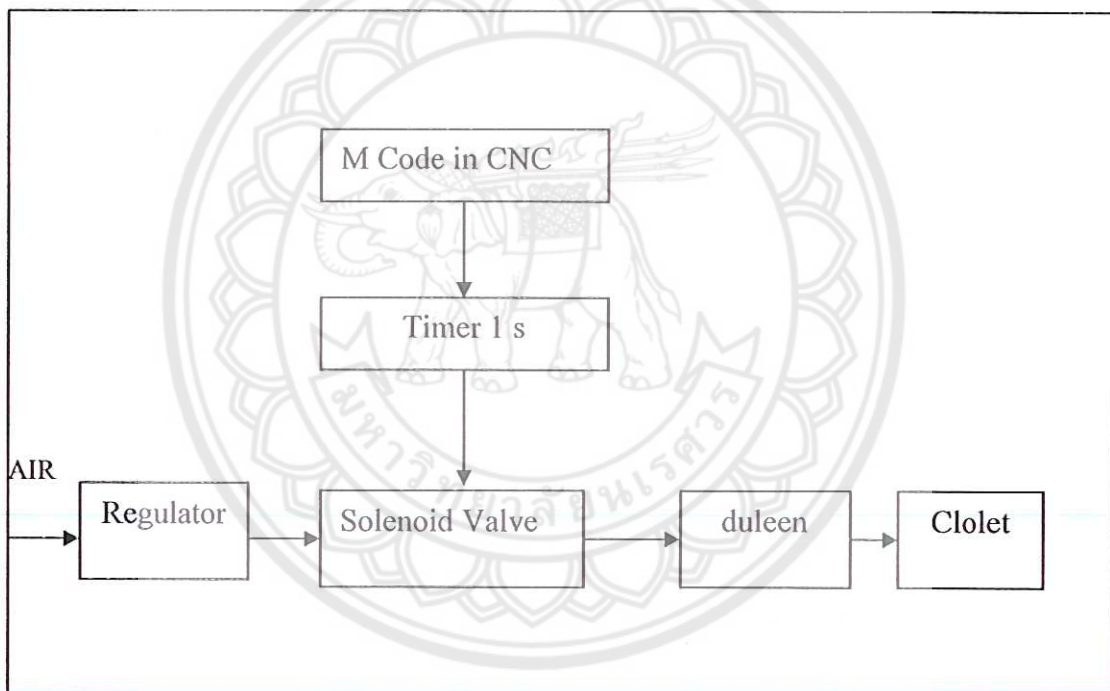
N6T1818M3S5500P1(ROUGH CUT)	บรรทัดที่ 6 โดยใช้ใบมีดNo.18 และ Offset No. 18 และให้ spindle หมุนในทิศทางเข็มนาฬิกาด้วยความเร็ว 5500 รอบต่อนาที (เป็นกระบวนการตัดหยาบ)
G99G0X13.0Z17.20	ตั้งให้ความเร็วในการตัดเป็นระยะตัดต่อความเร็วรอบในการหมุนและให้เคลื่อนที่อย่างรวดเร็วไปยัง X13.0 และ Z17.20
G1X8.5F0.05	ให้เคลื่อนที่ไปยัง X8.5 โดยใช้ Feed 0.05
G4U0.03	ช่วงเวลาไว้ 0.03 วินาที
X12.5F0.5	ให้เคลื่อนที่ไปยัง X12.5 โดยใช้ Feed 0.5
<b>/M200</b>	คำสั่งให้อุปกรณ์พิเศษโลหะทำงานเป็นเวลา 1 วินาที
G0X38.0T0	ให้เคลื่อนที่อย่างรวดเร็วไปยัง X38.0 ควคุมโดย T0
M1	คำสั่งให้มีการหยุดการทำงานเมื่อการทำงานใน Block ถัดมาสิ้นสุด
<b>/M8</b>	เปิดน้ำมัน
N7T2323M3S6000P1(B.TURNING)	บรรทัดที่ 7 โดยใช้ใบมีดNo.23 และ Offset No.23 และให้ spindle หมุนในทิศทางเข็มนาฬิกาด้วยความเร็ว 6000 รอบต่อนาที (เป็นกระบวนการทำ บริเวณบนผิวของชิ้นงาน)
G41G0X12.5Z16.245	ชดเชยด้านขวาของใบมีดและให้เคลื่อนที่อย่างรวดเร็วไปยัง X12.5 และ Z16.245
G99G1X10.6F0.025	ตั้งให้ความเร็วในการตัดเป็นระยะตัดต่อความเร็วรอบในการหมุนและให้เคลื่อนที่ไปยัง X13.0 และ Z17.20 โดยใช้ Feed0.025
G4U0.02	ช่วงเวลาไว้ 0.02 วินาที
G1Z17.25F1.5	ให้เคลื่อนที่ไปยัง Z17.25 โดยใช้ Feed 1.5
G40X12.0Z15.845	ยกเลิกการชดเชยของใบมีดและให้เคลื่อนที่ไปยัง X12.0 และ Z15.847
G0X12.0Z15.845	ให้เคลื่อนที่อย่างรวดเร็วไปยัง X12.0 และ Z15.845
G41G1X11.5Z16.095R0.1F0.025	ชดเชยด้านขวาของใบมีดและให้เคลื่อนที่ไปยัง X11.5 และ Z16.095 โดยให้ทำมุม R0.1 และใช้ Feed 0.025
G2X11.3Z16.195R0.1F0.025	ให้ Spindle หมุนในทิศทางเข็มนาฬิกาและเคลื่อนที่ไปยัง

	X11.3 และ Z16.19 โดยให้ทำมุม R0.1 และใช้ Feed 0.025
G1X10.5F0.03	ให้เคลื่อนที่ไปยัง X10.5 โดยใช้ Feed 0.03
G01Z16.9	ให้เคลื่อนที่ไปยัง Z16.9 โดยใช้ Feed 0.03
G2X10.0Z17.15R0.25F0.025	ให้ Spindle หมุนในทิศทางเข็มนาฬิกาและเคลื่อนที่ไปยัง X10.0 และ Z17.15 โดยให้ทำมุม R0.1 และใช้ Feed 0.025
G1X8.5F0.02F0.03	ให้เคลื่อนที่ไปยัง X8.5 โดยใช้ Feed 0.03
W0.1	เพิ่มระยะแกน Z อีก 0.1
G40X12.0F0.25F0.03	ยกเลิกการชดเชยของใบมีดและให้เคลื่อนที่ไปยัง X12.0 โดยใช้ Feed 0.03
<b>/M200</b>	คำสั่งให้อุปกรณ์เป่าเศษโลหะทำงานเป็นเวลา 1 วินาที
G0X38.0T0	ให้เคลื่อนที่อย่างรวดเร็วไปยัง X38.0 ควบคุมโดย T0
M1	คำสั่งให้มีการหยุดการทำงานเมื่อการทำงานใน Block สิ้นสุดลง
/M8	เปิดน้ำมัน
N8T1818M3S4500P1(CUT OFF)	บรรทัดที่ 8 โดยใช้ใบมีด No.18 และ Offset No. 18 และให้ spindle หมุนในทิศทางเข็มนาฬิกาด้วยความเร็ว 4500 รอบต่อนาที (เป็นกระบวนการตัดชิ้นงาน)
M103S4500P2	ให้ Sub spindle หมุนในทิศทางเข็มนาฬิกาโดยใช้ความเร็วรอบ 4500 รอบต่อนาที
G99G0X12.5Z17.25	สั่งให้ความเร็วในการตัดเป็นระยะตัดต่อความเร็วรอบในการหมุนและให้เคลื่อนที่อย่างรวดเร็วไปยัง X12.5 และ Z17.25
G1X7.0F0.04	ให้เคลื่อนที่ไปยัง X7.0 โดยใช้ Feed 0.04
X12.5F0.15/M88	ให้เคลื่อนที่ไปยัง X12.5 โดยใช้ Feed 0.15 จากนั้นให้น้ำมันที่มีความดันสูงทำงาน
G0C30.0	ให้เคลื่อนที่แบบรวดเร็วไปยัง C30.0
G98G1C18.80F4000	ใช้ความเร็วในการตัดเป็นระยะตัดต่อนาทีและให้เคลื่อนที่ไปยัง C18.80 โดยใช้ Feed 4000
M56	ให้ความเร็วรอบของ Spindle เท่ากันทั้ง 2 ตัว
M20	สั่งให้ Sub chuck ปิด
M89	ปิดน้ำมันความดันสูง

G99G1X7.5F0.1	ตั้งให้ความเร็วในการตัดเป็นระยะตัดต่อความเร็วรอบในการหมุนและให้เคลื่อนที่ไปยัง X7.5 โดยที่ใช้ Feed 0.1
X-0.5F0.04	ให้เคลื่อนที่ไปยัง X-0.5 โดยใช้ Feed 0.04
G98G1C30.0F4000	ใช้ความเร็วในการตัดเป็นระยะตัดต่อหน้าทีและให้เคลื่อนที่โดยใช้ Feed 4000 ไปยัง C30.0
G99G1X-1.5F0.04	ตั้งให้ความเร็วในการตัดเป็นระยะตัดต่อความเร็วรอบในการหมุนและให้เคลื่อนที่ไปยัง X-1.5 โดยที่ใช้ Feed 0.04
G0Z-1.5/M200	ให้เคลื่อนที่อย่างรวดเร็วไปยัง Z-1.5 แล้วตั้งให้อุปกรณ์เป่าเศษโลหะทำงานเป็นเวลา 1 วินาที
S0P1	ตั้งให้ Spindle หยุดหมุน
S200P1	ตั้งให้ Spindle หมุนด้วยความเร็วรอบ 200 รอบต่อนาที
G40G0X38.0C185.0T0M105	ยกเลิกการชดเชยของไบมีดและให้เคลื่อนที่ไปยัง X38.0 และ C185.0 โดยใช้ T0 ในการควบคุม และให้ Sub spindle หยุดหมุน
M1	คำสั่งให้มีการหยุดการทำงานเมื่อการทำงานใน Block สิ้นสุดลง
/M8	เปิดน้ำมัน
M9	ปิดน้ำมัน
N20T0700M5	บรรทัดที่ 20 โดยใช้ไบมีดNo.07 และให้ Spindle หยุดหมุน
G0W-2.0	ให้เคลื่อนที่อย่างรวดเร็วไปยัง W-2.0
X1.0	ให้เคลื่อนที่อย่างรวดเร็วไปยัง X1.0
M61	วัตถุคิบ(Bar) ดันเข้ามาภายในเครื่อง
M11	Curret Chuck เปิด
G4U1.0	หน่วยเวลาไว้ 1 วินาที
/M98P0100(TOOL END OF LIFT)	ข้ามไปยังโปรแกรม P0100 (ซึ่งเป็นโปรแกรมที่มีไว้สำหรับแจ้งอายุการใช้งานของไบมีด)
M30	จบโปรแกรม
%	

### 3.7 ระบบควบคุมของเครื่องเป่าเศษโลหะ (Air blow)

ปริมาณลมจะผ่าน Regulator ซึ่งทำหน้าที่ควบคุมแรงดันลม และคอยดักน้ำที่มาจากลม แล้วลมจะถูกส่งไปคอยที่โซลินอยด์วาล์ว Solenoid valve ซึ่งโซลินอยด์วาล์วจะเป็นแบบปกติปิด NC เมื่อเครื่องจักรทำงานตามโปรแกรมตัดชิ้นงาน CNC ผ่าน M code ซึ่งใช้ M 200 ในการควบคุม แล้ว Timer ซึ่งทำหน้าที่เป็นตัวนับเวลาในการปล่อยลม ซึ่งจะสั่งให้โซลินอยด์วาล์วทำการเปิดลมเป็นเวลา 1 วินาที ซึ่งลมนี้จะผ่านหัวแยกลม duleen ออกไป 2 ทาง แล้วลมจะถูกเป่าออกไปที่หัวจับชิ้นงาน Clolet แล้วทำซ้ำใหม่เช่นนี้ไปเรื่อยๆเมื่อโปรแกรมอ่านค่าที่ M 200



รูปที่ 3.13 Block diagram ของระบบควบคุมของอุปกรณ์เป่าเศษโลหะ (Air blow)

### 3.8 อธิบายหลักการทำงานของโปรแกรม PLC ในส่วนที่ใช้ควบคุมโซลินอยด์วาล์ว

- จาก Ladder diagram หน้าที่ 38 บรรทัดที่ H 4001 กระแสไฟฟ้าวิ่งผ่าน Relay No. 25.0 และ Keep Relay No. 11.2 (ซึ่ง Keep Relay ที่ใช้ควบคุมการเปิดปิดของ Air blow โดยการเปลี่ยน Keep Relay No. 11 หลักที่ 2 โดยเปลี่ยนจาก 0000000 เป็น 0000010 จะทำให้ Air blow ทำงาน) ซึ่ง Relay No. 25.0 และ Keep Relay No. 11.2 จะเป็นปกติเปิด NO เมื่อ Relay No. 25.0 และ Keep Relay No. 11.2 ทำงาน จะทำให้กระแสไฟฟ้าผ่านไปยัง Y 15.2 ซึ่งเป็น Output ที่สั่งให้ Air blow ทำงาน
- บรรทัดที่ O 4022 เมื่อ R 25.0 ทำงานจะทำงานพร้อมกับบรรทัดที่ H 4001 โดยกระแสไฟฟ้าจะผ่าน R 25.0 ไปยัง Timer No. 27 (Timer ถูกตั้งค่าไว้ที่ 1 วินาที) แล้วกระแสไฟฟ้าจะผ่านไป ยัง Output Relay R0732.2 ดังรูปที่ 3.13

22	T42	0	32
23	T44	0	33
24	T46	10000	34
25	T48	10000	35
26	T50	0	36
27	T52	1000	37
28	T54	5000	38
29	T56	96	39
30	T58	0	40

( TIMER ) ( COUNTR ) ( KEEPRL )

รูปที่ 3.14 แสดงการตั้งเวลา Timer

- จาก Ladder Diagram หน้าที่ 39 บรรทัดที่ A 4029 เมื่อ R0723.2 ทำงาน กระแสไฟฟ้าจะผ่านไปยัง Keep Relay No. 10.0 (ซึ่ง Keep Relay นี้มีไว้สำหรับ Inter lock ประตู) และกระแสไฟฟ้าจะผ่าน R25.0 และ K11.2 ไปยัง Relay Output R0799.0 (ซึ่ง R0799.0 คือคำสั่งหยุดการทำงานของ Air blow) จะเป็นการจบการทำงานของ Air blow

### 3.9 สถานที่ทำโครงการ

บริษัท นิเดค พรีซิชั่น (ประเทศไทย) จำกัด Nidec precision

ตั้งอยู่ที่ 118 หมู่ที่ 5 ถนนพหลโยธิน ตำบลลำไทร อำเภอวังน้อย จังหวัดพระนครศรีอยุธยา

ผลิตชิ้นส่วน spindle motor

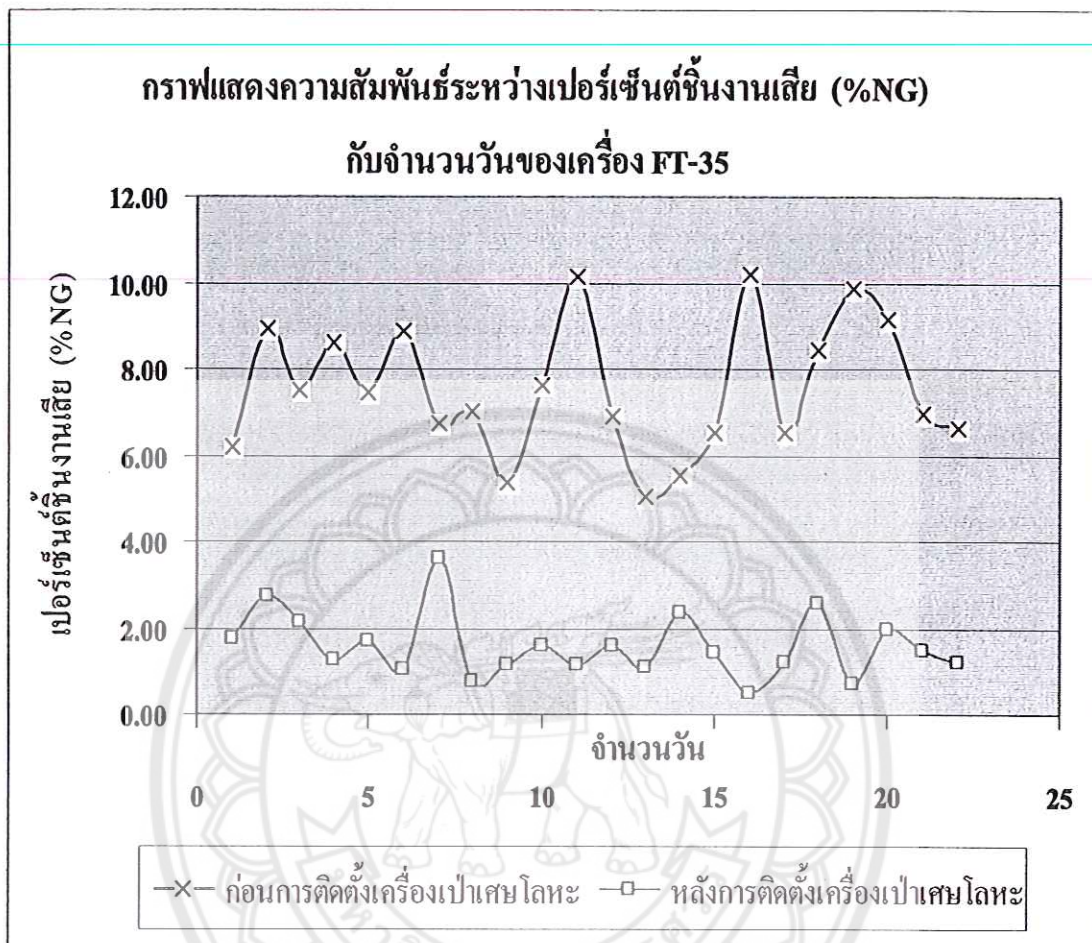


## บทที่ 4 การวิเคราะห์ผล

### 4.1 การวิเคราะห์ชิ้นงานเสีย NG เนื่องจากเครื่องจักร

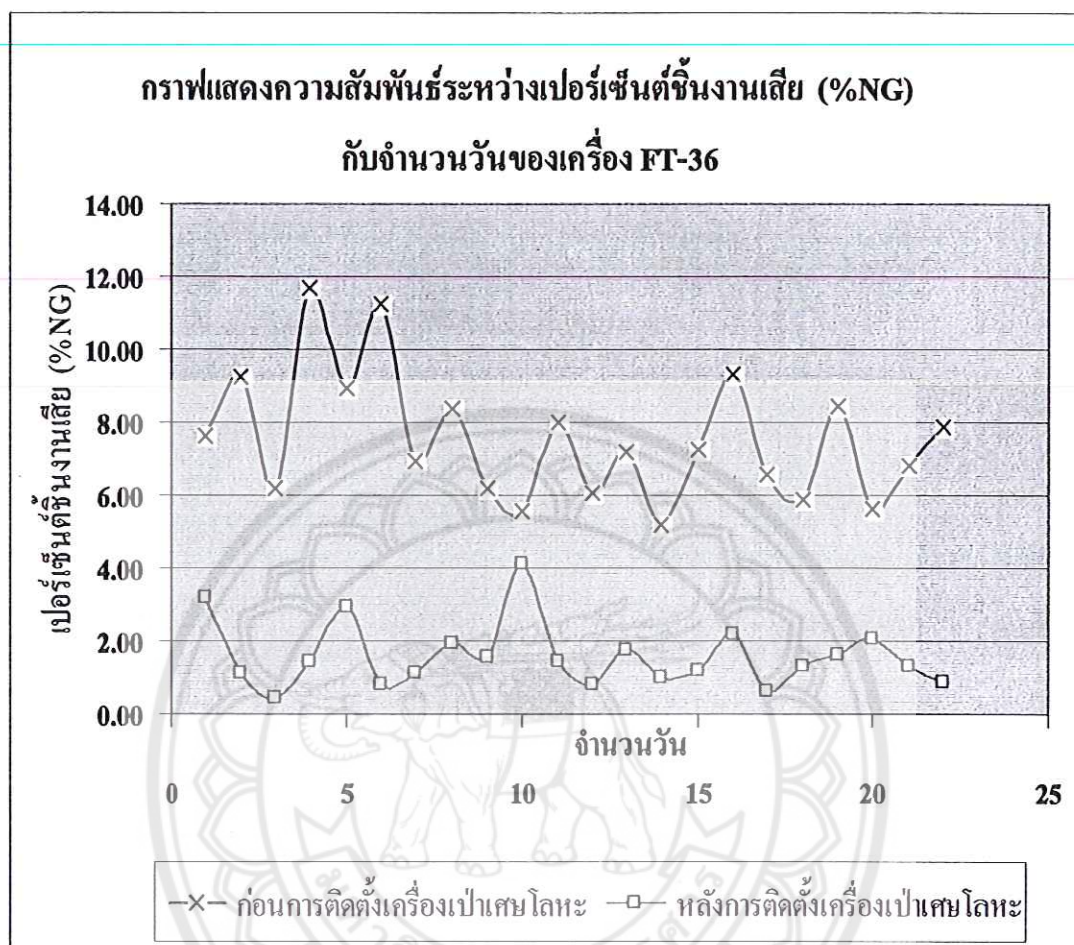
ก่อนการติดตั้งเครื่องเป่าเศษโลหะ (Air Blow) ได้ทำการเก็บข้อมูลในส่วนของการผลิตในแต่ละวัน คือในเดือนพฤศจิกายน พ.ศ. 2548 และเมื่อทำการติดตั้งเครื่องเป่าเศษโลหะ (Air Blow) แล้วจึงดำเนินการเก็บข้อมูลในส่วนของการผลิต เช่น Output, Input และ ชิ้นงานเสีย NG อีกครั้งหนึ่งซึ่งใช้ระยะเวลาในการเก็บข้อมูลเป็นเวลา 1 เดือน คือเดือน มกราคม พ.ศ.2549 แล้วนำผลที่ได้มาหาค่าเปอร์เซ็นต์ของชิ้นงานเสีย NG ของทั้ง 4 เครื่อง แล้วนำผลที่ได้ก่อนการติดตั้งเครื่องเป่าเศษโลหะมาเปรียบเทียบกับหลังการติดตั้ง เพื่อใช้ในการตัดสินใจในการติดตั้งเครื่องเป่าเศษโลหะอีก 15 เครื่องต่อไป





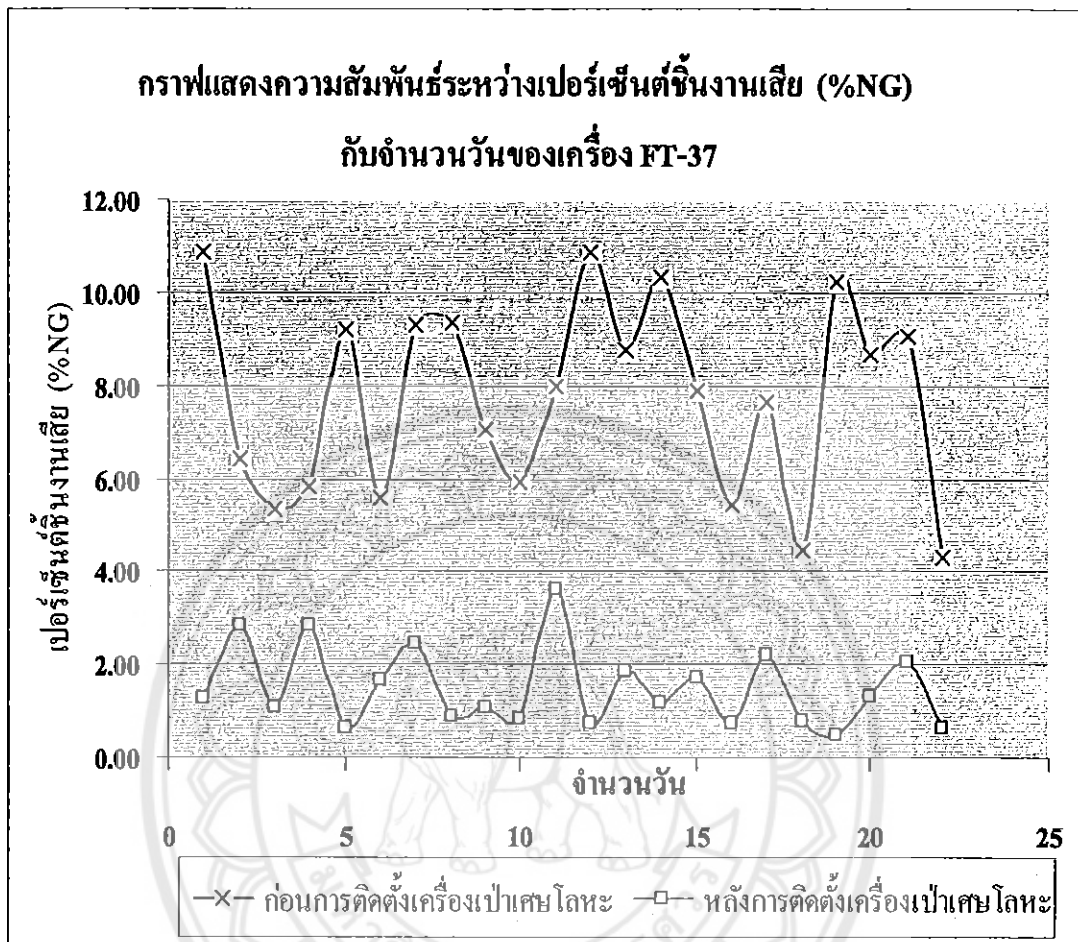
กราฟที่ 4.1 แสดงความสัมพันธ์ระหว่างเปอร์เซ็นต์ชิ้นงานเสีย(%NG) กับจำนวนวันของเครื่อง FT- 35

จากกราฟ 4.1 จะเห็นลักษณะกราฟก่อนการติดตั้งเครื่องเป่าเศษโลหะ (Air Blow) ของเครื่อง FT - 35 มีเปอร์เซ็นต์ของเสียอยู่ในเปอร์เซ็นต์ที่สูงคือ 7.56 เปอร์เซ็นต์ และหลังการติดตั้งเครื่องเป่าเศษโลหะ (Air Blow) เปอร์เซ็นต์ของเสีย คือ 1.59 เปอร์เซ็นต์ เปรียบเทียบของเสียที่ลดลง 5.96 เปอร์เซ็นต์



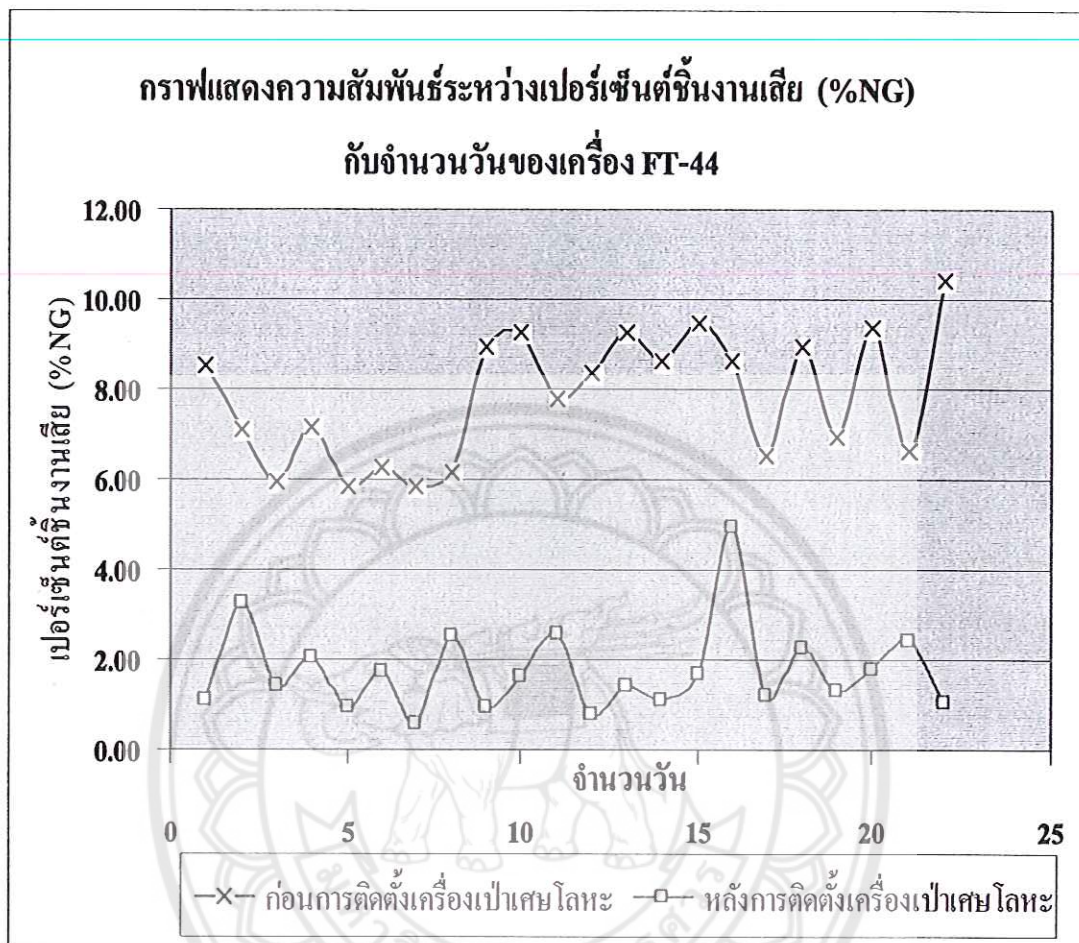
กราฟที่ 4.2 แสดงความสัมพันธ์ระหว่างเปอร์เซ็นต์ชิ้นงานเสีย(%NG)กับจำนวนวันของเครื่อง FT-36

จากกราฟ 4.2 จะเห็นลักษณะกราฟก่อนการติดตั้งเครื่องเป่าเศษโลหะ (Air Blow) ของเครื่อง FT - 36 มีเปอร์เซ็นต์ของเสียอยู่ในเปอร์เซ็นต์ที่สูงคือ 7.55 เปอร์เซ็นต์ และหลังการติดตั้งเครื่องเป่าเศษโลหะ (Air Blow) เปอร์เซ็นต์ของเสีย คือ 1.58 เปอร์เซ็นต์ เปรียบเทียบของเสียที่ลดลง 5.97 เปอร์เซ็นต์



กราฟที่ 4.3 แสดงความสัมพันธ์ระหว่างเปอร์เซ็นต์ชิ้นงานเสีย(%NG) กับจำนวนวันของเครื่อง FT- 37

จากกราฟ 4.3 จะเห็นลักษณะกราฟก่อนการติดตั้งเครื่องเป่าเศษโลหะ (Air Blow) ของเครื่อง FT - 37 มีเปอร์เซ็นต์ของเสียอยู่ในเปอร์เซ็นต์ที่สูงคือ 7.76 เปอร์เซ็นต์ และหลังการติดตั้งเครื่องเป่าเศษโลหะ (Air Blow) เปอร์เซ็นต์ของเสีย คือ 1.5 เปอร์เซ็นต์ เปรียบเทียบของเสียที่ลดลง 6.25 เปอร์เซ็นต์



กราฟที่ 4.4 แสดงความสัมพันธ์ระหว่างเปอร์เซ็นต์ชิ้นงานเสีย (%NG) กับจำนวนวันของเครื่อง FT-44

จากกราฟ 4.4 จะเห็นลักษณะกราฟก่อนการติดตั้งเครื่องเป่าเศษโลหะ (Air Blow) ของเครื่อง FT - 44 มีเปอร์เซ็นต์ของเสียอยู่ในเปอร์เซ็นต์ที่สูงคือ 7.82 เปอร์เซ็นต์ และหลังการติดตั้งเครื่องเป่าเศษโลหะ (Air Blow) เปอร์เซ็นต์ของเสีย คือ 1.76 เปอร์เซ็นต์ เปรียบเทียบของเสียที่ลดลง 6.06 เปอร์เซ็นต์

## บทที่ 5

### สรุปและวิจารณ์โครงการ

#### 5.1 สรุปและวิจารณ์โครงการ

ก่อนการติดตั้งเครื่องเป่าเศษ โลหะ (Air blow) พบว่ามีชิ้นงานเสียเนื่องจากกระบวนการขึ้นรูปภายในเครื่องนั้นมีอัตราส่วนที่มากจึงทำการติดตั้งเครื่องเป่าเศษ โลหะเพื่อแก้ไขปัญหาชิ้นงานเสียภายในกระบวนการให้ลดลง ผลที่ได้ก่อนการติดตั้งเครื่องเป่าเศษ โลหะและหลังการติดตั้งเครื่องเป่าเศษ โลหะ (Air blow) ของทั้ง 4 เครื่องมีดังนี้

ก่อนการติดตั้งเครื่องเป่าเศษ โลหะ

เครื่อง FT-35 เปอร์เซ็นต์ชิ้นงานเสียอยู่ที่	7.56	เปอร์เซ็นต์
เครื่อง FT-36 เปอร์เซ็นต์ชิ้นงานเสียอยู่ที่	7.55	เปอร์เซ็นต์
เครื่อง FT-37 เปอร์เซ็นต์ชิ้นงานเสียอยู่ที่	7.76	เปอร์เซ็นต์
เครื่อง FT-44 เปอร์เซ็นต์ชิ้นงานเสียอยู่ที่	7.82	เปอร์เซ็นต์

หลังการติดตั้งเครื่องเป่าเศษ โลหะ

เครื่อง FT-35 เปอร์เซ็นต์ชิ้นงานเสียอยู่ที่	1.59	เปอร์เซ็นต์
เครื่อง FT-36 เปอร์เซ็นต์ชิ้นงานเสียอยู่ที่	1.58	เปอร์เซ็นต์
เครื่อง FT-37 เปอร์เซ็นต์ชิ้นงานเสียอยู่ที่	1.50	เปอร์เซ็นต์
เครื่อง FT-44 เปอร์เซ็นต์ชิ้นงานเสียอยู่ที่	1.76	เปอร์เซ็นต์

เปอร์เซ็นต์ชิ้นงานเสียเฉลี่ยทั้ง 4 เครื่องก่อนการติดตั้งเครื่องเป่าเศษ โลหะอยู่ที่ 7.67  
เปอร์เซ็นต์หลังการติดตั้งอยู่ที่ 1.61 เปอร์เซ็นต์

## 5.2 วิจารณ์โครงการ

โครงการนี้สามารถใช้ในการแก้ไขปัญหาด้านเกี่ยวกับเศษโลหะที่ติดหัวจับชิ้นงานที่ทำให้เกิดรอยขีดข่วนและหลุมบนผิวชิ้นงานและยังสามารถลดการสึกของใบมีดได้ถึง

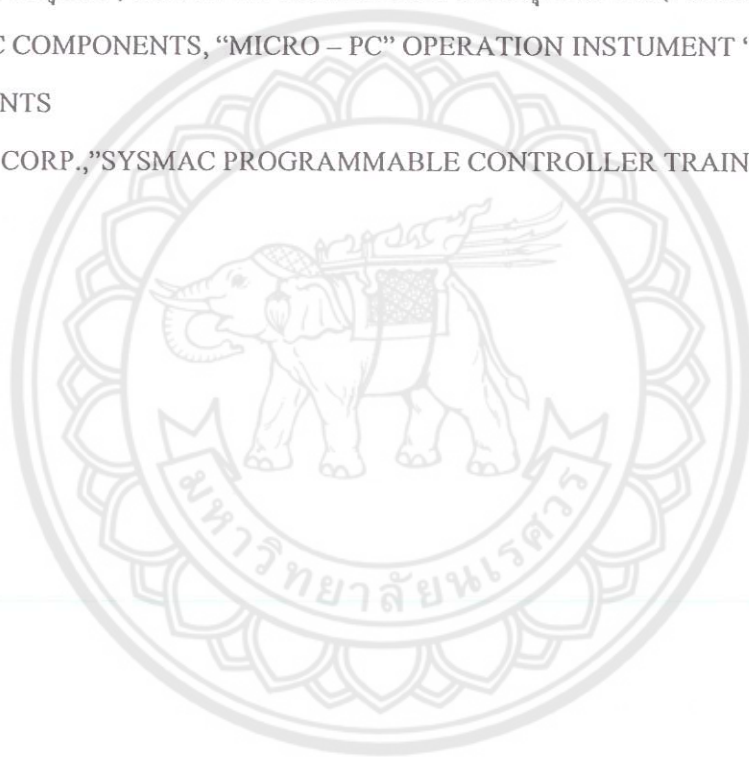
## 5.3 ข้อเสนอแนะ

- 5.3.1 ควรมีการศึกษาเกี่ยวกับการยืดอายุการใช้งานของใบมีดถึง
- 5.3.2 ควรออกแบบเครื่องเป่าเศษโลหะให้ใช้ได้กับแรงดันลมที่มากกว่า 4.5 MPa
- 5.3.3 ควรออกแบบเครื่องเป่าเศษโลหะโดยการเพิ่มหัวเป่าลมให้มากขึ้นบ้าง



## บรรณานุกรม

1. ณรงค์ ต้นชีวะวงศ์, นิวแมติกส์ – ไฮดรอลิกส์ เบื้องต้น, พิมพ์ครั้งที่ 3, สยามสมาคมส่งเสริมเทคโนโลยี (ไทย - ญี่ปุ่น) , 2542
2. ประวิตร ติปะวัฒนะ, นิวแมติกส์ – ไฮดรอลิกส์
3. พรจิต ประทุมสุวรรณ และคณะ , ทฤษฎีและการใช้งาน (PC/PLC), กุมภาพันธ์ 2536
4. สุธีธร เกียรติสุนทร , หลักการทำงานและเทคนิคการประยุกต์ใช้งาน (PC/PLC), พ.ศ. 2531
5. ELECTIC COMPONENTS, “MICRO – PC” OPERATION INSTUMENT “ , ELECTIC COMPONENTS
6. OMRON CORP.,”SYSMAC PROGRAMMABLE CONTROLLER TRAINING COURSE F – SERIES”









ภาคผนวก ก.

ตารางแสดงการคำนวณเปอร์เซ็นต์ชิ้นงานเสีย (% NG) ทั้งก่อนการติดตั้งและหลังการติดตั้งเครื่อง  
เป่าเศษโลหะ (Air Blow)

ตาราง ก.1 แสดงเปอร์เซ็นต์ชิ้นงานเสีย (% NG) ทั้งก่อนการติดตั้งและหลังการติดตั้งเครื่องเป่าเศษโลหะ (Air blow) ของเครื่อง FT-35

จำนวนวัน	เปอร์เซ็นต์ชิ้นงานเสีย (% NG)	เปอร์เซ็นต์ชิ้นงานเสีย (% NG)
	ก่อนติดตั้งเครื่องเป่าเศษโลหะ (Air blow)	หลังติดตั้งเครื่องเป่าเศษโลหะ (Air blow)
1	6.19	1.73
2	8.93	2.75
3	7.53	2.15
4	8.61	1.24
5	7.46	1.71
6	8.85	1.05
7	6.71	3.60
8	7.02	0.75
9	5.37	1.17
10	7.64	1.56
11	10.11	1.15
12	6.92	1.59
13	5.06	1.10
14	5.53	2.35
15	6.54	1.44
16	10.17	0.52
17	6.54	1.21
18	8.43	2.56
19	9.88	0.73
20	9.14	1.96
21	6.96	1.49
22	6.65	1.20
Average	7.56	1.59

ตาราง ก.2 แสดงเปอร์เซ็นต์ชิ้นงานเสีย (% NG) ทั้งก่อนการติดตั้งและหลังการติดตั้งเครื่องเป่าเศษ

โลหะ (Air blow) ของเครื่อง FT-36

จำนวนวัน	เปอร์เซ็นต์ชิ้นงานเสีย (% NG) ก่อนติดตั้งเครื่องเป่าเศษโลหะ (Air blow)	เปอร์เซ็นต์ชิ้นงานเสีย (% NG) หลังติดตั้งเครื่องเป่าเศษโลหะ (Air blow)
1	7.63	3.19
2	9.26	1.15
3	6.17	0.46
4	11.69	1.41
5	8.91	2.93
6	11.26	0.80
7	6.92	1.11
8	8.36	1.94
9	6.19	1.54
10	5.59	4.14
11	8.01	1.45
12	6.04	0.82
13	7.16	1.73
14	5.17	0.97
15	7.28	1.17
16	9.28	2.18
17	6.58	0.64
18	5.90	1.28
19	8.44	1.66
20	5.63	2.04
21	6.80	1.28
22	7.90	0.88
Average	7.55	1.58

ตาราง ก.3 แสดงเปอร์เซ็นต์ชิ้นงานเสีย (% NG) ทั้งก่อนการติดตั้งและหลังการติดตั้งเครื่องเป่าเศษ

โลหะ (Air blow) ของเครื่อง FT-37

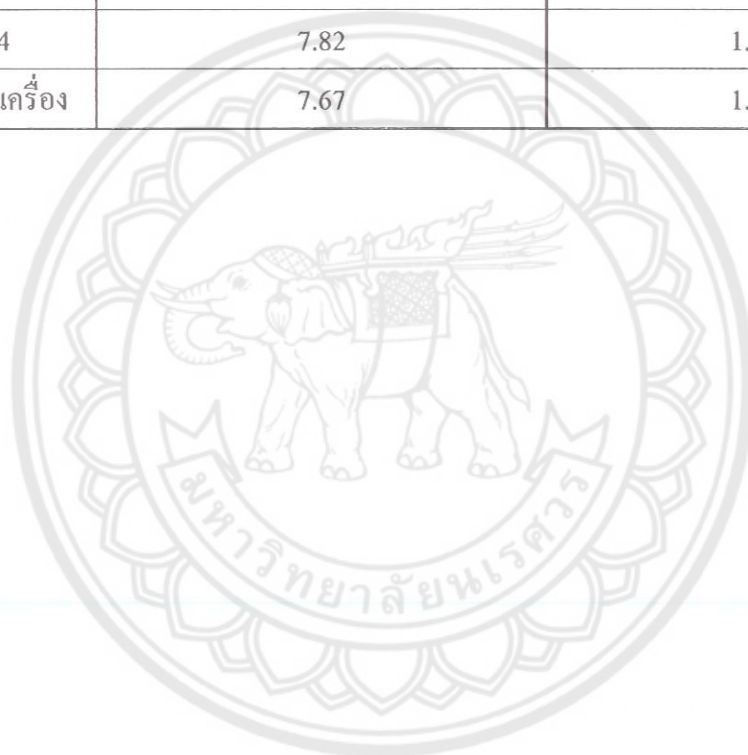
จำนวนวัน	เปอร์เซ็นต์ชิ้นงานเสีย (% NG) ก่อนติดตั้งเครื่องเป่าเศษ โลหะ (Air blow)	เปอร์เซ็นต์ชิ้นงานเสีย (% NG) หลังติดตั้งเครื่องเป่าเศษโลหะ (Air blow)
1	10.85	1.27
2	6.41	2.85
3	5.35	1.09
4	5.85	2.84
5	9.21	0.65
6	5.56	1.67
7	9.32	2.44
8	9.37	0.89
9	7.07	1.09
10	5.90	0.84
11	7.99	3.61
12	10.89	0.75
13	8.78	1.88
14	10.31	1.20
15	7.88	1.73
16	5.44	0.76
17	7.65	2.23
18	4.47	0.79
19	10.26	0.51
20	8.65	1.34
21	9.08	2.04
22	4.33	0.62
Average	7.76	1.50

ตาราง ก.4 แสดงเปอร์เซ็นต์ชิ้นงานเสีย (% NG) ทั้งก่อนการติดตั้งและหลังการติดตั้งเครื่องเป่าเศษโลหะ (Air blow) ของเครื่อง FT-44

จำนวนวัน	เปอร์เซ็นต์ชิ้นงานเสีย (% NG) ก่อนติดตั้งเครื่องเป่าเศษโลหะ (Air blow)	เปอร์เซ็นต์ชิ้นงานเสีย (% NG) หลังติดตั้งเครื่องเป่าเศษโลหะ (Air blow)
1	8.55	1.11
2	7.12	3.29
3	5.94	1.43
4	7.18	2.04
5	5.82	0.97
6	6.29	1.74
7	5.85	0.59
8	6.18	2.52
9	8.97	0.96
10	9.25	1.66
11	7.80	2.57
12	8.38	0.79
13	9.27	1.42
14	8.61	1.08
15	9.49	1.68
16	8.61	4.92
17	6.54	1.20
18	8.95	2.26
19	6.95	1.31
20	9.35	1.79
21	6.61	2.41
22	10.42	1.05
Average	7.82	1.76

ตาราง ก.5 แสดงเปอร์เซ็นต์ชิ้นงานเสีย (% NG) เฉลี่ยทั้ง 4 เครื่อง

NO. Machine	เปอร์เซ็นต์ชิ้นงานเสีย (% NG) ก่อนติดตั้งเครื่องเป่าเศษโลหะ (Air blow)	เปอร์เซ็นต์ชิ้นงานเสีย (% NG) หลังติดตั้งเครื่องเป่าเศษโลหะ (Air blow)
FT-35	7.56	1.73
FT-36	7.55	1.58
FT-37	7.76	1.50
FT-44	7.82	1.76
เฉลี่ยทั้ง 4 เครื่อง	7.67	1.64





ก่อนการติดตั้งเครื่องเป่าลมโลหะ (Air Blow)

วันที่	model	M/C NO.	Day shift				Night shift				Total					
			Input	Output	NG		Input	Output	NG		Input	Output	NG M/C			
					Setting TECH	M/C			Operator	Setting TECH				M/C	Operator	
1-พ.ย.-05	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	623	577	5	41	0	0	604	567	2	35	0	1227	1144	76
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	621	566	3	51	1	1	598	552	4	42	0	1219	1118	93
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	75	40	0	35	0	0	662	615	0	45	2	737	655	80
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	613	547	0	64	2	2	615	571	2	41	1	1228	1118	105
3-พ.ย.-05	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	648	587	0	61	0	0	651	589	2	55	5	1299	1176	116
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	603	526	12	61	4	4	639	568	14	54	3	1242	1094	115
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	637	589	0	47	1	1	657	619	2	36	0	1294	1208	83
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	630	579	0	50	1	1	663	619	2	42	0	1293	1198	92
4-พ.ย.-05	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	609	566	5	38	0	0	680	621	0	59	0	1289	1187	97
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	674	621	9	42	2	2	671	619	10	41	1	1345	1240	83
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	676	630	6	39	1	1	650	618	0	32	0	1326	1248	71
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	692	641	7	44	0	0	671	634	0	37	0	1363	1275	81
5-พ.ย.-05	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	642	567	10	65	0	0	636	586	5	45	0	1278	1153	110
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	74	59	0	15	0	0	157	145	0	12	0	231	204	27
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	622	581	2	39	0	0	609	576	0	33	0	1231	1157	72
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	610	569	0	41	0	0	616	569	0	47	0	1226	1138	88
6-พ.ย.-05	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	674	617	4	53	0	0	600	557	0	42	1	1274	1174	95
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	204	179	5	20	0	0	290	266	0	24	0	494	445	44
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	634	600	0	34	0	0	180	139	0	41	0	814	739	75
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	671	629	0	42	0	0	687	650	0	37	0	1358	1279	79
7-พ.ย.-05	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	627	577	5	45	0	0	582	518	0	62	2	1209	1095	107
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	221	171	0	50	0	0	623	578	0	45	0	844	749	95
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	680	642	0	36	2	2	615	578	0	36	1	1295	1220	72
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	633	593	0	40	0	0	560	525	0	35	0	1193	1118	75



9-yr. E.-05	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	651	607	0	44	0	600	559	0	40	1	1251	1166	84
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	374	336	2	36	0	696	658	0	38	0	1070	994	74
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	684	622	0	61	1	636	572	2	62	0	1320	1194	123
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	628	603	0	25	0	638	585	4	49	0	1266	1188	74
10-yr. E.-05	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	665	622	2	41	0	660	606	2	52	0	1325	1228	93
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	658	596	0	62	0	610	565	0	44	1	1268	1161	106
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	651	593	3	55	0	651	583	0	67	1	1302	1176	122
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	695	656	4	35	0	568	525	0	43	0	1263	1181	78
11-yr. E.-05	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	624	591	0	33	0	660	621	3	36	0	1284	1212	69
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	673	631	0	39	3	619	574	4	41	0	1292	1205	80
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	661	614	2	45	0	682	630	0	50	2	1343	1244	95
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	614	552	4	56	2	646	584	5	57	0	1260	1136	113
12-yr. E.-05	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	613	560	2	51	0	670	621	2	47	0	1283	1181	98
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	679	640	3	36	0	699	651	6	41	1	1378	1291	77
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	682	639	0	43	0	690	652	0	38	0	1372	1291	81
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	298	276	0	22	0	264	232	2	30	0	562	508	52
13-yr. E.-05	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	630	562	3	64	1	606	543	0	61	2	1236	1105	125
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	634	568	10	55	1	715	662	0	53	0	1349	1230	108
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	667	611	0	56	0	635	587	0	48	0	1302	1198	104
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	710	651	0	57	2	701	645	0	53	3	1411	1296	110
14-yr. E.-05	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	627	577	3	47	0	703	658	0	45	0	1330	1235	92
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	670	635	0	35	0	639	593	2	44	0	1309	1228	79
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	640	572	0	67	1	645	572	0	73	0	1285	1144	140
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	680	623	5	52	0	525	474	2	49	0	1205	1097	101
15-yr. E.-05	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	636	603	3	29	1	649	609	2	36	2	1285	1212	65
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	709	660	4	45	0	645	593	0	52	0	1354	1253	97
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	640	585	0	55	0	635	578	0	57	0	1275	1163	112
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	598	534	0	62	2	707	641	7	59	0	1305	1175	121

17-м.б.-05	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	624	591	0	33	0	641	603	0	37	1	1265	1194	70
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	680	650	0	29	1	616	575	3	38	0	1296	1225	67
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	582	517	0	65	0	640	576	3	61	0	1222	1093	126
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	716	655	0	61	0	619	564	0	54	1	1335	1219	115

18-м.б.-05	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	656	611	4	41	0	643	599	0	44	0	1299	1210	85
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	625	582	0	43	0	653	603	0	50	0	1278	1185	93
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	705	644	5	56	0	665	613	0	52	0	1370	1257	108
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	656	580	6	68	2	725	662	0	63	0	1381	1242	131

19-м.б.-05	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	637	573	2	62	0	632	563	2	67	0	1269	1136	129
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	711	646	0	64	1	625	561	2	60	2	1336	1207	124
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	624	590	0	34	0	662	620	6	36	0	1286	1210	70
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	620	559	3	57	1	635	583	0	51	1	1255	1142	108

20-м.б.-05	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	639	596	3	39	1	660	614	0	46	0	1299	1210	85
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	606	568	4	34	0	670	620	0	50	0	1276	1188	84
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	589	544	2	43	0	600	550	2	48	0	1189	1094	91
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	629	585	0	44	0	624	585	0	38	1	1253	1170	82

21-м.б.-05	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	722	662	2	58	0	607	546	4	54	3	1329	1208	112
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	658	623	0	35	0	646	601	3	42	0	1304	1224	77
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	695	657	12	24	2	602	568	0	34	0	1297	1225	58
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	720	658	0	62	0	632	571	0	59	2	1352	1229	121

24-м.б.-05	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	635	567	3	64	1	640	576	2	62	0	1275	1143	126
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	608	554	0	54	0	588	541	0	47	0	1196	1095	101
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	678	603	3	71	1	638	573	0	64	1	1316	1176	135
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	667	622	5	39	1	672	618	0	54	0	1339	1240	93

25-м.б.-05	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	681	615	4	61	1	632	572	0	59	1	1313	1187	120
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	655	613	8	34	0	625	577	8	38	2	1280	1190	72
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	686	634	0	52	0	655	590	0	64	1	1341	1224	116
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	678	612	8	58	0	605	542	0	62	1	1283	1154	120

26-พ.ย.-05	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	650	605	2	43	0	644	593	4	47	0	1294	1198	90
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	661	612	0	49	0	634	590	5	39	0	1295	1202	88
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	641	585	0	56	0	659	597	0	62	0	1300	1182	118
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	624	587	0	37	0	601	551	6	44	0	1225	1138	81

27-พ.ย.-05	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	625	583	3	39	0	653	605	2	46	0	1278	1188	85
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	693	632	5	54	2	623	572	0	50	1	1316	1204	104
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	640	613	0	25	2	675	642	0	32	1	1315	1255	57
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	660	586	4	67	3	665	590	4	71	0	1325	1176	138

28-พ.ย.-05	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	570	524	0	46	0	610	556	0	53	1	1180	1080	99
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	621	586	0	35	0	673	627	0	45	1	1294	1213	80
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	613	560	6	47	0	662	605	3	52	2	1275	1165	99
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	705	638	12	54	1	686	634	4	48	0	1391	1272	102

29-พ.ย.-05	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	711	648	2	61	0	631	570	0	59	2	1342	1218	120
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	670	634	6	28	2	680	637	10	31	2	1350	1271	59
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	660	625	0	34	1	636	592	2	42	0	1296	1217	76
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	617	568	7	41	1	641	594	0	46	1	1258	1162	87

หลังติดเครื่องเป่าลมโลหะ (Air Blow)

วันที่	model	M/C NO.	Day shift						Night shift						Total	
			Input	Output	NG		Input	Output	Setting TECH	NG		Input	Output	NG M/C	NG M/C	
					Setting TECH	M/C				Operator	M/C					Operator
4-ม.ค.-06	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	656	643	2	11	0	673	658	3	12	0	1329	1301	23	
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	140	125	0	15	0	706	693	0	12	1	846	818	27	
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	706	697	0	8	1	633	623	0	9	1	1339	1320	17	
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	630	623	3	4	0	718	702	5	11	0	1348	1325	15	
5-ม.ค.-06	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	638	615	2	20	1	635	620	0	15	0	1273	1235	35	
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	661	655	0	6	0	643	633	0	9	1	1304	1288	15	
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	682	662	4	16	0	649	627	0	22	0	1331	1289	38	
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	750	724	5	21	0	680	654	0	26	0	1430	1378	47	
6-ม.ค.-06	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	650	637	0	12	1	699	680	2	17	0	1349	1317	29	
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	683	679	0	4	0	624	618	4	2	0	1307	1297	6	
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	668	662	2	3	1	710	698	0	12	0	1378	1360	15	
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	735	721	0	14	0	730	720	3	7	0	1465	1441	21	
7-ม.ค.-06	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	687	672	0	15	0	760	757	0	3	0	1447	1429	18	
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	654	642	3	9	0	692	679	2	10	1	1346	1321	19	
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	652	635	0	15	2	688	665	0	23	0	1340	1300	38	
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	633	616	3	14	0	689	669	6	13	1	1322	1285	27	
9-ม.ค.-06	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	639	630	0	7	2	650	633	2	15	0	1289	1263	22	
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	650	630	3	16	1	683	660	0	23	0	1333	1290	39	
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	695	691	0	4	0	691	684	0	5	2	1386	1375	9	
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	683	672	3	8	0	664	657	2	5	0	1347	1329	13	
10-ม.ค.-06	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	659	655	2	2	0	670	655	3	12	0	1329	1310	14	
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	720	706	3	9	2	649	644	2	2	1	1369	1350	11	
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	644	638	0	6	0	670	653	0	16	1	1314	1291	22	
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	675	663	2	10	0	706	689	2	14	1	1381	1352	24	

11-н.р.-06	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	661	634	0	27	0	646	625	0	20	1	1307	1259	47
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	632	626	0	6	0	633	625	0	8	0	1265	1251	14
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	670	655	0	15	0	641	621	3	17	0	1311	1276	32
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	643	640	0	3	0	720	715	0	5	0	1363	1355	8
12-н.р.-06	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	690	686	0	4	0	645	635	4	6	0	1335	1321	10
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	669	659	2	8	0	673	662	2	7	2	1342	1321	15
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	664	659	0	5	0	686	678	0	7	1	1350	1337	12
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	692	674	4	14	0	620	591	10	19	0	1312	1265	33
13-н.р.-06	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	647	637	0	10	0	716	710	0	6	0	1363	1347	16
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	634	622	2	9	1	668	651	4	11	2	1302	1273	20
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	672	667	0	5	0	701	689	2	10	0	1373	1356	15
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	677	671	0	6	0	671	659	2	7	3	1348	1330	13
16-н.р.-06	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	674	659	2	12	1	669	655	3	9	2	1343	1314	21
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	669	643	0	26	0	708	677	0	31	0	1377	1320	57
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	668	663	0	3	2	641	631	2	8	0	1309	1294	11
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	642	630	0	12	0	686	672	4	10	0	1328	1302	22
17-н.р.-06	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	659	647	3	9	0	640	630	4	6	0	1299	1277	15
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	609	603	0	5	1	630	614	2	13	1	1239	1217	18
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	627	602	0	25	0	703	670	8	23	2	1330	1272	48
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	616	598	0	16	2	709	689	2	18	0	1325	1287	34
18-н.р.-06	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	665	655	3	7	0	716	701	0	15	0	1381	1356	22
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	715	710	0	5	0	630	619	5	6	0	1345	1329	11
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	629	617	3	7	2	700	694	3	3	0	1329	1311	10
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	718	707	5	6	0	673	661	7	5	0	1391	1368	11
19-н.р.-06	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	740	729	0	10	1	709	701	2	6	0	1449	1430	16
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	623	612	2	9	0	707	693	0	14	0	1330	1305	23
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	736	726	0	10	0	704	685	0	17	2	1440	1411	27
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	675	661	2	10	2	666	656	0	9	1	1341	1317	19

20-ا.ا.ا.-06	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	730	715	2	13	0	717	696	0	21	0	1447	1411	34
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	690	679	5	5	1	651	642	0	8	1	1341	1321	13
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	702	697	0	5	0	720	708	0	12	0	1422	1405	17
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	723	713	7	1	2	665	649	0	14	2	1388	1362	15
23-ا.ا.ا.-06	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	660	649	0	11	0	659	649	0	8	2	1319	1298	19
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	705	691	3	6	5	661	649	2	10	0	1366	1340	16
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	684	675	0	9	0	701	686	0	15	0	1385	1361	24
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	623	608	5	8	2	630	617	0	13	0	1253	1225	21
24-ا.ا.ا.-06	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	715	711	2	2	0	640	631	3	5	1	1355	1342	7
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	654	639	0	14	1	720	699	5	16	0	1374	1338	30
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	673	667	2	4	0	645	637	0	6	2	1318	1304	10
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	658	614	6	35	3	703	667	4	32	0	1361	1281	67
25-ا.ا.ا.-06	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	643	628	4	10	1	679	673	0	6	0	1322	1301	16
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	687	683	0	4	0	714	707	2	5	0	1401	1390	9
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	622	607	2	11	2	680	655	7	18	0	1302	1262	29
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	672	664	0	8	0	665	657	0	8	0	1337	1321	16
26-ا.ا.ا.-06	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	720	702	0	18	0	728	708	0	19	1	1448	1410	37
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	725	714	5	6	0	676	664	0	12	0	1401	1378	18
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	706	698	2	4	2	694	684	0	7	3	1400	1382	11
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	630	613	3	12	2	652	634	0	17	1	1282	1247	29
27-ا.ا.ا.-06	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	665	657	3	4	1	697	691	0	6	0	1362	1348	10
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	686	673	0	10	3	643	627	2	12	2	1329	1300	22
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	670	668	0	1	1	702	691	5	6	0	1372	1359	7
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	704	692	2	9	1	665	652	3	9	1	1369	1344	18
28-ا.ا.ا.-06	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	642	628	2	11	1	635	618	2	14	1	1277	1246	25
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	703	678	5	20	0	670	659	3	8	0	1373	1337	28
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	663	651	0	12	0	683	675	2	6	0	1346	1326	18
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	678	662	3	13	0	719	704	3	12	0	1397	1366	25

30-ว.ค.-06	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	695	681	0	13	1	648	641	0	7	0	1343	1322	20
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	701	692	0	9	0	700	686	4	9	1	1401	1378	18
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	694	676	0	16	2	681	669	0	12	0	1375	1345	28
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	715	699	0	16	0	695	675	0	18	2	1410	1374	34

31-ว.ค.-06	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-35	621	607	5	8	1	634	626	0	7	1	1255	1233	15
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-36	713	699	7	6	1	648	639	3	6	0	1361	1338	12
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-37	655	649	0	6	0	643	639	2	2	0	1298	1288	8
	MEE SLEEVE (BLANK)	FT-44	687	673	3	10	1	647	641	0	4	2	1334	1314	14



## ประวัติผู้จัดทำโครงการ



ชื่อ – นามสกุล : นาย ภูสิต ปิยะวงษ์

วันเกิด : 24 กุมภาพันธ์ 2527

Email : [Phusitandpooh@hotmail.com](mailto:Phusitandpooh@hotmail.com)

ประวัติการศึกษา : พ.ศ.2538 จบการศึกษาระดับประถมศึกษาจากโรงเรียนบ้านทุ่งทอง  
 : พ.ศ.2541 จบการศึกษาระดับมัธยมศึกษาตอนต้นจาก โรงเรียนทุ่งทรายวิทยา  
 : พ.ศ.2544 จบการศึกษาระดับมัธยมศึกษาตอนปลายจาก โรงเรียนทุ่งทรายวิทยา  
 : พ.ศ.2548 จบการศึกษาระดับปริญญาตรี สาขาวิศวกรรมเครื่องกล  
 จากคณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยนเรศวร



ชื่อ – นามสกุล : นายอดิศักดิ์ ไชยมงคล

วันเกิด : 1 กรกฎาคม 2526

Email : [adisak\\_is@hotmail.com](mailto:adisak_is@hotmail.com)

ประวัติการศึกษา : พ.ศ.2538 จบการศึกษาระดับประถมศึกษาจากโรงเรียนบ้านห้วยกั้ง  
 : พ.ศ.2541 จบการศึกษาระดับมัธยมศึกษาตอนต้นจาก โรงเรียนจุนวิทยาคม  
 : พ.ศ.2544 จบการศึกษาระดับมัธยมศึกษาตอนปลายจาก โรงเรียนจุนวิทยาคม  
 : พ.ศ.2548 จบการศึกษาระดับปริญญาตรี สาขาวิศวกรรมเครื่องกล  
 จากคณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยนเรศวร